

Optimisation combinatoire difficile

Janvier 2019

Introduction

Optimisation Combinatoire Difficile

C'est dans l'air du temps.

Optimisation Combinatoire Difficile

C'est dans l'air du temps.

Variables nominales / à domaines finis / NON continues / $\in \mathbf{N}$

\Rightarrow *pas de dérivées partielles, pas de calcul matriciel, ...*

Optimisation Combinatoire Difficile

C'est dans l'air du temps.

Variables nominales / à domaines finis / NON continues / $\in \mathbf{N}$

\Rightarrow *pas de dérivées partielles, pas de calcul matriciel, ...*

On veut une garantie de qualité des solutions

\Rightarrow *pas de métaheuristiques.*

Optimisation Combinatoire Difficile

C'est dans l'air du temps.

Variables nominales / à domaines finis / NON continues / $\in \mathbf{N}$

\Rightarrow *pas de dérivées partielles, pas de calcul matriciel, ...*

On veut une garantie de qualité des solutions

\Rightarrow *pas de métaheuristiques.*

Problèmes pour lesquels

pas d'algorithme complet connu qui s'exécute en temps polynomial

Optimisation Combinatoire Difficile

C'est dans l'air du temps.

Variables nominales / à domaines finis / NON continues / $\in \mathbf{N}$

\Rightarrow *pas de dérivées partielles, pas de calcul matriciel, ...*

On veut une garantie de qualité des solutions

\Rightarrow *pas de métaheuristiques.*

Problèmes pour lesquels

pas d'algorithme complet connu qui s'exécute en temps polynomial

\Rightarrow *pas de calcul de flot, plus difficile que prog. linéaire ...*

Optimisation Combinatoire Difficile

C'est dans l'air du temps.

Variables nominales / à domaines finis / NON continues / $\in \mathbf{N}$

\Rightarrow *pas de dérivées partielles, pas de calcul matriciel, ...*

On veut une garantie de qualité des solutions

\Rightarrow *pas de métaheuristiques.*

Problèmes pour lesquels

pas d'algorithme complet connu qui s'exécute en temps polynomial

\Rightarrow *pas de calcul de flot, plus difficile que prog. linéaire ...*

Nombreux domaines d'application :

- ▶ Recherche opérationnelle
- ▶ Intelligence Artificielle
- ▶ Systèmes embarqués
- ▶ ...
- ▶ Machine learning

Exemples introductifs : Routage de véhicules

- ▶ Des clients à livrer à certaines heures
- ▶ Des livreurs et des camions, de capacités limitées
- ▶ Un dépôt



Exemples introductifs : Routage de véhicules

- ▶ Des clients à livrer à certaines heures
 - ▶ Des livreurs et des camions, de capacités limitées
 - ▶ Un dépôt
- ⇒ minimiser carburant / temps transport / nb. camions / retards...



Exemples introductifs : Routage de véhicules

- ▶ Des clients à livrer à certaines heures
 - ▶ Des livreurs et des camions, de capacités limitées
 - ▶ Un dépôt
- ⇒ minimiser carburant / temps transport / nb. camions / retards...

Un peu plus formellement :

- ▶ n points de livraisons, numérotés $1, \dots, n$
- ▶ p camions initialement au dépôt, numéroté 0
- ▶ matrice de distances / coûts $d(i, j)$

Exemples introductifs : Routage de véhicules

- ▶ Des clients à livrer à certaines heures
 - ▶ Des livreurs et des camions, de capacités limitées
 - ▶ Un dépôt
- ⇒ minimiser carburant / temps transport / nb. camions / retards...

Un peu plus formellement :

- ▶ n points de livraisons, numérotés $1, \dots, n$
- ▶ p camions initialement au dépôt, numéroté 0
- ▶ matrice de distances / coûts $d(i, j)$
- ▶ contraintes horaires :
 - ▶ livraison i dure t_i , à faire entre h_i et H_i
 - ▶ heures de départ et de retour max. h_0 et H_0
- ▶ contraintes de capacité :
 - ▶ chaque livraison nécessite capacité C_i
 - ▶ camions capacité totale C

Exemples introductifs : Routage de véhicules

- ▶ Des clients à livrer à certaines heures
 - ▶ Des livreurs et des camions, de capacités limitées
 - ▶ Un dépôt
- ⇒ minimiser carburant / temps transport / nb. camions / retards...

Un peu plus formellement :

- ▶ n points de livraisons, numérotés $1, \dots, n$
 - ▶ p camions initialement au dépôt, numéroté 0
 - ▶ matrice de distances / coûts $d(i, j)$
 - ▶ contraintes horaires :
 - ▶ livraison i dure t_i , à faire entre h_i et H_i
 - ▶ heures de départ et de retour max. h_0 et H_0
 - ▶ contraintes de capacité :
 - ▶ chaque livraison nécessite capacité C_i
 - ▶ camions capacité totale C
- ⇒ Trouver un itinéraire pour chaque camion qui permette de tout livrer à temps et qui minimise les coûts / retards

Exemples introductifs : Routage de véhicules

Une solution =

permutation de l'ensemble des n points de livraisons,
+ p marqueurs indiquant les limites de chaque camion :

4, 8, ..., 5, \diamond , 2, 12, ..., 3



nouveau camion

A priori de l'ordre de $n!$. $\times (n+1)^p$ solutions potentielles à explorer
(mais nombreuses symétries). p est le nombre de camions

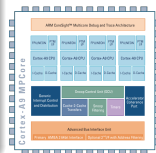
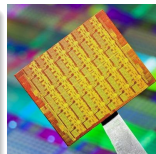
La plupart ne vérifient pas les contraintes.

Point de vue «*informatique*» :

une solution = p listes disjointes d'éléments de $\{1, \dots, n\}$

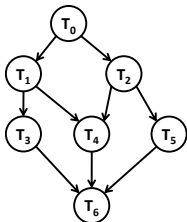
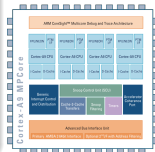
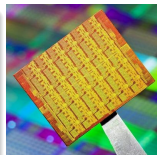
Exemples introductifs : MultiProcessor Systems on Chip

- ▶ Parallélisme
- ▶ Plusieurs mémoires / cœurs basse-fréquence
- = basse consommation

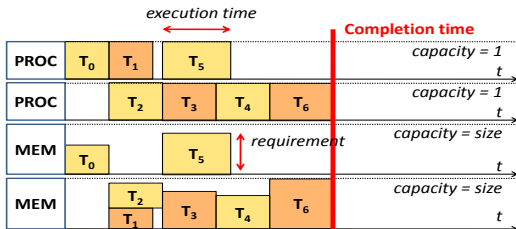


Exemples introductifs : MultiProcessor Systems on Chip

- ▶ Parallélisme
- ▶ Plusieurs mémoires / cœurs basse-fréquence
= basse consommation
- ▶ Nombreuses tâches, avec temps d'exécution, mémoire nécessaire,... avec contraintes de précedence



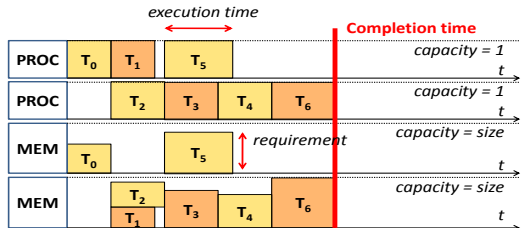
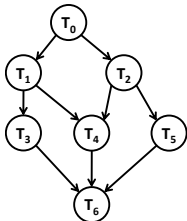
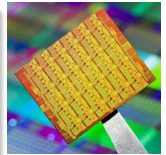
⇒



(Emprunté à Luca Benini – Université de Bologne)

Exemples introductifs : MultiProcessor Systems on Chip

- ▶ Parallélisme
 - ▶ Plusieurs mémoires / cœurs basse-fréquence
= basse consommation
 - ▶ Nombreuses tâches,
avec temps d'exécution, mémoire nécessaire,...
avec contraintes de précédence
- ⇒ optimiser l'utilisation des ressources :
temps de calcul, consommation énergétique,...

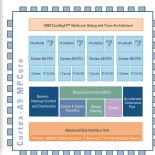
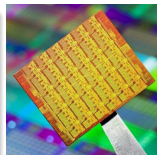


(Emprunté à Luca Benini – Université de Bologne)

Exemples introductifs : MultiProcessor Systems on Chip

- ▶ Parallélisme
- ▶ Plusieurs mémoires / cœurs basse-fréquence
= basse consommation
- ▶ Nombreuses tâches,
avec temps d'exécution, mémoire nécessaire,...
avec contraintes de précedence

⇒ optimiser l'utilisation des ressources :
temps de calcul, consommation énergétique,...

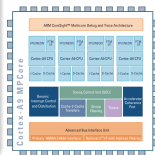
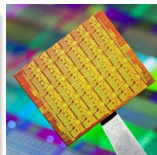


Plus formellement :

- ▶ n tâches numérotées de 1 à n , p cœurs identiques, q mémoires

Exemples introductifs : MultiProcessor Systems on Chip

- ▶ Parallélisme
 - ▶ Plusieurs mémoires / cœurs basse-fréquence
= basse consommation
 - ▶ Nombreuses tâches,
avec temps d'exécution, mémoire nécessaire,...
avec contraintes de précedence
- ⇒ optimiser l'utilisation des ressources :
temps de calcul, consommation énergétique,...



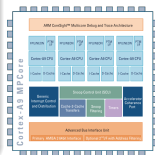
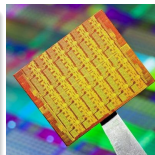
Plus formellement :

- ▶ n tâches numérotées de 1 à n , p cœurs identiques, q mémoires
- ▶ contraintes de précédences
 $i < j$: tâche i doit être finie avant que tâche j commence
- ▶ contraintes de ressources
 - ▶ chaque tâche i : durée d_i , mémoire nécessaire m_i
 - ▶ mémoire $j \Rightarrow$ capacité C_j

Exemples introductifs : MultiProcessor Systems on Chip

- ▶ Parallélisme
- ▶ Plusieurs mémoires / cœurs basse-fréquence
= basse consommation
- ▶ Nombreuses tâches,
avec temps d'exécution, mémoire nécessaire,...
avec contraintes de précedence

⇒ optimiser l'utilisation des ressources :
temps de calcul, consommation énergétique,...



Plus formellement :

- ▶ n tâches numérotées de 1 à n , p cœurs identiques, q mémoires
- ▶ contraintes de précédences
 $i < j$: tâche i doit être finie avant que tâche j commence
- ▶ contraintes de ressources
 - ▶ chaque tâche i : durée d_i , mémoire nécessaire m_i
 - ▶ mémoire $j \Rightarrow$ capacité C_j

⇒ minimiser coût énergétique / temps de complétion / ...

$$p^n * q^n$$

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

Un ensemble fini \mathcal{X} = objets / éléments / variables / ...

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

Un ensemble fini \mathcal{X} = objets / éléments / variables / ...

Un ensemble de paramètres

- ▶ chaque objet peut avoir un poids, une durée, ...
- ▶ il peut y avoir des paramètres globaux :
capacité des camions, nombre de processeurs, ...

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

Un ensemble fini \mathcal{X} = objets / éléments / variables / ...

Un ensemble de paramètres

- ▶ chaque objet peut avoir un poids, une durée, ...
- ▶ il peut y avoir des paramètres globaux :
capacité des camions, nombre de processeurs, ...

⇒ trouver un groupement / un ordre / une affectation / ...
des éléments de \mathcal{X}

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

Un ensemble fini \mathcal{X} = objets / éléments / variables / ...

Un ensemble de paramètres

- ▶ chaque objet peut avoir un poids, une durée, ...
- ▶ il peut y avoir des paramètres globaux :
capacité des camions, nombre de processeurs, ...

⇒ trouver un groupement / un ordre / une affectation / ...
des éléments de \mathcal{X}

\mathcal{E} = l'espace de ces groupements / ordres / affectations / ...

\mathcal{E} est très grand !!!

- ▶ $|\mathcal{E}| = p^{|\mathcal{X}|}$ si partition

- ▶ $|\mathcal{E}| = |\mathcal{X}|!$ si permutations

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

Un ensemble fini \mathcal{X} = objets / éléments / variables / ...

Un ensemble de paramètres

- ▶ chaque objet peut avoir un poids, une durée, ...
- ▶ il peut y avoir des paramètres globaux :
capacité des camions, nombre de processeurs, ...

⇒ trouver un groupement / un ordre / une affectation / ...
des éléments de \mathcal{X}

\mathcal{E} = l'espace de ces groupements / ordres / affectations / ...

Temps pour énumérer \mathcal{E} en fonction de $|\mathcal{X}|$ si on met $1\mu s$ par élément

$ \mathcal{X} $	10	20	30	40	50
$ \mathcal{E} = 2^{ \mathcal{X} }$	1 ms	1 s	18 mn	13 jours	36 ans
$ \mathcal{E} = 3^{ \mathcal{X} }$	59 ms	58 mn	6.5 années	385 millénaires	...
$ \mathcal{E} = \mathcal{X} !$	3.6 s	77 millénaires

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

On a aussi souvent des *contraintes*

⇒ on parle de *solution faisable* :

groupement / ordre / affectation / ... de \mathcal{E} qui satisfait les contraintes

\mathcal{S} = l'ensemble des solutions faisables

(Si pas de contrainte : $\mathcal{S} = \mathcal{E}$.)

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

On a aussi souvent des *contraintes*

⇒ on parle de *solution faisable* :

groupement / ordre / affectation / ... de \mathcal{E} qui satisfait les contraintes

\mathcal{S} = l'ensemble des solutions faisables

(Si pas de contrainte : $\mathcal{S} = \mathcal{E}$.)

Remarque

En général, $|\mathcal{S}| < |\mathcal{E}|$, et même $|\mathcal{S}| \ll |\mathcal{E}|$. Mais

- ▶ énumérer \mathcal{S} reste souvent infaisable ;
- ▶ tester si $\mathcal{S} \neq \emptyset$ est même souvent difficile !

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

$v : \mathcal{E} \longrightarrow \mathbf{R}$: fonction de coût / valeur

⇒ On cherche une solution faisable S^* de valeur optimale :

$$\begin{array}{ccc} S^* \in \operatorname{argmax}\{v(S)\} & \text{ou} & S^* \in \operatorname{argmin}\{v(S)\} \\ \uparrow_{S \in \mathcal{S}} & & \uparrow_{S \in \mathcal{S}} \\ \text{maximisation} & & \text{minimisation} \end{array}$$

(On cherche un $S \in \mathcal{S}$ qui maximise / minimise l'«argument» $v(S)$.)

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

Une *instance* / d'un Pb. d'Optim. Comb. est donc caractérisée par

- ▶ ensemble d'objets / variables \mathcal{X}
- ▶ des paramètres

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

Une *instance* I d'un Pb. d'Optim. Comb. est donc caractérisée par

- ▶ ensemble d'objets / variables \mathcal{X}
- ▶ des paramètres

taille d'une instance I :

$|I|$ = taille de l'espace nécessaire pour stocker \mathcal{X} et les paramètres

Instances de problèmes d'Optimisation Combinatoire

Une **instance** I d'un Pb. d'Optim. Comb. est donc caractérisée par

- ▶ ensemble d'objets / variables \mathcal{X}
- ▶ des paramètres

taille d'une instance I :

$|I|$ = taille de l'espace nécessaire pour stocker \mathcal{X} et les paramètres

Un **problème d'optimisation combinatoire** est défini par :

- ▶ un ensemble d'instances \mathcal{I}
- ▶ pour chaque $I \in \mathcal{I}$: un ensemble $\mathcal{S}(I)$ de solutions faisables
- ▶ fonction de coût / valeur
pour chaque I , chaque solution faisable S : $v(I, S) \in \mathbb{R}$

Optimisation Combinatoire : 2 catégories de problèmes

«Facile»

T_{\max} de
résolution
exacte en
 $\Theta(|I|^k)$

Difficile

T_{\max} de
résolution
exacte
en $\Omega(a^{|I|})$

Optimisation Combinatoire : 2 catégories de problèmes

«Facile»

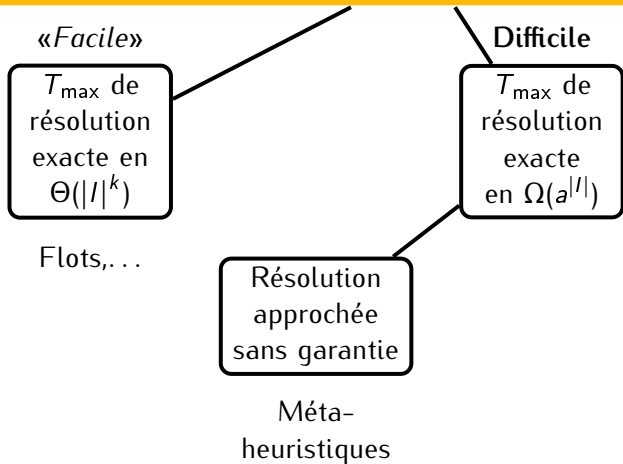
T_{\max} de
résolution
exacte en
 $\Theta(|I|^k)$

Flots,...

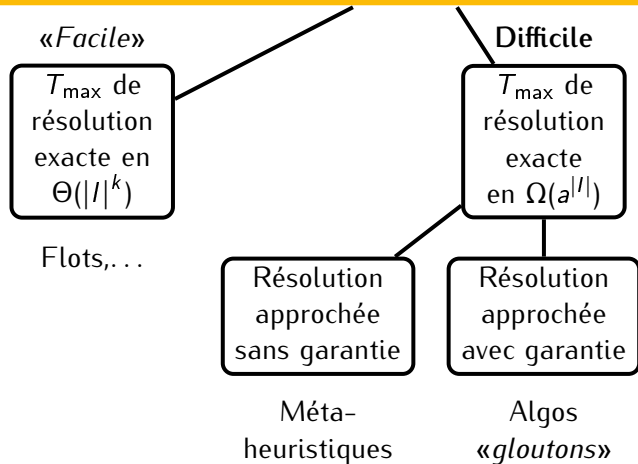
Difficile

T_{\max} de
résolution
exacte
en $\Omega(a^{|I|})$

Optimisation Combinatoire : 2 catégories de problèmes

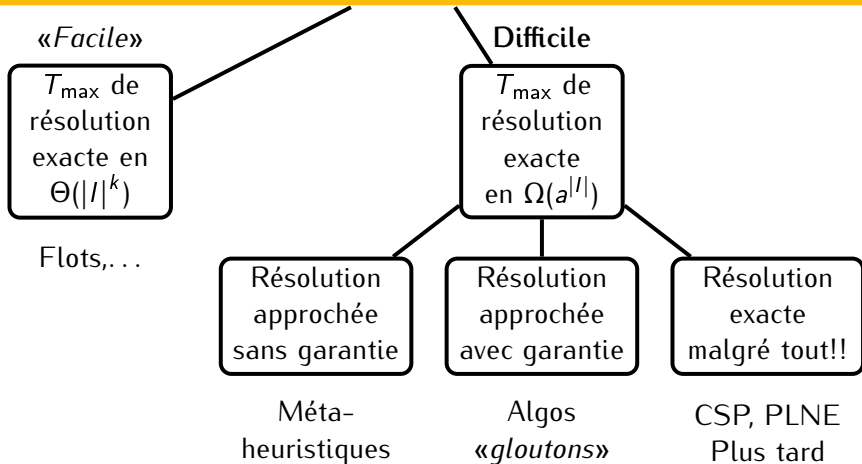


Optimisation Combinatoire : 2 catégories de problèmes



Tout de suite !
(Après SAT)

Optimisation Combinatoire : 2 catégories de problèmes



Tout de suite !
(Après SAT)