3 | L'ensemble des distances minimales du monoïde des séquences à somme nulle pondérées et applications au problème de caractérisation

# 3.1 Résumé historique de l'article

Récemment, une investigation systématique des séquences à somme nulle pondérées a été lancée, motivée entre autres par des applications aux monoïdes des normes des entiers algébriques. Dans cet article, ces investigations sont poursuivies. L'accent est mis sur l'ensemble des distances minimales de ces monoïdes, qui est un invariant arithmétique important. Des applications au problème de caractérisation sont également discutées.

# 3.2 Introduction

Dans le présent article, nous poursuivons l'investigation des monoïdes de sousséquences somme nulle pondérées. En particulier, nous étudions leurs ensembles de différences, c'est-à-dire l'ensemble des distances minimales des sous-monoïdes fermés sous-diviseurs, noté  $\Delta^*(H)$ . Cet ensemble a été largement étudié pour les monoïdes de Krull, principalement avec un groupe de classes fini voir [6], pour un résultat dans le cas des groupes de classes infinis, voir [7].

# 3.3 Distances

Nous rappelons la définition des distances successives et des notions associées. Pour un ensemble fini  $A \subseteq \mathbb{Z}$ , nous notons par  $\Delta(A)$  l'ensemble des distances (successives) de A, c'est-à-dire, si  $A = \{a_0, \ldots, a_k\}$  avec  $a_0 < \cdots < a_k$ , alors  $\Delta(A) = \{a_1 - a_0, a_2 - a_1, \ldots, a_k - a_{k-1}\} = \{a_{i+1} - a_i : i \in [1, k]\}$ . Autrement dit, pour chaque  $a \in A$  qui n'est pas le maximum de A, nous avons  $d \in \Delta(A)$  si d est le plus petit  $d \in \mathbb{N}$  tel que  $a + d \in A$ .

Pour un monoïde H de type BF et  $a \in H$ , nous posons  $\Delta(a) = \Delta(\mathsf{L}(a))$  et  $\Delta(H) = \bigcup_{a \in H} \Delta(\mathsf{L}(a))$ .

De plus, nous définissons:

 $\Delta^*(H) = \{ \min \Delta(S) : S \subseteq H \text{ est un sous-monoïde fermé sous-diviseur et } \Delta(S) \neq \emptyset \}.$ 

La pertinence de la notion  $\Delta^*(H)$  est principalement due au fait qu'elle constitue un choix naturel dans le théorème de structure pour les ensembles de longueurs, voir [37], et au rôle important qu'elle joue dans le problème de caractérisation.

Spécifiquement, pour H un monoïde de type fini, il existe un  $M \in \mathbb{N}_0$  tel que chaque ensemble de longueurs L de H soit une presque progression arithmétique multiple avec borne M et différence  $d \in \Delta(H) \cup \{0\}$ , c'est-à-dire :

$$L = y + (L_1 \cup L' \cup (\max L' + L_2)) \subseteq y + D + d\mathbb{Z}$$

avec  $y \in \mathbb{N}_0$ ,  $\{0, d\} \subseteq D \subseteq [0, d]$ ,  $L_1, L_2 \subseteq [1, M]$ ,  $\min L' = 0$  et  $L' = [0, \max L'] \cap D + d\mathbb{Z}$ .

De plus, si nous définissons  $\Delta_1(H)$  comme l'ensemble de tous les d tels que L(H) contienne une progression arithmétique presque avec borne M et différence d de taille arbitrairement grande, il est connu que  $\Delta(H) \subseteq \Delta_1(H) \subseteq \{d_0 \mid d : d \in \Delta(H)\}$ . Rappelons qu'une progression arithmétique presque est une progression arithmétique multiple presque avec  $D = \{0, d\}$ , c'est-à-dire une progression arithmétique où certains éléments au début et à la fin peuvent être manquants.

Nous rappelons quelques faits bien connus. Soit H un monoïde de type BF avec  $\Delta(H) \neq \emptyset$ . Alors,  $\min \Delta(H) = \mathsf{pgcd}\Delta(H)$ . En particulier, pour tout choix de  $a \in H$  et  $l, l' \in \mathsf{L}(a)$ , on a  $\min \Delta(H) \mid l' - l$ .

# 3.4 Quelques constructions

Nous commençons par un lemme simple mais puissant. La restriction que  $0 \notin G_0$  n'est pas une restriction réelle car  $\mathcal{B}_{\pm}(G_0)$  et  $\mathcal{B}_{\pm}(G_0 \cup \{0\})$  ont le même ensemble de distances.

#### Lemme 3.4.1

Soit G un groupe abélien fini et soit  $G_0 \subseteq G \setminus \{0\}$  non vide. Soit  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$ . Pour chaque  $A \in \mathcal{A}(H)$ , nous avons que  $\{2, |A|\} \subseteq \mathsf{L}(A^2)$  et en particulier  $\min \Delta(H) \mid |A| - 2$ . De plus,

$$\min \Delta(H) \mid \mathsf{pgcd}\{|A| - 2 : A \in \mathcal{A}(H)\} = \mathsf{pgcd}\{|A| - |A'| : A, A' \in \mathcal{A}(H)\}.$$

#### Démonstration:

Soit  $A = g_1 \dots g_l \in \mathcal{A}(H)$ . Remarquons que, puisque  $g_i \neq 0$ , nous avons  $l \geq 2$  et  $g_i^2 \in \mathcal{A}(H)$  pour chaque  $i \in [1, l]$ . Ainsi,  $A^2$  et  $g_1^2 \dots g_l^2$  sont des factorisations du même élément, la première ayant une longueur de 2 et la seconde une longueur de l = |A|. Bien que |A| - 2 ne soit peut-être pas dans  $\Delta(H)$ , il est au moins une somme d'éléments de  $\Delta(H)$ , et comme min  $\Delta(H) = \operatorname{pgcd}\Delta(H)$ , il s'ensuit que min  $\Delta(H) \mid |A| - 2$ .

De plus, comme  $\min \Delta(H) \mid |A| - 2$  pour chaque  $A \in \mathcal{A}(H)$ , il divise également  $\operatorname{pgcd}\{|A| - 2 : A \in \mathcal{A}(H)\}$ . Enfin,  $\operatorname{pgcd}\{|A| - 2 : A \in \mathcal{A}(H)\} = \operatorname{pgcd}\{|A| - |A'| : A, A' \in \mathcal{A}(H)\}$ , car il existe un certain A' de longueur 2 et les propriétés élémentaires du plus grand commun diviseur s'appliquent.

Cet argument est clairement spécifique au cas des séquences somme nulle pondérées plus-moins. Cependant, il est possible de le considérer comme un cas particulier d'un argument plus général, qui engloberait également un argument similaire impliquant des nombres croisés dans le cas classique.

Une question naturelle est de savoir dans quelle mesure min  $\Delta(H)$  et  $pgcd\{|A|-2: A \in \mathcal{A}(H)\}$  peuvent différer. Il s'avère qu'ils sont étroitement liés.

# Lemme 3.4.2

Soit G un groupe abélien fini et soit  $G_0 \subseteq G \setminus \{0\}$  non vide. Soit  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$ . Alors

$$\min \Delta(H) \mid \mathsf{pgcd}\{|A| - 2 : A \in \mathcal{A}(H)\} \mid 2 \min \Delta(H).$$

En particulier, si  $pgcd\{|A|-2: A \in \mathcal{A}(H)\}$  est impair, alors  $\min \Delta(H) = pgcd\{|A|-2: A \in \mathcal{A}(H)\}$ .

# Démonstration:

La première relation de divisibilité est simplement le lemme 3.4.1. Nous devons montrer que  $\operatorname{\mathsf{pgcd}}\{|A|-2: A \in \mathcal{A}(H)\} \mid 2\min\Delta(H)$ . Posons  $d = \sum_{i=1}^k |A_i| = \sum_{j=1}^l |C_j|$ . Soit  $B \in H$  tel que B ait une factorisation de longueur k et une autre de longueur  $l = k + \min\Delta(H)$ , disons  $B = A_1 \dots A_k = C_1 \dots C_l$  avec  $A_i, C_i \in \mathcal{A}(H)$ .

longueur  $l = k + \min \Delta(H)$ , disons  $B = A_1 \dots A_k = C_1 \dots C_l$  avec  $A_i, C_j \in \mathcal{A}(H)$ . Comme  $\sum_{i=1}^k |A_i| = \sum_{j=1}^l |C_j|$ , nous avons  $\sum_{i=1}^k |A_i| \equiv \sum_{j=1}^l |C_j| \pmod{d}$ . Maintenant, essentiellement par la définition de d, la longueur de chaque  $A \in \mathcal{A}(H)$  est congruente à 2 (mod d). Par conséquent,  $2k \equiv 2l \pmod{d}$ , ce qui implique que  $2 \min \Delta(H) \equiv 0 \pmod{d}$ , comme prévu. Bien sûr, dans le cas où d est impair, cela donne également  $\Delta(H) \equiv 0 \pmod{d}$ .

Il peut être intéressant de noter que dans le cas où  $\operatorname{\mathsf{pgcd}}\{|A|-2: A \in \mathcal{A}(H)\}$  est pair, il peut effectivement y avoir une divergence. Un simple exemple peut être obtenu en considérant des 2-groupes élémentaires. Rappelons que, dans ce cas, les séquences à somme nulle pondérées sont simplement des séquences à somme nulle classiques.

#### Exemple 3.4.1

Soit 
$$G = C_2^4 = \langle e_1, e_2, e_3, e_4 \rangle$$
. Soit  $G_0 = e_1 + \langle e_2, e_3, e_4 \rangle$  et  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$ . Alors,  $\min \Delta(H) = 1$  tandis que  $\mathsf{pgcd}\{|A| - 2 : A \in \mathcal{A}(H)\} = 2$ .

Pour voir que c'est bien le cas, il suffit de noter d'une part que |A| est nécessairement pair pour  $A \in \mathcal{A}(H)$ , ce qui est clair en considérant la projection sur  $\langle e_1 \rangle$ . D'autre part, en considérant  $A_0 = (e_1 + e_2 + e_3 + e_4)(e_1 + e_2)(e_1 + e_3)(e_1 + e_4)$ ,  $A_1 = (e_1 + e_2 + e_3 + e_4)(e_1 + e_2)(e_1 + e_3)e_1$  et  $A_2 = (e_1 + e_2 + e_3 + e_4)(e_1 + e_2 + e_3)(e_1 + e_4)e_1$ , on a  $A_1A_2 = A_0 \cdot e_1^2 \cdot (e_1 + e_2 + e_3 + e_4)^2$ , ce qui donne une distance de 1.

De plus, ce n'est pas un phénomène isolé et ce n'est pas limité à la distance minimale de 1. Par exemple, ([35], Théorème 5.6) fournit des exemples d'autres distances minimales pour les 2-groupes élémentaires.

#### Proposition 3.4.1

Nous avons  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p)) \subseteq \Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p^r))$  et réciproquement, chaque élément de  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p^r))$  est le plus grand commun diviseur d'au plus r éléments de  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p))$ .

#### Démonstration :

La première inclusion est évidente. Pour la seconde inclusion, nous rappelons que, d'après le lemme 4.2.1, chaque ensemble  $G_0$  qui produit un élément de  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p^r))$  autre que 1 peut être écrit comme  $G_0 = G_1 \cup \cdots \cup G_k$  où  $\langle G_i \rangle$  est cyclique pour chaque  $i \in [1, k]$  et  $\langle G_0 \rangle = \bigcup_{i=1}^k \langle G_i \rangle$ . Maintenant, la distance minimale de  $\mathcal{B}(G_0)$  est le plus grand commun diviseur des distances minimales de  $\mathcal{B}_{\pm}(G_i)$  pour i de 1 à k.

#### Lemme 3.4.3

Soit G un groupe abélien fini. Soit  $g \in G$  avec  $\operatorname{ord}(g) = n \ge 2$  et soit  $H = \mathcal{B}_{\pm}(\{g\})$ .

- 1. Si n est pair, alors H est isomorphe à  $(\mathbb{N}_0, +)$ . En particulier,  $\Delta(H) = \emptyset$  et c(H) = 0.
- 2. Si n est impair, alors H est isomorphe à  $\langle 2, n \rangle$ . En particulier,  $\Delta(H) = \{n-2\}$  et c(H) = n.

#### Démonstration:

Pour n pair, la suite à somme nulle minimale est  $g^2$ , donc ce monoïde H est libre avec un seul élément premier. Si n impair, les seules suites à somme nulle sont  $g^2$  et  $g^n$ . De plus, nous avons  $(g^2)^n = (g^n)^2$ . C'est essentiellement la seule relation entre  $g^2$  et  $g^n$ .

#### Lemme 3.4.4

Soit G un groupe abélien fini et soit  $G_0 \subseteq G$ . Soit  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$ . Nous avons  $\{\operatorname{ord}(g) - 2 : g \in G_0, \operatorname{ord}(g) \geq 3 \text{ impair}\} \subseteq \Delta(H)$ .

# Démonstration:

Soit  $g \in G_0$  un élément non nul d'ordre impair. Soit  $S = \mathcal{B}_{\pm}(\{g\})$ . Alors  $S \subseteq H$  est un sous-monoïde fermé par diviseurs, et ainsi  $\Delta(S) \subseteq \Delta(H)$ . Par le lemme 3.4.4, nous savons que  $\Delta(S) = \{ \operatorname{ord}(g) - 2 \}$ , et l'affirmation s'ensuit.

#### Lemme 3.4.5

Soit G un groupe abélien fini et soit  $G_0 \subseteq G$ . Soit  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$ .

- 1. Le monoïde H est demi-factoriel si et seulement si  $\mathsf{D}(H) \leq 2$ .
- 2. Nous avons  $\min \Delta(H) \mid \mathsf{D}(H) 2$ .

#### Démonstration:

Le point 2 est évident à partir du lemme 3.4.1, on rappelle que  $\mathsf{D}(H) = \max\{|A|: A \in \mathcal{A}(H)\}$ . Toujours par le lemme 3.4.1, si  $\mathsf{D}(H) \geqslant 3$  alors H n'est pas demifactoriel. D'autre part si  $\mathsf{D}(H) \leqslant 2$ , il suffit d'observer que 0 est la suite à somme

nulle minimale de longueur 1.

#### Corollaire 3.4.1

Soit G un groupe abélien fini et soit  $G_0 \subset G$ . Soit  $H = \mathcal{B}_+(G_0)$ . Nous avons :

$$\max \Delta^*(H) \leq \mathsf{D}(H) - 2$$

# Lemme 3.4.6

Soit G un groupe abélien fini et soit  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G)$ . Alors,  $\Delta(H) = \emptyset$  si et seulement si  $G \leq 2$ . Si  $G \geq 3$ , alors  $1 \in \Delta(H)$  et en particulier min  $\Delta^*(H) = \min \Delta(H) = 1$ .

#### Démonstration:

La première assertion est le lemme 6.1 dans [19], le fait que  $\min \Delta(H) = 1$  est implicite dans sa preuve, et l'assertion sur  $\min \Delta^*(H)$  en découle puisque H est un sous-monoïde fermé par diviseurs de lui-même.

#### Théorème 3.4.1

Soit G un groupe abélien fini d'exposant n et soit  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G)$ . Supposons que n soit impair et qu'il soit au moins 3. Soit

$$D_1 = \{d - 2 : d \mid nd \geqslant 3\}$$

et soit

$$D_2 = \{d' \mid d : d \in D_1\}.$$

Alors,  $D_1 \subseteq \Delta^*(H) \subseteq D_2$ . En particulier, on a max  $\Delta^*(H) = n - 2$ .

#### **Démonstration**:

Pour montrer que  $D_1 \subseteq \Delta^*(H)$ , il suffit de noter que pour chaque  $d \mid n$ , il existe un élément  $g \in G$  d'ordre d et d'invoquer le lemme 3.4.4. Pour voir que  $\Delta^*(H) \subseteq D_2$ , soit  $S \subseteq H$  un sous-monoïde fermé par diviseurs, c'est-à-dire  $S = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$  pour un certain  $G_0 \subseteq G$ , voir la proposition 3.4.3.

Si  $\Delta(S) \neq \emptyset$ , ce qui est le seul cas pertinent, alors  $G_0$  contient un élément non nul g dont l'ordre, noté d, divise n et est donc impair. Par le Lemme 3.4.2, nous avons  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(g)) = \{d-2\}$ . Par la proposition 3.4.3, il s'ensuit que min  $\Delta(S) \mid d-2$ , et donc min  $\Delta(S) \in D_2$ .

Bien que, à la lumière du théorème 3.4.1, nous ayons une compréhension relativement précise de  $\Delta(H)$  pour  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G)$  où G est un groupe d'ordre impair, la description n'est pas toujours exacte. Dans les résultats suivants, nous poursuivons l'exploration de cette question. Nous notons que, dans certains cas, la description est en fait complète.

#### Corollaire 3.4.2

Soit n le plus grand des deux nombres premiers jumeaux, alors pour  $H = \mathcal{B}_{\pm}(C_n)$ , nous avons  $\Delta(H) = \{1, n-2\}$ .

#### Démonstration:

Puisque n est un nombre premier, chaque élément non nul de  $C_n$  a un ordre n. Comme n-2 est également un nombre premier, en utilisant la notation du théorème 3.4.1, nous avons  $D_2 = \{1, n-2\}$ . Comme, d'après le lemme 3.4.6, nous avons aussi  $1 \in \Delta(H)$ , l'énoncé est établi.

Cependant, si n-2 n'est pas premier, nous ne savons pas quels diviseurs de n-2 pourraient être contenus dans  $\Delta(H)$ . Nous montrons qu'au moins certains d'entre eux peuvent effectivement apparaître comme une distance minimale.

#### Lemme 3.4.7

Soit n un entier impair de la forme  $n = a^2 + 1$  pour un entier positif a. Alors, pour  $H = \mathcal{B}_+(C_n)$ , nous avons  $a - 1 \in \Delta(H)$ .

#### Démonstration:

Soit  $C_n = \langle e \rangle$  et soit  $G_0 = \{e, ae\}$ . Nous montrons que pour  $H_0 = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$ , nous avons min  $\Delta(H_0) = a - 1$ . D'après le lemme 3.4.2, il suffit d'étudier la longueur des éléments de  $A(H_0)$ .

Nous rappelons d'abord qu'il existe deux éléments de  $\mathcal{A}(H_0)$  contenant uniquement e, à savoir  $e^2$  et  $e^n$ . De même, il existe deux éléments contenant uniquement ae, à savoir  $(ae)^2$  et  $(ae)^n$ ; notons que l'ordre de ae est n, puisque a et n sont premiers entre eux.

La longueur de ces séquences est (n-wa)+w=n-(a-1)w, pour w allant de 1 à a, et (a-k)+(1+ka)=a+1+k(a-1), pour k allant de 1 à a-1. Il en résulte que  $\operatorname{pgcd}\{|A|-2:A\in\mathcal{A}(H_0)\}=a-1$ ; observons que a-1 divise  $n-2=a^2-1$ .

Le problème de déterminer l'ensemble  $\Delta(H)$  entièrement, même pour  $H = \mathcal{B}_{\pm}(C_n)$ , pourrait être difficile. Il l'est certainement dans le cas sans pondérations. Il semble

plausible que les résultats sur les distances minimales dans le cas sans pondérations puissent être utilisés. Cependant, au moins pour les p-groupes élémentaires, le problème pour des groupes de rang plus élevé peut être presque entièrement réduit au problème pour les groupes cycliques.

## Lemme 3.4.8

Soit  $G = C_p^r$  un p-groupe élémentaire de rang r pour un certain nombre premier impair p. Soit  $G_0 \subseteq G \subseteq \{0\}$  et  $H_0 = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$ . Si  $\min \Delta(H_0) > 1$ , alors  $G_0 = G_1 \cup \cdots \cup G_k$  où  $\langle G_i \rangle$  est cyclique pour chaque  $i \in [1, k]$  et  $\langle G_0 \rangle = \bigcup_{i=1}^k \langle G_i \rangle$ .

#### Démonstration:

Soit  $G_0 \subseteq G$ , et soit  $e_1, \ldots, e_k$  une base de  $\langle G_0 \rangle$ . Pour prouver l'assertion, il suffit de montrer que si  $G_0$  contient un élément  $e_0 = \sum_{i=1}^k a_i e_i$  avec  $a_i \in [0, p-1]$  et au moins deux des  $a_i$  non nuls, alors min  $\Delta(H_0) = 1$ .

Sans perte de généralité, nous pouvons supposer que tous les  $a_i$  sont non nuls et que  $k \ge 2$ . De plus, nous pouvons supposer que  $a_i < p/2$ , car nous pourrions remplacer  $e_i$  par  $(-e_i)$  sans affecter le problème.

Soit maintenant  $U = e_0 e_1^{p-a_1} e_2^{p-a_2} e_3^{a_3} \dots e_k^{a_k}$  et  $V = e_0^2 e_1^{p-2a_1} e_2^{p-2a_2} e_3^{2a_3} \dots e_k^{2a_k}$ . Ce sont tous deux des séquences minimales de somme nulle pondérée plus-moins. Nous avons  $U^2 = V e_1^p e_2^p$ , et ainsi la distance minimale est égale à 1.  $\blacksquare$  Ce lemme montre que  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p^r))$  et  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p))$  sont très étroitement liés.

# Proposition 3.4.2

Nous avons  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p)) \subseteq \Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p^r))$  et, réciproquement, chaque élément de  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p^r))$  est le plus grand commun diviseur d'au plus r éléments de  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p))$ .

#### **Démonstration**:

La première inclusion est évidente. Pour la seconde inclusion, nous rappelons que, d'après le Lemme 3.12, chaque ensemble  $G_0$  qui produit un élément de  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(C_p^r))$  autre que 1 peut être écrit comme  $G_0 = G_1 \cup \cdots \cup G_k$ , où  $\langle G_i \rangle$  est cyclique pour chaque  $i \in [1, k]$  et  $\langle G_0 \rangle = \bigcup_{i=1}^k \langle G_i \rangle$ . Maintenant, la distance minimale de  $\mathcal{B}_{\pm}(G_0)$  est le plus grand commun diviseur des distances minimales de  $\mathcal{B}_{\pm}(G_i)$  pour i allant de 1 à k.

#### Lemme 3.4.9

Soit G un groupe abélien fini et soit  $e_1, \ldots, e_r$  des éléments indépendants d'ordre pair, en notant  $\operatorname{ord}(e_i) = 2^{m_i}$ . Supposons que  $m_1 + \cdots + m_r \geq 2$ . Posons  $e_0 = m_1 e_1 + \cdots + m_r e_r$ ,  $G_0 = \{e_0, e_1, \ldots, e_r\}$  et  $H = \mathcal{B}_{\pm}(G_0)$ . Alors, nous avons

$$\Delta(H) = \{m_1 + \dots + m_r - 1\}$$

et

$$c(H) = m_1 + \dots + m_r + 1.$$

#### Démonstration :

Nous déterminons  $\mathcal{A}(H)$ . Clairement,  $e_i^2 \in \mathcal{A}(H)$  pour chaque  $0 \leqslant i \leqslant r$ . Soit  $A \in \mathcal{A}(H)$ . Si  $e_0 \nmid A$ , alors les éléments distincts de A sont indépendants, et le fait que A soit minimal implique que A est égal à  $e_i^k$  pour un certain  $1 \leqslant i \leqslant r$ . Comme l'ordre de  $e_i$  est pair, il en résulte que k = 2, voir Lemme 3.4.4. Si  $e_0^2 \mid A$ , nous affirmons que  $e_0^2 = A$ . Pour voir cela, il suffit de noter que l'ordre de  $e_0$  est 2, et donc 0 est la seule somme nulle pondérée par  $\pm$  de  $e_0^2$ , ce qui implique que  $Ae_0^{-2}$  est aussi une somme nulle pondérée par  $\pm$ . La seule façon de ne pas contredire la minimalité de A est que  $Ae_0^{-2}$  soit vide.

Il reste donc à considérer le cas où A contient  $e_0$  exactement une fois. Nous montrons que dans ce cas, A est égal à  $U = e_0 \prod_{i=1}^r e_i^{m_i}$ . Nous notons que  $(m_i e_i) e_i^k$  est une séquence somme nulle minimale pondérée par  $\pm$  si et seulement si  $k = m_i$ ; nous nous référons au Lemme 6.6 dans [2.5.4] pour un argument détaillé. L'assertion découle maintenant de l'indépendance des  $e_i$ .

Ainsi, nous avons établi que  $\mathcal{A}(H) = \{U, e_0^2, e_1^2, \dots, e_r^2\}$ . Maintenant,  $U^2 = e_0^2 \prod_{i=1}^r (e_i^2)^{m_i}$  est la seule relation non triviale entre ces atomes, et l'assertion en découle.

Nous notons que  $e_1, \ldots, e_r$  est un ensemble générateur indépendant d'éléments d'ordre pair, disons  $\operatorname{ord}(e_i) = 2m_i$ , avec  $\operatorname{ord}(e_i) \mid \operatorname{ord}(e_{i+1})$ , alors  $\operatorname{D}(\mathcal{B}_{\pm}(G)) = m_1 + \cdots + m_r + 1$ , et donc, pour un groupe avec  $r_2(G) = \operatorname{r}(G)$ , nous avons  $\operatorname{D}(\mathcal{B}_{\pm}(G)) - 2 \in 2\Delta(\mathcal{B}_{+}(G))$ .

#### Proposition 3.4.3

Soit G un groupe abélien fini et soit  $H = \mathcal{B}_+(G)$ .

- 1. Si G est cyclique d'ordre au moins 3, alors  $\max \Delta^*(H) = \mathsf{D}(H) 2$ .
- 2. Si G est un 2-groupe élémentaire d'ordre au moins 4, alors  $\Delta^*(H) = [1, \mathsf{D}(H) 2]$ .
- 3. Si G est un groupe d'exposant 4, alors  $[1, \mathsf{D}^*(H) 2] \subseteq \Delta^*(H) \subseteq [1, \mathsf{D}(H) 2]$ .
- 4. Si  $G = C_n \oplus C_{2n}$  pour un certain n impair avec  $n \ge 3$ , alors  $\mathsf{D}^*(H) 2 \le \max \Delta^*(H) \le \mathsf{D}(H) 2$ .

# Démonstration:

Nous rappelons que nous avons toujours  $\max \Delta^*(H) \leq \mathsf{D}(H) - 2$ . Soit  $G = \langle e_1 \rangle$  cyclique d'ordre  $n \geq 3$ . Si n est impair, alors  $\mathsf{D}(H) - 2 = n - 2$ , et  $\Delta(\{e\}) = n - 2$ . Ainsi, l'affirmation s'ensuit. Dans tous les autres cas, sauf pour le cas 4, nous avons  $\mathsf{r}_2(G) = \mathsf{r}(G)$  et nous avons  $D^*(\mathcal{B}_{\pm}(G)) - 2 \in \Delta(\mathcal{B}_{\pm}(G))$ . Si n = 2m est pair, alors  $\mathsf{D}(H) - 2 = m - 1$  et  $\Delta(\{e, me\}) = m - 1$ .

Si  $G = \bigoplus_{i=1}^r \langle e_i \rangle$  est un 2-groupe élémentaire de rang r, alors  $D^*(H) - 2 = r - 1$ , et donc r - 1 est un élément de  $\Delta(H)$ . Puisque  $H_s = \mathcal{B}_{\pm}(\bigoplus_{i=1}^s \langle e_i \rangle)$  est un sousmonoïde fermé par diviseurs de H pour chaque  $s \leq r$ , nous avons que  $\Delta(H_s) \subseteq$ 

 $\Delta(H)$ . Puisque  $D^*(\mathcal{B}_{\pm}(\bigoplus_{i=1}^s \langle e_i \rangle)) = s+1$ , l'affirmation s'ensuit en utilisant le même argument que pour s=r.

Supposons que  $G = \bigoplus_{i=1}^r \langle e_i \rangle$  avec  $\operatorname{ord}(e_i) \mid \operatorname{ord}(e_{i+1})$  soit un groupe d'exposant 4 et de rang r. Comme ci-dessus, nous avons  $D^*(\mathcal{B}_{\pm}(G)) - 2 \in \Delta(\mathcal{B}_{\pm}(G))$ . Pour compléter l'argument, il suffit de montrer que G possède un sous-groupe G' avec  $D^*(\mathcal{B}_{\pm}(G')) = D$  pour chaque  $D \in [3, D^*(\mathcal{B}_{\pm}(G))]$ . Nous définissons  $G_1 = \bigoplus_{i=1}^{r-1} \langle e_i \rangle \oplus \langle 2e_r \rangle$ . Alors  $D^*(\mathcal{B}_{\pm}(G_1)) = D^*(\mathcal{B}_{\pm}(G)) - 1$ . L'argument suit alors par induction directe.

Soit  $C_n \oplus C_{2n} = \langle e_1 \rangle \oplus \langle e_2 \rangle$  avec  $\operatorname{ord}(e_1) = n$  et  $\operatorname{ord}(e_2) = 2n$ . Nous considérons  $G_0 = \{e_1 + e_2, e_2\}$ . Nous déterminons  $A(\mathcal{B}_{\pm}(G_0))$ . Clairement, nous avons  $V_1 = (e_1 + e_2)^2$  et  $V_2 = e_2^2$  et aucun autre élément n'implique uniquement l'un des deux éléments. De plus, nous trouvons  $U = (e_1 + e_2)^n e_2^n$ . Nous avons  $U^2 = V_1^n V_2^n$  et en effet  $L(U^2) = \{2, 2n\}$ , et nous trouvons que  $\Delta(\mathcal{B}_{\pm}(G_0)) = \{2n - 2\}$ . Nous rappelons que  $D^*(H) = n - 1 + \frac{2n}{2} + 1 = 2n$ , établissant ainsi l'affirmation.

#### Proposition 3.4.4

Soit G un groupe abélien fini et soit  $H = \mathcal{B}_+(G)$ .

- 1. Alors  $\max \Delta^*(H) = 1$  si et seulement si  $\exp(G) = 3$ , ou  $G = C_2$ , ou  $G = C_4$ .
- 2. Alors  $\max \Delta^*(H) = 2$  si et seulement si  $G = C_3^2$  ou  $G = C_2 \oplus C_4$ .

Nous terminons cette section avec un résultat qui peut sembler étrange au premier abord, mais qui est très utile dans le contexte de la section suivante.

#### Théorème 3.4.2

Soit G un groupe abélien fini tel que  $|G| \ge 5$ . Les énoncés suivants sont équivalents :

- 1. |G| est pair.
- 2.  $\Delta^*(H)$  contient un élément pair.
- 3.  $\Delta_1^*(H)$  contient un élément pair.

# Démonstration:

Supposons que  $\Delta^*(H)$  contienne un élément pair. Alors, |G| ne peut pas être impair, car cela contredirait le théorème 3.4.1 étant donné que tous les éléments de  $D_2$  sont impairs. Il reste à montrer que si |G| est pair, alors  $\Delta^*(H)$  contient un élément pair. Si G n'est pas un 2-groupe, alors G contient un élément d'ordre 2m pour un certain  $m \ge 2$  impair. Par le lemme 4.2.1, nous savons que  $m-1 \in \Delta^*(H)$ , et cet élément est pair.

Supposons donc que G soit un 2-groupe. Si le rang de G est au moins 3, alors par la proposition 3.4.3,  $\Delta^*(H)$  contient 2, et si le rang est 2, alors par le lemme 3.4.8, il contient  $\exp(G)/2$ , qui est pair car  $\exp(G) \neq 2$  en raison de l'hypothèse  $|G| \geq 4$ .

Il reste à étudier le cas des 2-groupes cycliques. Nous notons que pour h, un élément d'ordre 8, le sous-monoïde des suites sur  $\{e,3e\}$  a une distance minimale de 2.

# 4 | Applications

# 4.1 Codes correcteurs

Nous avons travaillé tout au long de notre article sur les longueurs, les distances et les différents invariants arithmétiques et les suites à somme nulle ayant un lien avec les distances minimales d'un code linéaire. A cet effet, nous allons rappeler et voir les codes linéaires avec ses paramètres.

# 4.1.1 Codes linéaires

Pour cette partie, voir le livre [9]

c comme sous-espace vectoriel

On munit  $A^n$  de sa structure naturelle d'espace vectoriel sur  $\mathbb{F}_2$ :  $A^n$  est isomorphe à  $\mathbb{F}_2^n$  et on prend pour C un sous-espace vectoriel de dimension k de  $A^n$ . le codage  $\gamma$ :  $A^k \beta A^n$  est une application linéaire injective qu'on peut définir de plusieurs manières. La matrice G de  $\gamma$  par rapport aux bases canoniques de  $A^k$  et  $A^n$  est appelé matrice génératrice du code. Ses colonnes sont les images dans  $A^n$  des vecteurs de la base canonique de  $A^k$  et forme une base de C.

Comme  $d_H(c,c') = \pi(c-c')$  et que  $c-c' \in C$ , la distance minimale dd'un code linéaire est égale au poids minimum d'un mot non nul de C.

Notons E le sous-espace vectoriel de  $A^n$  des suites commençant par k-1 bits 0. On a dim(E) = n-k-1, donc  $dim(C) + dim(E) > dim(A^n)$ . L'intersection de C et E n'est pas réduite à 0, par conséquent, il existe dans C des éléments de poids inférieur ou égal à n+1-k, d'où

$$d \leqslant n - k + 1 = r + 1.$$

Cette majoration est naturelle; elle signifie qu'il faut faire un effort sur la redondonce r pour pouvoir corriger plus d'erreurs.

#### Analyse du message reçu

Le décodage des codes linéaires n'est pas, en général, un problème facile. On utilise les formes linéaires  $A^n:A$  s'annulant sur C. On dit qu'elles forment un

espace vectoriel  $C^{\perp}$  qu'on a appelé, au chapitre 10, dual de l'espace vectoriel C;  $C^{\perp}$  est de dimension n-k. On a vu aussi que les éléments de  $A^n$  annulés par les formes linéaires de  $C^{\perp}$ ; par conséquent, C est le noyau d'une application linéaire  $\eta: A^n \beta A^{n-k}$  ayant pour composantes les élements d'une base d'une base de  $C^{\perp}$ . La matrice H d'une telle application est appelée matrice de contrôle; elle est nulle pour tousles vecteurs du code et on a HG=0.

Pour faire parvenir un message x, on envoie  $c = \gamma(x)$ ; siy est le message reçu, l'erreur est la suite e = y - c (on a aussi e = y + c dans  $A^n$ ) et on a  $\eta(e) = \eta(y)$ .

C'est à partir de  $\eta(e)$  qu'il faut retrouver e; on peut alors trouver c = y + e, puis le message initial  $x = \gamma^{-1}(c)$ . Si  $\eta(y) = 0$ , on a  $y \in C$ , on pose c = y et on retrouve x.

## Calcul matriciel

Pour utiliser un code linéaire, le calcul matriciel s'impose. Nous adoptons pour cette section la notation suivante : si on a une suite de suite de bits  $b = (b_1, \ldots, b_m)$ , on note avec un prime la matrice colonne associée :  $b' = t(b_1 \ldots b_m)$  dont les coefficients sont les  $b_i$ . Pour envoyer le message  $x = (x_1, \ldots, x_k)$  de  $A^k$ , on transmet le mot du code  $c = \gamma(x)$  tel que c' = Gx'.

Notons que que l'usage est d'écrire, en théorie des codes, les vecteurs en ligne, ce qui conduit à transposer toutes les égalités matricielles qui vont suivre et oblige à une petite gymnastique que je ne vous impose pas.

# Code de Hamming(7,4,3)

C'est en 1948, dans son grand article, que Shannon présente le code correcteur de Hamming. On peut s'en servir quand on suppose que la transmission peut créer au plus une erreur. Dans ce code, un message est une suite de 4 bits  $x=(x_1,x_2,x_3,x_4)\in A^4$  qu'on code en  $c=\gamma(x)=(u,v,x_1,w,x_2,x_3,x_4)\in A^7$ , avec :

$$u = x_1 + x_2 + x_4,$$
  

$$v = x_1 + x_3 + x_4,$$
  

$$w = x_2 + x_3 + x_4.$$

La matrice de contrôle H est donnée par ces trois égalités  $(w + x_2 + x_3 + x_4 = 0$  donne la première ligne, etc.) et la matrice génératrice G a pour colonnes les images par  $\gamma$  des vecteurs de la base canonique, vecteurs formant uhne base du code C:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$