# MGA\_Doxi

AUTORES
ANGIE TATIANA PEREZ
ANDRES FERNANDEZ RIOS
ELKIN ALEJANDRO LEDESMA

Versión 1.0.1

# Tabla de contenidos

Table of contents Índice de clases

Lista	de c	lases
-------	------	-------

Lista de clases, estructuras, uniones e interfaces con breves descripciones:	
ButtonEvent (Estructura para manejar eventos de botones )	3
SensorData (Estructura para almacenar datos de los sensores )	4
Índice de archivos	

# Lista de archivos

Lista de todos los archivos con breves descripciones:

C:/Users/Andres Fernandez/Desktop/CODIGO\_TEMPERATURA/MGA/MGA/MGA.ino .......5

# Documentación de clases

# Referencia de la estructura ButtonEvent

Estructura para manejar eventos de botones.

# **Atributos públicos**

- int increment
- char **name** [4]

# Descripción detallada

Estructura para manejar eventos de botones.

Definición en la línea 144 del archivo MGA.ino.

# Documentación de datos miembro

# int ButtonEvent::increment

Incremento: +1 o -1.

Definición en la línea 145 del archivo MGA.ino.

# char ButtonEvent::name[4]

Nombre del botón ("INC" o "DEC").

Definición en la línea 146 del archivo MGA.ino.

# La documentación de esta estructura está generada del siguiente archivo:

C:/Users/Andres Fernandez/Desktop/CODIGO\_TEMPERATURA/MGA/MGA/MGA.ino

# Referencia de la estructura SensorData

Estructura para almacenar datos de los sensores.

# Atributos públicos

- float temperature
- float humidity
- int **light**
- uint8\_t errorFlags

# Descripción detallada

Estructura para almacenar datos de los sensores.

Definición en la línea 130 del archivo MGA.ino.

#### Documentación de datos miembro

# uint8\_t SensorData::errorFlags

Indicador de errores en la lectura (0: sin error).

Definición en la línea 134 del archivo MGA.ino.

# float SensorData::humidity

Humedad medida.

Definición en la línea 132 del archivo MGA.ino.

## int SensorData::light

Valor analógico del sensor de luz.

Definición en la línea 133 del archivo MGA.ino.

## float SensorData::temperature

Temperatura medida.

Definición en la línea 131 del archivo MGA.ino.

# La documentación de esta estructura está generada del siguiente archivo:

 $\bullet \quad C:/Users/Andres\ Fernandez/Desktop/CODIGO\_TEMPERATURA/MGA/MGA/MGA.ino$ 

# Documentación de archivos

# Referencia del archivo C:/Users/Andres Fernandez/Desktop/CODIGO\_TEMPERATURA/MGA/MGA/MGA.ino

```
#include <Arduino.h>
#include <Wire.h>
#include <Adafruit_Sensor.h>
#include <DHT.h>
#include <DHT_U.h>
#include <debounce.h>
#include <RtcDS1302.h>
#include "esp_sleep.h"
```

# **Clases**

struct **SensorData**Estructura para almacenar datos de los sensores. struct **ButtonEvent**Estructura para manejar eventos de botones.

#### defines

#define DHTPIN 5
 Pin de conexión para el sensor DHT.

- #define DHTTYPE DHT22
   *Tipo de sensor DHT utilizado.*
- #define LDRPIN 32
   Pin analógico para el sensor de luz (LDR).
- #define **LED\_BLUE** 26 Pin de salida para el LED azul.
- #define **BUTTON\_DEC** 34 Pin para el botón de decremento.
- #define BUTTON\_INC 33
   Pin para el botón de incremento.
- #define BUZZER\_PIN 14
   Pin de salida para el buzzer.
- #define TEMP\_THRESHOLD 26
   Umbral de temperatura para activar la alarma.
- #define HUM\_THRESHOLD 80
   Umbral de humedad para activar la alarma.
- #define LIGHT\_THRESHOLD 700

*Umbral de luz para activar la alarma.* 

#### • #define **uS\_TO\_S\_FACTOR** 1000000

Factor de conversión de microsegundos a segundos.

#### • #define **TIME TO SLEEP** 10

Tiempo en segundos antes de entrar en deep sleep.

#### • #define **ERROR NONE** 0x00

Sin error en la lectura de sensores.

#### • #define **ERROR TEMP** 0x01

Error en la lectura de temperatura.

#### • #define **ERROR HUM** 0x02

Error en la lectura de humedad.

#### #define ERROR LIGHT 0x04

Error en la lectura de luz.

#### • #define **countof**(a)

Macro para calcular el tamaño de un arreglo.

#### **Funciones**

• ThreeWire **myWire** (4, 15, 2)

Inicialización del bus de tres hilos para el RTC.

- RtcDS1302< ThreeWire > Rtc (myWire)
- DHT dht (DHTPIN, DHTTYPE)
- void **logWithTimestamp** (const char \*label, float value, const char \*unit) Imprime un mensaje con la fecha y hora actual del RTC.
- void **logError** (const char \*errorMsg)

Imprime mensajes de error con la fecha y hora actual del RTC.

# void print\_wakeup\_reason ()

Imprime la razón por la cual el ESP32 despertó del deep sleep.

# • void IRAM\_ATTR incISR ()

Rutina de servicio de interrupción para el botón de incremento.

#### • void IRAM\_ATTR **decISR** ()

Rutina de servicio de interrupción para el botón de decremento.

# void readTemperatureTask (void \*pvParameters)

Tarea de lectura de temperatura con timestamp.

• void **readHumidityTask** (void \*pvParameters)

Tarea de lectura de humedad con timestamp.

void readLightTask (void \*pvParameters)

Tarea de lectura de luz con timestamp.

• void **aggregatorTask** (void \*pvParameters)

Tarea de agregación de datos de sensores.

• void **controlLedTask** (void \*pvParameters)

Tarea para el control del LED (alarma) y el buzzer.

void buttonEventTask (void \*pvParameters)

Tarea para manejar eventos de botones (contador).

• void deepSleepTask (void \*pvParameters)

Tarea para iniciar Deep Sleep con timer y botón como despertador.

• void setup ()

Función de configuración.

## **Variables**

- QueueHandle\_t sensorQueue
- QueueHandle\_t buttonQueue
- volatile float **g** temperature = 0.0f
- volatile float **g** humidity = 0.0f
- volatile int  $\mathbf{g}_{\mathbf{light}} = 0$
- volatile int **counter** = 0
- volatile unsigned long **lastIncTime** = 0
- volatile unsigned long **lastDecTime** = 0
- const unsigned long **debounceDelay** = 500000

# Documentación de «define»

# #define BUTTON\_DEC 34

Pin para el botón de decremento.

Definición en la línea 56 del archivo MGA.ino.

#### #define BUTTON INC 33

Pin para el botón de incremento.

Definición en la línea 61 del archivo MGA.ino.

## #define BUZZER\_PIN 14

Pin de salida para el buzzer.

Definición en la línea 66 del archivo MGA.ino.

# #define countof( a)

#### Valor:

(sizeof(a) / sizeof(a[0]))

Macro para calcular el tamaño de un arreglo.

Definición en la línea 168 del archivo MGA.ino.

#### #define DHTPIN 5

Pin de conexión para el sensor DHT.

Definición en la línea 36 del archivo MGA.ino.

#### #define DHTTYPE DHT22

Tipo de sensor DHT utilizado.

Definición en la línea 41 del archivo MGA.ino.

#### #define ERROR\_HUM 0x02

Error en la lectura de humedad.

Definición en la línea 109 del archivo MGA.ino.

#### #define ERROR\_LIGHT 0x04

Error en la lectura de luz.

Definición en la línea 114 del archivo MGA.ino.

# #define ERROR\_NONE 0x00

Sin error en la lectura de sensores.

Definición en la línea 99 del archivo MGA.ino.

#### #define ERROR\_TEMP 0x01

Error en la lectura de temperatura.

Definición en la línea 104 del archivo MGA.ino.

# #define HUM\_THRESHOLD 80

Umbral de humedad para activar la alarma.

Definición en la línea 77 del archivo MGA.ino.

## #define LDRPIN 32

Pin analógico para el sensor de luz (LDR).

Definición en la línea 46 del archivo MGA.ino.

#### #define LED\_BLUE 26

Pin de salida para el LED azul.

Definición en la línea 51 del archivo MGA.ino.

#### #define LIGHT THRESHOLD 700

Umbral de luz para activar la alarma.

Definición en la línea 82 del archivo MGA.ino.

#### #define TEMP\_THRESHOLD 26

Umbral de temperatura para activar la alarma.

Definición en la línea 72 del archivo MGA.ino.

# #define TIME\_TO\_SLEEP 10

Tiempo en segundos antes de entrar en deep sleep.

Definición en la línea 93 del archivo MGA.ino.

#### #define uS\_TO\_S\_FACTOR 1000000

Factor de conversión de microsegundos a segundos.

Definición en la línea 88 del archivo MGA.ino.

#### Documentación de funciones

# void aggregatorTask (void \* pvParameters)

Tarea de agregación de datos de sensores.

Recopila las lecturas de temperatura, humedad y luz, verifica errores y las envía a una cola.

#### Parámetros

pvParameters	Parámetro de entrada (no utilizado).

Definición en la línea 362 del archivo MGA.ino.

# void buttonEventTask (void \* pvParameters)

Tarea para manejar eventos de botones (contador).

Espera eventos en la cola de botones y actualiza un contador global.

#### **Parámetros**

pvParameters Parámetro de entrada (no utilizado).
---

Definición en la línea 440 del archivo MGA.ino.

#### void controlLedTask (void \* pvParameters)

Tarea para el control del LED (alarma) y el buzzer.

Recibe datos de la cola y activa o desactiva las alarmas según los umbrales y errores.

#### **Parámetros**

pvParameters	Parámetro de entrada (no utilizado).

Definición en la línea 401 del archivo MGA.ino.

#### void IRAM\_ATTR decISR ()

Rutina de servicio de interrupción para el botón de decremento.

Implementa un debounce para evitar múltiples activaciones.

Definición en la línea 272 del archivo MGA.ino.

# void deepSleepTask (void \* pvParameters)

Tarea para iniciar Deep Sleep con timer y botón como despertador.

Configura el deep sleep tras esperar el tiempo definido.

#### **Parámetros**

	pvParameters	Parámetro de entrada (no utilizado).
--	--------------	--------------------------------------

Definición en la línea 462 del archivo MGA.ino.

#### **DHT dht (DHTPIN, DHTTYPE)**

Objeto para el sensor DHT.

#### void IRAM\_ATTR inclSR ()

Rutina de servicio de interrupción para el botón de incremento.

Implementa un debounce para evitar múltiples activaciones.

Definición en la línea 252 del archivo MGA.ino.

# void logError (const char \* errorMsg)

Imprime mensajes de error con la fecha y hora actual del RTC.

#### **Parámetros**

٠.	u. u	
	errorMsg	Mensaje de error a imprimir.

Definición en la línea 207 del archivo MGA.ino.

# void logWithTimestamp (const char \* label, float value, const char \* unit)

Imprime un mensaje con la fecha y hora actual del RTC.

#### **Parámetros**

label	Etiqueta o descripción del dato.
value	Valor a imprimir.
unit	Unidad del valor.

Definición en la línea 178 del archivo MGA.ino.

#### ThreeWire myWire (4, 15, 2)

Inicialización del bus de tres hilos para el RTC.

Se define el bus ThreeWire usando los pines DATOS, CLK y RST.

#### void print\_wakeup\_reason ()

Imprime la razón por la cual el ESP32 despertó del deep sleep.

Definición en la línea 230 del archivo MGA.ino.

# void readHumidityTask (void \* pvParameters)

Tarea de lectura de humedad con timestamp.

Lee la humedad del sensor DHT y la imprime con timestamp. Nota: Se ha incrementado el retardo a 3000 ms.

#### **Parámetros**

pvParameters Parámetro de entrada (no utilizado).	
---	--

Definición en la línea 320 del archivo MGA.ino.

# void readLightTask (void \* pvParameters)

Tarea de lectura de luz con timestamp.

Lee el valor analógico del sensor LDR y lo imprime con timestamp.

#### **Parámetros**

-		
	pvParameters	Parámetro de entrada (no utilizado).

Definición en la línea 344 del archivo MGA.ino.

## void readTemperatureTask (void \* pvParameters)

Tarea de lectura de temperatura con timestamp.

Lee la temperatura del sensor DHT y la imprime con timestamp.

#### **Parámetros**

pvParameters Parámetro de entrada (no utilizado).
---

Definición en la línea 295 del archivo MGA.ino.

# RtcDS1302< ThreeWire > Rtc (myWire )

#### void setup ()

Función de configuración.

Inicializa puertos, colas, interrupciones y tareas de FreeRTOS.

Definición en la línea 484 del archivo MGA.ino.

#### Documentación de variables

#### QueueHandle\_t buttonQueue

Cola para eventos de botones.

Definición en la línea 149 del archivo MGA.ino.

#### volatile int counter = 0

Contador global modificado por botones.

Definición en la línea 155 del archivo MGA.ino.

# const unsigned long debounceDelay = 500000

Retardo de debounce en microsegundos (500 ms).

Definición en la línea 162 del archivo MGA.ino.

#### volatile float g\_humidity = 0.0f

Variable global para la humedad.

Definición en la línea 153 del archivo MGA.ino.

#### volatile int g\_light = 0

Variable global para la lectura de luz.

Definición en la línea 154 del archivo MGA.ino.

# volatile float g\_temperature = 0.0f

Variable global para la temperatura.

Definición en la línea 152 del archivo MGA.ino.

# volatile unsigned long lastDecTime = 0

Tiempo de la última interrupción para BUTTON\_DEC.

Definición en la línea 161 del archivo MGA.ino.

## volatile unsigned long lastIncTime = 0

Tiempo de la última interrupción para BUTTON\_INC.

Definición en la línea 160 del archivo MGA.ino.

# QueueHandle\_t sensorQueue

Cola para enviar datos de sensores a tareas.

Definición en la línea 137 del archivo MGA.ino.

# MGA.ino

Ir a la documentación de este archivo.

```
00001
00016
00017 #include <Arduino.h>
00018 #include <Wire.h>
00019 #include <Adafruit Sensor.h>
00020 #include <DHT.h>
00021 #include <DHT U.h>
00022 #include <debounce.h>
00023 #include <RtcDS1302.h>
00024 #include "esp sleep.h" // Necesario para deep sleep
00025
00026 #if CONFIG_FREERTOS_UNICORE
00027 static const BaseType t app cpu = 0;
00028 #else
00029 static const BaseType_t app_cpu = 1;
00030 #endif
00031
00036 #define DHTPIN 5
00037
00041 #define DHTTYPE
00042
00046 #define LDRPIN
00047
00051 #define LED BLUE
00052
00056 #define BUTTON DEC 34
00057
00061 #define BUTTON INC 33
00062
00066 #define BUZZER PIN 14
00067
00072 #define TEMP THRESHOLD 26
00073
00077 #define HUM_THRESHOLD
00078
00082 #define LIGHT THRESHOLD 700
00083
00084 // ========= CONFIGURACIÓN PARA DEEP SLEEP ============
00088 #define uS TO S FACTOR 1000000
00089
00093 #define TIME TO SLEEP 10
00094
00095 // ========== DEFINICIÓN DE ERRORES ==========
00099 #define ERROR NONE
                        0x00
00100
00104 #define ERROR TEMP
00105
00109 #define ERROR HUM
                          0 \times 0.2
00110
00114 #define ERROR LIGHT
                         0x04
00115
00116 // ============ RTC DS1302 =============
00122 ThreeWire myWire(4, 15, 2); // DATOS, CLK, RST
00123 RtcDS1302<ThreeWire> Rtc(myWire);
00124
00125 // ==
                      ===== ESTRUCTURA DE DATOS =============
00130 struct SensorData {
00131 float temperature;
00132 float humidity;
00133 int light;
00134
      uint8 t errorFlags;
00135 };
00136
00137 QueueHandle t sensorQueue;
00138
00139 // ----- ESTRUCTURA PARA EVENTOS DE BOTONES -----
00144 struct ButtonEvent {
00145 int increment;
```

```
00146 char name[4];
00147 };
00148
00149 QueueHandle_t buttonQueue;
00150
00151 // ----- VARIABLES GLOBALES -----
00152 volatile float g_temperature = 0.0f;
00153 volatile float g_humidity = 0.0f;
00154 volatile int g light = 0;
00154 volatile int g_light
00155 volatile int
                                 = 0;
                   counter
00156
00157 DHT dht(DHTPIN, DHTTYPE);
00158
00159 // ----- VARIABLES PARA DEBOUNCE -----
00160 volatile unsigned long lastIncTime = 0;
00161 volatile unsigned long lastDecTime = 0;
00162 const unsigned long debounceDelay = 500000;
00164 // ----- MACRO PARA EL TAMAÑO DE UN ARREGLO -----
00168 #define countof(a) (sizeof(a) / sizeof(a[0]))
00169
00170 // ----- FUNCIÓN PARA IMPRIMIR CON TIMESTAMP -----
00178 void logWithTimestamp(const char* label, float value, const char* unit)
00179 {
00180 RtcDateTime now = Rtc.GetDateTime();
00181
       char datestring[26];
00182
       snprintf_P(datestring,
00183
                 countof(datestring),
00184
                  PSTR("%02u/%02u/%04u %02u:%02u:%02u"),
00185
                 now.Month(),
00186
                  now.Day(),
00187
                  now.Year(),
00188
                  now.Hour(),
00189
                  now.Minute()
00190
                  now.Second());
00191
       Serial.print("[");
00191 Serial.print(datestring);
00193
       Serial.print("] ");
00194
       Serial.print(label);
00195
       Serial.print(": ");
00196
       Serial.print(value);
00197
       Serial.print(" ");
00198
       Serial.println(unit);
00199 }
00200
00201 // ----- FUNCIÓN PARA IMPRIMIR ERRORES CON TIMESTAMP
00207 void logError(const char* errorMsg)
00208 {
       RtcDateTime now = Rtc.GetDateTime();
00209
00210 char datestring[26];
00211
       snprintf P(datestring,
                 countof (datestring),
00212
                  PSTR("%02u/%02u/%04u %02u:%02u:%02u"),
00213
00214
                  now.Month(),
00215
                 now.Day(),
00216
                  now.Year(),
00217
                  now.Hour(),
00218
                  now.Minute()
00219
                  now.Second());
00220 Serial.print("[");
00221
       Serial.print(datestring);
00222
       Serial.print("] [ERROR] ");
00223
       Serial.println(errorMsg);
00224 }
00225
00226 // ----- FUNCIONES DE WAKEUP -----
00230 void print_wakeup_reason(){
00231 esp_sleep_wakeup_cause_t wakeup_reason = esp_sleep_get_wakeup_cause();
00232
       switch (wakeup reason)
00233
       {
00234
         case ESP SLEEP WAKEUP EXT0:
00235
           Serial.println("Wakeup caused by external signal (ext0)");
00236
           break;
00237
         case ESP SLEEP WAKEUP TIMER:
00238
          Serial.println("Wakeup caused by timer");
00239
```

```
00240
        default:
00241
            Serial.printf("Wakeup was not caused by deep sleep: %d\n", wakeup reason);
00242
            break;
00243
00244 }
00245
00246 // --
             ----- ISR PARA BOTÓN DE INCREMENTO -----
00252 void IRAM ATTR incISR()
00253 {
00254
        unsigned long nowMicros = micros();
       if(nowMicros - lastIncTime < debounceDelay) return; // Evitar rebotes
lastIncTime = nowMicros;</pre>
00255
00256
00257
00258
       ButtonEvent evt = { +1, "INC" };
       BaseType_t xHigherPriorityTaskWoken = pdFALSE;
xQueueSendFromISR(buttonQueue, &evt, &xHigherPriorityTaskWoken);
00259
00260
00261
       if (xHigherPriorityTaskWoken) {
         portYIELD FROM ISR();
00262
00263
00264 }
00265
00266 // --
            ----- ISR PARA BOTÓN DE DECREMENTO ------
00272 void IRAM ATTR decISR()
00273 {
00274
       unsigned long nowMicros = micros();
00275 if(nowMicros - lastDecTime < debounceDelay) return; // Evitar rebotes 00276 lastDecTime = nowMicros;
00277
       ButtonEvent evt = { -1, "DEC" };
00278
00279
       BaseType t xHigherPriorityTaskWoken = pdFALSE;
        xQueueSendFromISR(buttonQueue, &evt, &xHigherPriorityTaskWoken);
00281
       if (xHigherPriorityTaskWoken) {
00282
         portYIELD_FROM_ISR();
00283
00284 }
00285
00286 // ============= TAREAS ============
00287
00295 void readTemperatureTask(void *pvParameters)
00296 {
        while (1)
00297
00298
00299
          float temp = dht.readTemperature();
00300
          if (!isnan(temp))
00301
         {
00302
          g_temperature = temp;
            logWithTimestamp("Temperature", temp, "°C");
00303
00304
00305
         else {
00306
          logError("Fallo en lectura de temperatura.");
00307
00308
          vTaskDelay(pdMS TO TICKS(2000));
00309
00310 }
00311
00320 void readHumidityTask(void *pvParameters)
00321 {
00322
       while (1)
00323
       {
          float hum = dht.readHumidity();
00324
00325
         if (!isnan(hum))
00326
00327
            g_humidity = hum;
00328
            logWithTimestamp("Humidity", hum, "%");
00329
00330
         else {
00331
          logError("Fallo en lectura de humedad.");
00332
00333
          vTaskDelay(pdMS_TO_TICKS(3000));
00334
00335 }
00336
00344 void readLightTask(void *pvParameters)
00345 {
00346
        while (1)
00347
        int lightVal = analogRead(LDRPIN);
00348
```

```
00349
         g light = lightVal;
          logWithTimestamp("Light", (float)lightVal, "");
00350
00351
          vTaskDelay(pdMS TO TICKS(2000));
00352
00353 }
00354
00362 void aggregatorTask(void *pvParameters)
00363 {
00364
00365
00366
          SensorData data:
00367
          data.temperature = g_temperature;
          data.humidity = g_humidity;
data.light = g_light;
00368
00369
          data.light
00370
          data.errorFlags = ERROR NONE;
00371
          // Verifica errores en cada sensor
00372
          if (isnan(data.temperature))
00374
            data.errorFlags |= ERROR TEMP;
          if (isnan(data.humidity))
00375
00376
            data.errorFlags |= ERROR HUM;
00377
           // Suponiendo que la lectura del LDR debe estar en el rango 0-4095 (para ESP32)
00378
          if (data.light < 0 || data.light > 4095)
00379
            data.errorFlags |= ERROR LIGHT;
00380
00381
          // Se informa el error con la hora del RTC si se detecta alguna falla
          if (data.errorFlags != ERROR NONE)
00382
00383
         {
00384
            char errorMsg[64];
00385
           snprintf(errorMsg, sizeof(errorMsg), "Fallo en lectura de sensores. Flags:
%02X", data.errorFlags);
00386
           logError(errorMsg);
00387
00388
00389
          xQueueSend(sensorQueue, &data, portMAX DELAY);
00390
          vTaskDelay(pdMS TO TICKS(2000));
00391
00392 }
00393
00401 void controlLedTask(void *pvParameters)
00402 {
00403
        SensorData data;
00404
        while (1)
00405
00406
          if (xQueueReceive(sensorQueue, &data, portMAX DELAY))
00407
00408
            // Si se detecta algún error en la trama, se evita la activación de la alarma
00409
            if (data.errorFlags != ERROR NONE)
00410
00411
              logError("Trama con error. No se activa alarma.");
00412
              digitalWrite(LED BLUE, LOW);
00413
              digitalWrite(BUZZER PIN, LOW);
00414
            // Evaluación de umbrales en condiciones normales
00415
            else if (data.temperature > TEMP_THRESHOLD ||
00416
                      data.humidity > HUM_THRESHOLD ||
data.light > LIGHT_THRESHOLD)
00417
00418
00419
              digitalWrite(LED_BLUE, HIGH); // Enciende el LED
digitalWrite(BUZZER_PIN, HIGH); // Activa el buzzer
00420
00421
00422
              Serial.println("[ALERTA] Umbral superado: LED y Buzzer ACTIVADOS");
00423
            }
00424
            else
00425
00426
              digitalWrite(LED BLUE, LOW); // Apaga el LED
              digitalWrite(BUZZER PIN, LOW); // Apaga el buzzer
00427
00428
00429
          }
00430
       }
00431 }
00432
00440 void buttonEventTask(void *pvParameters)
00441 {
00442
        ButtonEvent evt;
00443
        while (1)
00444
00445
          if (xQueueReceive(buttonQueue, &evt, portMAX DELAY))
```

```
00446
00447
            counter += evt.increment;
00448
           char msg[64];
00449
           snprintf(msg, sizeof(msg), "Button %s pressed, counter: %d", evt.name,
counter);
           logWithTimestamp(msg, 0, "");
00450
00451
         }
00452
       }
00453 }
00454
00462 void deepSleepTask(void *pvParameters)
00463 {
00464
        // Espera el tiempo definido antes de entrar en deep sleep
00465
        vTaskDelay(pdMS TO TICKS(TIME TO SLEEP * 1000));
00466
        Serial.println("Preparando para Deep Sleep...");
00467
        Serial.flush();
00468
       // Configura el despertador por timer (TIME_TO_SLEEP segundos) esp_sleep_enable_timer_wakeup(TIME_TO_SLEEP * uS_TO_S_FACTOR);
00469
00470
       // Configura ext0 para que, al detectar que BUTTON INC pasa a LOW, despierte el
00471
ESP32.
00472
        esp sleep enable ext0 wakeup((gpio num t)BUTTON INC, 0);
00473
00474
        // Entra en Deep Sleep
00475
       esp_deep_sleep_start();
00476 }
00477
00478 // ============ SETUP ============
00484 void setup()
00485 {
00486
       Serial.begin(115200);
00487 Wire.begin();
00488 dht.begin();
00489
00490
       // Inicialización del RTC DS1302
00491
        Rtc.Begin();
        Serial.print("compiled: ");
00492
00493
        Serial.print(_DATE_);
00494
        Serial.println(_TIME_);
00495
00496
        // Imprime la razón del wakeup
00497
        print_wakeup_reason();
00498
00499
        // Configuración de pines
       pinMode(LED BLUE, OUTPUT);
00500
00501
       // Configuramos BUTTON_INC para que funcione con ext0: en_
```