一维气体激波管问题 — 第 3 次作业*

徐均益† 余航‡ 陈字韬§

中国科学技术大学核科学技术学院,合肥 230026 中国科学技术大学物质科学研究院等离子所,合肥 230026

摘要

课程《磁流体力学的数值模拟方法》的第三次错也,讨论一维气体激波管问题的有限差分数值解法,分别使用守恒型方程的 LaxWendroff 格式,非守恒型的 Upwind 格式和 Minmod 格式,通过理论分析和实验编程,讨论该方程的物理解和数值解的特性,并分析流体中不同波模的物理和数值特性。

1 引言

一维气体激波管问题是计算流体力学中的经典问题,也是为数不多的存在精确解的问题,常用来检测算例来检验数值格式,这使得学习研究和在此类问题上实现各种数值方法具有现实意义。同时一维气体激波管所使用的物理定理为连续性方程、动量方程、能量方程,可以写成三个守恒形式的方程,也意味着取合适的迭代矩阵,能使其数学描述为双曲守恒形式。可以验证各种方法在守恒形式和非守恒形式下的异同。本次作业只考虑无粘滞的理想气体状态方程下的一维激波问题。

^{*2023} 年春季磁流体力学的数值模拟方法

 $^{^\}dagger \text{ID: SA22214015}$ Email: jyxu@mail.ustc.edu.cn

 $^{^{\}ddagger} \text{ID: SA22168021 Email: yh131996@mail.ustc.edu.cn}$

[§]ID: SA22214014 Email: chenyut@mail.ustc.edu.cn

2 理论基础介绍

2.1 守恒形式

2.1.1 方程介绍

考察一维多方气体 Euler 方程

$$\frac{\partial w}{\partial t} + \frac{\partial f(w)}{\partial x} = 0,\tag{1}$$

的 Riemann 问题 (一维气体激波管问题),其中

$$w = \begin{bmatrix} \rho \\ m \\ E \end{bmatrix}, \tag{2}$$

$$f(w) = uw + \begin{bmatrix} 0 \\ p \\ pu \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} m \\ (\gamma - 1)E + \frac{3-\gamma}{2} \frac{m^2}{\rho} \\ (\gamma E - \frac{\gamma-1}{2} \frac{m^2}{\rho}) \frac{m}{\rho} \end{bmatrix}, \tag{3}$$

$$m = \rho u,$$
 (4)

$$p = (\gamma - 1)(E - \frac{1}{2}\rho u^2). \tag{5}$$

这里, ρ , u, p 和 E 分别是密度, 速度, 压力和总能量. 其对应的三个方程分别为质量守恒方程,动量守恒方程和能量守恒方程。守恒形式可以采用 LaxWendroff 格式设计实验。

2.1.2 特征向量计算

将方程1可以写成如下形式

$$\frac{\partial w}{\partial t} + \mathbf{A} \cdot \frac{\partial w}{\partial x} = 0, \tag{6}$$

守恒形式下 A 的表达式

$$\mathbf{A} = \frac{\partial f}{\partial w} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0\\ \frac{1}{2}(\gamma - 3)u^2 & -(\gamma - 3)u & \gamma - 1\\ (\gamma - 1)u^3 - \gamma \frac{u}{\rho}E & \gamma \frac{1}{\rho}E - \frac{3}{2}(\gamma - 1)u^2 & \gamma u \end{bmatrix}$$

左右特征向量

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ u - c & u & u + c \\ H - uc & \frac{1}{2}u^2 & H + uc \end{bmatrix}$$

$$L = \frac{\gamma - 1}{2c^2} \begin{bmatrix} \frac{1}{2}u\left(u + \frac{2c}{\gamma - 1}\right) & -\left(u + \frac{c}{\gamma - 1}\right) & 1 \\ 2(H - u^2) & 2u & -2 \\ \frac{1}{2}u\left(u - \frac{2c}{\gamma - 1}\right) & -\left(u - \frac{c}{\gamma - 1}\right) & 1 \end{bmatrix}$$

其中

$$H = \frac{E+p}{\rho} = \frac{c^2}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}u^2,$$

$$c^2 = \gamma \frac{p}{\rho}.$$

2.2 非守恒形式

式(1)的非守恒形式为

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + \mathbf{B} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial x} = 0,\tag{7}$$

其中

$$\mathbf{u} = [u_j] = \begin{bmatrix} \rho \\ u \\ p \end{bmatrix}, \mathbf{B} = B_{ij} = \begin{bmatrix} u & \rho & 0 \\ 0 & u & 1/\rho \\ 0 & \gamma p & u \end{bmatrix}$$
(8)

此时方程6与方程7虽然形式看起来相同,同时代入后得到的三个方程也相同,但是因为方程6形式上可以化成守恒形式??,而方程7无法化成守恒形式。因此两个方程虽然表示的是同一个物理现象但是一个为守恒形式一个为非守恒形式,分别适用于不同的差分格式。

其中,矩阵 ${\bf B}$ 的特征值为 $u-a,\,u,\,u+a$ $(a^2=\gamma p/\rho),$ 对应的左右特征向量矩阵为 ${\bf L}$ 和 ${\bf R}$ 写为

$$\mathbf{L} = [L_{ij}] = \begin{bmatrix} 0 & -\rho a & 1 \\ a^2 & 0 & -1 \\ 0 & \rho a & 1 \end{bmatrix}, \tag{9}$$

$$\mathbf{R} = [R_{ij}] = \begin{bmatrix} \frac{1}{2a^2} & \frac{1}{a^2} & \frac{1}{2a^2} \\ -\frac{1}{2\rho a} & 0 & \frac{1}{2\rho a} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$
(10)

波模分解的方程为

$$\sum_{i} \left\{ L_{ij} \frac{\partial u_j}{\partial t} + \lambda_i L_{ij} \frac{\partial u_j}{\partial x} \right\} = 0, \tag{11}$$

其中

$$\lambda_i = \begin{bmatrix} u - a \\ u \\ u + a \end{bmatrix} \tag{12}$$

在变换回原变量方程的形式,即

$$\sum_{i} \sum_{j} \left\{ R_{ki} L_{ij} \frac{\partial u_{j}}{\partial t} + R_{ki} \lambda_{i} L_{ij} \frac{\partial u_{j}}{\partial x} \right\} = 0, \tag{13}$$

并利用 $\sum_{i} R_{ki} L_{ij} = \delta_{kj}$, 我们有

$$\frac{\partial u_k}{\partial t} + \sum_i \sum_j \left\{ R_{ki} \lambda_i L_{ij} \frac{\partial u_j}{\partial x} \right\} = 0, \tag{14}$$

迎风格式为

$$u_{k,l}^{n+1} = u_{k,l}^{n} - \frac{\Delta t}{\Delta x} \sum_{i} \sum_{j} \left\{ \operatorname{sgn}(\lambda_{i,l}^{n}) \lambda_{i,l}^{n} R_{ki,l}^{n} L_{ij,l}^{n} \left[u_{j,l}^{n} - u_{j,l-\operatorname{sgn}(\lambda_{i,l}^{n})}^{n} \right] \right\}$$
(15)

其中下角标 l 对应于空间格点位置, 其他下角标对应于分量.

对于非守恒方程可以用迎风格式和 minmod 格式。

3 实验与结果分析

3.1 初始值设计

对方程

$$\frac{\boldsymbol{w}}{\partial t} + \frac{\boldsymbol{F}}{\partial x} = 0 \tag{16}$$

在 t=0 时刻有

$$w(x,t)|_{t=0} = \begin{cases} W_L, & x < 0 \\ W_R, & x > 0 \end{cases}$$
 (17)

为和经典数值计算结果比较,取文献?中的值,即 $\gamma = 1.4$,和

$$W_L = \begin{bmatrix} 0.445 \\ 0.311 \\ 8.928 \end{bmatrix}, \quad W_R = \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0 \\ 1.4275 \end{bmatrix}$$
 (18)

3.2 精确解格式

精确解由附件 Hydrodynamics.xlsx 中提供,其最终形式为分为五段的分段函数,具体形式如下

$$\rho = \begin{cases}
0.445, & x < v_1 t \\
(x - v_1 t) \frac{0.345 - 0.445}{v_2 t - v_1 t} + 0.445, & v_1 t < x < v_2 t \\
0.345, & v_2 t < x < v_3 t \\
1.304, & v_3 t < x < v_4 t \\
0.500, & x > v_4 t
\end{cases} \tag{19}$$

$$m = \begin{cases} 0.311, & x < v_1 t \\ (x - v_1 t) \frac{0.527 - 0.311}{v_2 t - v_1 t} + 0.311, & v_1 t < x < v_2 t \\ 0.527, & v_2 t < x < v_3 t \\ 1.994, & v_3 t < x < v_4 t \\ 0.000, & x > v_4 t \end{cases}$$
(20)

$$E = \begin{cases} 8.928, & x < v_1 t \\ (x - v_1 t) \frac{6.570 - 8.928}{v_2 t - v_1 t} + 8.928, & v_1 t < x < v_2 t \\ 6.570, & v_2 t < x < v_3 t \\ 7.691, & v_3 t < x < v_4 t \\ 1.428, & x > v_4 t \end{cases}$$

$$(21)$$

其中 $v_1 = -2.633$, $v_2 = -1.636$, $v_3 = 1.529$, $v_4 = 2.480$

3.3 Lax-Wendroff 格式

Lax-Wendroff 格式适用于守恒型方程

$$\frac{\boldsymbol{w}}{\partial t} + \frac{\boldsymbol{F}}{\partial x} = 0 \tag{22}$$

其中差分格式为

$$u_{j}^{n+1} = u_{j}^{n} - \frac{\Delta t}{2\Delta x} (F_{j+1}^{n} - F_{j-1}^{n}) + \frac{\Delta t^{2}}{2\Delta x^{2}} \left[A_{j+1/2}^{n} (F_{j+1}^{n} - F_{j}^{n}) - A_{j-1/2}^{n} (F_{j}^{n} - F_{j-1}^{n}) \right]$$
(23)

其中 $A = \frac{\partial F}{\partial u}, A$ 的表达式见第 2.1.2 节. 单元边界上的值可以取

$$A_{j\pm 1/2}^n = A(u_{j\pm 1/2}^n), \qquad u_{j\pm 1/2}^n = \frac{1}{2}(u_j^n + u_{j\pm 1}^n)$$
 (24)

3.3.1 Lax-Wendroff 实验结果分析与对比

(此处由徐均益填写) Lax-Wendroff 的实验格式为,实验结果现象为,可以用 item 列出来

3.4 Upwind 格式

Upwind 格式既适用于守恒型方程,也适用于非守恒方程,本实验设计使用非守恒方程

$$\frac{\partial \boldsymbol{u}}{\partial t} + \boldsymbol{B} \frac{\partial \boldsymbol{u}}{\partial x} = 0 \tag{25}$$

差分形式为

$$u_{k,l}^{n+1} = u_{k,l}^{n} - \frac{\Delta t}{\Delta x} \sum_{i} \sum_{j} \left\{ \operatorname{sgn}(\lambda_{i,l}^{n}) \lambda_{i,l}^{n} R_{ki,l}^{n} L_{ij,l}^{n} \left[u_{j,l}^{n} - u_{j,l-\operatorname{sgn}(\lambda_{i,l}^{n})}^{n} \right] \right\}$$
(26)

因为分解特征值之后,其特征值的物理意义为传播的波速,所以其正负号决定了迎风格式的差分方向。

3.4.1 *Upwind* 实验结果分析与对比

(此处由徐均益填写) Upwind 的实验格式为,实验结果现象为,可以用 item 列出来

3.5 TVD 格式

TVD 格式适用于非守恒方程

$$\frac{\partial \boldsymbol{u}}{\partial t} + \boldsymbol{B} \frac{\partial \boldsymbol{u}}{\partial x} = 0 \tag{27}$$

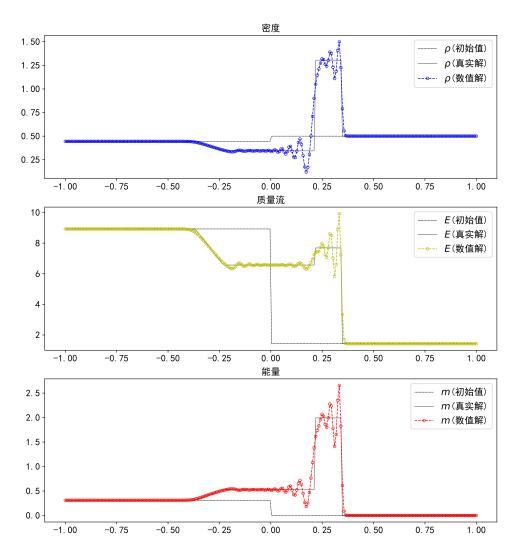


图 1: Lax-Wendroff 格式计算结果, 网格点数为 261. **从上到下分别是密度** ρ **,** 能量 E 和质量流 $m=\rho u$. 其中点线是初值, 虚线 (上面的数据点用符号 \circ 标注) 是 t=0.14 时的数值结果, 实线是对应的真实解.

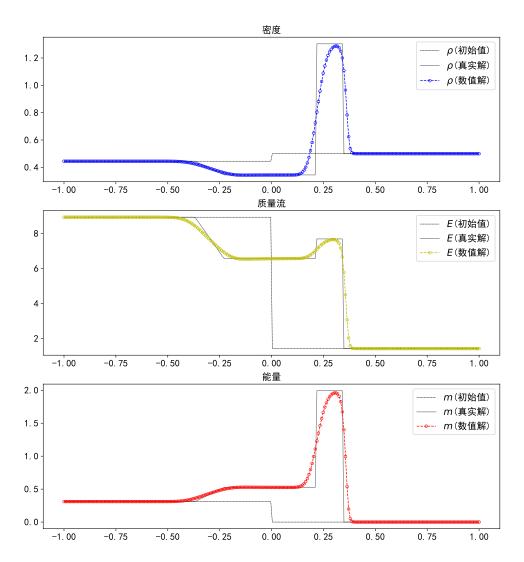


图 2: 迎风格式计算结果, 网格点数为 261. **从上到下分别是密度** ρ , 能量 E 和质量流 $m=\rho u$. 其中点线是初值, 虚线 (上面的数据点用符号 \circ 标注) 是 t=0.14 时的数值结果, 实线是对应的真实解.

TVD 全称为 Total Variat Diminishing, 即总变差不变或减小,代表着震荡的剧烈程度减少,能保证迭代过程中不发散。其中 Minmod 为某一种 TVD 格式,也是这次实验所采用的方法。 Minmod 差分形式为

$$u_{k,l}^{n+1} = u_{k,l}^{n} - C \frac{\Delta t}{\Delta x} \sum_{i} \sum_{j} \left\{ \operatorname{sgn}(\lambda_{i,l}^{n}) \lambda_{i,l}^{n} R_{ki,l}^{n} L_{ij,l}^{n} \left[u_{j,l}^{n} - u_{j,l-\operatorname{sgn}(\lambda_{i,l}^{n})}^{n} \right] \right\}$$

$$- \frac{1}{2} \frac{\Delta t}{\Delta x} C \left(1 - C \frac{\Delta t}{\Delta x} \right) () \sum_{i} \sum_{j} \left\{ \operatorname{sgn}(\lambda_{i,l}^{n}) \lambda_{i,l}^{n} R_{ki,l}^{n} L_{ij,l}^{n} \left[u_{j,l}^{n} - u_{j,l-\operatorname{sgn}(\lambda_{i,l}^{n})}^{n} \right] \right\}$$
(29)

3.5.1 TVD 实验结果分析与对比

(此处由徐均益填写,并且请根据代码中的公司在上方 MinMod 公式处进行修改) TVD 的 实验格式为,实验结果现象为,可以用 item 列出来

3.6 实验结果分析与对比

(此处由徐均益填写,对比三个方法的图,得出一定的结论与思考)

4 分工说明

余航编写了代码 main.py 与 run.sh, 徐均益编写了 main.jl, 两人独立实现了守恒形式与非守恒形式的数值代码编写并共同调试,还包括 *Minmod* 等满足 TVD 的限制器格式。余航、徐均益、陈宇韬进行了文档编写和校验。

5 附件

- 1. assign3.tex-本报告 LATEX 文件.
- 2. assign3.pdf-本报告 PDF 输出文件.
- 3. References.bib 文献文件
- 4. GasUpwind261.eps-迎风格式计算结果, 261 网格.
- 5. GasvanLeer133.eps-van Leer TVD 格式计算结果, 133 网格.

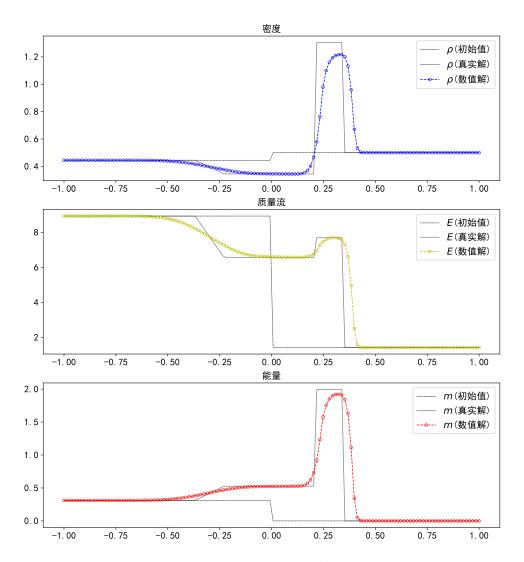


图 3: (van Leer) TVD 格式计算结果, 网格点数为 133. 其他标注同图 2.

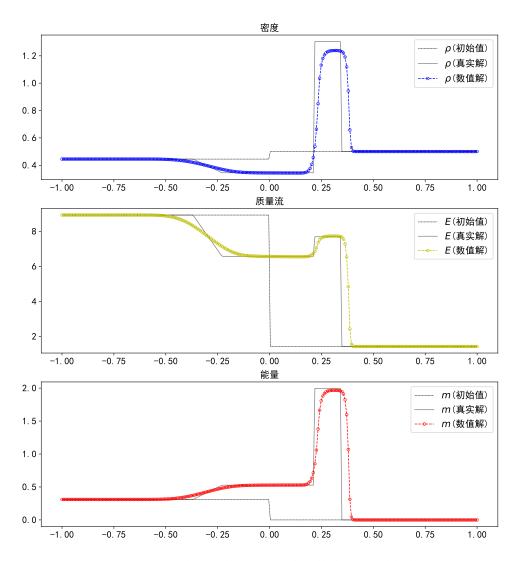


图 4: (van Leer) TVD 格式计算结果, 网格点数为 261. 其他标注同图 2.

- 6. GasvanLeer261.eps-van Leer TVD 格式计算结果, 261 网格.
- 7. Hydrodynamics.xlsx-相关问题 Excel 计算表格, 深绿色单元为输入, 可以变更, 供大家参考. 其中
 - (a) Riemann 表格中, B2 为 γ 值, B4–B6 和 E4–E6 分别是左侧和右侧的密度, 质量流及能量的初值. A25–A26 迭代用值, A24 为 A25 和 A26 的平均值. 22 行复制 24 行的值. 当 G24, 即 G22 值为零时, 得到此 Riemann 问题的解. N3 为时间值, 密度, 质量流及能量图形的坐标初值和对应比例分别由 N4–N6 和 O4–O6 调节.
 - (b) Hydrodynamics 表格为对应守恒型方程的矩阵特征值, 左右特征向量, 变量在各个波模的分解, 等等. 这些可以用于检查后续高精度格式计算的一些中间结果是否正确.