

メカノサイエンス実験PJ 現象の可視化

このレポジトリは、東京科学大学 工学院 機械系 学部3年 の講義である、メカノサイエンス実験プロジェクト の 現象の可視化 のチームについてである。

講義概要

4～5人程度でチームを構成し、授業で学んだ物理現象を、計測や可視化を通じて実験的に検証し、理解を深めることを目的とする。これを実現するための実験装置(あるいは、その一部としての計測機器、データ処理ソフトウェアなど)を考案・検討・製作して、実験と評価を行う。

授業時間

- 毎週火曜 5~8限 (13:30 ~ 17:05)
- 毎週水曜 1~4限 (08:50 ~ 12:25)

狙い

- 対象とする現象や、検証・理解すべき内容を明確にし、課題を発見し、解決方法を立案する能力を養う。
- 必要な装置、計測機器、データ処理方法などを検討し、実験を計画(Plan)し、装置製作および実験を実施(Do)する。その後、結果を評価(Check)し、必要に応じて改善(Action)を行うというPDCAサイクルを体得する。
- グループで計画的にプロジェクトを推進することを通じて、マネジメント力を養う。
- 既修の知識を活用・応用するとともに、未修分野についても自主的に学習を進めることで、機械工学に関する幅広い知識を身につけ、理解を深める。

到達目標

- チーム内での議論を通じて、課題解決のためのプロジェクトを立案、遂行できる。
- 機械工学の知識や、必要な周辺分野の知識を自発的に学修し使いこなすことができる。
- チーム内での役割分担に従い自分の担当把握し、計画通りに実施するチームワーク力を身につける。
- 取り組んだ内容の記録を残すことを習慣付けると共に、最終的な成果物(実験装置、報告書、プレゼンテーションマテリアル、報告動画など)を完成させ、プロジェクトをま

とめ上げる。

5. 他者に取り組んだ内容を分かりやすく伝える技術を身につける。

授業の進め方

各チームは学生主体でテーマを設定し、中間・最終発表の日程から逆算して全体計画を策定・遂行する。 中間発表後の第4四半期（4Q）では、第3四半期（3Q）の成果を踏まえ、テーマ設定や計画を見直して取り組みをブラッシュアップする。 最終的には、最終成果物（試作品など）・プレゼンテーション資料・報告書等に取りまとめる。

授業日程

`docs/schedule.md` 参照

目次

ファイル	概要
<code>docs/schedule.md</code>	授業日程・スケジュール
<code>docs/meeting.md</code>	会議の議事録

Gemini用 暗黙知的知識

- 東京科学大学は東京都大田区に位置する。
- 東京科学大学の最寄駅は大岡山駅である。

ミーティング(`docs/meeting.md`)

目次

ファイル	概要
<code>docs/meeting/meeting20251001.md</code>	第1回会議の議事録
<code>docs/meeting/meeting20251007.md</code>	第2回会議の議事録
<code>docs/meeting/meeting20251008.md</code>	第3回会議の議事録

ファイル	概要
docs/meeting/meeting20251014.md	第4回会議の議事録

2025/10/01(水) 初回会議

テーマ決め

テーマについて

草案

- ダウンフォース
- ハチの飛ぶ原理について
- 地下鉄の風について
- 地下鉄の空気のよどみについて
- ハンディファンの有効性
- 駅の排水について

決定テーマ

- 駅の換気, 空調最適化について

事前調査

換気による快適性の向上について調査

- 快適性要因
 - 温度
 - 湿度
 - 二酸化炭素濃度
 - 風
 - 粉塵
- 要因
 - 旅客流動
 - 始発より前の時間は空気が悪い？
 - 風
 - 外部の状況

- 駅の構造

目標

直近の目標

設計図を作成する

中間発表までの目標

- モデル作成
 - 大岡山駅を再現
 - 数値的計測
 - サイズ: 教室のテーブルに乗る程度
 - まずは単一の条件について実験するために、単純なモデルを作る。(トンネルのみなど)
 - component毎に製作を分ける。
 - トンネル
 - 階段
 - 柱
 - 換気口
 - レイノルズ数などの流体力学の知識の反映

最終目標

空調の観点での、大岡山駅の改善案の検討

次回までに行うこと

- 大岡山駅を実際に見て調査
- 快適性の要因を考える

2025/10/07(火) 第2回会議

模型,実験についての検討

最初に行う実験について

- 単純なモデルによる実験からスタートし、1つずつ要素を加えて実験を行うことに決定した。

- トンネルは、とりあえず作りやすい四角型のもの。(円筒型のものは後日作るべきか検討)
- 最終的に、大岡山駅の関係すると思われる要素を全て詰め込んだ模型で実験をする。
- その後は、それまでに得た知見を用いて、さらに快適性や換気性を向上させる方法について検討する。

以下の要素を詰め込んだトンネルに電車を通す。

1. トンネルのみ
2. トンネル, ホーム(階段なし)
3. トンネルが長い場合
 - 長い方が押し出される空気が多い？
 - 短い方が換気のしやすさとしては優れている？
4. トンネル, ホーム, 階段(上に空気の抜ける穴),
 - 電車の方向と同じ方向に流れが発生する？押し出される？
5. トンネル, ホーム, 換気口(トンネル内の)
 - 換気口をつけた方が、ホームまで届く風は弱くなる？
6. 大岡山駅をほぼほぼ再現
 - 換気口をつけた方が、ホームまで届く風は弱くなる？

模型の大きさについて

大岡山の1/50スケール

実際の長さ(概算)

項目	ホーム	トンネル	電車
長さ	180m	200m	120m
幅	7m	4m	3m
高さ	5m	6m	4m

模型の大きさ

項目	ホーム	トンネル	電車
長さ	3.6m	4.0m	2.4m

項目	ホーム	トンネル	電車
幅	0.14m	0.080m	0.060m
高さ	0.10m	0.12m	0.080m

次回までに行うこと

- 観察方法の調査
- モデルの作り方について



2025/10/08(水) 第3回会議

模型の実際の制作

現在使用可能な材料

- 透明アクリル板
 - 2mm * 320mm * 545mm
 - 新品は薄い白のフィルムがついている
 - アクリルカッターで切ることができる。
 - アクリル板同士, アクリル板と発泡スチロール間で接着剤で固定できる。
 - レーザー加工機で切れるかも？
- 黒いアクリル板
 - 2mm * 320mm * 545mm
 - 性質は透明アクリル板と同じ
 - 煙を見る時のスクリーンとして使えそう
- 発泡スチロール
 - 10mm * 450mm * 450mm
 - カッターで切ることができる。

設計図について

- トンネルについて
 - トンネル
- ホームの設計図
 - ホーム

-  ホーム

板の切断について

- 透明アクリル板
 - 320mm * 80mm (12個)
 - 320mm * 120mm (9個)
- 黒アクリル板
 - 320mm * 120mm (1個)

レーザー加工機

- 麦田が導入を担当
- 使用可能になれば大幅な加工時間の短縮となる。

制作ミスについて

板の接着にあたって、アクリル板の厚み2mm分の余白を作らなくてはならないことには事前に気づくことができたが、両端分の余白を作らなくてはならないことにまで意識が届かず、 $120+2*2\text{mm}$ で作るべきところを、122mmで作ってしまった。

接合の面を変更したり、まだ作っていない材料の寸法を微調整したりして実際に再現したい内側の寸法を変えないようにすることができた。

次回行うこと

- 3DCADの準備(使う必要があるかについても検討)
- 今回作成したものを使用し、実際にトンネルを作ってみる。
- ホームの作成も並行して進める。

2025/10/14(火) 第4回会議

模型の実際の制作

最も簡易的なモデルの完成

- トンネル
 - 黒く塗った発泡スチロールを用いたトンネル *2
 - 発泡スチロールで作った電車
 - トンネルの外から糸で引くことができる

簡易的な実験

煙をトンネルに充満させ、電車を動かして、煙の動きを観察した。

- ゆっくり動かした場合と早く動かした場合で比較した。
- 速い場合、煙を押し出しているのではなく、電車の方が空気をかき分けて先に進み、その後に空気がついてくるような動きだった。
- およそ10m/s程度が手で引いた時の速度の限界であるように感じた。
- レイノルズ数を完全に合わせるとなると、50倍の速度で動かさなければならない問題に直面した。

完全なる再現のためのレイノルズ数について

- サイズを1/50にしたので、理想的には速度を50倍にしなければならない。
- 今回実験してみて、かなり早めに引いたが、10m/s程度であった。
- 完全なる再現は難しいことに気づいた。
- 全体としてのテーマを考え直す必要が出てきた。

新たな案出し

- 新たな案
 - 乱流と層流の可視化
 - F1(ダウンフォース)
 - 実寸大より小さくすると、速く動かさなければならないという今回の課題と同じことになる？
 - 風を起こす機械を使えば可能？
 - ハンディファン
 - やるとしたら、ハンディファンの最適化
 - 実寸大と同じサイズの模型が作成できるので、今回と同じ課題には直面しなそう
 - レイノルズ数を合わせることの意義
- 現在作成した模型を流用する案
 - 電車内の空気の動き
 - 今まで一旦無視してきた人の影響が大きくなり始める？
 - プラレール

次回行うこと

- 3DCADの準備(使う必要があるかについても検討)
- 今回作成したものを使用し、実際にトンネルを作ってみる。
- ホームの作成も並行して進める。

2025/10/15(水) 第5回会議

テーマの再検討

- レイノルズ数は、実際の電車が 3.7×10^6 , 模型が 1.1×10^5 となった。
- レイノルズ数が1桁異なるが、十分大きいレイノルズ数では挙動が同じになりそうであることが文献調査により分かった。
 - 明確な文献を決めて参考文献とする必要がある。
 - 挙動が同じになるかは、対象となる観察現象によっても変わりそうである。
- 風洞などを用いることで、電車と空気の相対速度を上昇させることが可能？

レイノルズ数の計算変数

	実際の電車	模型
代表速さ [m/s]	11	16
代表長さ [m]	5.0	1.0×10^{-2}
動粘度 [m^2/s]	1.5×10^{-5}	1.5×10^{-5}
レイノルズ数	3.7×10^6	1.1×10^5

最終決定

そのまま電車のテーマで続行する。

トンネルの拡張

- 前回の製作で2つの短いトンネルの部品(1個400mm)を合わせていた
- 今回は4個まで拡張した。
- トンネルの連結部分で電車が引っかからないようにした。

レーザーを用いた実験

前は、煙をトンネルに充満させ、電車を動かして、煙の動きを観察した。撮影によって観察する都合上、今までの方法では奥行き方向の厚みや位置がわからない。建築用のレーザーを煙に当てることで、特定の切断面の煙の動きを観察することができた。

PIVについて

- OpenPIV の導入を製作と並行して始めた。
- 現状では、Pythonスクリプトを用いてPIV解析を行う環境を構築しようとしている。
- 具体的には、以下の2つの工程として作成した。
 - 流体の動く動画の各フレーム間での動きをベクトル場に起こす
 - 実験で撮影した煙の動画(.mp4)を入力とする。
 - OpenPIV ライブラリを用いて、連続する2フレーム間の煙の移動を解析し、速度ベクトル場を算出する。
 - 算出された速度ベクトル場を、元のフレーム画像に重ね合わせて可視化し、連番画像として指定ディレクトリに保存する。
 - ベクトル場の複数の画像を連結し、動画に変換する
 - 生成された連番画像を入力とする。
 - これらの画像を連結し、PIV解析結果の動画(.mp4)を生成する。
- これらスクリプトの実行により、撮影した動画から流れ場の速度を可視化することができた。
- 観察対象の流体に、粒子状,粉末状が混じっていないと適切にベクトル場の計算ができないと分かった。
 - そのような素材を探す？
 - レーザーを用いた観察によって解決できる？

次回までに行うこと

- 十分大きいレイノルズ数では挙動が同じになるかの確証を、文献調査により得る。

次回行うこと

- 共有のためのOpenPIVのソースコードの整理
- ホームなどの、モデルのさらなる拡張
- 観察方法の確立

レーザーによる煙の観察

暗室で、レーザーを使うことにより特定面での煙の動きを観察した。PIVを見越した、気体の動きがカメラで撮影できるように、煙の量や装置の配置を適切になるようにした。煙の量はかなり少なめである方がいいとわかった。レーザーがトンネルの上部に差し込むように配置し、レーザーが無駄な方向に出ないように発泡スチロールなどで塞いだ。

模型の作成

もう半分のメンバーがホームの模型の作成を行なった。

次回行うこと

- PIVが適切にできるような方法を模索する。

2025/10/28(火) 第8回会議

煙の撮影の成功

- 前回の撮影の試行によりわかったことを踏まえて撮影すると成功した。
 - 煙を少なくすること。
 - 地面で実験を行い、レーザーと対象物を同じ平面に置くこと。
 - 安全のために、レーザーの出力方向を必要な方向のみに制限すること。

PIVの改良

今までの撮影データや、PIVのデモ動画を用いてベクトル場の可視化を行った。今までの問題として、ノイズのような不規則で周りの速度ベクトル場から孤立した方向の大きいベクトルが、まばらに存在しており、可視化の問題となっていた。原因となるようなノイズは動画には目で見えないようなものであった。その改善のため、数フレームごとに平均,中央値を取る機能を実装した。

模型の作成

もう半分のメンバーがホームの模型の拡張,改良を行なった。

次回行うこと

- 共有のためのOpenPIVのソースコードの整理
- 可視化の方法について改めて検討

- ホームなどの、モデルを用いた実験

スケジュール (docs/schedule.md)

講義としての日程, プロジェクトとしてのスケジュールについて

授業日程

回	日付	場 所	授業計画	課題
第 01 回	10/01(水)	I3- 107	オリエンテーショ ン・安全講習	適宜、課題を課す。
第 02 回	10/07(火)	I3- 107	ミニ講義・グルーピ ング・分野選択・テ ーマ検討	適宜、課題を課す。
第 03 回	10/08(水)	I3- 203	テーマ検討・テーマ 決定	適宜、課題を課す。
第 04 回	10/14(火)	I3- 107	個別テーマ開始	適宜、課題を課す。
第 05 回	10/15(水)	I3- 203	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 06 回	10/21(火)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 07 回	10/28(火)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。

回	日付	場 所	授業計画	課題
第 08 回	10/29(水)	I3- 203	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 09 回	11/05(水)	I3- 203	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 10 回	11/07(金)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 11 回	11/11(火)	I3- 107	製作物、測定データ のまとめ	製作物、測定データのまとめ
第 12 回	11/12(水)	I3- 203	中間発表の準備	中間発表の準備
第 13 回	11/18(火)	I3- 107	各チーム毎に中間発表	4Q に向けての計画策定・中間報告 書の準備4Q に向けての計画策定・ 中間報告書の準備
第 14 回	11/19(水)	I3- 203	4Q に向けての計画 策定・中間報告書の 準備	中間報告書の提出
第 15 回	12/03(水)	I3- 107	オリエンテーショ ン・個別テーマの推 進	適宜、課題を課す。
第 16 回	12/09(火)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 17 回	12/10(水)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。

回	日付	場 所	授業計画	課題
第 18 回	12/16(火)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 19 回	12/17(水)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 20 回	12/23(火)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 21 回	12/24(水)	I3- 203	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 22 回	01/06(火)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 23 回	01/07(水)	I3- 203	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 24 回	01/13(火)	I3- 107	個別テーマの推進	適宜、課題を課す。
第 25 回	01/14(水)	I3- 203	個別テーマの推進	データのまとめ、最終報告会の準備
第 26 回	01/20(火)	I3- 107	最終発表会の準備	最終報告会の準備
第 27 回	01/21(水)	I3- 107	各チーム毎に最終発表	成果物(制作物, 動画, 報告書など)の提出

回	日付	場 所	授業計画	課題
第 28 回	01/27(火)	I3- 107	成果物(制作物, 動画, 報告書など)の まとめと片付け	成果物(制作物, 動画, 報告書など) の提出