САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО

Дисциплина: Архитектура ЭВМ

Отчет

по домашней работе №5

«OpenMP»

Выполнил(а): Миленин Иван Александрович

студ. гр. М3135

Санкт-Петербург

Цель работы: знакомство со стандартом распараллеливания команд метода OpenMP.

Инструментарий и требования к работе: рекомендуется использовать C, C++. Возможно использовать Python и Java.

Теоретическая часть

ОрепМР — это библиотека для параллельного программирования вычислительных систем для таких языков, как C, C++ и Fortran. Самая первая версия данной библиотеки была выпущена в 1997 году для языка Fortran. Далее в 1998 году вышли версии для C и C++.

Любая программа состоит из наборов областей двух типов:

- 1) Последовательные области, где при выполнении программы создаётся только один поток, являющийся единственным на протяжении выполнения всей программы.
- 2) Области распараллеливания, в которых порождается ряд параллельных потоков (см. Рисунок №1). Данные потоки могут выполняться как на одном, так и на нескольких процессорах, за что отвечают алгоритмы операционных систем.

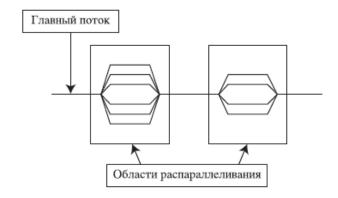


Рисунок №1 — распределение главного потока на области распараллеливания

Теперь необходимо перечислить ключевые элементы OpenMP:

- 1) Конструкции для создания потоков (директива parallel). Она создает параллельный регион для следующего за ней структурированного блока. Каждый из созданных потоков выполнит одинаковый код, содержащийся в блоке, но не одинаковый набор команд. В разных потоках могут выполняться различные ветви или обрабатываться различные данные.
- 2) Конструкции распределения работы между потоками (директивы DO/for и section). Данная директива занимается ускорением циклов. Если мы применим директиву parallel на цикл, то мы не ускорим программу, а сделаем один цикл на каждом потоке. Однако при использовании директивы for при выполнении цикла в параллельном регионе итерации цикла должны быть распределены между потоками группы.
- 3) Конструкции для управления работой с данными (выражения shared и private для определения класса памяти переменных). По умолчанию выражения считаются shared. Частные данные принадлежат потоку и могут быть модифицированы только им. Общие данные доступны всем потокам.
- 4) Конструкции для синхронизации потоков (директивы critical, atomic и barrier). Вычисления в последовательном блоке, как правило, могут быть продолжены, если завершены все процессы в параллельном структурном блоке и их результаты корректно переданы в последовательный блок. Именно для обеспечения такой корректной передачи данных и необходима процедура синхронизации параллельных потоков.

Директива crtical отвечает за условное отключение работы параллельности на выделенном участие, что делает параллельный код однопоточным. Директива atomic отвечает за корректность работы присваивания оператора и предотвращение прерывания доступа, чтения и записи данных со стороны других потоков. Директива barrier устанавливает режим ожидания окончания выполнения действий каждого потока.

Также стоит отметить 4 переменные, благодаря которым возможно гибкое управление режимами многопоточной программы:

- 1) OMP_DYNAMIC разрешает или запрещает динамическое изменение числа нитей.
- 2) OMP_NUM_THREADS устанавливает число потоков при исполнении параллельных областей приложения.
- 3) OMP_NESTED разрешает или запрещает вложенный параллелизм.
- 4) OMP_SCHEDULE определяет способ распределения итераций в цикле.

Практическая часть

Был выбран вариант №7.

Для нахождения определителя матрицы был использован метод Гаусса. Для его использования необходимо привести матрицу к треугольному виду и найти произведение диагонали матрицы. Далее будут рассмотрены обычный и параллельный алгоритм триангуляции матрицы.

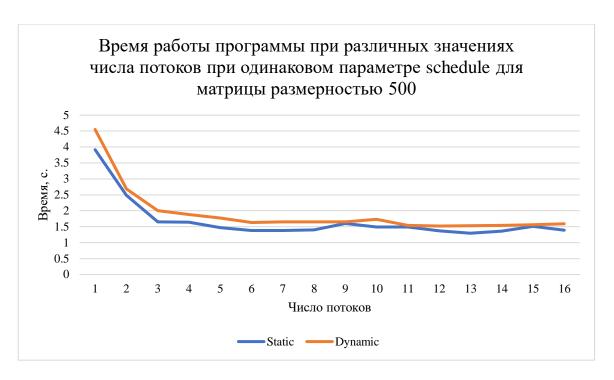
Для получения матрицы треугольного вида без использования распараллеливания необходимо обратить і-тый столбец в 0, для чего необходим поиск строки с максимальным элементом и её перестановки с і-

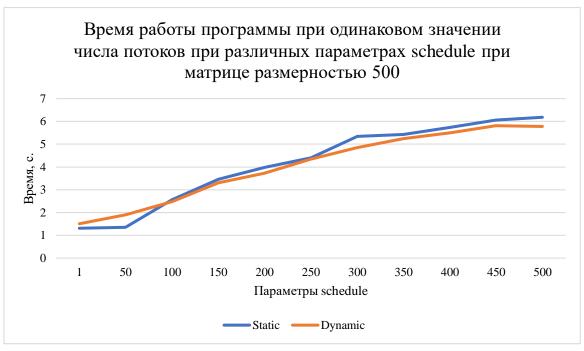
той строки. Далее произвести обращение в 0. Также стоит отметить то, что ведется счетчик количества перестановок, так как при нечетном числе перестановок определитель будет отрицательным.

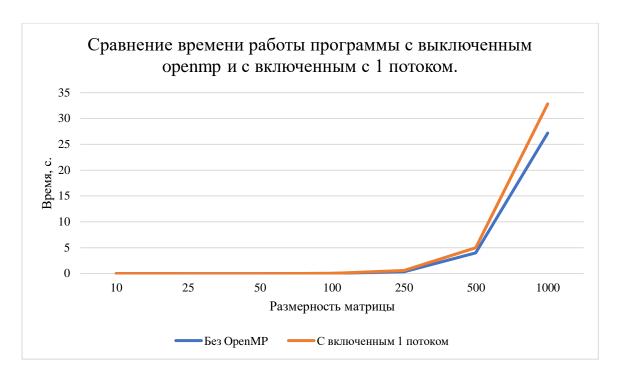
Теперь рассмотрим распараллеленный алгоритм триангуляции. Для его ускорения необходимо было ускорить обнуление с помощью эквивалентных преобразований элементов і-того столбца матрицы и добавление к ј-той строке матрицы элементов і-той строки, домноженных на константу. Также понятно, что поиск максимального элемента в столбце не принесет сильного ускорения, поэтому было принято решение сделать данный поиск однопоточным.

Также в программе присутствует обработка ошибки ввода неверного формата файла. Ниже представлены графики, на которых представлено:

- 1) Время работы программы при различных значениях числа потоков при одинаковом параметре schedule для матрицы размерностью 500
- 2) Время работы программы при одинаковом значении числа потоков при различных параметрах schedule при матрице размерностью 500
- 3) Сравнение времени работы программы с выключенным OpenMP и с включенным OpenMP с 1 потоком.







Листинг

< DeterminationFinding.cpp>

```
#include <vector>
#include <omp.h>
#include <fstream>
#include <iostream>
using namespace std;
float parallel gauss determinant(vector<vector<float>>& mat, int size);
int paralel_col_max(const vector<vector<float>>& mat, int numOfCol, int size);
int paralel_triangulation(vector<vector<float>>& mat, int size);
float parallel_gauss_determinant(vector<vector<float>>& mat, int size) {
    unsigned int swapCount = paralel triangulation(mat, size);
    float det = 1;
    if (swapCount % 2 == 1) det = -1;
#pragma omp parallel for schedule(static)
    for (int i = 0; i < size; i++) {</pre>
        det *= mat[i][i];
    return det;
}
int paralel_col_max(const vector<vector<float>>& mat, int numOfCol, int size) {
    float max = abs(mat[numOfCol][numOfCol]);
    int maxPos = numOfCol;
#pragma omp parallel for schedule(static)
    for (int i = numOfCol + 1; i < size; i++) {</pre>
        float element = abs(mat[i][numOfCol]);
        if (element > max) {
            max = element;
            maxPos = i;
        }
    }
```

```
return maxPos;
}
int paralel_triangulation(vector<vector<float>>& mat, int size) {
    unsigned int swapCount = 0;
    for (int i = 0; i < size - 1; i++) {</pre>
        unsigned int imax = paralel_col_max(mat, i, size);
        if (i != imax) {
            swap(mat[i], mat[imax]);
            swapCount++;
#pragma omp parallel for schedule(static)
        for (int j = i + 1; j < size; j++) {</pre>
            float mul = -mat[j][i] / mat[i][i];
#pragma omp parallel for schedule(static)
            for (int k = i; k < size; k++) {</pre>
                mat[j][k] += mat[i][k] * mul;
            }
        }
    }
    return swapCount;
}
int main(int argc, char** fileName) {
    int treads = atoi(fileName[1]);
    if (treads != 0) {
        omp_set_num_threads(treads);
    ifstream in(fileName[2]);
    string temp = fileName[2];
    int lenght = temp.length();
    try {
        if (!in) {
            throw 0;
        else if (lenght < 4 || fileName[2][lenght - 4] != '.' ||</pre>
            fileName[2][lenght - 1] != 't' || fileName[2][lenght - 2] != 'x' ||
            fileName[2][lenght - 3] != 't') {
            throw 0;
        }
        int n;
        in >> n;
        vector<vector<float>> matrix(n);
        for (int i = 0; i < n; i++) {
            matrix[i].resize(n);
            for (int j = 0; j < n; j++) {</pre>
                 //matrix[i][j] = rand();
                in >> matrix[i][j];
            }
        in.close();
        double start;
        double end;
        start = omp_get_wtime();
        printf("Determinant: %g\n", parallel_gauss_determinant(matrix, n));
        end = omp_get_wtime();
        matrix.clear();
        printf("\nTime (%i thread(s)): %f ms\n", treads, end - start);
    }
```

```
catch (int i) {
    printf("Unknown or missing extension. Please use the .txt format");
    in.close();
}
return 0;
}
```