

# ДИПЛОМ

Колтаков Михаил

Научный руководитель: Дахова Елизавета

3 февраля 2024 г.

Введём модель:

$$\begin{array}{ccc} X_{01}^1 & \dots & X_{01}^\tau \\ \dots & \dots & \dots \\ X_{0n}^1 & \dots & X_{0n}^\tau \end{array}$$

Где вдоль вертикальной оси меняются элементы батча, а вдоль горизонтальной — кадры. При этом для одного элемента батча можно ввести следующие латентные величины:

$$\begin{array}{ccccccc} X_0^1 & \rightarrow & X_1^1 & \rightarrow & \dots & \rightarrow & X_T^1 \\ \downarrow & & \downarrow & & & & \downarrow \\ X_0^2 & \rightarrow & X_1^2 & \rightarrow & \dots & \rightarrow & X_T^2 \\ \downarrow & & \downarrow & & \ddots & & \downarrow \\ \vdots & & \vdots & & \ddots & & \vdots \\ \downarrow & & \downarrow & & & \ddots & \downarrow \\ X_0^\tau & \rightarrow & X_1^\tau & \rightarrow & \dots & \rightarrow & X_T^\tau \end{array}$$

Объединим столбики в одну величину и дальше величины, обозначающие полное видео будем обозначать с волной:  $\tilde{X}$ . Тогда у нас получается марковская цепь  $\tilde{X}_0 \rightarrow \tilde{X}_1 \rightarrow \dots \rightarrow \tilde{X}_T$ , для которой можно ввести следующее вариационное семейство:

$$q\left(\tilde{X}_1, \dots, \tilde{X}_T \mid \tilde{X}_0\right) = \prod_{t=1}^T q_t\left(\tilde{X}_t \mid \tilde{X}_{t-1}\right)$$

В данной работе будем считать плотность между двумя соседними шагами зашумления следующей:

$$\tilde{X}_t \mid \tilde{X}_{t-1} \stackrel{\mathcal{Q}}{\sim} \mathcal{N}\left(\sqrt{1-\beta_t}\tilde{X}_{t-1}; \beta_t C\right), \text{ где } C = \begin{pmatrix} a & b & c & \dots \\ b & a & b & \dots \\ c & b & a & \dots \\ \vdots & & & \end{pmatrix} \text{ и полож. полуопред.}$$

Из этого по индукции получается следующее:

**Обозн.**  $\tilde{\alpha}_t = \prod_{s=1}^t \alpha_s, \quad \alpha_s = 1 - \beta_s$

**База.**  $\tilde{X}_1 \mid \tilde{X}_0 \stackrel{\mathcal{Q}}{\sim} \mathcal{N}\left(\sqrt{1-\beta_1}\tilde{X}_0; \beta_1 C\right) = \mathcal{N}\left(\sqrt{\tilde{\alpha}_1}\tilde{X}_0; (1-\tilde{\alpha}_1)C\right)$  по утверждению выше.

**Шаг.**  $\tilde{X}_t \mid \tilde{X}_{t-1} \stackrel{\mathcal{Q}}{\sim} \mathcal{N}\left(\sqrt{1-\beta_t}\tilde{X}_{t-1}; \beta_t C\right) = \sqrt{1-\beta_t}\tilde{X}_{t-1} + \sqrt{\beta_t}\varepsilon_t =$   
 $= \sqrt{1-\beta_t}\sqrt{\tilde{\alpha}_{t-1}}\tilde{X}_0 + \sqrt{1-\beta_t}\sqrt{1-\tilde{\alpha}_{t-1}}\varepsilon'_{t-1} + \sqrt{\beta_t}\varepsilon_t = \sqrt{\tilde{\alpha}_t}\tilde{X}_0 + \sqrt{1-\tilde{\alpha}_t}\varepsilon'_t =$   
 $= \mathcal{N}\left(\sqrt{\tilde{\alpha}_t}\tilde{X}_0; (1-\tilde{\alpha}_t)C\right)$ . Предпоследний переход выполнен используя свойства сложения дисперсий суммы нормальных распределений. Все  $\varepsilon$  и  $\varepsilon'$  имеют распределение  $\mathcal{N}(\vec{0}; C)$ .

В итоге индукция доказывает верность для любого  $t$  следующего выражения:

$$\tilde{X}_t | \tilde{X}_0 \sim \mathcal{N} \left( \sqrt{\tilde{\alpha}_t} \tilde{X}_0; (1 - \tilde{\alpha}_t) C \right)$$

А значит, можно провести такую репараметризацию, выделив среднее как постоянную компоненту и оставить случайность в отдельном слагаемом с нулевым средним:

$$\tilde{X}_t \stackrel{dQ}{=} \sqrt{\tilde{\alpha}_t} \tilde{X}_0 + \sqrt{1 - \tilde{\alpha}_t} \delta_t \Rightarrow \tilde{X}_0 \stackrel{dQ}{=} \frac{1}{\sqrt{\tilde{\alpha}_t}} \left( \tilde{X}_t - \sqrt{1 - \tilde{\alpha}_t} \delta_t \right) \quad \delta_t \sim \mathcal{N} \left( \vec{0}; C \right)$$

Теперь перейдём к непрерывному случаю. В нём уравнение можно записать и преобразовать следующим образом:

$$\tilde{X}_{t+dt} = \sqrt{1 - \beta_t} \tilde{X}_t + \sqrt{\beta_t} \varepsilon_t \quad \varepsilon_t \sim \mathcal{N} \left( \vec{0}; C \right)$$

$$\tilde{X}_{t+dt} = \left( 1 - \frac{1}{2} \beta_t dt + \bar{o}(dt) \right) \tilde{X}_t + \sqrt{\beta_t dt} \varepsilon_t$$

$$d\tilde{X}_t = -\frac{1}{2} \beta_t dt + \sqrt{\beta_t dt} \varepsilon_t$$

Так как матрица ковариаций  $\varepsilon_t$  не диагональна, оно не может быть приращением винеровского процесса, поэтому это стохастическое дифференциальное уравнение решать будет неудобно. Сведём его к винеровскому процессу. Так как матрица  $C$  положительно определена и диагональна, у неё существует спектральное разложение, такое, что матрица из собственных векторов ортогональна, то есть,  $C = V S V^T$ , где матрица  $S$  диагональна и все её значения неотрицательны в следствие положительной полуопределённости матрицы  $C$ . Значит, у матрицы  $S$  легко берётся корень, и можно ввести матрицу  $V' = V \sqrt{S}$ . Тогда

$$\sqrt{dt} \varepsilon_t = V' \varepsilon'_t \quad \varepsilon'_t \sim \mathcal{N} \left( \vec{0}; dt I_\tau \right)$$

Значит, теперь можно переписать наше стох. дифференциальное уравнение через многомерный винеровский процесс:

$$d\tilde{X}_t = -\frac{1}{2} \beta_t dt + \sqrt{\beta_t} V' d\vec{W}_t$$

Тогда можно воспользоваться формулой Фоккера–Планка, и получить последовательностью преобразований обратное СДУ и эквивалентное ОДУ.

$$\text{Прямое СДУ: } d\tilde{X}_t = -\frac{1}{2} \beta_t dt + \sqrt{\beta_t} V' d\vec{W}_t$$

$$\text{Обратное СДУ: } d\tilde{X}_t = \beta_t \left( -\frac{1}{2} \tilde{X}_t + C \nabla_x \ln p_t(x) \Big|_{x=\tilde{X}_t} \right) dt + \sqrt{\beta_t} d\vec{W}_t$$

$$\text{Эквивалентное ОДУ: } d\tilde{X}_t = -\frac{1}{2} \beta_t \left( \tilde{X}_t + C \nabla_x \ln p_t(x) \Big|_{x=\tilde{X}_t} \right) dt$$