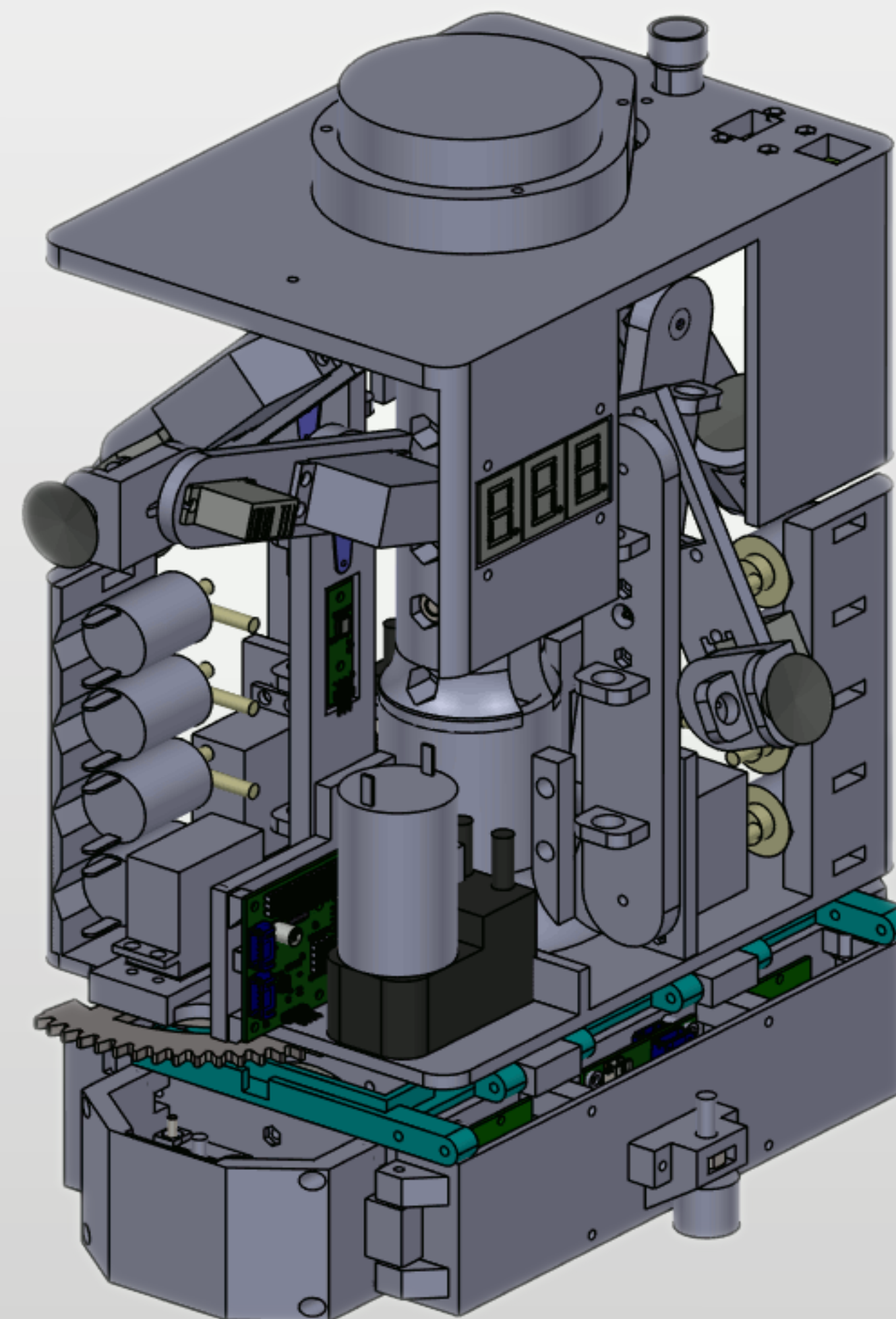
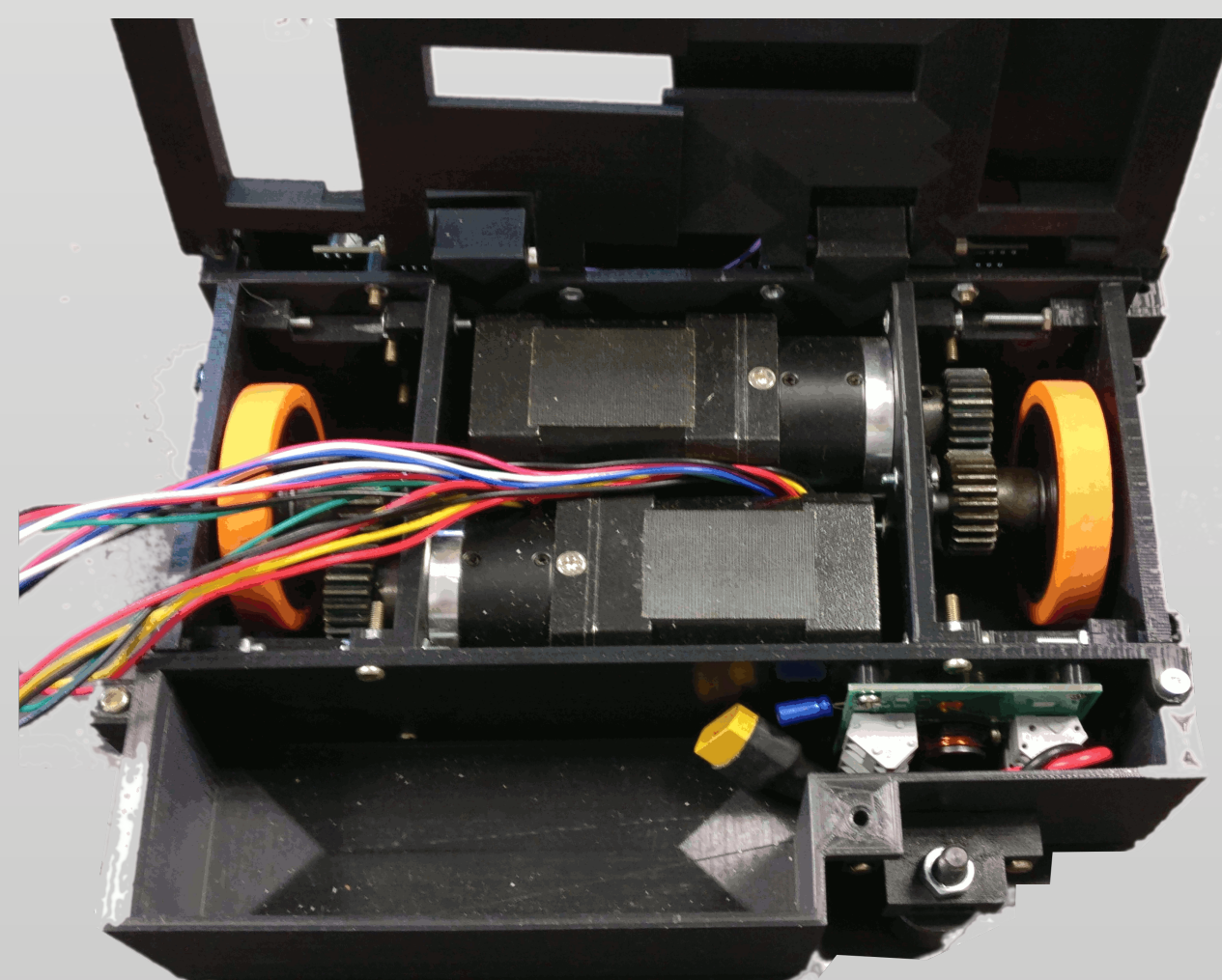


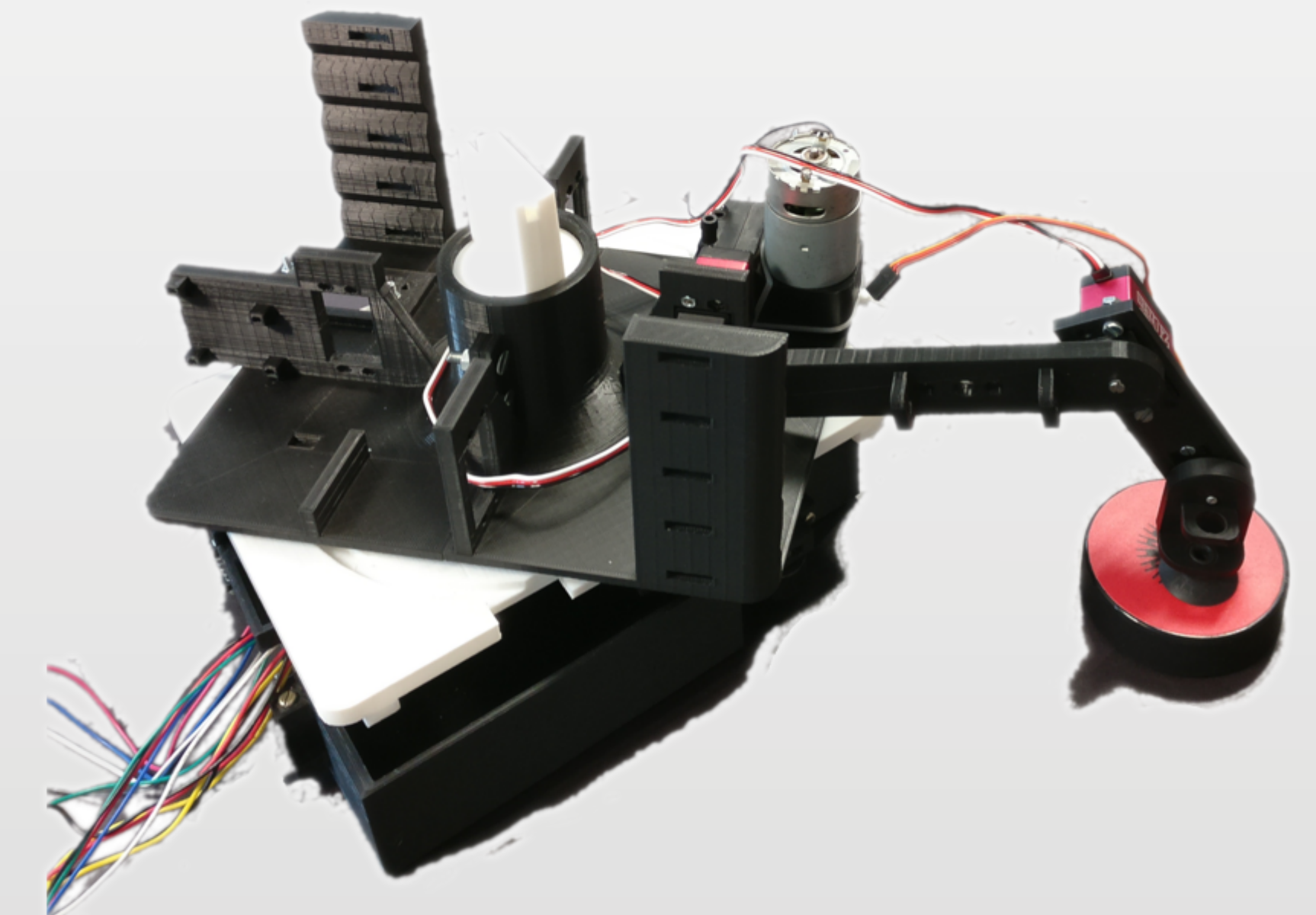
- Propulsion -

Pour accélérer le maximum de particules, nous avons choisi des moteurs Brushless de 60W pour assurer la propulsion des robots.

L'asservissement est bien sûr fait par notre loutre porte-bonheur, puisque bien sûr, nous avons décidé de réaliser les ESC (contrôleur moteur) nous même.



LE ROBOT (enfin presque)



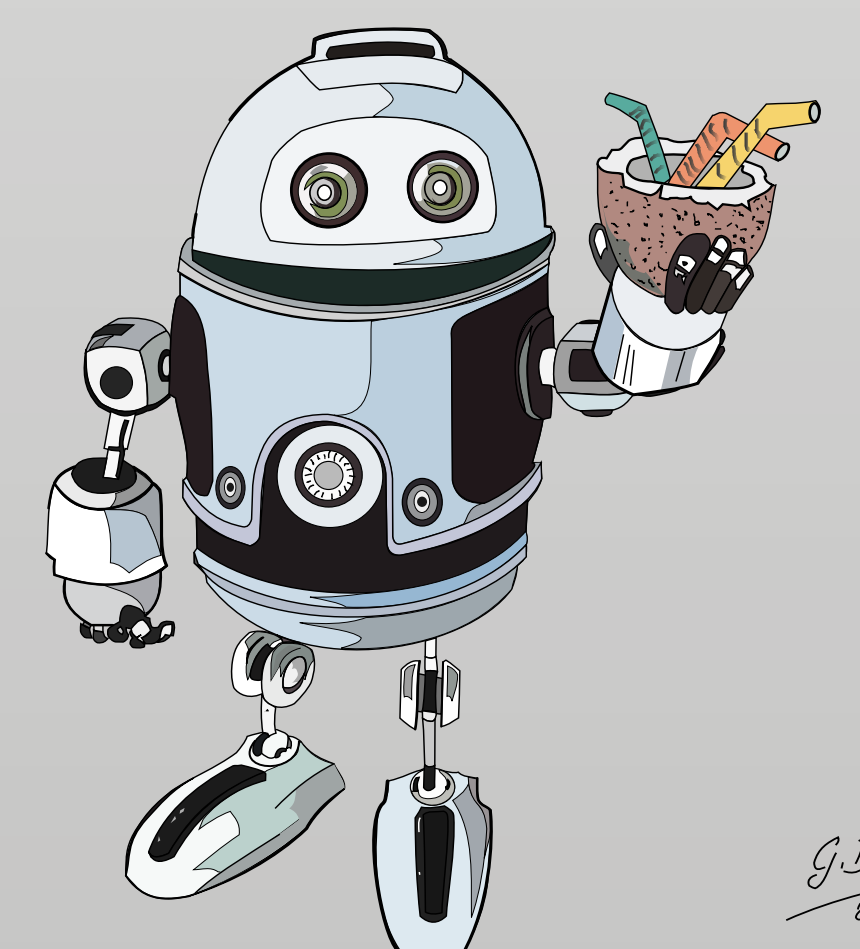
- Actionneurs -

Pour manipuler les atomes sans se blesser, nos machines sont équipées de bras articulés munis d'un ingénieux système de préhension (expérimental) produisant une succion par déplétion de matière (aussi appelé ventouse).

Ceux-ci sont montés sur une tourelle rotative pour saisir les atomes tout autour du robot.

- Equipe -

David Bitonneau, Jimmy Boulay, Romain Deniéport, Damien Espitallier, Vincent Faure



G. Dubreuilh
2018