

## Metody Numeryczne (WNUM) – Projekt Zadanie #1: Analiza dokładności obliczeń komputerowych

1. Wyznaczyć współczynnik przenoszenia względnych błędów zmiennopozycyjnej reprezentacji danych –  $T(x)$  – oraz współczynniki przenoszenia względnych błędów zaokrągleń operacji zmiennopozycyjnych –  $K_1(x)$ ,  $K_2(x)$ , ... – dla następującej funkcji:

$$y = \cos(x^2 + 2) \cdot \exp(x^3 + 2) \quad \text{dla } x \in [0, 1]$$

Porównać wyniki otrzymane metodą różniczkowania analitycznego i metodą rachunku "epsilonów". Sporządzić wykresy zależności tych współczynników od  $x$ . Przedstawić algorytm obliczania wartości  $y$  wynikający z postaci powyższego wzoru w zapisie sekwencyjnym.

2. Przy założeniu, że wskaźnik dokładności reprezentacji zmiennopozycyjnej wynosi  $eps = 5 \cdot 10^{-12}$ , oszacować błąd całkowity wyznaczania wartości  $y$  metodą maksymalizacji sumy modułów współczynników przenoszenia względnych błędów danych i zaokrągleń:

$$\delta y_{\sup}^{(1)} = \sup \left\{ |T_x(x)| + |K_1(x)| + |K_2(x)| + \dots \mid x \in [0, 1] \right\} * eps$$

3. Wynik otrzymany w punkcie 2 porównać z wynikiem otrzymanym metodą symulacyjną:

$$\delta y_{\sup}^{(2)} = \sup \left\{ |\delta y(x)| \mid x \in [0, 1] \right\}$$

gdzie  $|\delta y(x)|$  jest największym co do modułu błędem obliczonej wartości funkcji  $y$ , jaki może się pojawić przy założeniu, że zarówno względne błędy danych jak i względne błędy zaokrągleń mogą przyjmować tylko dwie wartości:  $-eps$  i  $+eps$ .

4. Metodą symulacji statystycznej, opisaną w punkcie 3, oszacować niepewność rozwiązania układu algebraicznych równań liniowych:

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}, \quad \text{gdzie } \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 42 & -50 & -160 & -4 & 378 \\ -44 & 46 & 154 & 20 & -390 \\ -37 & 25 & 114 & 26 & -297 \\ -43 & 25 & 120 & 38 & -333 \\ -25 & 21 & 82 & 14 & -209 \end{bmatrix}$$

Wiedząc, że dokładnym rozwiązaniem tego równania jest wektor  $\dot{\mathbf{x}} = [1, -1, 0, 1, 1]^T$ . Założyć, że względne błędy elementów macierzy  $\mathbf{A}$  podlegają oszacowaniu

$$|\delta[a_{n,m}]| \leq eps = 5 \cdot 10^{-12}$$

a błędy elementów wektora  $\mathbf{b}$  są pomijalne. Jako wskaźnik niepewności rozwiązania przyjąć:

$$\delta_2 = \frac{\|\hat{\mathbf{x}} - \dot{\mathbf{x}}\|_2}{\|\dot{\mathbf{x}}\|_2}$$