

**№ 9**

Тело при равноускоренном вращении достигло угловой скорости  $\omega = 20$  рад/с спустя  $N = 10$  оборотов от начала движения. Угловое ускорение найдём из соотношения

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 t + \frac{\varepsilon t^2}{2} \Leftrightarrow \varphi = \frac{\varepsilon t^2}{2} \quad (1)$$

с учётом того, что  $\varphi_0 = 0$  рад и  $\omega_0 = 0$  рад/с по условию. Из уравнения

$$\varepsilon = \frac{\omega - \omega_0}{t} \Leftrightarrow \varepsilon = \frac{\omega}{t}$$

найдем время:

$$t = \frac{\omega}{\varepsilon},$$

а угол — из соотношения  $\varphi = 2\pi N$ . Подставим полученное в уравнение (1):

$$2\pi N = \frac{\varepsilon \left(\frac{\omega}{\varepsilon}\right)^2}{2} \Leftrightarrow \varepsilon = \frac{\omega^2}{4\pi N}.$$

Так,

$$\varepsilon = \frac{20^2}{4\pi \cdot 10} \approx 3,18 \text{ рад/с}^2.$$

При этом направления векторов  $\vec{\varepsilon}$  и  $\vec{\omega}$  совпадают.

**№ 10**

Скорость тела, движущегося равнозамедленно, за время  $t = 1$  мин снизило скорость с  $\omega_1 = 300$  об/мин до  $\omega_2 = 180$  об/мин. Тогда

$$\varepsilon = \frac{|\omega_2 - \omega_1|}{t} = \frac{|180 - 300|}{1} = 120 \text{ об/мин}^2$$

или

$$\varepsilon = 120 \cdot \frac{2\pi}{60^2} \approx 0,21 \text{ рад/с}^2.$$

Зависимость числа оборотов от времени (с учётом  $n_0 = 0$ ) имеет вид:

$$n = \omega_1 t - \frac{\varepsilon t^2}{2} = 300 \cdot 1 - \frac{120 \cdot 1^2}{2} = 240.$$

**№ 11**

Пусть радиус колеса равен  $R = 0,1$  м, а его угловое ускорение —  $\varepsilon = 3,14$  рад/с<sup>2</sup>. Рассмотрим момент времени  $t = 1$  с. Будем считать, что  $\omega_0 = 0$  рад/с. Тогда

$$\omega = \omega_0 + \varepsilon t = 0 + 3,14 \cdot 1 = 3,14 \text{ рад/с}.$$

Значит,

$$v = \omega R = 1,57 \cdot 0,1 = 0,314 \text{ м/с}.$$

Тангенциальное ускорение в таком случае равно

$$a_\tau = \frac{v - v_0}{t} = \frac{0,314 - 0}{1} = 0,314 \text{ м/с}^2,$$

а нормальное —

$$a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{0,314^2}{0,1} \approx 0,986 \text{ м/с}^2.$$

Полное ускорение найдём по формуле

$$a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2} = \sqrt{0,314^2 + 0,986^2} \approx 1,035 \text{ м/с}^2.$$

Угол между вектором полного ускорения точки на ободе колеса и её радиус-вектором равен

$$\begin{aligned} \alpha = \arccos \frac{(\vec{a}, \vec{r})}{aR} &= \arccos \frac{a_\tau r_\tau + a_n r_n}{aR} = \\ &= \arccos \frac{a_n R}{aR} = \arccos \frac{a_n}{a} = \\ &= \arccos \frac{0,986}{1,035} \approx 0,309 \text{ рад} \approx 17^\circ 42'. \end{aligned}$$

## № 12

Точка движется по окружности так, что  $s = A + Bt + Ct^2$ , где  $A = 5 \text{ м}$ ,  $B = -2 \text{ м/с}$ ,  $C = 1 \text{ м/с}^2$ . Рассмотрим момент времени  $\tau = 3 \text{ с}$ . При этом в момент  $t_1 = 2 \text{ с}$  нормальное ускорение было равно  $a_{n1} = 0,5 \text{ м/с}^2$ .

Заметим, что

$$v = \frac{ds}{dt} = B + 2Ct \Rightarrow v(\tau) = B + 2C\tau = -2 + 2 \cdot 1 \cdot 3 = 4 \text{ м/с},$$

и

$$a_\tau = \frac{dv}{dt} = 2C = 2 \text{ м/с}^2.$$

При этом

$$a_n = \frac{v^2}{R} \Rightarrow R = \frac{v^2(t_1)}{a_{n1}} = \frac{(B + 2Ct_1)^2}{a_{n1}} = \frac{(-2 + 2 \cdot 1 \cdot 2)^2}{0,5} = 8 \text{ м}.$$

Значит,

$$a_n(\tau) = \frac{v^2(\tau)}{R} = \frac{4^2}{8} = 2 \text{ м/с}^2.$$

Полное ускорение составляет

$$a(\tau) = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2(\tau)} = \sqrt{2^2 + 2^2} \approx 2,83 \text{ м/с}^2.$$

## № 13

Скорость движения точек на ободе колеса радиусом  $R = 0,1 \text{ м}$  задаётся уравнением

$$v = At + Bt^2,$$

где  $A = 0,03 \text{ м/с}^2$ ,  $B = 0,01 \text{ м/с}^2$ . Тангенциальное ускорение равно

$$a_\tau = \frac{dv}{dt} = A + 2Bt,$$

а нормальное —

$$a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{(At + Bt^2)^2}{R}.$$

Полное ускорение в таком случае равно

$$a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2} = \sqrt{(A + 2Bt)^2 + \frac{(At + Bt^2)^4}{R^2}}.$$

Угол  $\alpha$  между вектором полного ускорения точки на ободе и её радиус-вектором может быть вычислен по формуле

$$\alpha = \arccos \frac{a_n}{a} = \arccos \frac{\frac{(At + Bt^2)^2}{R}}{\sqrt{(A + 2Bt)^2 + \frac{(At + Bt^2)^4}{R^2}}}$$

(см. задачу 11).

Так,

$$\begin{aligned} \alpha(0) &= 90^\circ \approx 1,57 \text{ рад}, & \alpha(1) &\approx 1,26 \text{ рад} \approx 72^\circ 15', & \alpha(2) &\approx 0,61 \text{ рад} \approx 34^\circ 59' \\ \alpha(3) &\approx 0,27 \text{ рад} \approx 15^\circ 31', & \alpha(4) &\approx 0,14 \text{ рад} \approx 7^\circ 59', & \alpha(5) &\approx 0,08 \text{ рад} \approx 4^\circ 38'. \end{aligned}$$

## № 14

Материальная точка совершает движение по окружности ( $v_0 = 0 \text{ м/с}$ ) радиусом  $R = 0,3 \text{ м}$ , причём  $a_\tau = 5 \text{ м/с}^2$ . Поскольку  $a_\tau = \text{const}$ , то

$$a_\tau = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{v - v_0}{t - t_0} = \frac{v}{t} \Rightarrow v = a_\tau t.$$

Тогда

$$a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{a_\tau^2 t^2}{R}$$

и

$$a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2} = \sqrt{a_\tau^2 + \frac{a_\tau^4 t^4}{R^2}} = a_\tau \sqrt{1 + \frac{a_\tau^2 t^4}{R^2}}.$$

Значит,

$$a(3) = 5 \sqrt{1 + \frac{5^2 \cdot 3^4}{0,3^2}} \approx 750,02 \text{ м/с}^2.$$

## № 15

По окружности радиусом  $R = 5 \text{ м}$  движется материальная точка. В некоторый момент времени нормальное ускорение равно  $a_n = 3,2 \text{ м/с}^2$ , а угол между векторами полного и нормального ускорений —  $\varphi = 60^\circ$ . Тогда скорость равна

$$v = \sqrt{a_n R} = \sqrt{3,2 \cdot 5} = 4 \text{ м/с}.$$

Полное ускорение вычисляется по формуле

$$a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2}.$$

Как видно из задачи 11,

$$\cos \alpha = \frac{a_n}{a} = \frac{a_n}{\sqrt{a_\tau^2 + a_n^2}} \Rightarrow a_n = \frac{a_\tau \cos \alpha}{\sin \alpha} = a_\tau \operatorname{tg} \alpha = 3,2 \cdot \operatorname{tg} 60^\circ \approx 5,5 \text{ м/с}^2.$$

### № 16

По окружности радиусом  $R = 3,2$  м движется тело, так, что  $a_n = 2,5t^2$ . Заметим, что

$$a_n = \frac{v^2}{R} \Leftrightarrow v = \sqrt{a_n R} = \sqrt{2,5 R t^2} = 2\sqrt{2} \cdot t.$$

Тогда

$$S = \int v dt = \frac{2\sqrt{2} \cdot t^2}{2} = \sqrt{2} \cdot t^2$$

и

$$S(5) = \sqrt{2} \cdot 5^2 \approx 35,4 \text{ м.}$$

При этом

$$a_n(5) = 2,5 \cdot 5^2 = 62,5 \text{ м/с}^2,$$

и

$$a_\tau = \frac{dv}{dt} = 2\sqrt{2} \approx 2,8 \text{ м/с}^2.$$

Наконец,

$$a(5) = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2(5)} = \sqrt{2,8^2 + 62,5^2} \approx 62,6 \text{ м/с}^2.$$

### № 17

Материальная точка совершает равномерное движение ( $v = 5$  м/с) по окружности радиусом  $R = 5$  м. При этом  $\Delta r = 0$  м в начальный момент времени. Путь точки вычисляется по формуле

$$S = vt = 5t.$$

На рисунке 1 показан соответствующий график.

Угол поворота радиус вектора вычисляется, как

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 t.$$

Поскольку  $\varphi = 0^\circ$ , а так же

$$\omega_0 = \frac{v}{R},$$

то

$$\varphi = \frac{v}{R} \cdot t = \frac{5}{5} \cdot t = t.$$

Заметим, что

$$\sin \frac{\varphi}{2} = \frac{\Delta r}{2R} \Leftrightarrow \Delta r = 2R \sin \frac{t}{2} = 2 \cdot 5 \sin \frac{t}{2} = 10 \sin \frac{t}{2}$$

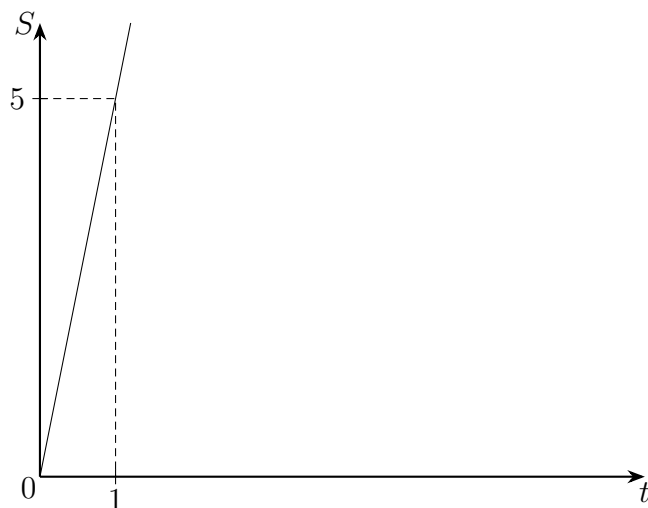


Рис. 1

при  $0 \leq \varphi \leq \pi$ . Это вытекает из взаимного расположения векторов  $\vec{r}$ ,  $\vec{r}_0$  и  $\Delta\vec{r}$ . Чтобы избавиться от ограничения на угол, запишем

$$\Delta r = 10 \left| \sin \frac{t}{2} \right|,$$

поскольку  $\sin \varphi = -\sin(2\pi - \varphi)$ . На рисунке 2 показан соответствующий график.

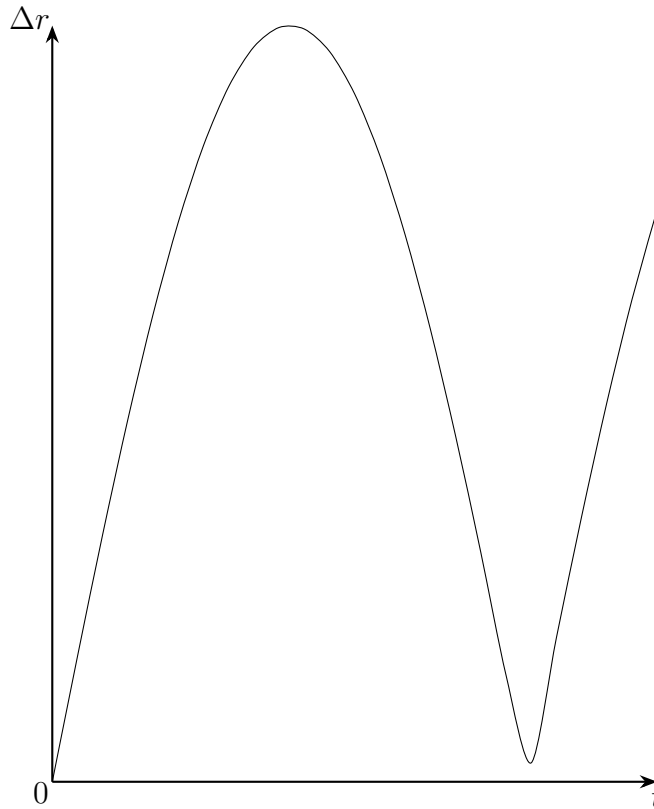


Рис. 2

## № 18

Точки на окружности диска радиусом  $R = 0,2$  м вращаются по закону

$$\varphi = 3 - 2t + 4t^2.$$

Тогда

$$\omega = \frac{d\varphi}{dt} = -2 + 2 \cdot 4 \cdot t = -2 + 8t$$

и

$$v = \omega R = -2R + 8Rt = -2 \cdot 0,2 + 8 \cdot 0,2 \cdot t = -0,4 + 1,6t.$$

Найдём ускорения:

$$\begin{aligned} a_\tau &= \frac{dv}{dt} = 1,6 \text{ м/с}^2, \\ a_n &= \frac{v^2}{R} = \frac{(-0,4 + 1,6t)^2}{0,2} = \frac{(-0,4 + 1,6t)^2}{0,2}, \\ a &= \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2}. \end{aligned}$$

Наконец,

$$a_n(10) = \frac{(-0,4 + 1,6 \cdot 10)^2}{0,2} = 1216,8 \text{ м/с}^2$$

и

$$a(10) = \sqrt{1,6^2 + 1216,8^2} \approx 1216,8 \text{ м/с}^2.$$

## Контрольный вопрос 10

Материальная точка движется по окружности радиуса  $R$  так, что  $a_\tau = \text{const}$  и  $v_0 = 0$  м/с. Ввиду этого,

$$\vec{a}_\tau = \frac{dv}{dt} \cdot \vec{\tau} = \frac{\Delta v}{\Delta t} \cdot \vec{\tau} = \frac{v - v_0}{t - t_0} \cdot \vec{\tau} = \frac{v}{t} \cdot \vec{\tau},$$

а значит,

$$v = a_\tau \cdot t.$$

При этом

$$\vec{a}_n = \frac{v^2}{R} \cdot \vec{n} = \frac{a_\tau^2 \cdot t^2}{R} \cdot \vec{n}$$

и

$$a_n = \frac{a_\tau^2 \cdot t^2}{R}.$$

Тогда

$$\vec{a} = \vec{a}_\tau + \vec{a}_n = a_\tau \cdot \vec{\tau} + \frac{a_\tau^2 \cdot t^2}{R} \cdot \vec{n}$$

и

$$a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2} = \sqrt{a_\tau^2 + \frac{a_\tau^4 \cdot t^4}{R^2}} = a_\tau \sqrt{1 + \frac{a_\tau^2 \cdot t^4}{R^2}}.$$

Помимо прочего известно, что

$$v = \omega R, \quad \omega = \omega_0 + \varepsilon t.$$

Поскольку  $\omega_0 = 0$  рад/с, то

$$v = \varepsilon R t.$$

Тогда

$$\vec{a}_n = \frac{v^2}{R} \cdot \vec{n} = \frac{\varepsilon^2 R^2 t^2}{R} \cdot \vec{n} = \varepsilon^2 R t^2 \cdot \vec{n}.$$

Найдём время из формулы

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 t + \frac{\varepsilon t^2}{2}$$

с учётом того, что  $\varphi_0 = 0$  рад:

$$t = \sqrt{\frac{2\varphi}{\varepsilon}}.$$

Тогда

$$\vec{a}_n = 2\varphi\varepsilon R \cdot \vec{n}$$

и

$$a_n = 2\varphi\varepsilon R.$$

При этом,

$$\vec{a}_\tau = \frac{v}{t} \cdot \vec{\tau} = \frac{\varepsilon R t}{t} \cdot \vec{\tau} = \varepsilon R \cdot \vec{\tau}$$

и

$$a_\tau = \varepsilon R.$$

Значит,

$$\vec{a} = \vec{a}_\tau + \vec{a}_n = \varepsilon R \cdot \vec{\tau} + 2\varphi\varepsilon R \cdot \vec{n}$$

и

$$a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2} = \sqrt{\varepsilon^2 R^2 + 4\varphi^2 \varepsilon^2 R^2} = \varepsilon R \sqrt{1 + 4\varphi^2}.$$

Найдём угол  $\alpha$  между векторам полного ускорения материальной точки и её радиус-вектором (выберем некоторый момент времени, в который направления векторов  $\vec{\tau}$  и  $\vec{n}$  совпадут с направлениями осей абсцисс и ординат ортонормированной системы координат соответственно):

$$(\vec{a}, \vec{r}) = aR \cos \alpha \Rightarrow \alpha = \arccos \frac{(\vec{a}, \vec{r})}{aR} = \arccos \frac{a_\tau R_\tau + a_n R_n}{aR}.$$

Поскольку радиус-вектор точки сонаправлен вектору  $\vec{n}$ , то  $R_\tau = 0$  и  $R_n = R$ . В таком случае,

$$\alpha = \arccos \frac{a_n}{a} = \arccos \frac{2\varphi\varepsilon R}{\varepsilon R \sqrt{1 + 4\varphi^2}} = \arccos \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{4\varphi^2} + 1}}$$

или

$$\alpha = \arccos \frac{\frac{a_\tau^2 \cdot t^2}{R}}{a_\tau \sqrt{1 + \frac{a_\tau^2 \cdot t^4}{R^2}}} = \arccos \frac{1}{\sqrt{\frac{R^2}{a_\tau^2 t^4} + 1}}.$$