



# Машинное обучение для решения исследовательских и инженерных задач в науках о Земле

Михаил Криницкий

K.T.H., H.C.

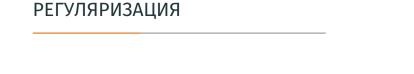
Институт океанологии РАН им. П.П. Ширшова

Лаборатория взаимодействия океана и атмосферы и мониторинга климатических изменений (ЛВОАМКИ)

# DEEP LEARNING for Earth Sciences

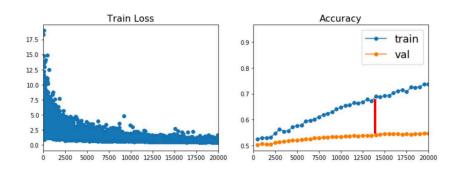
Святослав Елизаров

Институт океанологии им. П.П. Ширшова РАН

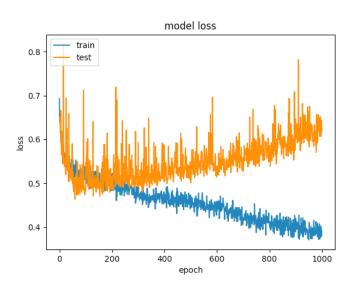


#### ПЕРЕОБУЧЕНИЕ

**Переобучение (overfitting)** – явление, когда построенная модель хорошо работает на обучающей выборке и плохо на тестовой.



# ПЕРЕОБУЧЕНИЕ



# L1 И L2 РЕГУЛЯРИЗАЦИЯ

#### Идея

Давайте ограничивать норму весов.

Loss = Data Loss +  $\lambda$  (Regularization Loss)

Для примера возьмем MSE функционал ошибки

$$L(x, w, y) = \sum_{i} (NN(x_i, w) - y_i)^2$$

# L1 И L2 РЕГУЛЯРИЗАЦИЯ

Функционал с L1 регуляризацией

$$L(x, w, y) = \sum_{i} (NN(x_{i}, w) - y_{i})^{2} + \lambda ||w||_{L_{1}}$$

Функционал с L2 регуляризацией

$$L(x, w, y) = \sum_{i} (NN(x_{i}, w) - y_{i})^{2} + \lambda ||w||_{L_{2}}$$

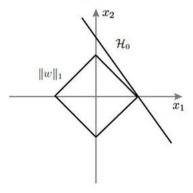
Функционал со смешанной регуляризацией

$$L(x, w, y) = \sum_{i} (NN(x_{i}, w) - y_{i})^{2} + \alpha ||w||_{L_{1}} + \beta ||w||_{L_{2}}$$

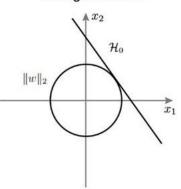
Везде lpha, eta,  $\gamma$  — параметры, которые подбираются вручную.

# L1 И L2 РЕГУЛЯРИЗАЦИЯ

# L1 regularization



# L2 regularization



## **DROPOUT**

#### Идея

Давайте попробуем добавить шум в нейронную сеть для избежание переобучения

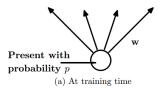
#### **DROPOUT**

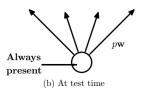
#### Во время обучения

Для весов слоя W, создается маска  $M_W$ , в которой элементы с вероятностью р равны 1 и (1-р) равны 0

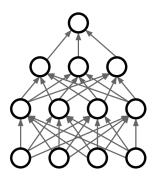
#### Во время инференса

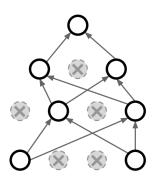
Мы просто умножаем наши веса на эти вероятности.





# **DROPOUT**





# DROPOUT. ПРАКТИЧЕСКИЕ РЕКОМЕНДАЦИИ

- · Значение вероятности *р* можно подбирать с помощью кросс-валидации, (но не для больших задач)
- · Авторы утверждают, что *р* близкое к 0.5 хорошо подходит для большого количества сетей и задач
- · При этом для инференса лучше использовать p близкое к 1 (или даже p=1)

#### Больше информации:

Dropout: A Simple Way to Prevent Neural Networks from Overfitting Nitish Srivastava, Geoffrey Hinton, Alex Krizhevsky, Ilya Sutskever, Ruslan Salakhutdinov; 15(Jun):1929–1958, 2014.

#### VARIATIONAL DROPOUT

#### Идея dropout

Давайте попробуем добавить шум в нейронную сеть для избежание переобучения

# Идея variational dropout

А давайте теперь ещё попробуем выучить каким должен быть этот шум

#### VARIATIONAL DROPOUT

Пусть А – матрица входных данных

$$y_i = (x_i \cdot \xi_i)\theta_i, \ \xi_{i,j} \sim N(1,\alpha)$$

Это можно переписать в виде:

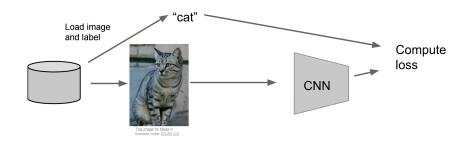
$$W_i = \xi_i \cdot \theta_i$$
;  $y_i = x_i W_i$ 

Обучается с помощью вариационного инференса и с применением reparametrization trick. (Про это будет отдельно)

#### Больше информации:

Variational Dropout and the Local Reparameterization Trick Diederik P. Kingma, Tim Salimans and Max Welling https://arxiv.org/abs/1506.02557

# **DATA AUGMENTATION**



#### **DATA AUGMENTATION**

