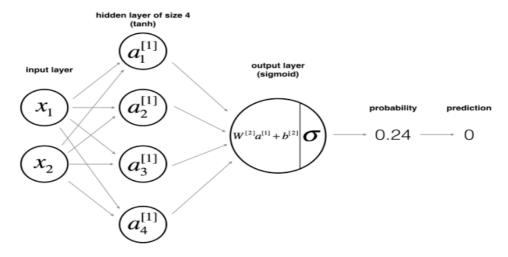
## (一) 双层神经网络表示



x<sub>1</sub> x<sub>2</sub> x<sub>3</sub>: 输入层A[0],指的是单个样本的输入值

中间四个神经元: 隐藏层A<sup>[1]</sup>

右侧的单个神经元:输出层A<sup>[2]</sup>

在单次训练过程中,首先训练样本分别对隐藏层的各神经元的参数(w向量和b值)进行计算得到 $z^{[1]}$ ,各神经元的z放到一起组成 $z^{[1]}$ , $z^{[1]}$ 激活后得到a,各神经元的a放到一起组成 $z^{[1]}$ 。

各神经元的 $A^{[1]}$ 再作为训练样本对对输出层的单个神经元的参数(w向量和b值)进行计算得到 $z^{[2]}$ , $z^{[2]}$ 激活得到 $a^{[2]}$ ,也就等于是yhat。这是正向传播。

然后进行反向传播,从输出结果到第二层到第一层依次计算对成本函数的导数,达到对各个w、b的迭代、训练效果。

直观上来看,每一次训练实际上是:训练样本对第一层神经元进行训练,得到四个神经元的判断结果。这四个判断结果再对第二层神经元进行训练,得到第一层四个神经元的判断权重(也就是他们四个谁的判断更有说服力),这个权重记录在第二层神经元的w参数里。

第一层神经元的w向量维数 = 训练样本特征向量维数, 第二层神经元的w向量维数 = 第一层神经元的个数, 第n+1层神经元的w向量维数 = 第n层神经元的个数。 像这样层层训练,就可以得到比单个神经元更合理、更灵活的模型,得到更准确的预测结果。

# (二) 双层神经网络向量化计算流程

训练样本集:  $X = [x^{(1)}, x^{(2)}, x^{(3)}, ..., x^{(m)}]$ , 其中 $x^{[i]}$ 是训练样本的特征列向量

第一层神经元的w参数集:

$$W^{[1]} = \begin{bmatrix} w_1^{(1)} & w_2^{(1)} & w_3^{(1)} & \cdots & w_{n_x}^{(1)} \\ w_1^{(2)} & w_2^{(2)} & w_3^{(2)} & \cdots & w_{n_x}^{(2)} \\ w_1^{(3)} & w_2^{(3)} & w_3^{(3)} & \cdots & w_{n_x}^{(3)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ w_1^{(m)} & w_2^{(m)} & w_3^{(m)} & \cdots & w_{n_x}^{(m)} \end{bmatrix}$$

第一层神经元的b参数集:

$$b^{[1]} = egin{bmatrix} b^{(1)} \ b^{(2)} \ b^{(3)} \ dots \ b^{(m)} \end{bmatrix}$$

###由于第二层只有一个神经元,所以虽然用大写字母W表示,但实际上是一个向量###

第二层神经元的w参数集:

$$W^{[2]} = [w_1 \quad w_2 \quad w_3 \quad w_4]$$

第二层神经元的b参数集:

$$b^{[2]}=b$$

激活函数:

$$g^{[1]}(x) = undefined \ g^{[2]}(x) = undefined$$

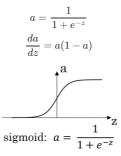
计算步骤:

$$egin{aligned} Z^{[1]} &= W^{[1]}X + b^{[1]} \ A^{[1]} &= g^{[1]}(Z^{[1]}) \ Z^{[2]} &= W^{[2]}A^{[1]} + b^{[2]} \ A^{[2]} &= g^{[2]}(Z^{[2]}) \end{aligned}$$

 $X.\, shape = (n_x, m)W^{[1]}.\, shape = (n_h, n_x)Z^{[1]}.\, shape = (n_h, m)A^{[1]}.\, shape = (n_h, m)W^{[2]}.\, shape = (n_y, n_h)Z^{[2]}.\, shape = (n_y, m)A^{[2]}.\, shape =$ 

## (三) 激活函数

1. sigmoid:只可能用于二元分类的输出层。



2. tanh: 几乎在所有情况下优于sigmoid函数。 (计算速度更快)

$$a = \frac{e^z - e^{-z}}{e^z + e^{-z}}$$
$$\frac{da}{dz} = 1 - a^2$$

3. ReLU(Rectified Linear Unit): 最常用的默认激活函数

$$\frac{da}{dz} = \begin{cases} a = max(0, z) \\ 0, z < 0 \\ 1, z > 0 \\ undefined, z = 0 \end{cases}$$

4. leaky ReLU:有人认为这个比ReLU好

 $a = max(\alpha z, z), \alpha \text{ usually less than } 1$ 

$$\frac{da}{dz} = \begin{cases} \alpha, z < 0 \\ 1, z > 0 \\ undefined, z = 0 \end{cases}$$

sigmoid函数的图像让我明白了:第二周实验作业中对输入像素作/=255处理是为了让z更接近0,使得da/dz更大,迭代的速度更快

# (四) 为什么要使用非线性激活函数?

如果使用线性激活函数,由以下推导以及数学归纳法:

$$\alpha^{(2)} = \lambda^{(2)} = \omega^{(2)} \times \lambda^{(2)}$$

$$\alpha^{(2)} = \lambda^{(2)} = \omega^{(2)} \times \lambda^{(2)} + b^{(2)}$$

$$\alpha^{(2)} = \omega^{(2)} \left(\omega^{(2)} \times \lambda^{(2)} + b^{(2)}\right)$$

$$= \omega^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)}$$

$$= \omega^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)}$$

$$= \omega^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)}$$

$$= \omega^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)}$$

$$= \omega^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^{(2)}$$

$$= \omega^{(2)} \times \lambda^{(2)} \times \lambda^$$

可得所有的隐藏层都没有效果了, 多层网络最终等效于一层网络。

**只有一种情况可能使用线性激活函数**:在输出层。

## (五) 神经网络的梯度下降法

### 参数

$$dW^{[i]} = \frac{\partial J}{\partial W^{[i]}}, db^{[i]} = \frac{\partial J}{\partial b^{[i]}}W^{[i]} = W^{[i]} - \alpha dW[i]b^{[i]} = b^{[i]} - \alpha db[i]i = 1, 2$$

### 全过程公式

 $\#\#Forward\ Propagation \#\#Z^{[1]} = W^{[1]}X + b^{[1]}A^{[1]} = g^{[1]}(Z^{[1]})Z^{[2]} = W^{[2]}A^{[1]} + b^{[2]}A^{[2]} = g^{[2]}(Z^{[2]}) \#\#Backward\ Propagation \#\#dZ^{[2]} = g^{[2]}(Z^{[2]}) \#\#Backward\ Pr$ 

吴恩达梯度下降总结:

## Summary of gradient descent

$$\begin{split} dz^{[2]} &= a^{[2]} - y \\ dW^{[2]} &= dz^{[2]} a^{[1]^T} \\ db^{[2]} &= dz^{[2]} \\ dz^{[2]} &= \frac{1}{m} dZ^{[2]} A^{[1]^T} \\ db^{[2]} &= dz^{[2]} \\ dz^{[1]} &= W^{[2]T} dz^{[2]} * g^{[1]'}(z^{[1]}) \\ dW^{[1]} &= dz^{[1]} x^T \\ db^{[1]} &= dz^{[1]} \end{split} \qquad \begin{aligned} dz^{[1]} &= \frac{1}{m} np. sum(dZ^{[2]}, axis = 1, keepdims = True) \\ dW^{[1]} &= \frac{1}{m} dZ^{[1]} X^T \\ db^{[1]} &= \frac{1}{m} np. sum(dZ^{[1]}, axis = 1, keepdims = True) \end{aligned}$$

## (六) 为什么要对W随机初始化?

双层神经网络表示:

直观上来看,每一次训练实际上是:训练样本对第一层神经元进行训练,得到四个神经元的判断结果。这四个判断结果再对第二层神经元进行训练,得到第一层四个神经元的判断权重(也就是他们四个谁的判断更有说服力),这个权重记录在第二层神经元的w参数里。

如果把W初始化为全部为0,那么第一层上的神经元训练后都将是相同的,其下一层的神经元对上一层的判断权重也是完全相同的,同时这一层的神经元也会是完全相同的。由归纳法,每一层上的神经元都是完全相同的。这样就丧失了多层神经网络的判断性能优势。

术语

• 完全对称: 节点计算完全一样的函数

另外,初始化时应该使W中的数字尽量小,以使得sigmoid或tanh计算导数时处于导数较大的区域,以保证迭代学习的速度