

# Vorlesung: "Künstliche Intelligenz"

# Literatur zur Vorlesung



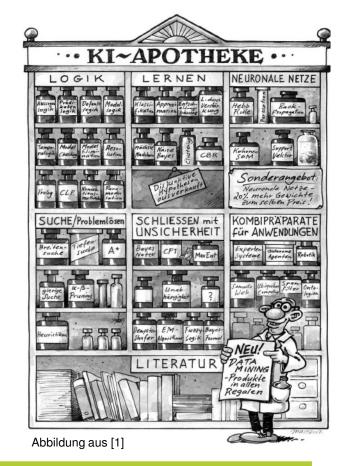
Luger, G.F.: "Künstliche Intelligenz", 4. Auflage, Pearson Studium Verlag 2001



Bratko, I.: "PROLOG Programming for Artificial Intelligence", 3. Auflage, Pearson Verlag 2001



Ertel, W.: "Grundkurs Künstliche Intelligenz", Vieweg Verlag 2008





# Organisatorisches zur Veranstaltung

 Vorlesungen Do 14-16 Uhr in SR006 Marco Block (block@mi.fu-berlin.de)



 Tutorien Fr 12-14 Uhr und 14-16 Uhr in SR006 Übungsleiter: Miao Wang (mwang@mi.fu-berlin.de)

Scheinkriterien: 60% der Punkte auf den Übungszetteln

n-1 Übungszettel mit mindestens 20% Bestehen der Klausur am 16.07.2009

<u>Übungszettel:</u> Ausgabe der Übungszettel wöchentlich Do/Fr

Abgabe in der darauf folgenden Woche Fr 12 Uhr

2 bis 3-er Gruppen

Programmierabgaben zusätzlich per Email Sprachen: SWI-PROLOG und später Java

· Literaturhinweise, Übungszettel, Themen und Folien erscheinen auf der VL-Seite



# Vorlesung 1

- Definition von "Künstlicher Intelligenz"
- Meilensteine und Arbeitsfelder der KI
- Einführung in die Programmierung mit PROLOG



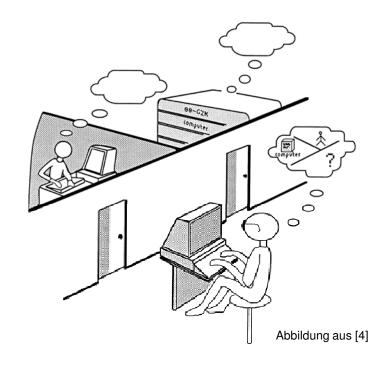


### 1950 Alan Turing (Turingtest):

"Im Zuge dieses Tests führt ein menschlicher Fragesteller über eine Tastatur und einen Bildschirm ohne Sicht- und Hörkontakt mit zwei ihm unbekannten Gesprächspartnern eine Unterhaltung.

Der eine Gesprächspartner ist ein Mensch, der andere eine Maschine. Beide versuchen, den Fragesteller davon zu überzeugen, dass sie denkende Menschen sind.

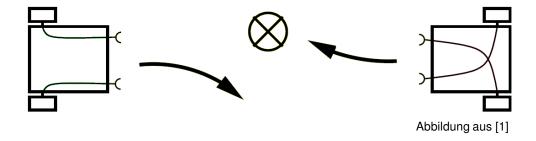
Wenn der Fragesteller nach der intensiven Befragung nicht klar sagen kann, welcher von beiden die Maschine ist, hat die Maschine den Turing-Test bestanden."





### 1955 John McCarthy:

"Ziel der KI ist es, Maschinen zu entwickeln, die sich verhalten, als verfügten sie über Intelligenz."



Braitenberg-Vehikel, Reaktion auf Lichtquelle [2]



### 1991 Encyclopedia Britannica:

"KI ist die Fähigkeit digitaler Computer oder computergesteuerter Roboter, Aufgaben zu lösen, die normalerweise mit den höheren intellektuellen Verarbeitungsfähigkeiten von Menschen in Verbindung gebracht werden …"

Künstliche Intelligenz Marco Block-Berlitz



#### 1983 Elaine Rich:

"Artificial Intelligence is the study of how to make computers do things at which, at the moment, people are better."

Gute Beschreibung der Tätigkeit von Wissenschaftlern der KI in der Vergangenheit und sicher auch Zukunft.

Ziel: Im Laufe der Vorlesung zu einer eigenen Definition zu gelangen.



### Ausgewählte Meilensteine der KI

- 1931 Gödel zeigt, dass in der Prädikatenlogik erster Stufe alle wahren Aussagen herleitbar sind
- 1937 Alan Turing zeigt mit Halteproblem die Grenzen intelligenter Maschinen auf
- 1943 McCulloch Pitts modellieren Neuronale Netze
- 1950 Alan Turing definiert den Turingtest
- 1951 Marvin Minsky entwickelt einen Neuronenrechner
- 1955 Arthur Samuel entwickelt lernfähige Dameprogramme
- 1956 Konferenz im Dartmouth College, Name Artificial Intelligence wird eingeführt LogicTheorist
- 1957 Simon und Newell entwickeln General Problem Solver
- 1958 LISP
- 1959 Geometry Theorem Prover



# Ausgewählte Meilensteine der KI

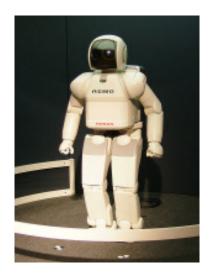
- 1965 Robinson beschreibt das Resolutionskalkül für Prädikatenlogik; Zadeh formuliert Fuzzy-Logik
- 1966 Weizenbaum entwickelt Eliza
- 1972 PROLOG; Expertensystem zur Diagnose von Krankheiten
- 1976 Shortliffe und Buchanan entwickeln MYCIN
- 1990 Bayes-Netze, Data Mining
- 1992 Tesauro entwickelt selbstlernendes Back Gammon-Programm (Reinforcement Learning) und spielt stärker als der Weltmeister
- 1993 RoboCup Initiative
- 1995 Vapnik beschreibt die Support Vector Maschines
- 1996 Mars Pathfinder, Sojourner
- 1997 erster internationaler RoboCup Wettkampf; Deep(er) Blue von IBM schlägt den Schachweltmeister Kasparow





# Ausgewählte Meilensteine der KI

- 1998 Robosapiens Kismet vom MIT
- 2000 Roboter Asimo der Firma Honda
- 2007 Schaeffer löst das Spiel Dame (Chinook)







# Ausgewählte Arbeitsfelder der KI

Konnektionismus, Expertensysteme

Logischen und Probabilistisches Schließen

Planung, Entscheidung

Lernen, Optimieren

Wissensrepräsentation

Bildverarbeitung

Mustererkennung

Spieltheorie

Spieleprogrammierung

Autonome Systeme

Robotik

. . .





# Inhaltliche Planung für die Vorlesung

- 1) Definition und Geschichte der KI, PROLOG
- 2) Expertensysteme
- 3) Probabilistisches und Logisches Schließen, Resolution
- 4) Spieltheorie, Suchen und Planen
- 5) Spieleprogrammierung
- 6) General Game Playing
- 7) Reinforcement Learning und Spieleprogrammierung
- 8) Mustererkennung
- 9) Neuronale Netze
- 10) Optimierungen (genetische und evolutionäre Algorithmen)
- 11) Bayes-Netze, Markovmodelle
- 12) Robotik, Pathfinding



12

der rote Vorlesungsfaden...



# Wissensbasierte Systeme

Inferenzmechanismus: Trennung von Wissensbasis und Inferenz

Vorteil: Wissensbasis einfach austauschbar, ohne System neu zu programmieren

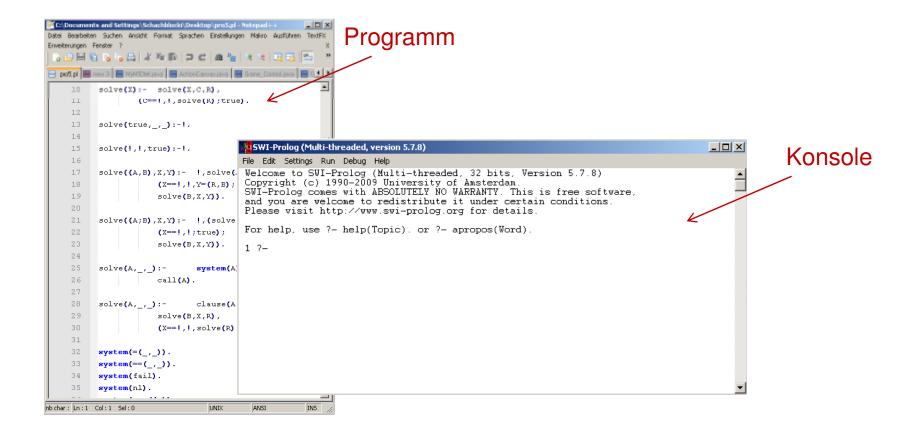
das führt uns zu PROLOG



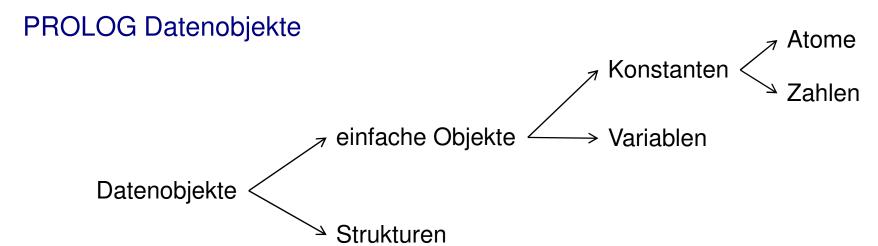
## PROLOG – Wahl des Interpreters

Wir verwenden für die Veranstaltung SWI-Prolog Version 5.78 (development version)

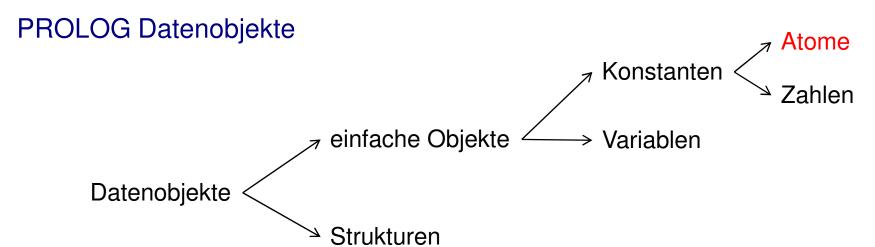
http://www.swi-prolog.org/







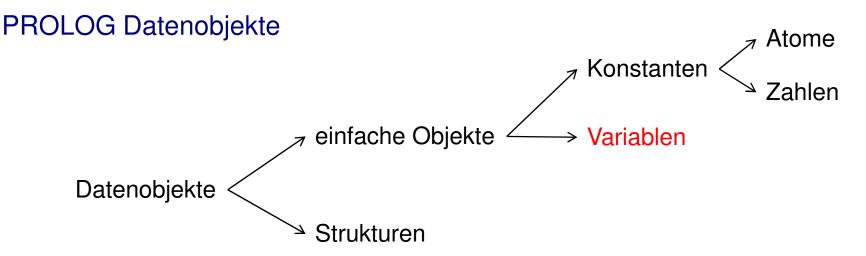




# Beispiele für Atome:

```
anna
nil
x25
x_
miss_Jones
```

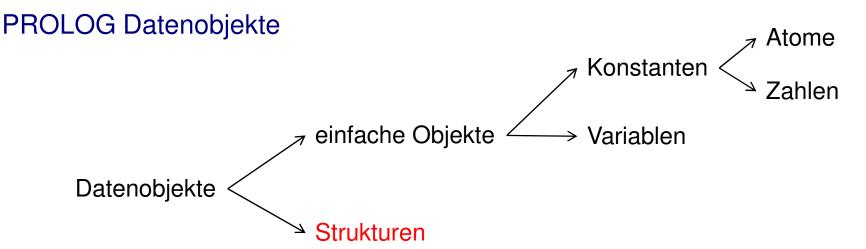




# Beispiele für Variablen:

```
X
Result
_x23
ObjectList
```





# Beispiel für eine Struktur:





## **PROLOG**

Die Sprache PROLOG hängt stark mit der Prädikatenlogik zusammen.

Prädikatenlogik	Bedeutung	PROLOG
^	und	<i>'</i>
<b>V</b>	oder	<b>;</b>
<b>=</b>	dann, wenn	:-
_	nicht	not

## Beispiel:

```
mag(peter, susanne) :- not(mag(karin, peter)).
```

Programm



#### **PROLOG**

Das gesamte Wissen über die Welt befindet sich in der Datenbank. Findet sich dort nichts, ist die Anfrage falsch.

Annahme der Weltabgeschlossenheit (Closed World Assumption):

=> PROLOG nimmt alle Ziele als falsch an, deren Wahrheit nicht bewiesen werden kann.

Stichwort: Resolution

Konsole



# PROLOG – Dynamisches Arbeiten I

PROLOG besitzt eine Konsole zur Kommunikation. Dort können wir Anfragen stellen.

Prädikat P zur Menge der Spezifikationen hinzufügen:

```
?- assert(P).
```

Prädikat P an den Anfang (1) und enstprechend an das Ende (2) fügen:

```
?- asserta(P). -- (1)
?- assertz(P). -- (2)
```

#### Prädikat P wird entfernt:

```
?- retract(P).
```



# PROLOG – Dynamisches Arbeiten II

### Beispiel:

```
?- assert(male(tim)).
?- assert(male(tom)).
?- assertz(male(tony)).
?- assertz(male(tino)).
?- retract(male(tim))).

?- male(X).
X=tony;
X=tom;
X=tino;
no
```

### Anzeige der aktuellen Datenbank:

```
?- listing.
```

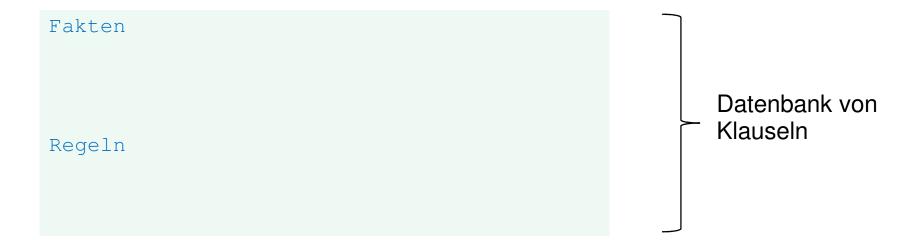
Zum Glück müssen wir die Datenbank nicht zeilenweise füttern...



# PROLOG – Skriptum

Gespeichert werden die Skripte mit \*.pl, was sich aber nach Interpreter unterscheiden kann.

Aufbau einer PROLOG-Datei:





#### PROLOG – Fakten definieren

Fakten werden durch Relationen (beginnend mit einem Kleinbuchstaben) angegeben Beispiel:

```
isParent(hans, tim).
```

isParent ist der Name der Relation, hans und tim sind die Argumente.

Wir können das PROLOG-System jetzt danach fragen:

```
?- isParent(hans, tim).
yes
?- isParent(hans, marco).
no
```



### PROLOG - Listen I

Geordnete Menge von Elementen, die auch wieder Listen sein können.

```
[a,b,c,d]
[[1,2],[3,4]]
[a,[1,2],b,c]
[]
```

Kopf-und-Rest-Prinzip wie in Haskell

```
[H|T]
[X,Y|T]
```

oder in Funktorschreibweise

```
.(H,T)
```



### PROLOG - Listen II

### Beispiel:

```
[a,b,c]
```

Zerlegung mit [X|Y], liefert X=a und Y=[b,c]

Prädikat member prüft, ob das erste Argument Element der nachfolgenden Liste ist:

```
?- member(a,[a,b,c]).
yes
?- member(a,.(a,.(b,.(c,[])))).
yes
?- member(X,[b,c]).
X=b;
X=c;
no
?- member(X,[]).
no
```



#### PROLOG – Prädikat member

#### Rekursive Definition von member

```
member(X, [X|T]). -- Z1 member(X, [Y|T]):- member(X,T). -- Z2
```

### Das passiert intern:

```
Z1 nicht, da c!=a
Z2 passt, da X=c, Y=a, T=[b,c]
(*) => ?- member(c,[b,c]).
Z1 nicht
Z2 passt, da X=c, Y=b, T=[c]
(**) => ?- member(c,[c]).
Z1 passt.
yes zu (**)
yes zu (*)
yes
```



# PROLOG – Anonyme Variablen (wild cards)

Wir können dazu member wie folgt definieren

```
member(X, [X|\_]).
member(X, [\_|T]) :- member(X, T).
```

### Länge einer Liste

```
laenge([],0).
laenge([_|T], N) :- laenge(T, N1), N is 1+N1.
```

### Zuweisung und Auswertung unter PROLOG

```
?- X=1+2.
X=1+2
?- X is 1+2.
X=3
```



# PROLOG – Arithmetische und Vergleichs-Operatoren

#### Arithmetik:

+, -, \*, /, \*\*, //, mod
$$a^{**}b = a^{b}$$

## Vergleiche:



# PROLOG - Ausgaben

## Ausgabe der Listenelemente untereinander:

```
output_list([]).
output_list([H|T]) :- write(H), nl, output_list(T).
```

### Liste spiegelverkehrt ausgeben:

```
r_output_list([]).
r_output_list([H|T]) :- r_output_list(T), write(H).
```



### PROLOG – Konkatenation von Listen

```
"ha" ++ "llo" => "hallo"

concat([1,2], [3,4], [1,2,3,4]).
```

### Implementierung:

```
concat([],L,L).
concat([X|L1], L2, [X|L3]) :- concat(L1, L2, L3).
```

```
?- concat([g,o],[o,g,l,e],L).
L=[g,o,o,g,l,e];
no
```



#### PROLOG – Konkatenation von Listen II

Wir stellen die Frage um...

```
?- concat(L1, L2, [a,b,c]).
L1=[]
L2=[a,b,c];

L1=[a]
L2=[b,c];

L1=[a,b]
L2=[c];

L1=[a,b,c]
L2=[];
no
```

#### Member durch concat definieren:

```
member(X,L) :- concat(L1,[X|L2],L).
```

#### oder:

```
member(X,L) :- concat(\_,[X|\_],L).
```



#### PROLOG – delete und insert

Definition von delete, lösche X aus einer Liste:

```
del(X, [X|Tail], Tail).
del(X, [Y|Tail], [Y|Tail2]) :- del(X, Tail, Tail2).
```

```
?- del(a, [a,b,a,a], L).
L=[b,a,a];
L=[a,b,a];
L=[a,b,a];
no
?- del(a, L, [1,2,3]).
L=[a,1,2,3];
L=[1,a,2,3];
L=[1,2,a,3];
L=[1,2,a,3];
no
```

darüber läßt sich insert definieren:

```
insert(X, List, List_with_X) :- del(X, List_with_X, List).
```



### PROLOG – member durch delete

Definition von member über delete:

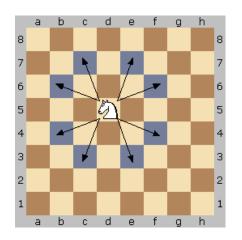
```
member(X, List) :- del(X, List, _).
```

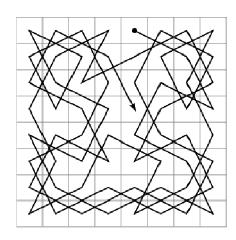
Idee: Ein X ist member, wenn X aus der Liste gelöscht werden kann...

Künstliche Intelligenz Marco Block-Berlitz 34



### Springerproblem auf 3x3 Brett





### Prädikatenlogisch:

Regel, die Zugfolgen der Länge 2 definiert

$$\forall X, Y \left[weg(X,Y) \leftarrow \exists Z \left[zug(X,Z) \land zug(Z,Y)\right]\right]$$

allgemeine Weadefinition

$$\forall X \ weg(X,X). \\ \forall X,Y \ [weg(X,Y) \leftarrow \exists Z \ [zug(X,Z) \land weg(Z,Y)]]$$



## Springerproblem auf 3x3 Brett

### **PROLOG:**

```
zug(1,8).
zug(1,6).
...
zug(9,4).
```

1	2	3
4	5	6
7	8	9

### Wegdefinition:

#### Oder mit Liste:

```
\label{eq:weg_z_z_loss} \begin{array}{lll} \text{weg}(\textbf{Z},\textbf{Z},\textbf{L}) : & \\ \text{weg}(\textbf{X},\textbf{Y},\textbf{L}) : - \text{zug}(\textbf{X},\textbf{Z}), \text{ not(member(Z,L)), weg(Z,Y,[Z|L]).} \\ \text{weg}(\textbf{X},\textbf{Y}) : - \text{weg}(\textbf{X},\textbf{Y},[\textbf{X}]). \end{array}
```

```
?- weg(1,4,[1]).
?- weg(1,4).
```



# **PROLOG Cut-Operator**

Der Cut-Operator wird durch "!" repräsentiert. Beim erstenmal erfolgreich ausgeführt und beim Backtracking mißlingt das gesamte Ziel, indem er enthalten ist.

$$\begin{array}{c} \mathbf{p} :- \mathbf{a}, \mathbf{b}. \\ \mathbf{p} :- \mathbf{c}. \end{array} \qquad \qquad p \Leftrightarrow (a \wedge b) \vee c$$

### mit Cut-Operator

$$\begin{array}{ll} \mathbf{p} := \mathbf{a}, !, \mathbf{b}. \\ \mathbf{p} := \mathbf{c}. \end{array} \qquad p \Leftrightarrow \left(a \wedge b\right) \vee \left(\neg a \wedge c\right)$$

### vertauscht gilt sogar

$$\begin{array}{c} \mathbf{p} := \mathbf{c}. \\ \mathbf{p} := \mathbf{a}, !, \mathbf{b}. \end{array} \qquad \qquad p \Leftrightarrow c \vee \left(a \wedge b\right)$$



# Literatur und Abbildungsquellen

- [1] Ertel, W.: "Grundkurs Künstliche Intelligenz", Vieweg Verlag 2007
- [2] Braitenberg V.: "Vehicles Experiments in Synthetic Psychology", MIT Press, 1984
- [3] Bratko, I.: "PROLOG Programming for Artificial Intelligence", 3. Auflage, Pearson Verlag 2001
- [4] Copeland J.: "Artificial Intelligence: A Philosophical Introduction", Oxford UK and Cambridge, 1993

Künstliche Intelligenz Marco Block-Berlitz 38