



$$y_1(t) = x_1(t+1) \cos^2(\omega t)$$

$$x_1(t) = x(t-t_0) \rightarrow y_1(t) = x(t-t_0+1) \cos^2(\omega t)$$

$$\neq y(t-t_0) = x(t-t_0+1) \cos^2(\omega(t-t_0))$$

سیستم LTI نیست به دلیل آن که خروجی با اینج منبج ممکن است نیست  
نیاید.

$$h(t) = \delta(t+1) \cos^2(\omega t)$$

$$h(t) \neq k \delta(t) \rightarrow$$

✓ حلقه دار

$$t < 0 \rightarrow h(t) \neq 0 \rightarrow$$

✓ غیر علی

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |h(t)| dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t+1) \cos^2(\omega t) dt = \cos^2(-\omega) < \infty$$

→

✓ باید

$$x[n-n_0] = x[n] g[n_0]$$

② کافیست ثابت کنیم

(a)

$$x[n-n_0] = (n-n_0)^2 \neq n^2 \times g(n_0)$$

دیده نیست

$$x[n-n_0] = \sin(n-n_0) \neq \sin(A) \times g(n_0)$$

(b)

دیده نیست

$$x[n-n_0] = e^{j\omega(n-n_0)} = e^{j\omega n} \times e^{j\omega(-n_0)} = x[n] g[n_0] \quad (c)$$

دیده است

③ (۱۰) تابع را به یک سری فوريه بسازید و در هر بازه یک تابع را به (۲۰۴۰) یکنه.

$$x(t) = \underbrace{1 + \cos(2\pi t)}_{x_1(t)} + \underbrace{\sin(10\pi t + \frac{\pi}{4})}_{x_2(t)}$$

$$= 1 + \frac{e^{j2\pi t} + e^{-j2\pi t}}{2} + \frac{e^{j(10\pi t + \frac{\pi}{4})} - e^{-j(10\pi t + \frac{\pi}{4})}}{2j}$$

$$T_1 = \frac{2\pi}{2\pi} = 1, \quad T_2 = \frac{2\pi}{10\pi} = \frac{1}{5}$$

$$T_0 = \left[ \frac{1}{5}, 1 \right] = 1$$

$$\rightarrow \underline{x(t)} = e^{j(0 \times 2\pi)t} + \frac{1}{2} e^{j(1 \times 2\pi)t} + \frac{1}{2} e^{j(-1 \times 2\pi)t}$$

$$+ \left( \frac{e^{\frac{\pi}{4}j}}{2j} \right) \left( e^{j(5 \times 2\pi)t} \right) - \left( \frac{e^{\frac{\pi}{4}j}}{2j} \right) \left( e^{j(-5 \times 2\pi)t} \right)$$

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk \frac{2\pi}{1} t}$$

حل نهایی است با بزرگی نسبت به تابع یکت آمده با

ضرایب فوريه را به دست آوریم (تابع یکت آمده همان سری فوريه است).

$$\rightarrow a_0 = 1, \quad a_1 = \frac{1}{2}, \quad a_{-1} = \frac{1}{2}, \quad a_5 = \frac{e^{\frac{\pi}{4}j}}{2j}$$

$$, \quad a_{-5} = \frac{-e^{\frac{\pi}{4}j}}{2j}, \quad a_k = 0 \quad (k \notin \{0, \pm 1, \pm 5\})$$

cb

$$x(t) = \sin^2(\pi t) = \frac{1 - \cos(2\pi t)}{2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2\pi t)$$

$$= \frac{1}{2} e^{j(0 \times 2\pi)t} - \frac{1}{2} \left( \frac{e^{j(1 \times 2\pi)t} + e^{j(-1 \times 2\pi)t}}{2} \right)$$

$$T_0 = \frac{2\pi}{2} = \pi$$

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk \frac{2\pi}{\pi} t}$$

سایہ کی لیس

حال با سری فریہ کی

کانفریب فریہ کی لیس

$$\rightarrow a_0 = \frac{1}{2}, a_1 = a_{-1} = -\frac{1}{2}, a_k = 0 \quad (k \neq \{0, \pm 1\})$$

$\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{4}$  ←  $T=4$  ⑤

$$x(t) = \begin{cases} 1, & \varepsilon < t < 0 \\ 0, & 0 < t < 1 \text{ \& } 2 < t < \varepsilon \text{ \& } 3 < t < 4 \\ -1, & 1 < t < 2 \end{cases}$$

④  $a_k = \frac{1}{T} \int_{\langle T \rangle} x(t) e^{-jk\omega t} dt =$

$$\frac{1}{4} \left( \int_1^2 -e^{-jk\omega t} dt + \int_{\varepsilon}^3 e^{-jk\omega t} dt \right)$$

$$= \frac{1}{4} \left( \left. \frac{e^{-jk\frac{\pi}{2}t}}{jk\frac{\pi}{2}} \right|_1^2 - \left. \frac{e^{-jk\frac{\pi}{2}t}}{jk\frac{\pi}{2}} \right|_{\varepsilon}^3 \right)$$

$$= \frac{1}{4jk\pi} \left( e^{-jk\frac{\pi}{2}} - e^{-jk\frac{\pi}{2}} - e^{-jk\frac{\pi}{2}} + e^{-jk\frac{\pi}{2}} \right)$$

⑤ دوره تناوب  $\cos(\frac{\omega_R}{T}t)$  م برن  $T$  است و طبق خواص  $\cos(\frac{t}{T})$

ی داریم که ضرایب فوری آن به شکل زیر است  $(k \neq 0)$   $b_k = \frac{1}{2}$  و  $b_{-k} = \frac{1}{2}$

حال از خاصیت ضرب استفاده می کنیم، اگر ضرایب فوری  $a_k$  و  $\cos(\frac{\omega_R}{T}t)$  را  $b_k$  و  $v(t)$  بنامیم، آنگاه:

$$C_k = b_k * a_k = \sum_{L=-\infty}^{+\infty} b_L a_{k-L}$$

حال چون به غیر از  $b_1$  و  $b_{-1}$  بقیه هادیان ما است، به نتیجه زیر می رسید:

$$C_k = b_1 a_{k-1} + b_{-1} a_{k+1} = \frac{1}{2} (a_{k-1} + a_{k+1})$$

$$C_0 = \frac{1}{2} (a_1 + a_{-1})$$

مثلاً

⑨ سیگنال حاصل از انتقال سیگنال اولیه به شکل  $x_a(t - \tau)$

بدست می آید. از روی شکل م معلوم است که دوره تناوب تابع  $x$  است. طبق

خاصیت های جایابی زمانی و ترکیب خطی، ضرایب فوری سیگنال حاصل به شکل زیر است.

$$b_k = x_c \cdot e^{-jk \frac{\tau \pi}{T}} \times a_k$$

$$b_k = \begin{cases} 1, & k=0 \\ \frac{(x_c \cdot e^{-jk \frac{\tau \pi}{T}}) (\sin(\frac{k\tau}{T}))}{k\tau}, & \text{otherwise} \end{cases}$$