

Algoritmi e Strutture Dati

Insiemi e dizionari Riassunto finale

Alberto Montresor

Università di Trento

2018/11/21

This work is licensed under a Creative Commons
Attribution-ShareAlike 4.0 International License.



Insiemi e dizionari

Insiemi

- Collezione di oggetti

Dizionari

- Associazioni chiave-valore

Implementazione

- Molte delle strutture dati viste finora
- Vantaggi e svantaggi

Insiemi realizzati con vettori booleani

Insieme

- Interi $1 \dots m$
- Collezione di m oggetti memorizzati in un vettore

Rappresentazione

- Vettore booleano di m elementi

Vantaggi

- Notevolmente semplice
- Efficiente verificare se un elemento appartiene all'insieme

Svantaggi

- Memoria occupata $O(m)$, indipendente dalle dimensioni effettive
- Alcune operazioni inefficienti
 - $O(m)$

Insiemi realizzati con vettori booleani

SET (vettore booleano)

boolean[] V

int $size$

int dim

SET **Set**(**int** m)

SET $t = \text{new SET}$

$t.size = 0$

$t.dim = m$

$t.V = [\text{false}] * m$

return t

boolean $\text{contains}(\text{int } x)$

if $1 \leq x \leq dim$ **then**

return $V[x]$

else

return false

int $\text{size}()$

return $size$

insert(**int** x)

if $1 \leq x \leq dim$ **then**

if **not** $V[x]$ **then**

$size = size + 1$

$V[x] = \text{true}$

remove(**int** x)

if $1 \leq x \leq dim$ **then**

if $V[x]$ **then**

$size = size - 1$

$V[x] = \text{false}$

Insiemi realizzati con vettori booleani

SET (vettore booleano)

SET union(SET A, SET B)

```
SET C = Set(max(A.dim, B.dim))
for i = 1 to A.dim do
    if A.contains(i) then
        C.insert(i)
for i = 1 to B.dim do
    if B.contains(i) then
        C.insert(i)
```

SET difference(SET A, SET B)

```
SET C = Set(A.dim)
for i = 1 to A.dim do
    if A.contains(i) and not B.contains(i)
        then
            C.insert(i)
```

SET intersection(SET A, SET B)

```
SET C = Set(min(A.dim, B.dim))
for i = 1 to min.dim, B.dim) do
    if A.contains(i) and B.contains(i) then
        C.insert(i)
```

BitSet

Java - class java.util.BitSet

Metodo	Operaz.
void and(BitSet set)	Union
void or(BitSet set)	Intersection
int cardinality()	Set size

Metodo	Operaz.
void clear(int i)	Remove
void set(int i)	Insert
boolean get(int i)	Contains

C++ STL

- **std::bitset** – Struttura dati bitset con dimensione fissata nel template al momento della compilazione.
- **std::vector<bool>** – Specializzazione di **std::vector** per ottimizzare la memorizzazione, dimensione dinamica.

Insiemi realizzati con liste / vettori non ordinati

Costo operazioni

- Operazioni di ricerca, inserimento e cancellazione: $O(n)$
 - Operazioni di inserimento (assumendo assenza): $O(1)$
 - Operazioni di unione, intersezione e differenza: $O(nm)$

SET difference(SET A, SET B)

SET $C = \text{Set}()$

foreach $s \in A$ **do**

```
if not B.contains(s) then
    C.insert(s)
```

return C

Insiemi realizzati con liste / vettori ordinati

LIST intersection(List A, List B)

List C = Set()

Pos p = A.head()

Pos q = B.head()

while not A.finished(p) **and**
 not B.finished(q) **do**

if A.read(p) == B.read(q) **then**

 C.insert(C.tail(), A.read(p))

 p = A.next(p)

 q = B.next(q)

else if A.read(p) < B.read(q)
 then

 p = A.next(p)

else

 q = B.next(q)

return C

Costo operazioni

- Ricerca:

- $O(n)$ (liste)
- $O(\log n)$ (vettori)

- Inserimento/cancellazione

- $O(n)$

- Unione, intersezione e differenza:

- $O(n)$

Insiemi – Strutture dati complesse

Alberi bilanciati

- Ricerca, inserimento, cancellazione: $O(\log n)$
- Iterazione: $O(n)$
- Con ordinamento
- Implementazioni:
 - Java `TreeSet`
 - Python `OrderedSet`
 - C++ STL `set`

Hash table

- Ricerca, inserimento, cancellazione: $O(1)$
- Iterazione: $O(m)$
- Senza ordinamento
- Implementazioni:
 - Java `HashSet`
 - Python `set`
 - C++ STL `unordered_set`

Insiemi – Riassunto

	contains lookup	insert	remove	min	foreach (Memoria)	Ordine
Vettore booleano	$O(1)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(m)$	$O(m)$	Sì
Lista non ordinata	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$	No
Lista ordinata	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$	$O(1)$	$O(n)$	Sì
Vettore ordinato	$O(\log n)$	$O(n)$	$O(n)$	$O(1)$	$O(n)$	Sì
Alberi bilanciati	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(n)$	Sì
Hash (Mem. interna)	$O(1)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(m)$	$O(m)$	No
Hash (Mem. esterna)	$O(1)$	$O(1)$	$O(1)$	$O(m+n)$	$O(m + n)$	No

$m \equiv$ dimensione del vettore o della tabella hash

Python – List

Operazione		Caso medio	Caso pessimo ammortizzato
<code>L.copy()</code>	Copy	$O(n)$	$O(n)$
<code>L.append(x)</code>	Append	$O(1)$	$O(1)$
<code>L.insert(i,x)</code>	Insert	$O(n)$	$O(n)$
<code>L.remove(x)</code>	Remove	$O(n)$	$O(n)$
<code>L[i]</code>	Index	$O(1)$	$O(1)$
<code>for x in L</code>	Iterator	$O(n)$	$O(n)$
<code>L[i:i+k]</code>	Slicing	$O(k)$	$O(k)$
<code>L.extend(s)</code>	Extend	$O(k)$	$O(k)$
<code>x in L</code>	Contains	$O(n)$	$O(n)$
<code>min(L), max(L)</code>	Min, Max	$O(n)$	$O(n)$
<code>len(L)</code>	Get length	$O(1)$	$O(1)$

$$n = \text{len}(L)$$

Python – Set

Operazione		Caso medio	Caso pessimo
x in S	Contains	$O(1)$	$O(n)$
S.add(x)	Insert	$O(1)$	$O(n)$
S.remove(x)	Remove	$O(1)$	$O(n)$
S T	Union	$O(n + m)$	$O(n \cdot m)$
S&T	Intersection	$O(\min(n, m))$	$O(n \cdot m)$
S-T	Difference	$O(n)$	$O(n \cdot m)$

$$n = \text{len}(S), m = \text{len}(T)$$

BitSet + Tabelle Hash = Bloom Filters

BitSet

Vantaggi

- 1 bit/oggetto

Svantaggi

- Elenco prefissato di oggetti

Tabelle Hash

Vantaggi

- Struttura dati dinamica

Svantaggi

- Alta occupazione di memoria

Bloom filters

Vantaggi

- Struttura dati dinamica
- Bassa occupazione di memoria (10 bit/oggetto)

Svantaggi

- Niente cancellazioni
- Risposta probabilistica
- No memorizzazione

Bloom filter

Specifica

- **insert(k)**: Inserisce l'elemento x nel bloom filter
- **boolean contains(k)**
 - Se restituisce **false**, l'elemento x è sicuramente non presente nell'insieme
 - Se restituisce **true**, l'elemento x può essere presente oppure no (**falsi positivi**)

Bloom filter

Trade-off fra occupazione di memoria e probabilità di falso positivo

- Sia ϵ la probabilità di falso positivo
- I bloom filter richiedono $1.44 \log_2(1/\epsilon)$ bit per elemento inserito

ϵ	Bit
10^{-1}	4.78
10^{-2}	9.57
10^{-3}	14.35
10^{-4}	19.13

Applicazioni dei Bloom Filter

Chrome Safe Browsing

- Chrome contiene un database delle URL associate a siti con malware, costantemente aggiornato
- Fino al 2012, memorizzato con un Bloom Filter
- Chrome verifica l'appartenenza di ogni URL al database
 - Se la risposta è **false**, non appartiene
 - Se la risposta è **true**, potrebbe appartenere e viene fatta una verifica tramite un servizio centralizzato di Google

Qualche dato (da prendere cum grano salis)

- Nel 2011, 650k URL memorizzati in 1.94MB
- 25 bit per URL, $\epsilon \approx 10^{-5}$

Applicazioni dei Bloom Filter

Ogni qual volta una verifica locale permette di evitare un'operazione più costosa, quali operazioni di I/O e comunicazioni di rete

They say...

- Facebook uses bloom filters for typeahead search, to fetch friends and friends of friends to a user typed query.
- Apache HBase uses bloom filter to boost read speed by filtering out unnecessary disk reads of HFile blocks which do not contain a particular row or column.
- Transactional Memory (TM) has recently applied Bloom filters to detect memory access conflicts among threads.
- When you log into Yahoo mail, the browser page requests a bloom filter representing your contact list

Implementazione

- Un vettore booleano A di m bit, inizializzato a **false**
- k funzioni hash $h_1, h_2, \dots, h_k : U \rightarrow [0, m - 1]$

k_1

k_2

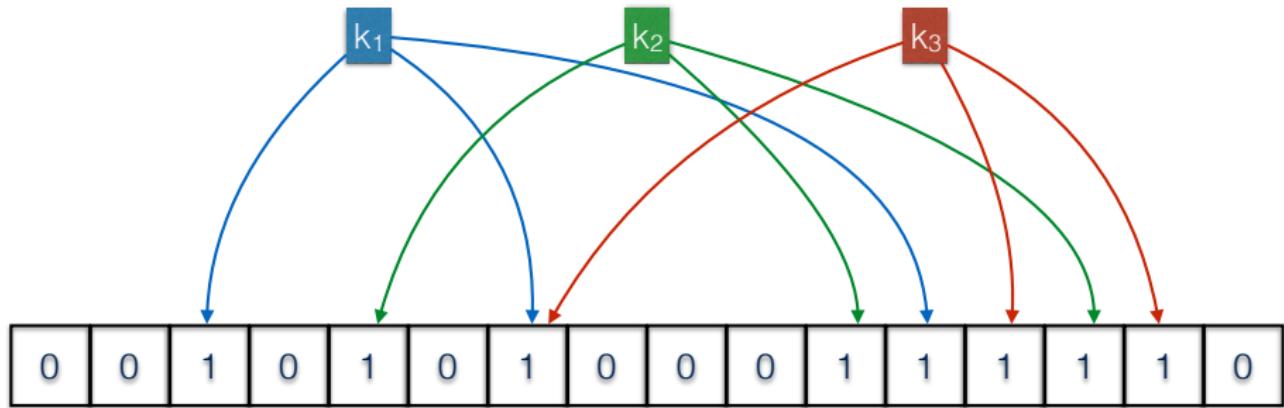
k_3

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

Implementazione

insert(k)

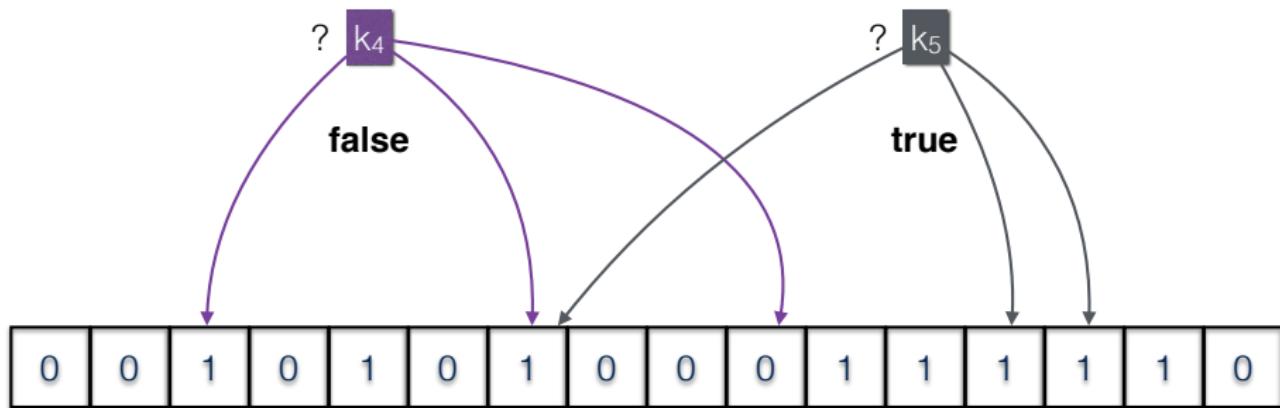
for $i = 1$ to k do
 $A[h_i(k)] = \text{true}$



Implementazione

boolean contains(k)

for $i = 1$ **to** k **do**
 \sqsubset **if** $A[h_i(k)] == \text{false}$ **then return false**
return true



Qualche formula (senza dimostrazione)

- Dati n oggetti, m bit, k funzioni hash, la probabilità di un falso positivo è pari a:

$$\epsilon = \left(1 - e^{-kn/m}\right)^k$$

- Dati n oggetti e m bit, il valore ottimale per k è pari a

$$k = \frac{m}{n} \ln 2$$

- Dati n oggetti e una probabilità di falsi positivi ϵ , il numero di bit m richiesti è pari a:

$$m = -\frac{n \ln \epsilon}{(\ln 2)^2}$$