

Ressione 10 -

- Minima quadrati per trovare un andamento mediante:
- ↳ Trovare un polinomio che minimizza gli scarti quadratici
 - ↳ Nel caso lineare ($m=1$) abbiamo:

$$\hat{f} = a_0 + a_1 x$$

$$p_m(x) = b_0 + b_1 x$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial a_0} (a_0, a_1) = 0$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial a_1} (a_0, a_1) = 0$$

$$\xrightarrow{\text{Ci dà}} \sum_{i=0}^n [a_0 - y_i + a_1 x_i] = 0$$

$$\xrightarrow{} \sum_{i=0}^n [a_1 x_i^2 - y_i x_i + a_0 x_i] = 0$$

? $a_0, a_1 \in \mathbb{R}$

2 incognite per 2 equazioni

Vogliamo scriverlo opportunamente come: $B \vec{a} = \vec{g}$

$$\text{Dove } \vec{a} = [a_0, a_1]^T$$

Dobbiamo trovare $\begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix}$ e $\begin{bmatrix} g_1 \\ g_2 \end{bmatrix}$

Tiriamo fuori da qui le variabili che vogliamo

$$a_0 \sum_{i=0}^n x_i + a_1 \sum_{i=0}^{n-1} x_i = \sum_{i=0}^n g_i$$

$$a_0 \sum_{i=0}^n x_i + a_1 \sum_{i=0}^{n-1} x_i = \sum_{i=0}^n x_i y_i$$

b_{21} b_{22} g_2

Be' sop

Vogliamo generalizzare queste formule per qualsiasi

$$\tilde{f}(x) = a_0 + a_1 x + \dots + a_m x^m$$

$$P_m(x) = b_0 + b_1 x + \dots + b_m x^m$$

$$\frac{\partial \phi}{\partial b_i} (a_0, \dots, a_m) = 0$$

$$i = 0, \dots, m$$

In B andando a destra si quadrangola una
passe e lo si bava in giù.

$$a_0 \sum_{i=-2}^n 1 + a_1 \sum_{i=-2}^0 x_i + \dots + a_m \sum_{i=-2}^m x_i^m = \sum y_i$$

$$a_0 \sum_{i=-2}^n x_i + a_1 \sum_{i=-2}^1 x_i^2 + \dots + a_m \sum_{i=-2}^{m+1} x_i^{m+1} = \sum x_i y_i$$

.

.

.

$$a_0 \sum_{i=0}^m x_i^m + a_1 \sum_{i=0}^{m+1} x_i^{m+1} + \dots + a_m \sum_{i=0}^{2m} x_i^{2m} = \sum_{i=0}^m x_i^m y_i$$

Per g si quadrature con x_i andando giù

Sistema delle equazioni normali

Nei abbiamo preso $f \in P_m$ ma si potrebbe prendere di natura diversa.

Approssimazione di Integrali

Ci occupiamo di integrali, cioè:

$$\mathcal{I}(f) = \int_a^b f(x) dx \quad f \in C^0([a,b])$$

Si possono fare anche per soli e assintotici ma per semplicità è più facile.

Dato $f(x)$ difficile lo sostituire con un polinomio, ricorrendo allora

$$\tilde{\mathcal{I}}(f) = \int_a^b \tilde{f}(x) dx \rightarrow \tilde{\mathcal{I}}(f) = \mathcal{I}(f)$$

$$\tilde{f} \in P_m$$

Formula di quadratura



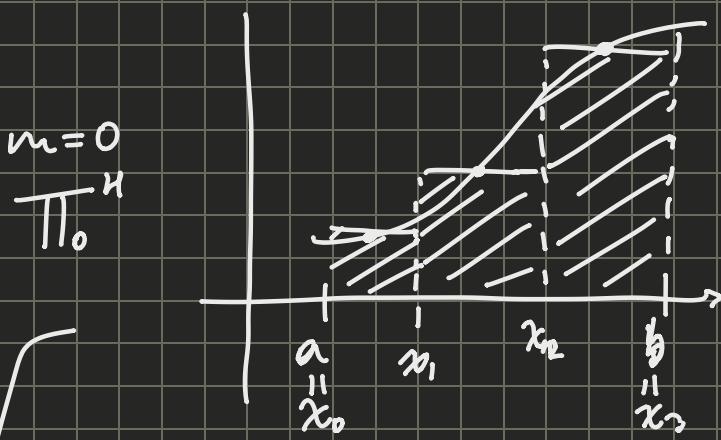
Facciamo N partizioni dell'intervallo, x_0, x_1, \dots, x_N equispaziati ($x_k = x_0 + k \frac{b-a}{N}$) $\Delta x = \frac{b-a}{N}$
 $k=0, \dots, N$

$$I_n = [x_{n-1}, x_n] \quad n = 1, \dots, N$$

$$I(f) = \int_a^b f(x) dx = \sum_{n=1}^N \int_{I_n} f(x) dx$$

Ad ogni intervallo
corrisponde
una funzione
costante

Esempi di quadratura con un diverso:



Ricordare l'integrale di Riemann

$m=0 \Rightarrow$ Riemann
la funzione con soli
valori costanti

Prendiamo il punto
medio per
scattered

→ Formula di Quadratura del Rettangolo / del punto medio

Per I_n , $\bar{x}_n = \frac{x_{n-1} + x_n}{2}$

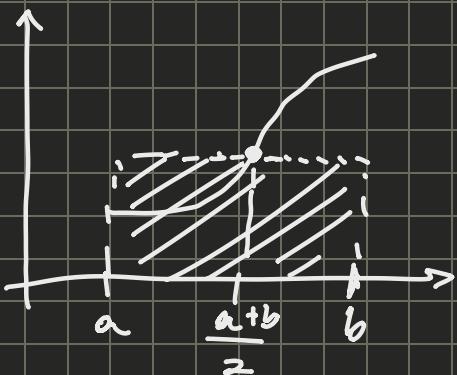
↑ purificare è quello
che abbiano
pieno.

$$\tilde{I}_{pm}(f) = N \cdot \sum_{n=1}^N f(\bar{x}_n)$$

Rotto medio base altezza

Stiamo interpolando e quindi con grado 0, è
povero come interpolazione ma funziona lo stesso

↳ è la T_0^H

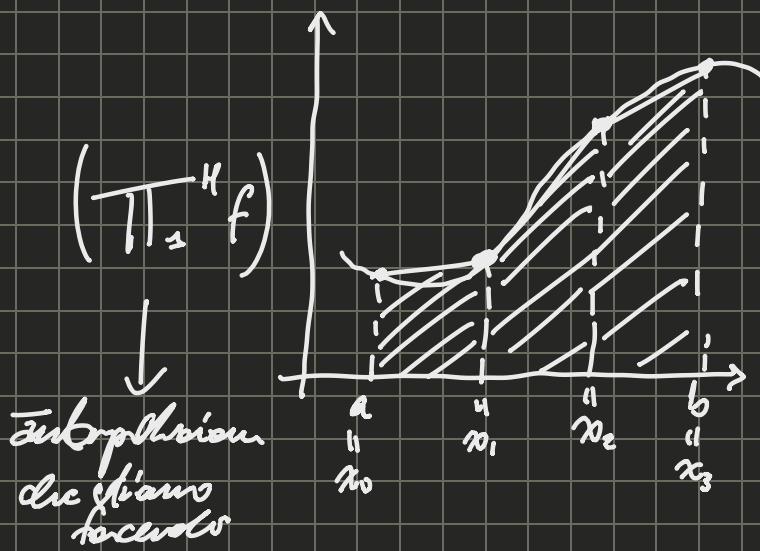


$$\tilde{I}(f) = (b-a) f\left(\frac{b-a}{2}\right)$$

↳ Quadratura rettangoli.
con un solo rettangolo.

Nell'errore grosso la quadratura rettangoli è utile.

$m = 1$

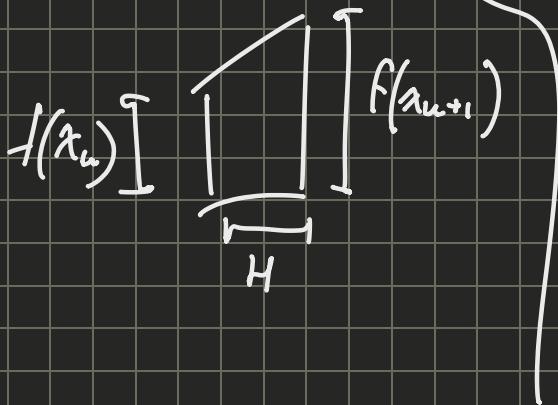


Invece di rettangoli
abbiamo trapezi

Formula di quadratura
del trapezio.

$$\tilde{I}_T(f) = \frac{H}{2} \sum_{u=1}^N [f(x_{u+1}) - f(x_u)]$$

Componente
altezza



\uparrow $\frac{1}{2}$ sarebbe qui zero è costante
e lo abbriamo tirato fuori.

Tutti i punti vengono valutati
due volte che non è comprensibile
intelligente

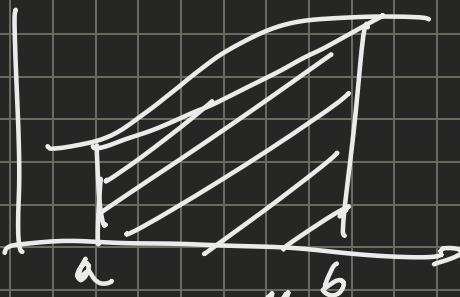
$$= \underbrace{\frac{H}{2}(f(a) + f(b))}_{\text{Le uniche}} + H \sum_{u=1}^{N-1} f(x_u)$$

che non
vengono
contate due
volte

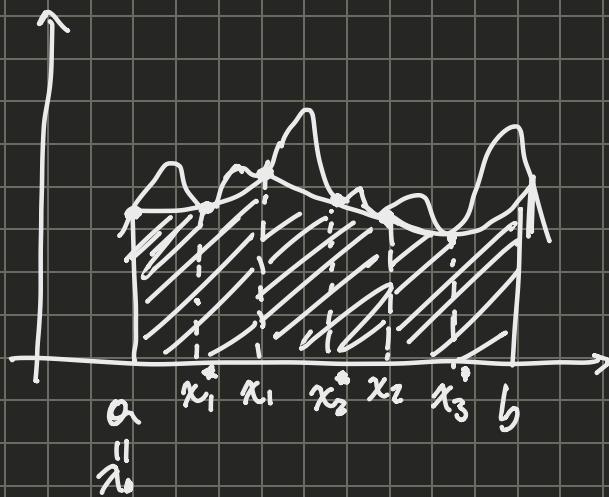
Togliano il messo per la
ogni valore è valutato due
volte per la prima equazione

$$\tilde{I}_T(f) = \frac{(b-a)}{2} [f(a) + f(b)]$$

Si unisce trapezi, è regolare perché con c'è effetto di sommazione rispetto al singolo rettangolo.



$m=2$



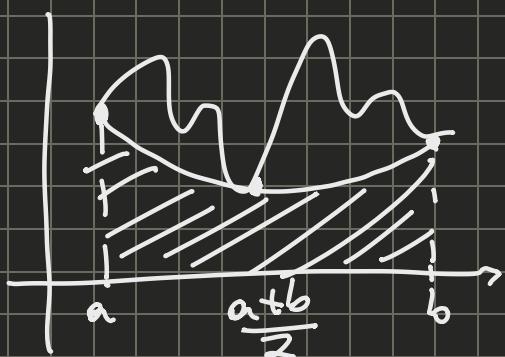
Guardiamo frazionari diversi per fare meglio la interpolazione

$$\tilde{I}_s^c(f) = \frac{h}{6} \sum_{n=1}^N [f(x_{n+1}) + 4f(\bar{x}_n) + f(x_n)]$$

Simpson

$$= \frac{h}{6} [f(a) + f(b)] + \frac{h}{3} \sum_{n=1}^{N-1} x_n + \frac{2}{3} h \sum_{n=1}^N f(\bar{x}_n)$$

$$\frac{h}{6} \cdot 2 \quad \frac{h}{6} \cdot 4$$



$$\tilde{I}_s = \frac{b-a}{6} (f(a) + 4f(\frac{a+b}{2}) + f(b))$$

\hookrightarrow Simpson semplificata intervallo

Errore punto medio (semplificato)

$$\bar{x} = \frac{a+b}{2}$$

$$\tilde{I}(f) - \tilde{I}_{PM}(f) = \int_a^b f(x) dx - \underbrace{(b-a)}_{\text{Mentre fa } f(\bar{x})} f\left(\frac{a+b}{2}\right)$$

$$= \int_a^b f(x) dx - \int_a^b f(\bar{x}) dx$$

$$= \int_a^b [f(x) - f(\bar{x})] dx$$

Mentre fa $f(\bar{x})$ per ragione

Facciamo Taylor prendiamo $f \in C^2([a, b])$

$$f(x) = f(\bar{x}) + f'(\bar{x})(x - \bar{x}) + \frac{f''(\alpha(x))(x - \bar{x})^2}{2}$$

$$= \int_a^b f'(\bar{x})(x - \bar{x}) dx + \frac{1}{2} \int_a^b f''(\alpha(x))(x - \bar{x})^2 dx$$

in
costante

$$\int_a^b (x - \bar{x}) dx = \frac{(x - \bar{x})^2}{2} \Big|_a^b = \frac{1}{2} \left[\left(b - \frac{a+b}{2} \right)^2 - \left(a - \frac{a+b}{2} \right)^2 \right]$$

$$= \frac{1}{2} \left[\frac{(b-a)^2}{4} - \frac{(a-b)^2}{4} \right] = 0$$

$$= \frac{1}{2} \int_a^b f''(\alpha(x))(x - \bar{x})^2 dx$$

← Teorema del valor medio del integrale

$$\underset{\text{per } \beta \in [a, b]}{=} \frac{1}{2} f''(\beta) \int_a^b (x - \bar{x})^2 dx$$

$$\int_a^b (x - \bar{x})^2 dx = \frac{(x - \bar{x})^3}{3} \Big|_a^b = \frac{1}{3} \left[\left(b - \frac{a+b}{2} \right)^3 - \left(a - \frac{a+b}{2} \right)^3 \right]$$

$$= \frac{1}{3} \left[\left(\frac{b-a}{2} \right)^3 - \left(\frac{a-b}{2} \right)^3 \right] =$$

$$= \frac{1}{3 \cdot 8} \left[(b-a)^3 - (a-b)^3 \right]$$

$$= \frac{1}{12} (b-a)^3$$

$$- \frac{1}{24} (b-a)^3 f''(\beta)$$

\hookrightarrow Errore dell'rettangolo / punto medio (semplificato)

$$\hookrightarrow \bar{I}(f) - \tilde{I}_{pm}(f) = \frac{1}{24} (b-a)^3 f''(\beta)$$

Calcolo errore del punto medio (composita)

$$\begin{aligned} \bar{I}(f) - \tilde{I}_{pm}^c(f) &= \sum_{i=1}^N \left[\int_S f(x) dx - \tilde{I}_{pm}^c(f) \Big|_{I_i} \right] \\ &= \frac{1}{24} M^3 f''(\beta_u) \\ &= \frac{M^3}{24} \sum_{u=1}^m f''(\beta_u) \end{aligned}$$

$b-a$ per il sottointervallo
ci diamo

forse questo β_u non
è tollerabile

Vediamo il teorema del valor medio discreto
calcolare dell'integrale

$$x \in [a, b]$$

$$= \frac{M^3}{24} M f''(x)$$

$$M = \frac{b-a}{m}$$

$$= \frac{(b-a)}{24} M^2 f''(x)$$

$$I(f) - \tilde{I}_{pn}(f) = \frac{1}{24} (b-a)^3 f'''(\beta)$$

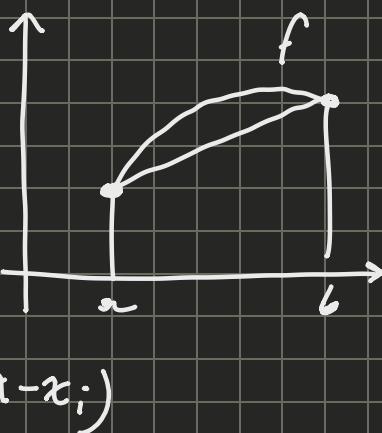
$$I(f) - \tilde{I}_{pn}^c(f) = \frac{(b-a)}{24} h^2 f''(x)$$

Errore Trapezio

$$I(f) - \tilde{I}_+(f) = \int_a^b E_3 f(x) dx$$

$$\frac{f^{(n+1)}(y(x))}{(n+1)!} \Delta_0^n (x-x_i)$$

Errore di interpolazione



$$= \int_a^b \frac{f''(y(x))}{2} \cdot (x-a)(x-b)$$

Teorema Valore medio

$$= \frac{1}{2} f''(\bar{\sigma}) \int_a^b (x-a)(x-b) dx$$

Integrazione per parti

$$= - \int_a^b \frac{(x-a)^1}{2} dx + \frac{(x-a)^2}{2} (x-b) \Big|_a^b$$

$$= -\frac{1}{2} \int_a^b (x-a)^2 dx$$

$$= -\frac{1}{2} \frac{(x-a)^3}{3} \Big|_a^b = \frac{-1}{6} (b-a)^3$$



$$= -\frac{1}{12} (b-a)^3 f''(\sigma)$$

$f \in C^2([a,b])$

$\rho, \sigma, \alpha, \beta \in [a,b]$

$$I(f) - \tilde{I}_{pn}(f) = \frac{1}{24} (b-a)^3 f''(\beta)$$

$$I(f) - \tilde{I}_{pn}^c(f) = \frac{(b-a)}{24} H^2 f''(\alpha)$$

$$I(f) - \tilde{I}_T(f) = \frac{-1}{12} (b-a)^3 f''(\sigma)$$

$$I(f) - \tilde{I}_T^c(f) = \frac{-1}{12} (b-a) H^2 f''(\rho)$$

Vediamo come abbiamo detto prima che con i rettangoli, compenseremo gli errori ponendo una negazione, n'elucendo l'errore.