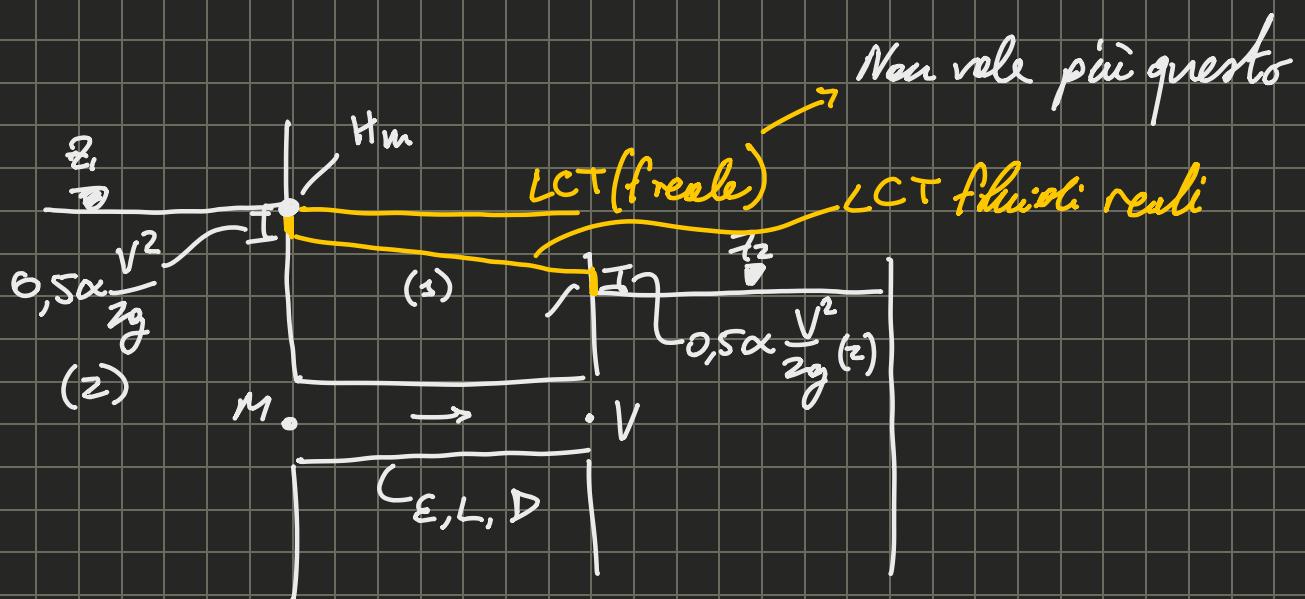


## Esercitazione 5

### Fluidi Reali



Per Bernoulli (fluidi ideali)

$$\begin{aligned} & \hookrightarrow H = z + \frac{p}{\rho g} + \frac{V^2}{2g} = \text{cost} \rightarrow \text{LCT oniscostante (ideali)} \\ & \hookrightarrow H_m = V_m \end{aligned}$$

Per fluidi reali:

$$H_m - H_v = \underbrace{\sum_i \Delta H}_{\text{Tutte le perdite tra m e v.}}$$

Perdite:

- Distribuite ( $\approx$ )
- Concentrate ( $\approx$ )

## Pendute Distribuite

$$\Delta H = J \cdot L$$

$$\hookrightarrow \text{Coeficiente} = \lambda \frac{\sqrt{z}}{2gD}$$

e velocità media.

$\lambda \rightarrow$  indice di resistenza

$$\hookrightarrow \lambda = \lambda(Re, \frac{\varepsilon}{D})$$

$$\frac{\rho V D}{\mu} \quad \hookrightarrow \text{Scarsa relaz.}$$

Se moto laminare :  $Re < 2000$

$$\hookrightarrow \lambda = \frac{64}{Re}$$

Se moto turbolento :  $Re > 4000$

Formule di Colebrook - White  
(Formule di C-W)

$$\lambda = \left[ -2 \log \left( \frac{2,51}{Re \sqrt{\lambda}} + \frac{\varepsilon}{3,71 D} \right) \right]^{-2}$$

$\hookrightarrow$  Implicativi perché lamba è a sinistra e destra

$\hookrightarrow$  Si può trovare con l'abaco di Moody  
o con metodi iterativi

$\hookrightarrow$  Con:

$$\hookrightarrow 1) \text{ Tubo Liscio : } \varepsilon = 0 \Rightarrow \lambda = \left[ -2 \log \left( \frac{2,51}{Re \sqrt{\lambda}} \right) \right]^{-2}$$

$\hookrightarrow 2) \text{ Moto assolutamente tubo liscio (M.A.T)}$

$\hookrightarrow$  per  $Re \rightarrow \infty$

$$\hookrightarrow \lambda = \left[ -2 \log \left( \frac{\epsilon}{3,71 D} \right) \right]^{-2} = \lambda_\infty$$

Ciclo di iterazione per il ricavo di  $\lambda$

$$\lambda_0 \xrightarrow{CW} \lambda_1 = \left[ -2 \log \left( \frac{2,51}{Re \sqrt{\lambda_0}} + \frac{\epsilon}{3,71 D} \right) \right]^{-2}$$

Verifico  $\lambda_0$  se giusto  $\rightarrow |\lambda_1 - \lambda_2| < \text{toll} \rightarrow$  Se verificato  $\rightarrow$  arresto

$\hookrightarrow$  se non verificato  $\rightarrow$  più iterazione

$$\hookrightarrow \lambda_2 = f(\lambda_1)$$

Passo  $k$  (tubo scalare)

$$\lambda_{k+1} = \left[ -2 \log \left( \frac{2,51}{Re \sqrt{\lambda_k}} + \frac{\epsilon}{3,71 D} \right) \right]^{-2}$$

Itero finché  $|\lambda_{k+1} - \lambda_k| < \text{Toll}$

Per tubo liscio:

$$\lambda_{k+1} = \left[ -2 \log \left( \frac{2,51}{Re \sqrt{\lambda_k}} \right) \right]^{-2}$$

$\hookrightarrow \lambda_0 = \text{valore arbitrario } (10^{-2} - 10^{-1})$

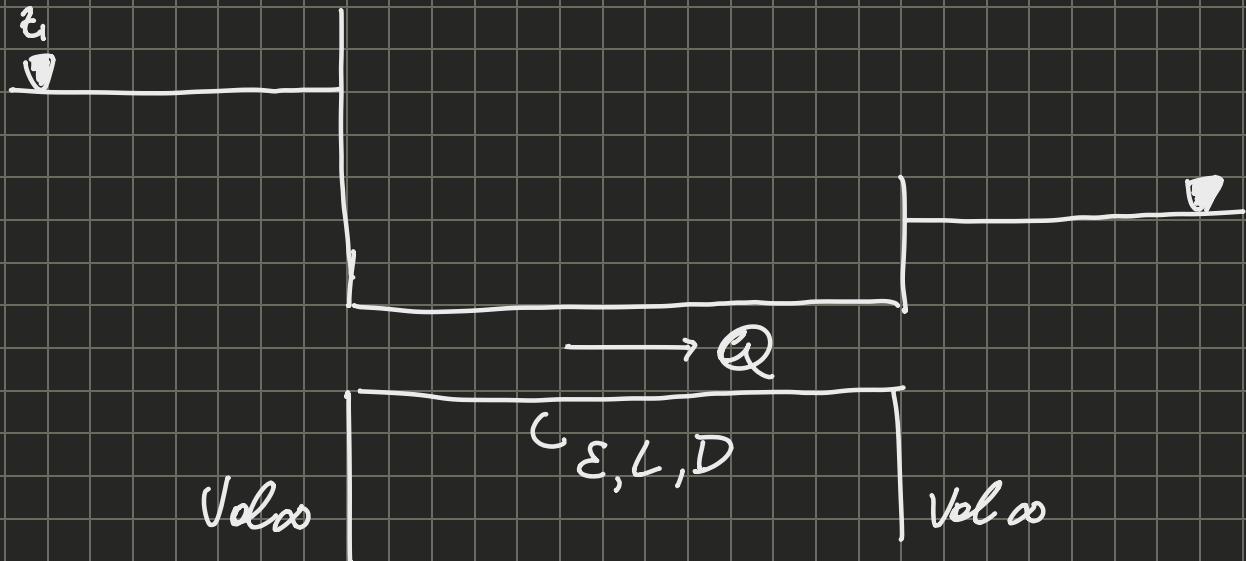
$\hookrightarrow$  Il  $\lambda$  più facile da calcolare è  $\lambda_\infty$ .

quindi per tubi scalari prendiamo  $\lambda_0 = \lambda_\infty$ ,  
e se il moto è ardutamente turbolento, si fa uno solo iterazione.

## Rendite Concentrate

$$\Delta H = h \propto \frac{V^2}{2g}$$

### Esercizio 0



2 tipologie di problemi di dinamica:

(1) Problema di progetto

?  $z$

↳ Parzi: - LCT/LP

- Equazione di moto

- Trova  $\lambda$

- Trova  $z$

(2) Problema di Verifica

↳ Implicito

? Q

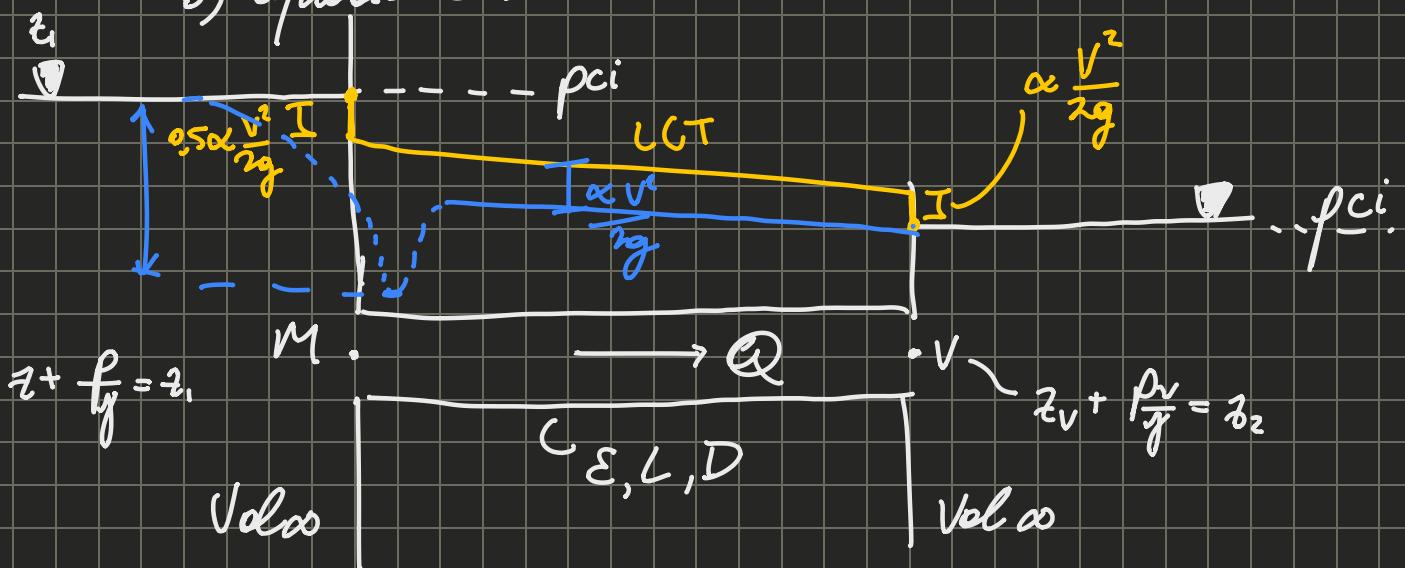
Dati:  $\rho, \mu, L, E, D, z_1, z_2$

? LCT, LP, Q

Risoluzione:

a) LCT/LP

b) Equazione di Moto



Equazione di Moto:

$$z_1 - z_2 = 0,5 \alpha \frac{V^2}{2g} + JL + \alpha \frac{V^2}{2g}$$

$$J = \lambda \frac{V^2}{2gD} \rightarrow \text{Incognite } \lambda \text{ e } V$$

$$V = \frac{Q}{\frac{\pi D^2}{4}}$$

$$\lambda = \lambda \left( Re, \frac{E}{D} \right)$$

$$Re = \frac{\rho V D}{\mu}$$

$\hookrightarrow$  Questo è un problema per le cui soluzioni.

Risoluzione:

- LCT/LP
- Equazione di Moto
- Ciclo per ricavo del  $Q$   
 $\hookrightarrow$  si trova anche  $\lambda$

$$z_1 - z_2 = 1,5 \alpha \frac{Q^2}{2g A^2} + \lambda \frac{Q^2}{2g D A^2} \cdot L$$

$$Q = \sqrt{\frac{z_1 - z_2}{\frac{1,5 \alpha}{2g A^2} + \frac{\lambda L}{2g D A^2}}} \quad \begin{array}{l} \text{non possiamo} \\ \text{risolvere per } \lambda \end{array}$$

Ciclo per il ricavo di  $Q$

$$Q^{(0)} \rightarrow V = \frac{Q^{(0)}}{A} \rightarrow Re^{(0)} = \rho \frac{V^{(0)} D}{\mu} \rightarrow \lambda^{(0)} = \lambda \left( Re^{(0)}, \frac{\epsilon}{D} \right)$$

$\hookrightarrow$  Sottociclo  
iterativo di  
C-W  
per ricavo  
di  $\lambda^{(0)}$

$$Q^{(1)} = \sqrt{\frac{z_1 - z_2}{\frac{1,5 \alpha}{2g A^2} + \frac{\lambda^{(0)}}{2g D A^2}}} \quad \begin{array}{l} \text{Test} \\ \rightarrow |Q^{(1)} - Q^{(0)}| < tol \end{array}$$

$\hookrightarrow$  Se sì abbiamo  $Q$   
 $\hookrightarrow$  se no  $V^{(1)}, Re^{(1)}, \lambda^{(1)}$   
 opp.  
 sottociclo

Generazione n

$$\hookrightarrow V^{(n)} = \frac{Q^{(n)}}{A} \rightarrow Re^{(n)} = \rho \frac{V^{(n)} D}{\mu} \rightarrow \lambda^{(n)} = \lambda \left( Re^{(n)}, \frac{\epsilon}{D} \right)$$

Sottociclo

$$\rightarrow \text{Equazione di moto} \rightarrow Q^{(n+1)} \quad \begin{array}{l} \text{Test} \\ \rightarrow |Q^{(n+1)} - Q^{(n)}| < tol \end{array}$$

No, prox,  $\downarrow$  variazione.

$\rightarrow$  Sì,  $Q = \hat{Q}$

Sotto ciclo  $\lambda$

$$\text{Itero} \rightarrow \lambda_{n+1}^{(n)} = \left[ -2 \log \left( \frac{2,51}{Re^{(n)} \sqrt{\lambda}} + \frac{\epsilon}{3,71 D} \right) \right]^{-2}$$

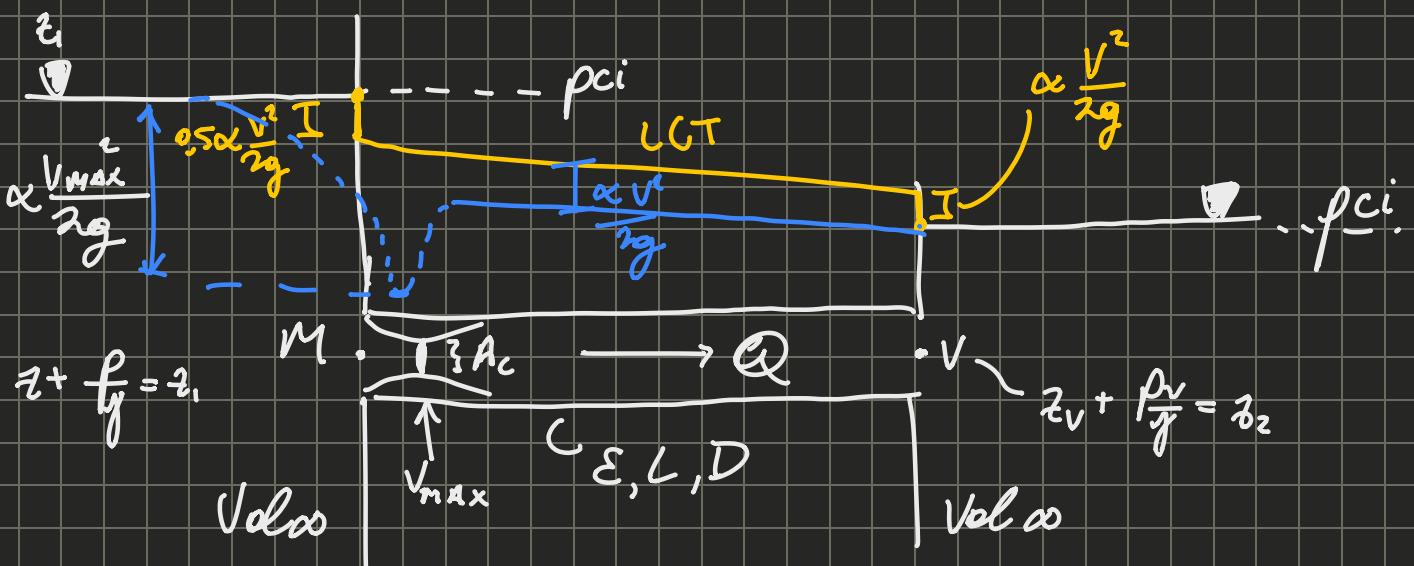
$$\text{Finché } |\lambda_{n+1}^{(n)} - \lambda_n^{(n)}| < tol$$

$$Q^{(0)} \xrightarrow{M, D, T} Q^{(0)} = \sqrt{\frac{z_1 - z_2}{\frac{1,5 \alpha}{2g h^2} + \frac{1,002}{2g D h^2}}} \rightarrow \begin{array}{l} \text{Re} \\ \text{tillo} \\ \text{Scabro} \end{array}$$

Per tubo liscio  $\rightarrow$  ipotesi fluido ideale ( $\alpha = s, \lambda = 0$ )

$$L \rightarrow Q = \sqrt{\frac{(z_1 - z_2) 2g h^2}{1,5 \alpha}}$$

### Uncius Piezometricos



La LP non è completa, serve trovare il punto di minimo.

$$A_c \rightarrow V_{max} \left( \frac{Q}{A} \right)$$

Possiamo calcolare  $V_{max}$  in funzione di  $V$

Perché  $V = \frac{Q}{A}$   $A = \frac{\pi D^2}{4}$

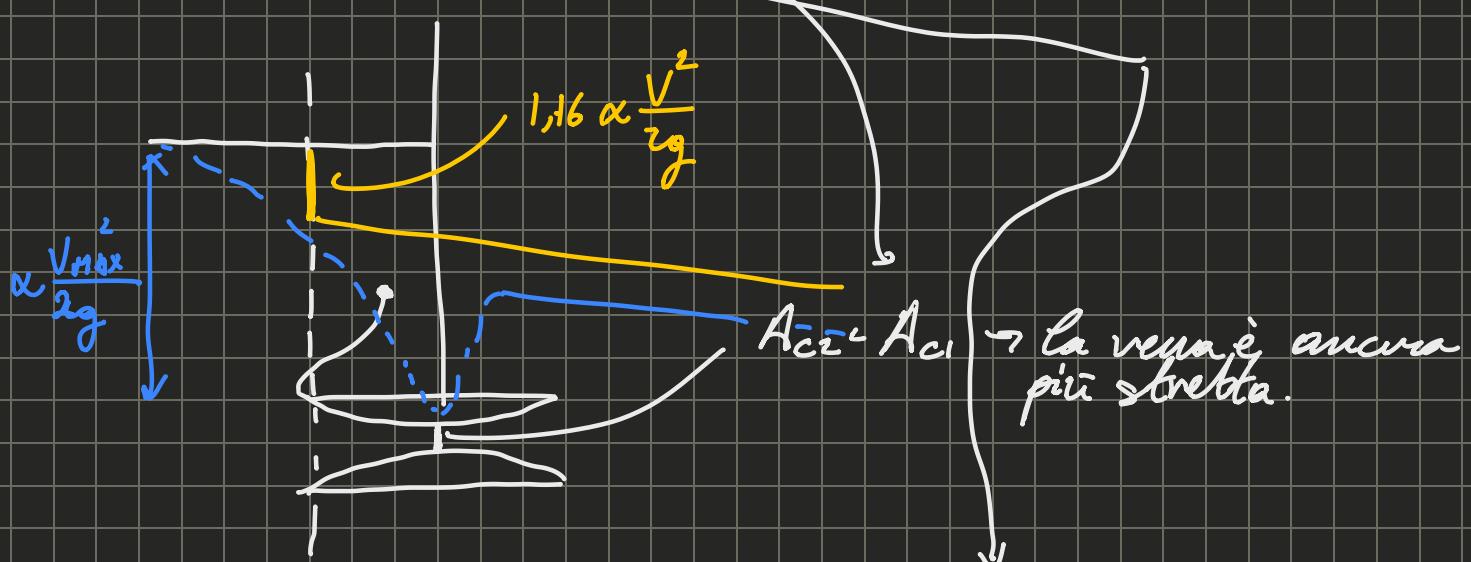
$$V_{max} = \frac{Q}{A_c} = \frac{Q}{A \cdot C_c} = \frac{V}{C_c}$$

$\hookrightarrow$  coefficiente di contrazione = 0,6

$$\alpha \frac{V_{max}^2}{2g} = \alpha \frac{V^2}{2g} \cdot \frac{1}{C_c^2} = 2,8 \alpha \frac{V^2}{2g}$$

Proviamo a far disegnare di LTC e LP proporzionali.

$\sim 5 - 6 \times$  la perdita totale ad M.



$$A_{c2} = C_{c2} \cdot A \quad \rightarrow \quad V_{max2} > V_{max1}$$

$\sim 0,5$

$$\alpha \frac{V_{max2}^2}{2g} = 4,16 \alpha \frac{V^2}{2g}$$



? LCT/LP, Q

$$D_3 < D_1 < D_2 < D_4$$

$$V_3 > V_1 > V_2 > V_4$$

$$V_j = \frac{Q}{J D_j} \quad j = 1, \dots, 4$$

$Q$  va dal serbatoio con il pci maggiore a quello con il pci minore

$$H_m = z_n + \frac{n}{\gamma}$$

$$J_j = \frac{\lambda_j V_j}{2g D_j} \xrightarrow{\text{sotto ciclo per}} \text{corrente } Q$$

$$\Rightarrow J_3 > J_1 > J_2 > J_4 \rightarrow \text{Per distinguere la LCT}$$

$$\rightarrow \alpha \frac{V_3^2}{2g} > \alpha \frac{V_1^2}{2g} > \alpha \frac{V_2^2}{2g} > \alpha \frac{V_4^2}{2g} \rightarrow \text{Usiamo per distinguere la LP}$$

Equazione di moto:

$$z_n + \frac{n}{\gamma} - z_V = 0,5 \alpha \frac{V_3^2}{2g} + J_1 L_1 + \alpha \frac{(V_1 - V_2)^2}{2g} + J_2 \cdot L_2 + n \alpha \frac{V_3^2}{2g} + J_3 \cdot L_3 + \max(V_3 - V_4)^2 + \alpha \frac{V_4^2}{2g}$$

non n di pression  
0,5 se  $D_2 > D_1$

29

## Problema implicito

↳ Iterare per trovare  $\mathbb{Q}$

$$\rightarrow V_j^{(n)} = \frac{\mathbb{Q}^{(n)}}{\pi D_j} \quad \rightarrow R_{eq}^{(n)} = \rho \frac{V_j^{(n)}}{\mu} D_j$$

$j=1, 2, 3, 4$



$$\rightarrow \lambda_j^{(n)} = \lambda(R_{eq}^{(n)}, \frac{\epsilon}{D_j}) \quad \rightarrow S_j = \frac{\lambda_j \cdot V_j^{(n)2}}{2 D_j}$$

$j=1, 2, 3$

Sottoacigli

Equazione di moto  $\rightarrow \mathbb{Q}^{(n+1)}$

$$\text{se } |\mathbb{Q}^{(n+1)} - \mathbb{Q}^{(n)}| < tol$$

$n$

Si  $\rightarrow \mathbb{Q}$

Passo del ciclo di  $\mathbb{Q}$

$$\text{Itero } \lambda_{j,k+1}^{(n)} = \left[ -2 \log \left( \frac{2,51}{R_{eq}^{(n)} \sqrt{\lambda_{j,k}^{(n)}}} + \frac{\epsilon_j}{3,71 D_j} \right) \right]^{-2}$$

il  $j$ -esimo passo per  
 $\lambda$  per  $\mathbb{Q}$

$$|\lambda_{j,k+1}^{(n)} - \lambda_{j,k}^{(n)}| < tol$$

$$\lambda_{0,3} \quad \lambda_{0,2} \quad \lambda_{0,3} \xrightarrow{MAT} \lambda_{0,j} = \left[ -2 \log \left( \frac{\epsilon_j}{3.71 D_j} \right) \right]^{-2}$$

$\hat{Q}^{(0)}$  è quella con  $\lambda_{0,2}, \lambda_{0,2}$  e  $\lambda_{0,3}$

$\hat{Q}^{(0)}$   $\rightarrow$  se  $\epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3 \neq 0 \rightarrow MAT$

$$Q^{(0)} = Q(\lambda_{0,3}, \lambda_{0,2}, \lambda_{0,3})$$

se  $\epsilon_1 = 0$  anche se  $\epsilon_2, \epsilon_3 \neq 0$

non si può ipotizzare MAT

si può prendere:

- o valore arbitrario
- o ipotetico fluido ideale ( $x=\varsigma, \lambda_j=0$ )