

Esercitazione 3 - Soluzioni di ODE di grado 1 e 2.

Equazioni Differenziali Ordinarie (EDO/ODE)

? $x(t)$
? $y(t)$ t variabile indipendente

Lo scopo è di trovare un'isbara funzione non una parte.

$$\{ x'(t), x''(t), \dots \} = f(t, x, x', \dots)$$

Non dobbiamo trovare numeri, ma solo altri valori di funzioni, vogliamo la funzione stessa.

Nei guardiamo gli ODE di ordine 1 e 2.

Guardiamo $\begin{cases} \text{ODE 1} & \text{lineari} \\ \text{ODE di grado 2} & \text{lineare coefficienti costanti} \end{cases}$

ODE a variabili separabili

$$x'(t) = A(t) B(x(t)) \quad A, B \text{ continue}$$

$$- x'(t) = \bar{x} : B = 0 \quad \rightarrow \bar{x} \text{ di equilibrio}$$

$$- \text{ora } B \neq 0 \quad \frac{x'(t)}{B(x(t))} = A(t)$$

↪ Absoriamo sepolto: tenere
dipendente solo da quelli non.

$$\int \frac{x'(t)}{B(x(t))} dt = \int A(t) dt + C$$

$$\int \frac{dx}{B(x)} = \int A(t) dt + C$$

$$I(x) \quad J(t)$$

$$\hookrightarrow x(t) = \dots$$

Esempio:

$$x'(t) + \underbrace{2t}_{\text{ordine}} \underbrace{x^2(t)}_{\text{non lineare, non costante}} = 0$$

ordine 1, non lineare,
non costante

$$x'(t) = - \underbrace{2t}_{A(t)} \cdot \underbrace{x^2(t)}_{B(x(t))}$$

Equilibrii \rightarrow quando è che $B=0$?

↪ per $x^2(t)=0 \rightarrow$ quando $x(t)=\bar{x}=0$
quando $B \neq 0$?

$$\int \frac{dx}{x^2} dx = \int -2t dt + C$$

$$\frac{-1}{x} = t^2 - C \quad x(t) = \frac{1}{t^2 - C}$$

dando la condizione iniziale $x(0) = -1$

$$x(0) = -1 = \frac{1}{0^2 - C} \Rightarrow \frac{-1}{C} \Rightarrow C = 1 \Rightarrow x(t) = \frac{1}{t^2 - 1}$$

Equazioni di nuovo del Primo Ordine nella forma.

$$x'(t) = \underbrace{a(t)x(t)}_{\text{coefficiente della } x, \text{ in genere non è costante}} + b(t)$$

\downarrow
noi generalmente
non lo facciamo

Forma delle
soluzioni

$$x(t) = e^{\int a(\tau) d\tau} \left\{ C + \int b(t) e^{-\int a(\tau) d\tau} dt \right\}$$

Può esser complesso in base alla forma di $a(t)$ e $b(t)$

Per semplificare usiamo coefficienti costanti

cioè $a(t) = a$ costante, allora la soluzione ha form:

$$x(t) = e^{at} \left[C + \int b(t) e^{-at} dt \right]$$

Esempio:

$$x'(t) - 2t = e^{2t}$$

$$x'(t) = \underbrace{2x(t)}_a + \underbrace{e^{2t}}_{b(t)}$$

$$\begin{aligned} x(t) &= e^{2t} \left\{ C + \int e^{2t} e^{-2t} dt \right. \\ &\quad \left. = e^{2t} [C + t] = Ce^{2t} + te^{2t} \right. \end{aligned}$$

Equazioni Lineari del Secondo Ordine Omogenee

Hanno forma:

$$ax''(t) + \underbrace{bx'(t)}_{\text{costanti}} + cx(t) = f(t) = 0$$

Omogenea

Polinomio caratteristico Associato:

$$a\lambda^2 + b\lambda + c = 0 \quad \text{con } \lambda \in \mathbb{C}$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} =$$

$b^2 - 4ac \rightarrow \Delta \rightarrow$ Determinante

Casi in base a Δ :

- se $\Delta > 0 \Rightarrow \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$ con equazioni associate:

$$\varphi_1(t) = e^{\lambda_1 t} \quad \text{e} \quad \varphi_2(t) = e^{\lambda_2 t}$$

da soluzione $x(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 e^{\lambda_2 t}$

Esempio

$$x''(t) - 5x'(t) + 6x(t) = 0$$

$$\rightarrow a=1, b=-5, c=6$$

$$\Delta = 5^2 - 4 \cdot 1 \cdot 6 = 25 - 24 = 1 > 0$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{5 \pm \sqrt{1}}{2} = \begin{cases} 2 = \lambda_1 \\ 3 = \lambda_2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow x(t) = C_1 e^{2t} + C_2 e^{3t}$$

Per determinare C_1 e C_2 servono le condizioni iniziali.

Per le ODE di grado 2 infatti si danno 2 condizioni, una su $x(t)$ e una su $x'(t)$

- se $\Delta = 0$

$$\lambda_{1,2} = \lambda = \frac{-b}{2a}$$

$$\varphi_1 = e^{\lambda t} \quad \varphi_2 = t e^{\lambda t}$$

$$\Rightarrow x(t) = C_1 e^{\lambda t} + C_2 t e^{\lambda t}$$

Esempio:

$$x''(t) - 4x'(t) + 4x(t) = 0$$

$$a=1 \quad b=-4 \quad c=4$$

$$\Delta = 16 - 4 \cdot 1 \cdot 4 = 0$$

$$\lambda = \frac{4 + \sqrt{0}}{2} = 2$$

$$x(t) = C_1 e^{2t} + C_2 t e^{2t}$$

$$x'(t) = 2C_1 e^{2t} + C_2 e^{2t} + 2C_2 t e^{2t}$$

$$x''(t) = 4C_1 e^{2t} + 2C_2 e^{2t} + 4C_2 t e^{2t} + 2C_2 e^{2t}$$

$$x'' - 4x' + 4x = 0$$

$$\begin{aligned}
& \cancel{4C_1 e^{2t}} + \cancel{4C_2 e^{2t}} + \cancel{4C_2 t e^{2t}} - \cancel{8C_1 e^{2t}} - \cancel{4C_2 e^{2t}} - \cancel{8C_2 t e^{2t}} + \\
& + \cancel{4C_1 e^{2t}} + \cancel{4C_2 t e^{2t}} = 0
\end{aligned}$$

\hookrightarrow È vero per ogni scelta di C_1, C_2

- se $\Delta < 0$

λ_1, λ_2 saranno complesse coniate

$$\lambda_{1,2} = \underbrace{\alpha}_{\text{parte reale}} \pm i \underbrace{\beta}_{\text{parte immaginaria}}$$

$$\varphi_1(t) = e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$\varphi_2(t) = e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

$$x(t) = C_1 e^{\alpha t} \cos(\beta t) + C_2 e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

Esempio:

$$\underbrace{x''(t)}_{a=1} + \underbrace{2x'(t)}_{b=2} + \underbrace{5x(t)}_{c=5} = 0$$

$$\Delta = 2^2 - 4 \cdot 1 \cdot 5 = 4 - 20 = -16$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{-2 \pm \sqrt{-16}}{2} = \frac{-2 \mp 4i}{2} = \begin{cases} \lambda_1 = -1 - 2i \\ \lambda_2 = -1 + 2i \end{cases}$$

$$\alpha = -1 \quad e \quad \beta = 2$$

$$x(t) = C_1 e^{-t} \cos(2t) + C_2 e^{-t} \sin(2t)$$

Se $\int \neq 0 \rightarrow$ non lo vediamo, lo abbiamo già

$$x(t) = C_1 \varphi_1(t) + C_2 \varphi_2(t) + \bar{\varphi}(t) \quad \begin{matrix} \text{fatto in} \\ \text{analisi 2.} \end{matrix}$$

Trasformata di Laplace

Trasforma una equazione differenziale in una algebrica, e possiamo convertire indietro con l'antitrasformata.

Esercizio 3.2

$$f(t) = 5e^{-2t} - \underbrace{e^{-t} \cos(4t)}_{(2)}$$

$$? \mathcal{L}[f(t)](s) = (1) - (2) \rightarrow \text{dineonità}$$

$$(1) \rightarrow \mathcal{L}[5e^{-2t}](s) = 5 \cdot \mathcal{L}[e^{-2t}](s)$$

$$\mathcal{L}[e^{at}](s) = \frac{1}{s-a}$$

$$= s \cdot \frac{1}{s-a} = \frac{s}{s-a}$$

$$(z) \quad \mathcal{L}[e^{-t} \cos(4t)](s)$$

$$(\mathcal{L}[e^{at} f(t)](s) = \mathcal{L}[f(t)](s-a))$$

$$\rightarrow \mathcal{L}[\cos(4t)](s - (-1)) = \mathcal{L}[\cos(4t)](s+1)$$

$$(\mathcal{L}[\cos(at)] = \frac{s}{s^2+a^2})$$

$$\rightarrow \frac{(s+1)}{(s+1)^2 + 4^2}$$

$$\rightarrow \mathcal{L}[f(t)](s) = (z) - (z) = \frac{s}{s+2} + \frac{s+1}{(s+1)^2 + 16}$$

Esercizio 2.1 \rightarrow Antitrasformata

$$F(s) = \frac{3s+3}{(s+1)^2(s-1)}$$

$$\mathcal{L}^{-1}[F(s)](t) ?$$

Proviamo a scorrere in parte più semplici

\hookrightarrow Scomposizioni in frazioni semplici

$$F(s) = \frac{As+B}{s^2+1} + \frac{C}{s-1}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{(As+B)(s-1) + C(s^2-1)}{(s^2+1)(s-1)} \\
 &= \frac{As^2 - As + Bs - B + Cs^2 + C}{(s^2+1)(s-1)} \\
 &= \frac{s^2(A+C) + s(-A+B) + (-B+C)}{(s^2+1)(s-1)}
 \end{aligned}$$

$\begin{cases} A+C = 0 \\ -A+B = 3 \\ -B+C = 1 \end{cases}$ Troniamo A, B, C che soddisfano.

$\begin{cases} A = -2 \\ B = 1 \\ C = 1 \end{cases}$

(1) (2) (3)

$$F(s) = \frac{-2s+1}{s^2+1} + \frac{2}{s-1} = \underbrace{\frac{-2s}{s^2+1} + \frac{1}{s^2+1}}_{\text{ }} + \frac{2}{s-1}$$

Molto più facile per usare l'antitrasformata.

$$\mathcal{L}^{-1}[F(s)](t) = (1) + (2) + (3)$$

$$\begin{aligned}
 (1) \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{-2s}{s^2+1}\right](t) &= -2 \cos(\omega t) = -2 \cos(t) \\
 \left(\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{s}{s^2+a^2}\right](t) = \cos(at)\right)
 \end{aligned}$$

$$(2) \quad \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s^2+1}\right](t) = \sin(\omega t) = \sin(t)$$

$$\left(\mathcal{L}^{-1} \left[\frac{a}{s^2 + a^2} \right] (s) = \sin(at) \right)$$

$$(3) \quad \mathcal{L}^{-1} \left[\frac{2}{s-1} \right] (t) = 2e^t$$

$$\left(\mathcal{L}^{-1} \left[\frac{1}{s-a} \right] (t) = e^{at} \right)$$

$$\Rightarrow \mathcal{L} [F(s)](t) = -2\cos(t) - \sin(t) + 2e^t$$

Applicazione a Cauchy

$$\mathcal{L}[f'(t)](s) = sF(s) - f(0)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \mathcal{L}[f''(t)](s) = s^2 F(s) - sf(0) - f'(0) \\ y''(t) = -2y(t) + H(t-3) - H(t-4) \\ y'(0)=0, y(0)=0 \end{array} \right.$$

Non un prodotto
 equazione di Heaviside a $t-3$ Heaviside a $t-4$

$$\mathcal{L}[y(t)](s) = Y(s)$$

$$\mathcal{L}[y''(t)](s) = \underbrace{\mathcal{L}[-2y(t) + H(t-3) - H(t-4)](s)}_{(2)}$$

$$\hookrightarrow (s) = s^2 Y(s) - s y(0) - s y'(0) = s^2 Y(s)$$

$$(2) \rightarrow (2a) : \mathcal{L}[-2y(t)](s)$$

$$(2b) : \mathcal{L}[H(t-3)](s)$$

$$(2c) : \mathcal{L}[H(t-4)](s)$$

$$(2a) -2\mathcal{L}[y(t)](s) = -2Y(s)$$

(2b)

$$\left(\mathcal{L}[H(t-a) \cdot f(t-a)](s) = e^{-as} F(s) \right)$$

$$2b \quad \begin{cases} a=3 \\ f(t-3)=z \end{cases} \Rightarrow e^{-3s} \cdot \mathcal{L}[z](s) = \frac{e^{-3s}}{s}$$

$$(2c) = \frac{e^{-4s}}{s} \rightarrow \text{stesso ragionamento di (2b)}$$

$$s^2 Y(s) = -2Y(s) + \frac{e^{-3s}}{s} - \frac{e^{-4s}}{s}$$

$$Y(s)(s^2+2) = \frac{e^{-3s} - e^{-4s}}{s}$$

$$Y(s) = \frac{e^{-3s} - e^{-4s}}{s(s^2+2)}$$

Per trovare la soluzione in forma differenziale,
facciamo la anti-trasformata.

$$y(t) = \mathcal{L}^{-1}[Y(s)](t)$$

$$Y(s) = \frac{e^{-3s} - e^{-4s}}{s(s^2+2)} = (z) + (2)$$

$$(z) \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{e^{-3s}}{s(s^2+2)} \right] = H(t-3) \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s(s^2+2)} \right](t-3) = \rightarrow *$$

$$\left(\mathcal{L}^{-1}\left[e^{-as} F(s) \right](t) \right) = H(t-a) \cdot f(t-a)$$

$$\xrightarrow{*} \mathcal{L}^{-1} \left[\frac{1}{s(s^2+2)} \right] (t-3)$$

Separazione (in fratti) semplici

$$\begin{aligned} \frac{1}{s(s^2+2)} &= \frac{A}{s} + \frac{Bs+C}{s^2+2} = \frac{As^2+2A+Bs^2+Cs}{s(s^2+2)} \\ &= \frac{(A-B)s^2+Cs+2A}{s(s^2+2)} \\ \left[\begin{array}{l} A+B=0 \\ C=0 \\ 2A=1 \end{array} \right] \rightarrow A &= \frac{1}{2}, B = -\frac{1}{2}, C = 0 \\ &= \frac{\frac{1}{2}}{s} + \frac{\frac{1}{2}s}{s^2+2} \end{aligned}$$

$$\mathcal{L}^{-1} \left[\frac{1}{s(s^2+2)} \right] (t-3) = \mathcal{L}^{-1} \left[\frac{1}{2s} + \frac{1}{2} \cdot \frac{s}{s^2+2} \right] (t-3)$$

$$= \frac{1}{2} \mathcal{L}^{-1} \left[\frac{1}{s} \right] (t-3) - \frac{1}{2} \mathcal{L}^{-1} \left[\frac{s}{s^2+2} \right] (t-3)$$

$$(1) \quad = \frac{1}{2} \cdot s - \frac{1}{2} \cos(\sqrt{2}(t-3)) \cdot H(t-3) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(\sqrt{2}(t-3)) \cdot H(t-3)$$

(2) = Analogamente, quindi lo shift è 4 non 3

$$= \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(\sqrt{2} \cdot (t-4)) \cdot H(t-4)$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(\sqrt{2}(t-3)) \cdot H(t-3) - \cancel{\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(\sqrt{2}(t-4))} \cdot H(t-4) \\ = \frac{1}{2} \cos(\sqrt{2}(t-4)) \cdot H(t-4) - \frac{1}{2} \cos(\sqrt{2}(t-3)) \cdot H(t-3)$$

Esercizio 2.2, 2.2 e 3.8

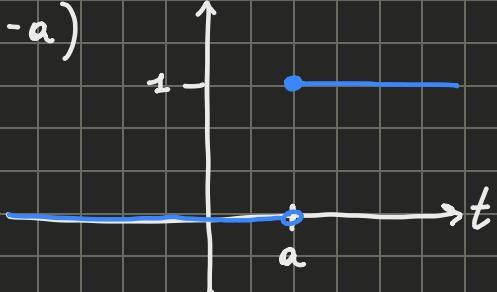
Esercizio 2.2

$$f(t) = (t - \sqrt{s})^2 H(t - \sqrt{s})$$

$$q = t - \sqrt{s}$$

$$q^2 \cdot H(q)$$

$$H(t-a)$$



$$\mathcal{L}[H(t-a) f(t-a)](s) = e^{-as} \cdot F(s) = e^{-\sqrt{s}s} \cdot \frac{\omega}{s^3} = \frac{\omega \cdot e^{-\sqrt{s}s}}{s^3}$$

$$\mathcal{L}[(t-a)^n](s) = \frac{n!}{s^{n+1}} = \frac{\omega}{s^3} \quad (?)$$

Esercizio 2.2

$$Y(s) = e^{-7s} \cdot \frac{s}{s^2 + 9}$$

$$\mathcal{L}^{-1}[H(t-a) \cdot F(s)](t) \stackrel{\sim}{=} H(t-a) f(t-a)$$

$$y(t) = H(t-7) \cdot \cos(3(t-7))$$

$$a'(t-a)$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{s}{s^2 + 9}\right](t-7)$$

↪ Costumo il shift solo per non dover fare il fatto che stiamo controllando da $(t-a)$

Esercizio 3.8

$$\begin{cases} x''(t) = -x'(t) - x(t) - y(t) & t \geq 0 \\ y''(t) = x'(t) & t \geq 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x'(0) = y'(0) = 0 \\ x(0) = 0, y(0) = 1 \end{cases}$$

$$\mathcal{L}[x''(t) + x'(t) + x(t)](s) = \mathcal{L}[y(t)](s)$$

$$s^2 X(s) - s \cancel{x(0)} - \cancel{x'(0)} + sX(s) + X(s) = Y(s)$$

$$X(s)(s^2 + s + 1) = Y(s)$$

$$s^2 Y(s) - s \cancel{y'(0)} - \cancel{y(0)} = sX(s) - \cancel{x(0)}$$

$$X(s)(s^2 + s + 1) = Y(s)$$

$$s^2 Y(s) - 1 = sX(s)$$

$$Y(s) = \frac{sX(s)}{s^2 + 1}$$

$$X(s) = \frac{-1}{s^3 + s^2 + s + 1}$$

$$Y(s) = \frac{s^2 + s + 1}{s^3 + s^2 + s + 1}$$

Esercizio 1

3.2

$$f(t) = \underbrace{5e^{-2t}}_{(s)} \cdot \underbrace{e^t \cos(4t)}_{(2)}$$

$$\mathcal{L}[5e^{-2t}](s) + \mathcal{L}[e^t \cos(4t)](s)$$

$$(1) \quad 5\mathcal{L}[e^{-2t}](s) = \frac{s}{s+2}$$

$$(2) \quad \mathcal{L}[e^t \cos(4t)] = \underbrace{\frac{s+1}{(s+1)^2 + 4^2}}_{f(t)}$$

$$\underline{1.2} \quad y(t) = \underbrace{(t-\sqrt{s})^2}_{f(t-a)} \underbrace{H(t-\sqrt{s})}_{H(t-a)} \\ a = \sqrt{s}$$

$$F(s) = e^{-\sqrt{s}s} \cdot \frac{2}{s^3} = \frac{2e^{-\sqrt{s}s}}{s^3}$$

$$(t-\sqrt{s})^2 = \frac{2}{s^3}$$

1.3

$$y(t) = e^{-3t} \sin(t)$$

$$F(s-a)$$

$$\mathcal{L}[\sin(t)](s+3)$$

$$f\left[\frac{s}{s^2+1}\right](s+3) \rightarrow \frac{s}{(s+3)^2+1}$$

1.4

$$f(t) = \int_0^t 1 - \frac{t}{a} \rightarrow \frac{1}{s^2} + \frac{1}{s}$$

$$0 \rightarrow \mathcal{L}[0] = 0$$

$$\frac{1}{s} - \frac{1}{s^2}$$

Esercizio 2

$$1. \quad F(s) = \frac{3s+1}{(s^2+1)(s-1)}$$

$$\frac{C}{(s-1)} + \frac{As+B}{s^2+1}$$

$$\frac{Cs^2+C+As^2-As+Bs-B}{(s-1)(s^2+1)}$$

$$A+C=0$$

$$B-A=3$$

$$C-B=1$$

$$\begin{cases} A=-2 \\ B=1 \\ C=2 \end{cases}$$

$$A=-2$$

$$B+C=3$$

$$B=3-C$$

$$C-(3-C)=2$$

$$2C-4 \Rightarrow C=2$$

$$B=1 \quad A=-2$$

$$\frac{2}{s-1} + \frac{-2s+1}{s^2+1}$$

$$2e^t + -2\cos(t) + \sin(t)$$

2.2

$$\mathcal{L}^{-1}[F(s)](t) = \mathcal{L}^{-1}\left[e^{-\tau s} \frac{s}{s^2+9}\right](t)$$

$$e^{-\tau s} \underbrace{\frac{s}{s^2+9}}_{F(s)}$$

$$\alpha = 7$$

$$H(t-\alpha)$$

$$f(t-\alpha) = \mathcal{L}^{-1}[F(s)](t-\alpha)$$

$$y(t) = H(t-7) \cos(3(t-7))$$

2.3

$$Y(s) = \frac{-5s^2 + 2s - 239}{s^3 + 3s^2 + 49s + 147}$$

$$\frac{s(s^2+49) + 3(s^2+49)}{(s+3)(s^2+49)}$$