N7PD: Quelques théories dans Z3

Author : Rémi Delmas & Christophe Garion

Public: N7 2SN

remarques et explications:

Date :



Résumé

L'objectif de ce TP est de prendre en main l'API Java du solver Z3 comme solver SMT à travers la théorie des entiers, la théorie des bitvectors et la théorie des tableaux.

1 La théorie des entiers dans Z3

Z3 permet de manipuler la théorie des entiers avec addition et multiplication. Attention, cette théorie n'est pas décidable, donc il se peut que si vous l'utilisez dans un problème celui-ci ne le soit pas non plus. Vous trouverez dans l'archive disponible un exemple d'utilisation la théorie des entiers dans la classe SimpleIntegerProblem (dans le paquetage fr.n7.smt). L'initialisation du solver est toujours la même. Vous trouverez dans la suite quelques

- on peut créer des variables entières grâce au contexte via mkIntConst:

```
IntExpr a = context.mkIntConst("a");
IntExpr b = context.mkIntConst("b");
IntExpr c = context.mkIntConst("c");
IntExpr d = context.mkIntConst("d");
IntExpr e = context.mkIntConst("e");
```

 on peut créer des constantes entières via mkInt et des expressions arithmétiques via les méthodes mkAdd, mkMul etc. Les prédicats habituels sur l'arithmétique des entiers sont disponibles via mkEq, mkGe etc.

```
// create and add constraint a > b + 2
System.out.print(" creating a > b + 2: ");
BoolExpr c1 = context.mkGt(a, context.mkAdd(b, context.mkInt(2)));
solver.add(c1);
System.out.println(c1);
// create and add constraint a = 2 * c + 10
System.out.print(" creating a = 2 * c + 10: ");
BoolExpr c2 = context.mkEq(a,
                           context.mkAdd(context.mkMul(c, context.mkInt(2)),
                                         context.mkInt(10)));
solver.add(c2);
System.out.println(c2);
// create and add constraint b + c <= 1000
System.out.print(" creating b + c <= 1000: ");</pre>
BoolExpr c3 = context.mkLe(context.mkAdd(b, c), context.mkInt(1000));
solver.add(c3);
System.out.println(c3);
// create and add constraint d >= e
System.out.print(" creating d >= e: ");
BoolExpr c4 = context.mkGe(d, e);
solver.add(c4);
System.out.println(c4);
```

 on appelle ensuite le solver avec check et si le problème est satisfaisable on peut récupérer un modèle pour trouver l'interprétation des variables entières :

```
if (solver.check() == Status.SATISFIABLE) {
    System.out.println(" Problem is SAT!");
```



```
Model m = solver.getModel();

System.out.println(" - value of a: " + m.getConstInterp(a));
System.out.println(" - value of b: " + m.getConstInterp(b));
System.out.println(" - value of c: " + m.getConstInterp(c));
System.out.println(" - value of d: " + m.getConstInterp(d));
System.out.println(" - value of e: " + m.getConstInterp(e));
} else {
    System.out.println(" UNSAT or UNKNOWN problem!");
}
```

2 La théorie des bitvectors dans Z3

En plus des entiers mathématiques, Z3 permet de manipuler des vecteurs de bits (*bitvectors*) qui vont servir en particulier à représenter des entiers machine, i.e. codés sur un nombre fixé de bits.

2.1 Première utilisation

Vous trouverez dans l'archive disponible un exemple d'utilisation la théorie des bitvectors dans la classe SimpleBVProblem (dans le paquetage fr.n7.smt). L'initialisation du solver est toujours la même. Vous trouverez dans la suite quelques remarques et explications :

- on peut créer des variables entières grâce au contexte via mkBVConst (il faut préciser le nombre de bits utilisés):

```
BitVecExpr a = context.mkBVConst("a", 4);
BitVecExpr b = context.mkBVConst("b", 4);
BitVecExpr c = context.mkBVConst("c", 4);
```

on peut créer des constantes via mkBV (le deuxième argument est le nombre de bits du bitvector) et des expressions arithmétiques sur les bitvectors via les méthodes mkBVAdd, mkBVMul etc. Les prédicats habituels sur les bitvectors sont disponibles via mkEq, mkBVST etc.

```
System.out.print(" creating a > b + 2: ");
BoolExpr c1 = context.mkBVSGT(a, context.mkBVAdd(b, context.mkBV(2, 4)));
solver.add(c1);
System.out.println(c1);
// create and add constraint a = 2 * c + 10
System.out.print(" creating a = 2 * c + 10: ");
BoolExpr c2 = context.mkEq(a,
                           context.mkBVAdd(context.mkBVMul(c, context.mkBV(2, 4)),
                                            context.mkBV(10, 4)));
solver.add(c2);
System.out.println(c2);
// create and add constraint b + c <= 10
System.out.print(" creating b + c <= 10: ");</pre>
BoolExpr c3 = context.mkBVSLE(context.mkBVAdd(b, c),
                              context.mkBV(10, 4));
solver.add(c3);
System.out.println(c3);
```

 on appelle ensuite le solver avec check et si le problème est satisfaisable on peut récupérer comme d'habitude un modèle pour trouver l'interprétation des variables :

```
if (solver.check() == Status.SATISFIABLE) {
    System.out.println("    Problem is SAT!");

    Model m = solver.getModel();

    System.out.println("    - value of a: " + m.getConstInterp(a));
    System.out.println("    - value of b: " + m.getConstInterp(b));
    System.out.println("    - value of c: " + m.getConstInterp(c));
} else {
    System.out.println("    UNSAT or UNKNOWN problem!");
}
```

2.2 Gérer les dépassements

Le problème précédent était satisfaisable, mais il se peut que des dépassements se produisent en utilisant les bitvectors. La classe CheckingBVOverflow présente comment détecter ces dépassements en utilisant Z3.

Dans un premier temps, on considére un problème simple à trois variables bitvectors a, b et c codées sur 4 bits. Si on ajoute les contraintes suivantes au solver

```
a = b + c
b = 8
c = 8
```

on obtient un problème satisfaisable, mais le modèle renvoyé par Z3 instancie a avec la valeur 0. Ceci est parfaitement normal car 8 + 8 induit un dépassement si les entiers sont codés signés sur 4 bits. Dans le cadre de l'analyse de programmes, il faut bien entendu détecter ces dépassements.

La démarche que nous allons suivre est la suivante (tout est implanté dans la classe CheckingOverflowBV):

- on crée tout d'abord 3 variables bitvectors sa, sb et sc sur 5 bits au lieu de 4. L'idée est de « refaire les opérations » effectuées avec les bitvectors codés sur 4 bits avec sa, sb et sc et de vérifier que les résultats sont les mêmes (pour l'addition il ne pourra pas y avoir de dépassements avec les variables sur 5 bits)
- on ajoute des contraintes stipulant que sb (resp. sc) est une extension de b (resp. c) à 5 bits. On utilise pour cela la méthode mkSignExt qui permet de construire un bitvector de taille n + i à partir d'un bitvector de taille n (i étant le premier paramètre de mkSignExt)
- on ajoute ensuite une contrainte stipulant que sa doit être différent de l'extension à 5 bits de a. Dans ce cas, si le problème est satisfaisable, cela voudra dire que sa et a sont différents et donc qu'il y a eu un dépassement lors de l'addition
- deux exemples sont donnés dans la classe

Bien évidemment, l'extension d'un bit est suffisante pour l'addition mais ne suffira pas pour la multiplication. Dans ce cas, il faut étendre les bitvectors de taille n à des bitvectors de taille 2n.

3 La théorie des tableaux dans Z3

John McCarthy a proposé en 1962 une théorie élémentaire des tableaux qui a été étendue et implantée dans Z3 [1]. Cette théorie utilise deux fonctions *store* et *select* :

- store(a, i, v) représente le tableau obtenu après stockage de la valeur v à l'index i dans le tableau a
- select(a, i) représente la valeur stockée à l'index i dans le tableau a

Ces deux fonctions sont régies par les deux axiomes suivants :

```
\begin{split} \forall a \forall i \forall v \ select(store(a,i,v),i) &= v \\ \forall a \forall i \forall j \forall v \ i &= j \lor select(store(a,i,v),j) = select(a,j) \end{split}
```

Le premier axiome indique que le tableau a' résultant du stockage de la valeur v à l'index i dans le tableau a est tel que que si on demande la valeur à l'index i dans a' on obtient v. Le deuxième indique que le stockage d'une valeur à l'index i ne modifie pas les valeurs aux autres index du tableau.

La classe SimpleArrayProblem est un programme utilisant Z3 avec la théorie des tableaux.



3.1 Création de variables représentant des tableaux

Pour pouvoir créer une variable de décision représentant un tableau, on utilise mkArrayConst en précisant quelles sont les sortes servant de domaine pour les indices et les valeurs du tableau. Par exemple, pour créer une variable représentant un tableau de valeurs codées sur des bitvectors de taille 8 indexées par des entiers :

3.2 Utiliser select pour contraindre les valeurs du tableau

Afin de préciser les valeurs d'un tableau, on peut utiliser select afin d'ajouter des contraintes représentant les valeurs voulues. Par exemple, supposons que l'on veuille que le tableau représenté par la variable de décision my_array_v ait la valeur 1 à l'index 0 et la valeur 2 à l'index 1. On pourra alors ajouter les contraintes suivantes :

3.3 Utiliser store pour mettre à jour les valeurs du tableau

Supposons maintenant qu'on veuille représenter le fait que l'on a mis à jour deux valeurs dans le tableau, à l'index 1 et à l'index 5. Dans ce cas, on peut écrire une contrainte utilisant store, mais l'appel à store renvoie un *nouveau* tableau. On crée donc ici deux nouvelles variables de décision représentant les deux tableaux (un par mise à jour) :

On remarquera que l'on aurait pu se passer de la variable my_array_v_up1 en chaînant les deux appels à mkStore.

3.4 « Afficher » le contenu d'une variable de décision tableau

Lorsqu'un problème impliquant un tableau est satisfaisable, le modèle renvoyé ne permet de connaître directement les valeurs stockées dans le tableau. Une solution simple est d'ajouter des variables du type des éléments du tableau et des contraintes spécifiant que ces variables doivent être égales à certains éléments du tableau. On pourra ainsi récupérer les valeurs de ces variables supplémentaires dans le modèle.

```
BitVecExpr my_array_v_bv[] = new BitVecExpr[4];

for (int i = 0; i < 4; i++) {
    my_array_v_bv[i] = context.mkBVConst("my_array_v[" + i + "]", 8);
    solver.add(context.mkEq(my_array_v_bv[i], context.mkSelect(my_array_v,</pre>
```



context.mkInt(i))));
}

Références

[1] Lenoardo de Moura et Nikolaj Bjorner. *Generalized, efficient array decision procedures*. Technical Report MST-TR-2009-121. Microsft Research, 2009. url: https://www.microsoft.com/en-us/research/wp-content/uploads/2016/02/fmcad09.pdf.

License CC BY-NC-SA 3.0



This work is licensed under the Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 3.0 Unported license (CC BY-NC-SA 3.0)

You are free to Share (copy, distribute and transmite) and to Remix (adapt) this work under the following conditions:



Attribution – You must attribute the work in the manner specified by the author or licensor (but not in any way that suggests that they endorse you or your use of the work).



Noncommercial – You may not use this work for commercial purposes.



Share Alike – If you alter, transform, or build upon this work, you may distribute the resulting work only under the same or similar license to this one.

See http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/ for more details.