Neural Network

1. 数据集介绍

本次选用的数据集为Iris数据集,数据集地址:https://archive.ics.uci.edu/dataset/53/iris 该数据集是分类数据集,共有120条数据,每行数据有4个维度的特征,且都为连续变量目标类别有三种,分别为Iris Setosa, Iris Versicolour和Iris Virginica

2. 程序模块介绍

2.1 Network

为了设计反向传播算法,首先我们需要定义反向传播中需要的网络层,本次我们处理的是一维变量, 且为分类任务,因此我们需要设计全连接层,激活函数层,损失函数和用于分类的softmax层,下面我 们将介绍这四个层的设计

2.1.1 basicNet

首先我们需要设计一个基类basicNet,后面的具体层实现需要继承这个类,为了实现反向传播,我们需要实现3个函数

forward(self):该函数用于前向传播,需要实现每个函数的具体定义

back_pro(self,pre_dif):该函数用于反向传播,原理是之前积累的梯度乘自身的梯度,用于实现梯度下降,在这里因为并未实现计算图来完成自动求导,因此我们需要对每个层进行具体求导,从而手动实现梯度下降的过程

update_weight(self):根据梯度下降算法,更新每层网络的参数,本次任务里实际上只用更新全连接层的参数即可

2.1.2 fullConnectLayer

在该类里我们将实现全连接层的代码:

1. 首先我们需要初始化全连接层的权重和偏差,在这里我们进根据输入的(in_dim,out_dim)随机初始 化对应矩阵

```
1 self.weight=np.random.normal(loc=0.0, scale=std, size=(self.in_dim, self.out_dim))
```

² self.bias=np.zeros([1,self.out_dim])

2. 之后我们实现前向传递的forward函数,使用numpy的矩阵乘法运算即可

```
1 return np.matmul(input, self.weight) + self.bias
```

3. 之后实现反向传播函数,对y=AX+B求导我们可以得到反向传播的具体实现为,注意np.sum的维度

```
1 self.weight_dif=np.dot(self.input.T,pre_dif)
2 self.bias_dif=np.sum(pre_dif,axis=0)
3 return np.dot(pre_dif,self.weight.T)
```

4. 最后需要实现梯度的更新,根据输入的步长lr,根据梯度下降算法进行更新

```
1 self.weight=self.weight-self.lr*self.weight_dif
2 self.bias=self.bias-self.lr*self.bias_dif
```

2.1.3 reluLayer

在激活函数上我们选择relu作为激活函数,因为它本身定义和求导都比较简单,而且也能避免梯度消失的问题,

需要注意对于relu函数求导,对于x<0的部分,将其导数设置为0即可,>0的部分导数保持不变即可, 其对应代码如下:

```
1 output_dif=pre_diff
2 output_dif[self.input<0]=0
3 return output_dif</pre>
```

2.1.4 SoftmaxLayer

作为分类问题,在得到模型输出后,需要进行softmax操作将其转变为概率值,用于之后计算loss,在计算中发现使用原始softmax可能会得到nan值,查询后得知需要先从所有x中减去max(x),之后再进行softmax,因此得到其forward函数为:

```
1 self.input_max=np.max(input,axis=1,keepdims=True) #注意axis=1
2 self.output_mid=np.exp(input-self.input_max)
3 self.output=self.output_mid/np.sum(self.output_mid,axis=1,keepdims=True)
```

2.1.5 crossLossLayer

最后我们需要实现损失函数,对于分类问题,我们选择交叉熵作为损失函数,在这里需要对数据进行 预处理操作,因为输入的y_true为(n,1)的标签,我们需要对其进行one_hot编码,用于之后和预测的 概率值进行log计算,其代码如下:

```
1 self.batch_size=input.shape[0]
2 label=np.eye(num_classes)[label]
3 label = np.squeeze(label, axis=1)
4 loss=-np.sum(np.log(input)*label)/self.batch_size
```

2.2 Model

该部分将在上述网络模块搭建的基础上,来设计对应的网络架构,并完成训练和验证的部分

2.2.1 网络架构

这里我们选择5层全连接层(其实用在Iris上有点多,主要是为了验证可行性)和4层激活函数,最后通过 softmax层后计算损失函数,其网络代码如下:

```
1 self.num_classes=num_classes
2 self.fc1=fullConnectLayer(input_size,hidden_sizes[0],lr=_lr)
3 self.relu1=reluLayer()
4 self.fc2=fullConnectLayer(hidden_sizes[0],hidden_sizes[1],lr=_lr)
5 self.relu2=reluLayer()
6 self.fc3=fullConnectLayer(hidden_sizes[1],hidden_sizes[2],lr=_lr)
7 self.relu3=reluLayer()
8 self.fc4=fullConnectLayer(hidden_sizes[2],hidden_sizes[3],lr=_lr)
9 self.relu4=reluLayer()
10 self.fc5=fullConnectLayer(hidden_sizes[3],hidden_sizes[4],lr=_lr)
11 self.classify=SoftmaxLayer()
12 self.loss_cross=crossLossLayer()
```

2.2.2 训练和验证

我们将数据集的最后30行数据作为验证集,剩余的数据作为训练集,选取batch_size=5,lr=0.01,epoch=100,bacth_size=10,其训练流程如下:

- 1. 每个epoch中选取1个batch_size的数据,调用forward()函数通过前向传递过程计算模型输出,再计算和true_label的损失
- 2. 之后再调用back_pro()函数反向传播计算每个网络层的导数,再调用update_weight()函数更新全连接层的参数,之后清空当前loss进行下一batch训练

2.3 其他模块

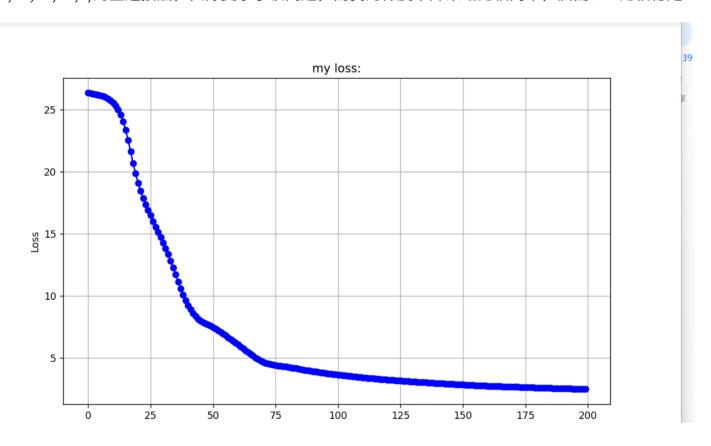
此外还有数据读取,画图和pytorch对比三个模块,主要用来辅助上面的模型训练和验证,详见源码

3. 结果展示和验证

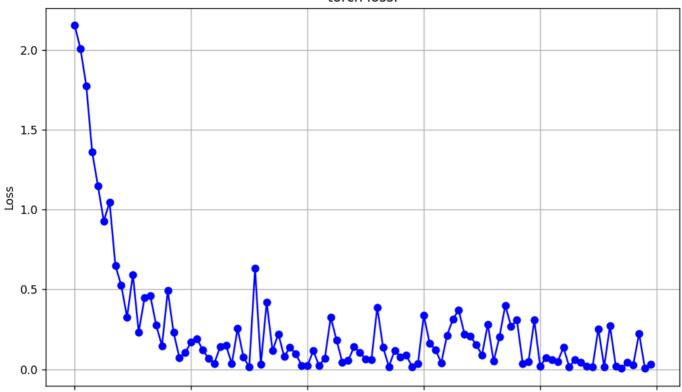
3.1 loss对比

在这里我们展示自己模型的loss和pytorch搭建同样模型的loss,如下图所示:

可以发现两者loss都降到很小,但pytorch的loss波荡的比较大,猜测是因为在这里我选择了 (128,64,32,16,8)的全连接层,实际复杂了该问题,而我的梯度下降策略比较简单,反而loss比较稳定



torch loss:



3.2 Precision

两者在测试集上的正确率差不多,这里没固定随机数种子,可能每次正确率会出入一些

测试集上pytorch模型正确率:0.9655172413793104 测试集上我的模型正确率:0.9310344827586207

4. 不足和改进

- 1. 该反向传播框架因为没有实现计算图,所以实际上不能实现自动微分的功能,在反向传播的过程中,还需要在代码中定义一遍反向传播的路径,对应新增加的网络还需要定义具体导数,之后有时间准备参考CMU 10-414/714: Deep Learning Systems CS自学指南实现真正的机器学习框架
- 2. 网络层只实现了很少的一部分,激活函数也只实现了relu,也没有加预测的损失函数,优化器则是选择了最简单的梯度下降,此外发现有些数据集中的feature既有离散也有连续的,用正常神经网络的效果感觉不太好,之后可以继续改进