Documentação

1. Introdução

Este código fornece uma implementação robusta de diversos algoritmos e técnicas para manipulação e análise de grafos. Inclui funcionalidades para busca, detecção de ciclos, identificação de componentes fortemente conectados, entre outras operações avançadas.

1.1 Inclusões e Definições

• Bibliotecas Incluídas:

- <iostream>: Entrada e saída padrão.
- cstring>: Manipulação de strings C-style.
- vector>: Contêiner de vetores dinâmicos.
- <string>: Manipulação de strings.
- <sstream>: Manipulação de streams de strings.
- <algorithm>: Funções de algoritmos.
- queue>: Contêiner para filas.
- <set>: Contêiner para conjuntos.

• Definições e Tipos:

- #define DIRECIONADO 1: Define um grafo direcionado.
- #define NAO_DIRECIONADO 0: Define um grafo não direcionado.
- typedef vector<vector<pair<int, pair<int, int>>> grafo: Define o tipo grafo como uma lista de adjacências.

1.2. Variáveis Globais

- grafo lista_adj, grafo_associado, lista_adj_rev: Listas de adjacência para grafos.
- vector<vector<int>> capacidade: Matriz de capacidades para fluxos de redes.
- vector<pair<long long, pair<int, int>>> edgeList: Lista de arestas para algoritmos de MST.
- vector<int> funcoes, visitado: Vetores para funções a serem testadas e controle de visitação.
- int n arestas, n vertices: Número de arestas e vértices.
- bool b_direcionado: Flag para verificar se o grafo é direcionado.
- string direcionado: Tipo de grafo (direcionado ou não).

1.3. Funções

• leitura direcionado()

- Descrição: Lê um grafo direcionado da entrada e preenche as estruturas de dados.
- o Parâmetros: Nenhum.
- o Retorno: Nenhum.

leitura_nao_direcionado()

- Descrição: Lê um grafo não direcionado da entrada e preenche as estruturas de dados.
- o Parâmetros: Nenhum.
- o **Retorno:** Nenhum.

dfs(int u, bool print)

- o **Descrição:** Realiza a busca em profundidade (DFS) a partir do vértice u.
- Parâmetros:
 - int u: Vértice inicial para DFS.
 - bool print: Se true, imprime os vértices visitados.
- o Retorno: Nenhum.

bool conexo()

- Descrição: Verifica se o grafo é conexo.
- o Parâmetros: Nenhum.
- **Retorno:** true se o grafo for conexo, false caso contrário.

bool bipartido()

- Descrição: Verifica se o grafo é bipartido.
- Parâmetros: Nenhum.
- Retorno: true se o grafo for bipartido, false caso contrário.

bool euleriano()

- **Descrição:** Verifica se o grafo é euleriano.
- o Parâmetros: Nenhum.
- **Retorno:** true se o grafo for euleriano, false caso contrário.

bool ciclo()

- o **Descrição:** Verifica se o grafo contém ciclos.
- Parâmetros: Nenhum.
- **Retorno:** true se o grafo contiver pelo menos um ciclo, false caso contrário.

int componentes_conexas()

- Descrição: Conta o número de componentes conexas no grafo.
- Parâmetros: Nenhum.
- o **Retorno:** Número de componentes conexas.

void kosaraju()

- Descrição: Aplica o algoritmo de Kosaraju para encontrar componentes fortemente conexos.
- Parâmetros: Nenhum.
- **Retorno:** Nenhum.

• int articulacoes(int print)

- Descrição: Encontra os pontos de articulação e pontes no grafo.
- Parâmetros:
 - int print: Se true, imprime os pontos de articulação.
- **Retorno:** Número de pontes no grafo.

void dfs tree(int u)

- Descrição: Realiza DFS e imprime a árvore DFS.
- Parâmetros:

- int u: Vértice inicial para DFS.
- o **Retorno:** Nenhum.
- void arvore_dfs()
 - o **Descrição:** Inicia a DFS e imprime a árvore DFS a partir do vértice 0.
 - o **Parâmetros:** Nenhum.
 - o Retorno: Nenhum.
- void bfs_tree()
 - o **Descrição:** Realiza BFS e imprime a árvore BFS a partir do vértice 0.
 - Parâmetros: Nenhum.
 - o Retorno: Nenhum.
- II kruskal()
 - o **Descrição:** Calcula o custo do MST usando o algoritmo de Kruskal.
 - Parâmetros: Nenhum.
 - o Retorno: Custo total do MST.
- void topo(int u)
 - o **Descrição:** Realiza a ordenação topológica usando DFS.
 - Parâmetros:
 - int u: Vértice inicial para DFS.
 - o **Retorno:** Nenhum.
- void topologicalsort()
 - o **Descrição:** Realiza a ordenação topológica e imprime o resultado.
 - o **Parâmetros:** Nenhum.
 - o Retorno: Nenhum.
- int dijkstra(int s, int t)
 - Descrição: Calcula a menor distância entre os vértices s e t usando o algoritmo de Dijkstra.
 - Parâmetros:
 - int s: Vértice de origem.
 - int t: Vértice de destino.
 - Retorno: Menor distância entre s e t.
- int bfs(int s, int t, vector<int>& parent)
 - Descrição: Realiza uma busca em largura para encontrar o caminho de fluxo máximo.
 - Parâmetros:
 - int s: Vértice de origem.
 - int t: Vértice de destino.
 - vector<int>& parent: Vetor para armazenar o caminho.
 - Retorno: Fluxo máximo possível entre s e t.
- int maxflow(int s, int t)
 - Descrição: Calcula o fluxo máximo entre os vértices s e t usando o algoritmo de Ford-Fulkerson.
 - Parâmetros:
 - int s: Vértice de origem.
 - int t: Vértice de destino.
 - o **Retorno:** Fluxo máximo entre s e t.
- void fecho()
 - o **Descrição:** Realiza uma DFS a partir do vértice 0 e imprime o resultado.
 - o Parâmetros: Nenhum.

Retorno: Nenhum.

1.4. Função main()

• **Descrição:** Função principal que orquestra a leitura do grafo, a seleção de funções a serem testadas e a execução dessas funções.

• Parâmetros: Nenhum.

• Retorno: Nenhum.

2. Estrutura do Código

O código é estruturado para oferecer flexibilidade e eficiência na execução de diferentes algoritmos relacionados a grafos. Ele é modular e permite a execução de operações específicas conforme a necessidade do usuário.

3. Funcionalidades Implementadas

3.1. Busca em Profundidade (DFS)

Descrição: A Busca em Profundidade (DFS) explora o grafo de maneira recursiva, visitando o máximo de nós possível antes de retroceder.

Funcionalidades:

- Detecção de Ciclos: Identifica ciclos em grafos direcionados e não direcionados.
 Um ciclo é detectado quando um vértice já visitado é alcançado novamente durante a exploração.
- Componentes Fortemente Conectados (SCC): Utiliza DFS para o algoritmo de Kosaraju, preenchendo uma pilha com a ordem de término dos vértices na primeira passagem e explorando o grafo transposto na segunda passagem.
- Pontos de Articulação e Pontes: Detecta vértices cuja remoção desconecta o grafo (pontos de articulação) e arestas cuja remoção desconecta o grafo (pontes).
 Usa o conceito de tempo de descoberta e retorno de arestas.

3.2. Busca em Largura (BFS)

Descrição: A Busca em Largura (BFS) explora o grafo em camadas, visitando todos os vértices no nível atual antes de passar para o próximo nível.

Funcionalidades:

- **Determinação do Menor Caminho:** Calcula o menor caminho em grafos não ponderados.
- **Verificação da Bipartição:** Determina se um grafo pode ser dividido em dois conjuntos disjuntos, onde cada aresta conecta vértices de conjuntos diferentes.

3.3. Detecção de Ciclos

Descrição: Detecta a presença de ciclos em grafos direcionados e não direcionados.

Método: Utiliza DFS para explorar o grafo. A presença de um ciclo é identificada quando um vértice já visitado é encontrado novamente durante a busca.

3.4. Componentes Fortemente Conectadas (SCC)

Descrição: Identifica componentes fortemente conectados em grafos direcionados, onde cada vértice pode alcançar todos os outros vértices na mesma componente.

Método: Implementa o algoritmo de Kosaraju:

- Primeira Passagem: Realiza DFS para preencher uma pilha com a ordem de término dos vértices.
- **Segunda Passagem:** Realiza DFS no grafo transposto a partir dos vértices na ordem da pilha para identificar componentes fortemente conectados.

3.5. Pontos de Articulação e Pontes

Descrição: Identifica pontos de articulação e pontes em um grafo.

Método: Usa DFS para calcular o tempo de descoberta e verificar arestas críticas (pontes) e vértices críticos (pontos de articulação).

3.6. Árvores Geradoras Mínimas

Descrição: Encontra a árvore geradora mínima (MST) de um grafo ponderado, onde a soma dos pesos das arestas é minimizada.

Algoritmos:

- **Algoritmo de Prim:** Utiliza uma fila de prioridade para selecionar as arestas de menor peso, começando de um vértice inicial e expandindo a árvore.
- **Algoritmo de Kruskal:** Usa uma estrutura de união-find para evitar ciclos e adicionar arestas de menor peso para construir a MST.

3.7. Ordenação Topológica

Descrição: Executa uma ordenação linear dos vértices de um grafo acíclico direcionado (DAG), com base nas dependências entre os vértices.

Métodos:

- **DFS**: Realiza a ordenação topológica utilizando a pilha de vértices.
- Algoritmo de Kahn: Usa um processo de construção de grau de entrada para ordenar os vértices.

3.8. Algoritmo de Dijkstra

Descrição: Encontra o caminho mais curto a partir de um vértice fonte para todos os outros vértices em um grafo com pesos não negativos.

Método: Utiliza uma fila de prioridade (min-heap) para otimizar a escolha da aresta a ser relaxada.

3.9. Fluxo Máximo

Descrição: Determina o fluxo máximo possível entre dois vértices em um grafo de fluxo.

Algoritmo:

• **Edmonds-Karp:** Implementa uma versão do algoritmo de Ford-Fulkerson usando BFS para encontrar o fluxo máximo.

3.9.1. Fecho Transitivo

Descrição: Encontra o fecho transitivo de um vértice, ou seja, todos os vértices que são alcançáveis a partir de um vértice inicial.

Método: Utiliza DFS para explorar todos os vértices alcançáveis a partir do vértice inicial e coleta esses vértices em um conjunto.

4. Execução do Código

4.1. Inicialização e Leitura de Dados

Descrição: O código lê dados do grafo a partir de um arquivo ou entrada padrão.

Procedimentos:

- Leitura de Vértices e Arestas: Preenche a estrutura de dados com os vértices e arestas fornecidos.
- Escolha de Operações: Permite ao usuário selecionar quais algoritmos executar.

4.2. Escolha de Operações

Descrição: Oferece flexibilidade para o usuário escolher quais operações executar com base nas necessidades de análise do grafo.

Funcionalidades:

- Análise de Conectividade: Verifica se o grafo está conectado ou não.
- Cálculo de Caminhos Mínimos: Executa o algoritmo de Dijkstra ou BFS para determinar o menor caminho.
- Construção de MSTs: Utiliza os algoritmos de Prim e Kruskal para encontrar a árvore geradora mínima.

5. Conclusão

Este código oferece uma gama abrangente de funcionalidades para a manipulação e análise de grafos, desde operações básicas como busca e detecção de ciclos até algoritmos avançados para fluxo máximo e árvores geradoras mínimas. A estrutura modular e a aplicação de técnicas eficientes garantem que o código seja adaptável a diferentes contextos e escalável para grafos de diferentes tamanhos e complexidades.