

# Complexidade Parametrizada

Matheus Souza D'Andrea Alves

2018.2

## Contents

|          |  |          |
|----------|--|----------|
| <b>1</b> | <b>Introdução</b>  | <b>1</b> |
| 1.1      | Complexidade clássica . . . . .                          | 1        |
| 1.2      | Complexidade Parametrizada . . . . .                     | 2        |
| 1.2.1    | O que traz de diferente? . . . . .                       | 2        |
| <b>2</b> | <b>Técnicas de FPT</b>                                   | <b>2</b> |
| 2.1      | Bound search Tree . . . . .                              | 2        |
| 2.2      | Kernelização . . . . .                                   | 2        |
| 2.2.1    | Pré processamento . . . . .                              | 2        |
| 2.2.2    | O quão bom pode ser? . . . . .                           | 3        |
| 2.3      | Crown decomposition . . . . .                            | 3        |
| 2.3.1    | Como encontrar decomposição em coroa em grafos quaisquer | 4        |
| <b>3</b> | <b>Classes de parametrização</b>                         | <b>5</b> |
| 3.1      | Valor de entrada . . . . .                               | 5        |
| 3.2      | Subestrutura . . . . .                                   | 5        |
| 3.2.1    | Vertex cover . . . . .                                   | 5        |
| 3.2.2    | Treewidth . . . . .                                      | 5        |

## 1 Introdução

### 1.1 Complexidade clássica

Suponha um problema  $\Pi$ , se  $\Pi$  possui um algoritmo que o resolve em tempo polinomial dizemos que  $\Pi \in P$ .

Se dado um certificado de resposta sim para  $\Pi$  se posso validar tal resposta em tempo polinomial então  $\Pi \in NP$ .

Chamamos de  $NP-Completo$  a classe de problemas  $\Pi'$  no qual dado o problema  $3-SAT$   $3S \leq \Pi'$ .

## 1.2 Complexidade Parametrizada

### 1.2.1 O que traz de diferente?

Uma teoria e prática, não ignorando nuances práticas de um problema sabidamente NP-Completo, resolve problemas. Difere de heurísticas e aproximações, pois não perde garantia de tempo ou otimalidade.

O objetivo é desenvolver um algoritmo  $\mathcal{O}(f(k).n^{\mathcal{O}(1)})$ . Se um problema  $\Pi$  admite uma solução dessa forma, dizemos que  $\Pi \in FPT$ . Quando isso ocorre, afirmamos que existe um pré-processamento capaz de reduzir a entrada obtendo uma instância menor, limitado por  $k$ , chamamos isso de kernelização; Uma solução para o kernel é uma solução para o problema.

Características -  $FPT \subset XP$

## 2 Técnicas de FPT

### 2.1 Bound search Tree

### 2.2 Kernelização

Dizemos que se um problema possui um kernel, então por definição o mesmo é FPT.

#### 2.2.1 Pré processamento

chamamos de pré processamento um conjunto de regras que aplicados a uma instância do problema, pode ou não retirar composições da entrada de forma a podar a instância.

Suponha um problema  $\Pi$ , que tem entrada  $I$  um parametro  $k$  e uma questão  $q$ .

Uma kernelização é um algoritmo de pré processamento que recebe  $I$  como entrada com o parâmetro  $k$ , e retorna uma instância do problema e um inteiro representatne do parâmetro.

$$\begin{aligned} f(k) &\mapsto |I'| \\ g(k) &\mapsto k' \end{aligned}$$

### 2.2.2 O quão bom pode ser?

Depende de como se planeja abordar o problema, suponha dois algoritmos de kernelização,  $A$  e  $B$ ; Se  $A$  chega a um kernel de tamanho  $\theta(k)$  em tempo  $\theta(n^2)$ , e  $B$  chega a um tamanho  $\theta(k^2)$  em tempo  $\theta(n)$  na literatura, diríamos que  $A$  é *melhor* pois nos dá um kernel menor.

**Teorema 1:** Se  $(\Pi, k) \in FPT$  então  $(\Pi, k)$  admite um kernel.

**Demonstração.**

Como  $(\Pi, k) \in FPT$  logo o mesmo pode ser resolvido por um algoritmo  $A$  em tempo  $f(k)n^c$  para  $c$  constante.

Considere portanto a seguinte kernelização.

- Execute os  $n^{c+1}$  passos de  $A$ .
- O problema foi resolvido?
  - Sim:
  - Não: logo  $f(k)n^c > n \cdot c \implies f(k) > n$  logo a entrada já era um kernel.

□

### 2.3 Crown decomposition

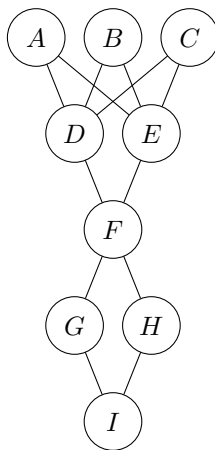


Figure 1:

Estratégia para kernelização via decomposição em coroa

- Encontre uma coroa  $(C, H, R)$  de  $V(G)$
- Remova  $C \cup H$  de  $G$
- $k = k - |H|$

### 2.3.1 Como encontrar decomposição em coroa em grafos quaisquer

Observe o seguinte lema:

**Lema 1:** Se  $G$  tem mais de  $3k$  vértices então  $G$  possui

- um emparelhamento de tamanho  $k + 1$ , ou
- uma decomposição em coroa.

E ambos podem ser encontrados em tempo polinomial.

**Demonstração.**

Se possui kernel o mesmo possui um emparelhamento com no máximo  $2k$  vértices.

$$|V(M)| \leq 2k$$

Observe que isso gera um vertex cover, e portanto  $I = G \setminus M$  é independente.

Como queremos encontrar uma cabeça e coroa estamos interessados apenas na vizinhança entre  $I$  e  $M$ . Ignorando as arestas pertencentes à cabeça, temos um bipartido formado por  $I \cup M$ . Em  $I$  podemos encontrar um novo emparelhamento  $M'$  e um conjunto independente  $I'$ . Encontrar o vertex cover em bipartidos é polinomial nos dando então um vertex cover  $VC$ , é importante notar que em bipartidos o tamanho do emparelhamento máximo é o tamanho do menor vertex cover, logo:

$$|M'| \leq k \quad \text{já que } |M'| \leq |M|/2$$

$$|VC| \leq k$$

$$|M'| = |VC| \leq k$$

$$VC \cap V(M) = \emptyset$$

Seja  $M^*$  as arestas de  $M'$  que tem um dos vértices em  $M \cap VC$ .

$$H = VC \cap V(M^*)$$

$$C = V(M^*) \cap I$$

$$R = V(G) \setminus (C \cup H) = V(G) \setminus V(M^*)$$

□

## 3 Classes de parametrização

### 3.1 Valor de entrada

### 3.2 Subestrutura

#### 3.2.1 Vertex cover

#### 3.2.2 Treewidth

O que é *treewidth*? Devemos primeiro entender decomposição em árvore.

Uma decomposição em árvore de um grafo  $G$  é uma estrutura  $\mathcal{T} = (T, \chi)$