Configuração: Valor predeterminado Sistema de coordenadas: -- valor predeterminado --Densidade = 0.00 gramas por milímetro cúbico Massa = 318.13 gramas Volume = 1329549.65 milímetros cúbicos Área de superfície = 153396.33 milímetros quadrados Centro de massa: (milímetros) X = 0.00Y = 0.00Z = 0.00Eixos principais de inércia e momentos de inércia principais: (gramas * milímetros quadrados) omado no centro da massa. Ix = (0.00, 0.00, 1.00)Px = 2155299.68ly = (1.00, 0.00, 0.00)Py = 2155299.68Iz = (0.00, 1.00, 0.00)Pz = 4235527.61 Momentos de inércia: (gramas * milímetros quadrados) Obtido no centro de massa e alinhado com o sistema de coordenadas de saída. Lxx = 2155299.68Lxy = 0.00Lxz = 0.00Lyx = 0.00 Lyy = 4235527.61Lyz = 0.00Lzx = 0.00Lzy = 0.00Lzz = 2155299.68Momentos de inércia: (gramas * milímetros quadrados) Tomados no sistema de coordenadas de saída. Ixx = 2155299.68Ixy = 0.00 Ixz = 0.00

Iyz = 0.00

Propriedades de massa de roda

lyx = 0.00 lyy = 4235527.61

Izx = 0.00 Izy = 0.00 Izz = 2155299.68