

Propriedades de massa de Espeleo-2

Configuração: Valor predeterminado

Sistema de coordenadas: -- valor predeterminado --

* Inclui as propriedades de massa de um ou mais corpos/componentes ocultos.

Massa = 21.42 quilogramas

Volume = 0.02 metros cúbicos

Área de superfície = 3.87 metros quadrados

Centro de massa: (metros)

X = -0.13

Y = -0.01

Z = 0.23

Eixos principais de inércia e momentos de inércia principais: (quilogramas * metros quadrados)

Obtido no centro da massa.

Ix = (1.00, 0.00, 0.00) Px = 0.26

Iy = (0.00, -0.01, -1.00) Py = 0.54

Iz = (0.00, 1.00, -0.01) Pz = 0.70

Momentos de inércia: (quilogramas * metros quadrados)

Obtido no centro de massa e alinhado com o sistema de coordenadas de saída.

Lxx = 0.26 Lxy = 0.00 Lxz = 0.00

Lyx = 0.00 Lyy = 0.70 Lyz = 0.00

Lzx = 0.00 Lzy = 0.00 Lzz = 0.54

Momentos de inércia: (quilogramas * metros quadrados)

Obtidos no sistema de coordenadas de saída.

Ixx = 1.40 Ixy = 0.03 Ixz = -0.63

Iyx = 0.03 Iyy = 2.19 Iyz = -0.06

Izx = -0.63 Izy = -0.06 Izz = 0.89

Um ou mais componentes têm propriedades de massa substituídas:

microcontrolador MCD EPOS<1><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@m
caixaReduçãoGP32C166945 B<2><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@
microcontrolador MCD EPOS<1><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@m
caixaReduçãoGP32C166945 B<2><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@
microcontrolador MCD EPOS<1><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@m
caixaReduçãoGP32C166945 B<2><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@
microcontrolador MCD EPOS<1><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@m
caixaReduçãoGP32C166945 B<2><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@
microcontrolador MCD EPOS<1><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@m
caixaReduçãoGP32C166945 B<2><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@
microcontrolador MCD EPOS<1><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@m
caixaReduçãoGP32C166945 B<2><Valor predeterminado>@reducaoMotorEPOSnova<1><Valor predeterminado>@