Shkarbanenko Mikhail Telegram https://t.me/IInfiniteTsukuyomi Stepik ID 537953169

В этом домашнем задании вы обучите GAN генерировать лица людей и посмотрите на то, как можно оценивать качество генерации

```
import os
from torch.utils.data import DataLoader, Dataset
from torchvision.datasets import ImageFolder, DatasetFolder
import torchvision.transforms as tt
import torch
import torch.nn as nn
import cv2
from tgdm.notebook import tgdm
from torchvision.utils import save image
from torchvision.utils import make grid
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns
%matplotlib inline
from PIL import Image
sns.set(style='darkgrid', font scale=1.2)
```

Часть 1. Подготовка данных (1 балл)

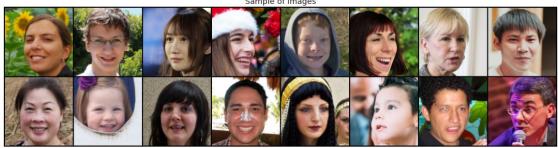
В качестве обучающей выборки возьмем часть датасета Flickr Faces, который содержит изображения лиц людей в высоком разрешении (1024x1024). Оригинальный датасет очень большой, поэтому мы возьмем его часть. Скачать датасет можно здесь

Давайте загрузим наши изображения. Напишите функцию, которая строит DataLoader для изображений, при этом меняя их размер до нужного значения (размер 1024 слишком большой, поэтому мы рекомендуем взять размер 128 либо немного больше)

```
DATA_PATH = '/kaggle/input'
IMAGE_SIZE = 128
BATCH_SIZE = 16
LATENT_SIZE = 128
DEVICE = torch.device('cuda') if torch.cuda.is_available() else
torch.device('cpu')

def to_device(data, device):
    """Move tensor(s) to chosen device"""
    if isinstance(data, (list,tuple)):
        return [to_device(x, device) for x in data]
    return data.to(device, non_blocking=True)
class DeviceDataLoader():
```

```
"""Wrap a dataloader to move data to a device"""
    def __init__(self, dl, device):
        self.dl = dl
        self.device = device
         _iter__(self):
        """Yield a batch of data after moving it to device"""
        for b in self.dl:
            yield to device(b, self.device)
    def len (self):
        """Number of batches"""
        return len(self.dl)
def get dataloader(data path=DATA PATH, image size=IMAGE SIZE,
batch_size=BATCH_SIZE, device=DEVICE):
    Builds dataloader for training data.
    Use tt.Compose and tt.Resize for transformations
    :param image size: height and wdith of the image
    :param batch size: batch size of the dataloader
    :returns: DataLoader object
    dataset = ImageFolder(data path, transform=tt.Compose([
    tt.Resize(image size),
    tt.CenterCrop(image_size),
    tt.ToTensor(),
    tt.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5))]))
    dataloader = DataLoader(dataset, batch size, shuffle=True,
num workers=2, pin memory=True)
    return dataset, DeviceDataLoader(dataloader, device)
dataset, dataloader = get dataloader()
sample, = next(iter(dataloader))
plt.figure(figsize=(18, 12))
plt.axis("off")
plt.title("Sample of images")
plt.imshow(make grid(sample, padding=2, normalize=True).permute(1, 2,
0).cpu().numpy());
                              Sample of images
```



Часть 2. Построение и обучение модели (2 балла)

Сконструируйте генератор и дискриминатор. Помните, что:

- дискриминатор принимает на вход изображение (тензор размера 3 х image_size х image_size) и выдает вероятность того, что изображение настоящее (тензор размера 1)
- генератор принимает на вход тензор шумов размера latent_size х 1 х 1 и генерирует изображение размера 3 х image_size х image_size

```
discriminator = nn.Sequential(
    # in: 3 x 128 x 128
    nn.Conv2d(3, 32, kernel size=4, stride=2, padding=1, bias=False),
    nn.BatchNorm2d(32).
    nn.LeakyReLU(0.2, inplace=True),
    # out: 32 x 64 x 64
    nn.Conv2d(32, 64, kernel size=4, stride=2, padding=1, bias=False),
    nn.BatchNorm2d(64),
    nn.LeakyReLU(0.2, inplace=True),
    # out: 64 x 32 x 32
    nn.Conv2d(64, 128, kernel size=4, stride=2, padding=1,
bias=False),
    nn.BatchNorm2d(128),
    nn.LeakyReLU(0.2, inplace=True),
    # out: 128 x 16 x 16
    nn.Conv2d(128, 256, kernel size=4, stride=2, padding=1,
bias=False),
    nn.BatchNorm2d(256),
    nn.LeakyReLU(0.2, inplace=True),
    # out: 256 x 8 x 8
    nn.Conv2d(256, 512, kernel size=4, stride=2, padding=1,
bias=False),
    nn.BatchNorm2d(512),
    nn.LeakyReLU(0.2, inplace=True),
    # out: 512 x 4 x 4
    nn.Conv2d(512, 1, kernel size=4, stride=1, padding=0, bias=False),
    nn.Flatten(),
    nn.Siamoid()
    # out: 1 x 1 x 1
)
discriminator.to(DEVICE)
```

```
Sequential(
  (0): Conv2d(3, 32, kernel size=(4, 4), stride=(2, 2), padding=(1,
1), bias=False)
  (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track running stats=True)
  (2): LeakyReLU(negative slope=0.2, inplace=True)
  (3): Conv2d(32, 64, kernel size=(4, 4), stride=(2, 2), padding=(1, 4)
1), bias=False)
  (4): BatchNorm2d(64, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track running stats=True)
  (5): LeakyReLU(negative slope=0.2, inplace=True)
  (6): Conv2d(64, 128, kernel size=(4, 4), stride=(2, 2), padding=(1,
1), bias=False)
  (7): BatchNorm2d(128, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track running stats=True)
  (8): LeakyReLU(negative slope=0.2, inplace=True)
  (9): Conv2d(128, 256, kernel size=(4, 4), stride=(2, 2), padding=(1,
1), bias=False)
  (10): BatchNorm2d(256, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True.
track running stats=True)
  (11): LeakyReLU(negative_slope=0.2, inplace=True)
  (12): Conv2d(256, 512, kernel size=(4, 4), stride=(2, 2),
padding=(1, 1), bias=False)
  (13): BatchNorm2d(512, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True.
track running stats=True)
  (14): LeakyReLU(negative slope=0.2, inplace=True)
  (15): Conv2d(512, 1, kernel size=(4, 4), stride=(1, 1), bias=False)
  (16): Flatten(start dim=1, end dim=-1)
  (17): Sigmoid()
)
generator = nn.Sequential(
    # in: latent size x 1 x 1
    nn.ConvTranspose2d(LATENT SIZE, 1024, kernel size=4, stride=1,
padding=0, bias=False),
    nn.BatchNorm2d(1024),
    nn.ReLU(inplace=True),
    # out: 1028 x 4 x 4
    nn.ConvTranspose2d(1024, 512, kernel size=4, stride=2, padding=1,
bias=False),
    nn.BatchNorm2d(512),
    nn.ReLU(inplace=True),
    # out: 512 x 8 x 8
    nn.ConvTranspose2d(512, 256, kernel size=4, stride=2, padding=1,
bias=False),
    nn.BatchNorm2d(256),
    nn.ReLU(inplace=True),
```

```
# out: 256 x 16 x 16
    nn.ConvTranspose2d(256, 128, kernel size=4, stride=2, padding=1,
bias=False),
    nn.BatchNorm2d(128),
    nn.ReLU(inplace=True),
    # out: 128 x 32 x 32
    nn.ConvTranspose2d(128, 64, kernel size=4, stride=2, padding=1,
bias=False),
    nn.BatchNorm2d(64),
    nn.ReLU(inplace=True),
    # out: 64 x 64 x 64
    nn.ConvTranspose2d(64, 3, kernel size=4, stride=2, padding=1,
bias=False),
    nn.Tanh()
    # out: 3 x 128 x 128
)
generator.to(DEVICE)
Sequential(
  (0): ConvTranspose2d(128, 1024, kernel size=(4, 4), stride=(1, 1),
bias=False)
  (1): BatchNorm2d(1024, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track running stats=True)
  (2): ReLU(inplace=True)
  (3): ConvTranspose2d(1024, 512, kernel size=(4, 4), stride=(2, 2),
padding=(1, 1), bias=False)
  (4): BatchNorm2d(512, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track running stats=True)
  (5): ReLU(inplace=True)
  (6): ConvTranspose2d(512, 256, kernel_size=(4, 4), stride=(2, 2),
padding=(1, 1), bias=False)
  (7): BatchNorm2d(256, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track running stats=True)
  (8): ReLU(inplace=True)
  (9): ConvTranspose2d(256, 128, kernel size=(4, 4), stride=(2, 2),
padding=(1, 1), bias=False)
  (10): BatchNorm2d(128, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track running stats=True)
  (11): ReLU(inplace=True)
  (12): ConvTranspose2d(128, 64, kernel size=(4, 4), stride=(2, 2),
padding=(1, 1), bias=False)
  (13): BatchNorm2d(64, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track running stats=True)
  (14): ReLU(inplace=True)
  (15): ConvTranspose2d(64, 3, kernel_size=(4, 4), stride=(2, 2),
padding=(1, 1), bias=False)
```

```
(16): Tanh()
```

Перейдем теперь к обучению нашего GANa. Алгоритм обучения следующий:

- 1. Учим дискриминатор:
- берем реальные изображения и присваиваем им метку 1
- генерируем изображения генератором и присваиваем им метку 0
- обучаем классификатор на два класса
- 1. Учим генератор:
- генерируем изображения генератором и присваиваем им метку 0
- предсказываем дискриминаторором, реальное это изображение или нет

В качестве функции потерь берем бинарную кросс-энтропию

```
def fit(dataloader, model, optimizer, criterion, epochs,
device=DEVICE, latent size=LATENT SIZE):
    model["discriminator"].train()
    model["generator"].train()
    torch.cuda.empty cache()
    # Losses & scores
    losses g = []
    losses d = []
    real scores = []
    fake scores = []
    for epoch in range(epochs):
        loss_d_per_epoch = []
        loss_g_per_epoch = []
        real score per epoch = []
        fake_score_per_epoch = []
        for real_images, _ in tqdm(dataloader):
            batch size = real images.size(0)
            # Train discriminator
            optimizer["discriminator"].zero_grad()
            # Pass real images through discriminator
            noise = 0.05 * torch.rand(batch size, 1, device=device)
            real preds = model["discriminator"](real images)
            real targets = torch.ones(batch size, 1, device=device) -
noise
            real loss = criterion["discriminator"](real preds,
real targets)
            cur real score = torch.mean(real preds).item()
            # Generate fake images
```

```
latent = torch.randn(batch size, latent size, 1, 1,
device=device)
            fake images = model["generator"](latent)
            # Pass fake images through discriminator
            fake targets = torch.zeros(batch size, 1, device=device) +
noise
            fake preds = model["discriminator"](fake images)
            fake loss = criterion["discriminator"](fake preds,
fake targets)
            cur fake score = torch.mean(fake preds).item()
            real score per epoch.append(cur real score)
            fake score per epoch.append(cur fake score)
            # Update discriminator weights
            loss d = real loss + fake loss
            loss d.backward()
            optimizer["discriminator"].step()
            loss d per epoch.append(loss d.item())
            # Train generator
            optimizer["generator"].zero grad()
            # Generate fake images
            latent = torch.randn(batch size, latent size, 1, 1,
device=device)
            fake images = model["generator"](latent)
            # Try to fool the discriminator
            preds = model["discriminator"](fake images)
            targets = torch.ones(batch_size, 1, device=device)
            loss g = criterion["generator"](preds, targets)
            # Update generator weights
            loss g.backward()
            optimizer["generator"].step()
            loss g per epoch.append(loss g.item())
        # Record losses & scores
        losses g.append(np.mean(loss_g_per_epoch))
        losses d.append(np.mean(loss d per epoch))
        real scores.append(np.mean(real score per epoch))
        fake scores.append(np.mean(fake score per epoch))
        # Log losses & scores (last batch)
        print("Epoch [{}/{}], loss g: {:.4f}, loss d: {:.4f},
real_score: {:.4f}, fake_score: {:.4f}".format(
            epoch + 1, epochs,
            losses g[-1], losses d[-1], real scores[-1], fake scores[-
```

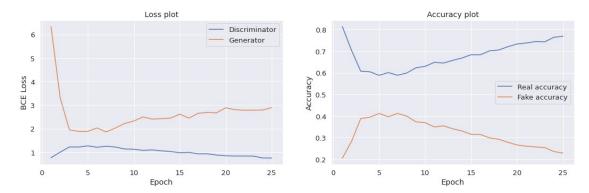
```
11))
    return losses_g, losses_d, real_scores, fake_scores
def predict(model, mode, data batch=None, latent batch=None,
device=DEVICE):
    """Discriminator and Generator forward pass."""
    torch.cuda.empty cache()
    discriminator = model["discriminator"].eval()
    generator = model["generator"].eval()
    disc pred, gen pred = None, None
    with torch.no_grad():
        if mode == 'discriminator':
            disc pred =
discriminator(data batch.to(device)).detach().cpu()
            return disc pred
        elif mode == 'generator':
            gen pred =
generator(latent batch.to(device)).detach().cpu()
            return gen pred
        else:
            disc pred =
discriminator(data_batch.to(device)).detach().cpu()
            gen pred =
generator(latent_batch.to(device)).detach().cpu()
            return {"dicriminator": disc_pred, "generator": gen_pred}
Постройте графики лосса для генератора и дискриминатора. Что вы
можете сказать про эти графики?
LR = 3e-4
NUM EPOCHS = 25
model = {
    "discriminator": discriminator,
    "generator": generator
}
optimizer = {
    "discriminator":
torch.optim.Adam(model["discriminator"].parameters(), lr=LR,
betas=(0.5, 0.999)),
    "generator": torch.optim.Adam(model["generator"].parameters(),
lr=LR, betas=(0.5, 0.999))
criterion = {
    "discriminator": nn.BCELoss(),
    "generator": nn.BCELoss()
}
```

```
losses_g, losses_d, real_scores, fake_scores = fit(dataloader, model,
optimizer, criterion, NUM EPOCHS)
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "eld42e8e868a49f791a01
a329c64ddae"}
Epoch [1/25], loss_g: 6.3330, loss_d: 0.7644, real_score: 0.8132,
fake score: 0.2054
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "a4af46ebd46d492bb58aa
c90a3bf086a"}
Epoch [2/25], loss_g: 3.3033, loss d: 1.0010, real score: 0.7030,
fake score: 0.2824
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "d6f0828003504c68a4539
e892287c8de"}
Epoch [3/25], loss g: 1.9469, loss d: 1.2217, real score: 0.6069,
fake score: 0.3882
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "ea4adba6a4b446d99de79
d766de24d48"}
Epoch [4/25], loss g: 1.8834, loss d: 1.2177, real score: 0.6042,
fake score: 0.3943
{"version_major":2,"version minor":0,"model id":"0907ae455eac4e6cb1a39
1f1abc9b934"}
Epoch [5/25], loss g: 1.8842, loss d: 1.2674, real score: 0.5877,
fake score: 0.4115
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "ee51825035d145daadfbf
d889131ac36"}
Epoch [6/25], loss_g: 2.0266, loss_d: 1.2079, real score: 0.6006,
fake score: 0.3964
{"version_major":2,"version_minor":0,"model_id":"ffee00464e0e4d62b9a0b
824d01feaa6"}
Epoch [7/25], loss g: 1.8594, loss d: 1.2511, real score: 0.5882,
fake score: 0.4113
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "ce6e60d9aff84315a54c4
00e0824af44"}
Epoch [8/25], loss_g: 2.0261, loss_d: 1.2188, real score: 0.5985,
fake score: 0.3993
{"version_major":2,"version_minor":0,"model_id":"5bd8ebe1f52747268c7ff
fc25c16f086"}
```

```
Epoch [9/25], loss g: 2.2182, loss d: 1.1349, real score: 0.6225,
fake score: 0.3728
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "3c2b693c331f484c9d087
60781662424"}
Epoch [10/25], loss g: 2.3203, loss d: 1.1244, real score: 0.6293,
fake score: 0.3688
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "0d9222215009444fb1724
8712b069166"}
Epoch [11/25], loss g: 2.4960, loss d: 1.0756, real score: 0.6477,
fake score: 0.3492
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "3f4e8dcd1c9042d7b62cf
f96acbcf695"}
Epoch [12/25], loss_g: 2.4029, loss d: 1.0958, real score: 0.6446,
fake score: 0.3542
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "327c169d263747abae415
3c3361543a0"}
Epoch [13/25], loss g: 2.4209, loss d: 1.0564, real score: 0.6569,
fake score: 0.3407
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "26d7c83de35349ed974c8
d2ebdc6ff84"}
Epoch [14/25], loss g: 2.4450, loss d: 1.0273, real score: 0.6678,
fake score: 0.3307
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "98da5db2f24049f48a2c3
b3b16a2ef6a"}
Epoch [15/25], loss g: 2.6140, loss d: 0.9756, real score: 0.6832,
fake score: 0.3152
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "ed49016c04d74dde88a3c
1ba0803c58f"}
Epoch [16/25], loss g: 2.4449, loss d: 0.9897, real score: 0.6826,
fake score: 0.3145
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "1b45d990a1c24dd89250f
2761a86dcc4"}
Epoch [17/25], loss g: 2.6500, loss d: 0.9286, real score: 0.7009,
fake score: 0.2985
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "ea305880fdbc4523b5397
e1838976ca3"}
```

```
Epoch [18/25], loss g: 2.6869, loss d: 0.9303, real score: 0.7048,
fake score: 0.2924
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "74b8e6b6716d4ee5bfe6e
3a6dc1554f1"}
Epoch [19/25], loss g: 2.6711, loss d: 0.8778, real score: 0.7202,
fake score: 0.2782
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "896dcaa0303e4e4fb9738
820ee2161a1"}
Epoch [20/25], loss g: 2.8853, loss d: 0.8451, real score: 0.7326,
fake score: 0.2656
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "406fec149d824448a66c2
b8ef4fd318b"}
Epoch [21/25], loss g: 2.8050, loss d: 0.8365, real score: 0.7372,
fake score: 0.2602
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "681bd17b95ec4a29a84f5
bf5802f1b55"}
Epoch [22/25], loss g: 2.7806, loss d: 0.8361, real score: 0.7439,
fake score: 0.2566
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "685d8elde42c41fa9a5da
e382a52761b"}
Epoch [23/25], loss g: 2.7842, loss d: 0.8328, real score: 0.7426,
fake score: 0.2542
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "64017ead8fe847ac9517a
48a1026a8bd"}
Epoch [24/25], loss g: 2.7896, loss d: 0.7547, real score: 0.7637,
fake score: 0.2353
{"version major":2, "version minor":0, "model id": "6dd71c4e58fb4f04a4d8e
bcb52b005d2"}
Epoch [25/25], loss g: 2.8921, loss d: 0.7499, real score: 0.7686,
fake score: 0.2285
fig, axs = plt.subplots(1, 2, figsize=(18, 5))
epochs axis = [epoch for epoch in range(1, NUM EPOCHS + 1)]
axs[0].plot(epochs_axis, losses_d, label='Discriminator')
axs[0].plot(epochs axis, losses q, label='Generator')
axs[0].set title('Loss plot')
axs[0].set xlabel('Epoch')
axs[0].set ylabel('BCE Loss')
axs[0].legend()
```

```
axs[1].plot(epochs_axis, real_scores, label='Real accuracy')
axs[1].plot(epochs_axis, fake_scores, label='Fake accuracy')
axs[1].set_title('Accuracy plot')
axs[1].set_xlabel('Epoch')
axs[1].set_ylabel('Accuracy')
axs[1].legend()
plt.show()
```



Графики лосов и accuracy соответствуют тем, что были показаны на лекции.

Часть 3. Генерация изображений (1 балл)

Теперь давайте оценим качество получившихся изображений. Напишите функцию, которая выводит изображения, сгенерированные нашим генератором

```
def show_images(data, figsize, title=None):
    Show sample of images.
    plt.figure(figsize=figsize)
    plt.axis("off")
    if title:
        plt.title(title)
    plt.imshow(make_grid(data, padding=2, normalize=True).permute(1, 2, 0).cpu().numpy());

latent_sample = torch.randn(16, LATENT_SIZE, 1, 1, device=DEVICE)
fake_images = predict(model, mode='generator', latent_batch=latent_sample)
show_images(fake_images, figsize=(18,12), title='Generated images')
```



Как вам качество получившихся изображений?

Качество сгенерированных изображений неплохое, четко просматриваются черты лица, но много артефактов. Также просматриваются паттерны одного и того же лица. Я добавил шум, как было показано на лекции, чтобы в какой-то степени решить эту проблему, но это не помогло в полной мере.

Часть 4. Leave-one-out-1-NN classifier accuracy (6 баллов)

4.1. Подсчет ассиracy (4 балла)

Не всегда бывает удобно оценивать качество сгенерированных картинок глазами. В качестве альтернативы вам предлагается реализовать следующий подход:

- Сгенерировать столько же фейковых изображений, сколько есть настоящих в обучающей выборке. Присвоить фейковым метку класса 0, настоящим 1.
- Построить leave-one-out оценку: обучить 1NN Classifier (sklearn.neighbors.KNeighborsClassifier(n_neighbors=1)) предсказывать класс на всех объектах, кроме одного, проверить качество (accuracy) на оставшемся объекте. В этом вам поможет sklearn.model_selection.LeaveOneOut

```
from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier
from sklearn.model_selection import LeaveOneOut, cross_val_score
from sklearn.manifold import TSNE

num_images = len(dataset)
Y_real = np.ones(num_images)
Y_gen = np.zeros(num_images)
Y = np.concatenate((Y_real, Y_gen), axis=0)
X_real = np.array([image.flatten().numpy() for image, _ in dataset])
X_latent = torch.randn(num_images, LATENT_SIZE, 1, 1, device=DEVICE)
X_gen = predict(model, mode='generator', latent_batch=X_latent)
X_gen = np.array([image.flatten().numpy() for image in X_gen])
X = np.concatenate((X real, X gen), axis=0)
```

```
shuffled_indices = np.random.permutation(2*num_images)
X = X[shuffled_indices]
Y = Y[shuffled_indices]
sample_size = 1000
X_sample = X[:sample_size]
Y_sample = Y[:sample_size]
accuracy = cross_val_score(KNeighborsClassifier(n_neighbors=1),
X_sample, Y_sample, cv=LeaveOneOut()).mean()
print(f"accuracy: {accuracy}")
accuracy: 0.836
```

Что вы можете сказать о получившемся результате? Какой ассuracy мы хотели бы получить и почему?

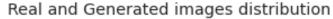
В идеале нужно получить accuracy = 50%. Это будет значить, что классификатор не может отличить сгенерированные изображения от реальных. Для оценки качества я использовал случайный сэмпл из датасета размером 1000, так как на всем датасете классификатор работает очень долго. Я получил ассигасу = 83.6%. Это не очень хороший, но вполне ожидаемый результат. Понятно, что сгенерированные изображения далеки от идеала, но все таки похожи на лица.

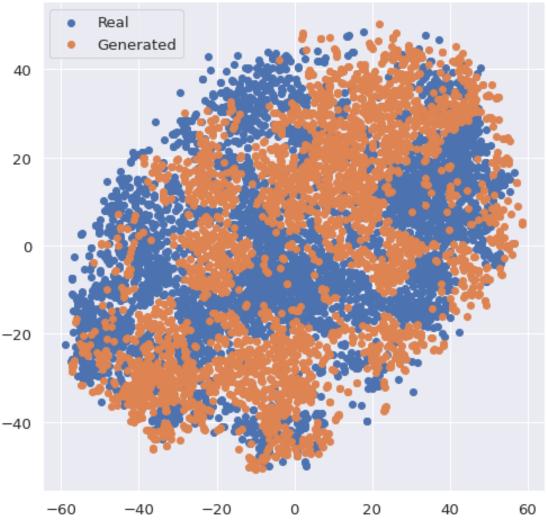
4.2. Визуализация распределений (2 балла)

Давайте посмотрим на то, насколько похожи распределения настоящих и фейковых изображений. Для этого воспользуйтесь методом, снижающим размерность (к примеру, TSNE) и изобразите на графике разным цветом точки, соответствующие реальным и сгенерированным изображенияи

```
X embedded = TSNE(n components=2).fit transform(X)
/opt/conda/lib/python3.7/site-packages/sklearn/manifold/ t sne.py:783:
FutureWarning: The default initialization in TSNE will change from
'random' to 'pca' in 1.2.
  FutureWarning,
/opt/conda/lib/python3.7/site-packages/sklearn/manifold/ t sne.py:793:
FutureWarning: The default learning rate in TSNE will change from
200.0 to 'auto' in 1.2.
  FutureWarning,
real img indices = [idx for idx, label in enumerate(Y) if label == 1]
gen img indices = [idx for idx, label in enumerate(Y) if label == 0]
Y r = Y[real img indices]
Y g = Y[gen img indices]
X embedded \overline{r} = \overline{X} embedded[real img indices]
X = mbedded = X = mbedded[gen img indices]
plt.figure(figsize=(8,8))
plt.scatter(X embedded r[:, 0], X embedded r[:, 1], label='Real')
```

```
plt.scatter(X_embedded_g[:, 0], X_embedded_g[:, 1], label='Generated')
plt.legend()
plt.title('Real and Generated images distribution')
plt.show()
```





Прокомментируйте получившийся результат:

Как и ожидалось, реальные и сгенерированные изображения локализовались в одной и той же области пространства, но классы все же различить можно. Вектора сгенерированных изображений распределены в определнных областях более густо, а в других почти отсутствуют.