

Versión 1.0

Pag. 1 of 12

# Especificación de requisitos de patinete eléctrico

Preparado por:	Revisado por:	Aprobado por:
Jon del Olmo	losu Aizpuru Paul Aretxederreta	



Versión 1.0

Pag. 2 of 12

## Table of Contents 1 Introduction......

L	Ir	IntroductionjError! Marcador n	o aetiniao
2	Р	PurposejError! Marcador n	o definido
	2.1	Background and ContextjError! Marcador n	o definido
	2.2	2 Traceability and NotationjError! Marcador n	o definido
3	D	DefinitionsjError! Marcador n	o definido
	3.1	AcronymsjError! Marcador n	o definido
	3.2	2 DefinitionsiError! Marcador n	o definido
4	R	ReferencesjError! Marcador n	o definido
	4.1	DocumentsjError! Marcador n	o definido
5	G	General DescriptioniError! Marcador n	o definido
	5.1	Users and Use casesiError! Marcador n	o definido
	5.2	System Boundary and InterfacesiError! Marcador n	o definido
	5.3	3 Assumptions and non-goalsiError! Marcador n	o definido
ŝ	S	System FunciónsjError! Marcador n	o definido
7	S	System Requisitos <b>jError! Marcador n</b>	o definido
	7.1	L Función: Turn on	8
	<ul><li>7.1</li><li>7.2</li></ul>		
		Punción: Turn off	8
	7.2	Punción: Turn off	3 3
	7.2 7.3	Punción: Turn off	38 22
	7.2 7.3 7.4	Punción: Turn off	88 22
	7.2 7.3 7.4 7.5	Función: Turn off	8 s s
	7.2 7.3 7.4 7.5 7.6	Función: Turn off	8910
	7.2 7.3 7.4 7.5 7.6 7.7	Función: Turn off	891010
	7.2 7.3 7.4 7.5 7.6 7.7	Función: Turn off	
	7.2 7.3 7.4 7.5 7.6 7.7 7.8	Función: Turn off	
	7.2 7.3 7.4 7.5 7.6 7.7 7.8 7.9	Función: Turn off	



Versión 1.0

Pag. 3 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
Req_1	Título	1 Introducción		N.A
Req_2	Título	2 Propósito		N.A
Req_3	Info	El propósito de esta especificación es describir la funcionalidad para el sistema Patiente Eléctrico. El sistema se desarrollará en la asignatura de Plataformas de Testeo y Validación.		N.A
Req_248	Título	2.1 Antecedentes y contexto		N.A
Req_250	Info	Este documento describe la especificación de los requisitos de un patinete eléctrico fabricado y vendido por MU Scooters Inc. La siguiente figura muestra la estructura general del scooter.  Charger  Utility grid  El patinete se vende con el cargador y estará preparado para cargar desde la red eléctrica común de 230 V.		N.A



Versión 1.0

Pag. 4 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
		El scooter se conectará a una aplicación en un smartphone mediante Bluetooth. La aplicación registrará información sobre los trayectos y tendrá acceso a coordenadas GPS.		
		Utilizando las coordenadas GPS, la aplicación enviará una orden de limitación de velocidad al scooter en determinadas zonas.		
Req_246	Título	2.2 Trazabilidad y notación		N.A
Req_247	Info			N.A
Req_211	Info			N.A
Req_64	Info			N.A
Req_5	Título			N.A
		3 Definiciones		
Req_7	Título	3.1 Acrónimos		N.A
Req_8	Info	SOC: Estado de carga GAP: Perfil de acceso genérico GATT: Perfil genérico de atributos SPP: Perfil de puerto serie		N.A
Req_9	Título	3.2 Definiciones		N.A
Req_10	Info	Enumere y describa aquí los términos que pueden no ser de conocimiento común		N.A
Req_11	Título			N.A
		4 Referencias		



Versión 1.0

Pag. 5 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
Req_68	Título	4.1 Documentos		N.A
Req_96	Info	Enumere aquí cualquier documento externo que pueda citarse en el pliego de condiciones. Asegúrese de que el documento citado está disponible para el lector (mediante hipervínculo o similar).		N.A
Req_14	Título	5 Descripción general		N.A
Req_15	Título	5.1 Usuarios y casos de uso		N.A
Req_237	Info	Se identifican los siguientes usuarios del sistema: Conductor. Mantenedor. Red eléctrica. Smartphone.		N.A
Req_236	Info	Diagrama de casos de uso.    ue Electric scooter		N.A
Req_16	Título	5.2 Límites e interfaces del sistema		N.A
Req_200	Info	Límites		



Versión 1.0

Pag. 6 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
		Throttle + brake  Battery electronics  Charger  Utility gri		
Req_238	Info	Diagrama de interfaces		N.A
		Smartphone  Charger plug  Utility grid  Throttle  Driver  Brake  Front wheel  Road		
Req_239	Info	A continuación, se indican las interfaces del sistema.  Comunicaciones Bluetooth: Las comunicaciones Bluetooth se utilizarán para intercambiar información entre el scooter y un smartphone. Principalmente intercambiarán información sobre coordenadas de localización. Por un lado, una aplicación almacenará la ubicación del scooter cada 5 segundos. Para ello, la aplicación se vinculará al scooter mediante un código QR presente en el manillar. Por otro lado, en función de las coordenadas del scooter, la aplicación podrá enviar una orden de limitación de velocidad al scooter.  Enchufe del cargador: La batería se cargará desde la red convencional de baja tensión (230 V <sub>rms</sub> ) utilizando un enchufe eléctrico de tipo F.		N.A



Versión 1.0

Pag. 7 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
		Acelerador: El usuario establecerá una orden de aceleración mediante un acelerador mecánico instalado en el manillar. Dependiendo del ángulo del acelerador, enviará una señal eléctrica legible por la placa de control.  Freno: Se utilizará un freno mecánico de fricción para detener el scooter. Se instalará en la rueda trasera y el usuario lo controlará con una palanca en el mango del scooter.  Pantalla: Se utilizará una pantalla para mostrar el estado del scooter al conductor y al encargado del mantenimiento. Se puede utilizar para mostrar la velocidad y la batería SOC información.  Rueda trasera: Rueda con freno mecánico incorporado.  Rueda delantera: Rueda con motor eléctrico incorporado.		
Req_240	Título	5.3 Supuestos y no objetivos		N.A
Req_241	Info	Escriba aquí las suposiciones no evidentes que se han hecho al hacer esta especificación, si las hay.		N.A
Req_242	Info	Escriba aquí los objetivos no evidentes que se han establecido en relación con el <sistema>, si los hay.</sistema>		N.A
Req_74	Título	6 Funciones del sistema		N.A
Req_75	Info	<ol> <li>Las principales funciones del sistema son:</li> <li>Encender: enciende el scooter eléctrico.</li> <li>Apagar: apaga el scooter eléctrico.</li> <li>Acelerar: el conductor pisa el acelerador y el scooter acelera. Aumenta la velocidad del scooter en una cantidad determinada.</li> <li>Freno: el conductor pisa el freno y el scooter desacelera. Disminuye la velocidad del scooter en cierta cantidad.</li> <li>Avanzar: Avanza con la velocidad actual.</li> <li>Mostrar velocidad: muestra la velocidad real en la pantalla.</li> <li>Mostrar SOC: muestra el SOC real en la pantalla.</li> <li>Cargar batería: carga la batería al 100 % del SOC.</li> <li>Limitar el par de propulsión: limitar el par de propulsión en función de la ubicación.</li> <li>Scooter plegable/desplegable.</li> <li>Instalar/desinstalar la batería.</li> <li>Instalar/desinstalar ruedas.</li> </ol>		N.A



Versión 1.0

Pag. 8 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
Req_18	Título	7 Requisitos de sistema		N.A
Req_19	Título	7.1 Función: Encender		N.A
Req_535	Requis ito	Los usuarios podrán encender y apagar el scooter.		N.A
Req_536	Requis ito	El scooter tendrá un solo interruptor mecánico de encendido y apagado.		N.A
Req_537	Requis ito	El scooter conectará la batería al sistema electrónico cuando el botón de encendido/apagado esté en posición ON mientras el SOC sea superior al 10 %.		N.A
Req_539	Requis ito	El scooter mostrará el SOC inicial cuando el botón de encendido/apagado esté en posición ON mientras el SOC sea superior al 10 %.		N.A
Req_540	Requis ito	El scooter mostrará una señal de sin batería en la pantalla cuando el SOC sea inferior al 10 %.		No se recomie nda el funciona miento con un SOC bajo
Req_100	Título	7.2 Función: Apagado		N.A
Req_101	Requis ito	El scooter desconectará la batería del accionamiento eléctrico cuando el botón de encendido/apagado esté en posición OFF.		N.A
Req_102	Título	7.3 Función: Acelarar		N.A
Req_103	Requis ito	El scooter tendrá un acelerador mecánico accionable a mano.		N.A
Req_104	Requis ito	El scooter controlará el par motor proporcionalmente al ángulo del acelerador mecánico.		N.A



Versión 1.0

Pag. 9 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
Req_105	Requis ito	El scooter deberá acelerar de 0 a velocidad máxima en 6 segundos en las siguientes condiciones: peso máximo del piloto, 100% de SOC, neumáticos inflados según las especificaciones del fabricante, suelo llano, configuración de máximo rendimiento.		N.A
Req_106	Título	7.4 Función: Freno		N.A
Req_107	Requis ito	El scooter tendrá un freno mecánico instalado en la rueda trasera.		N.A
Req_108	Requis ito	El scooter desacelerará desde la velocidad máxima hasta cero en 6 segundos en las siguientes condiciones: peso máximo del conductor, 100% de SOC, neumáticos inflados según las especificaciones del fabricante, suelo llano, configuración de máximo rendimiento.		N.A
Req_109	Requis ito	El scooter podrá detenerse a 25 km/h en una distancia máxima de 2 m cuando se accione el freno mecánico.		N.A
Req_110	Título	7.5 Función: Avanzar		N.A
Req_111	Requis ito	El scooter circulará a una velocidad máxima de 25 km/h ± 2 km/h.		City law
Req_112	Requis ito	El scooter subirá una cuesta de 80 m de longitud con una pendiente media del 10 % en un máximo de 10 s a una velocidad media de 10 km/h.		N.A
Req_113	Requis ito	El scooter acelerará hasta la velocidad máxima, circular 10 segundos a velocidad máxima y desacelerar hasta detenerse en las siguientes condiciones: peso máximo del conductor, carga completa, neumáticos inflados según las especificaciones del fabricante, suelo llano, configuración de máximo rendimiento.		N.A
Req_114	Requis ito	El scooter tendrá una autonomía de al menos 80 km en las siguientes condiciones: Pendiente media del 5 %, peso máximo del conductor, carga completa, neumáticos inflados según las especificaciones de fabricación, configuración de máximo rendimiento (sin modo de ahorro de energía), aceleración máxima solicitada en todas las aceleraciones. El scooter se conduce hasta que la batería se agota por completo.		N.A



Versión 1.0

Pag. 10 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
Req_115	Título	7.6 Función: Mostrar velocidad		N.A
Req_116	Requis ito	El scooter mostrará su velocidad real en km/h.		N.A
Req_117	Requis ito	El scooter mostrará su velocidad real en pasos de 2 km/h.		N.A
Req_118	Requis ito	El scooter medirá su velocidad real con un error máximo del 2% respecto a la velocidad real.		N.A
Req_119	Título	7.7 Función: Visualizar SOC		N.A
Req_120	Requis ito	El scooter mostrará su SOC real en porcentaje respecto a su estado de batería completa.		N.A
Req_121	Requis ito	El scooter mostrará su SOC real en pasos del 5 %.		N.A
Req_122	Requis ito	El scooter estimará su SOC real con un error máximo del 5 % con respecto al SOC real.		N.A
Req_123	Título	7.8 Función: Cargar battery		N.A
Req_124	Requis ito	El scooter cargará la batería desde la red eléctrica.		N.A
Req_125	Requis ito	El scooter cargará la batería del 30 % al 80 % del SOC en 2 horas.		N.A
Req_126	Título	7.9 Función: Limitar par de tracción		N.A
Req_127	Requis ito	El sistema establecerá el límite de par según los datos recibidos a través de su interfaz bluetooth.		N.A
Req_128	Requis ito	La interfaz Bluetooth del sistema tendrá las siguientes características:  - Bluetooth 5.0 o versión superior.  - Apoyo a los protocolos GATT y GAP.		N.A
Req_129	Requis ito	El sistema utilizará el protocolo SPP para recibir los datos de límite de par, donde el sistema es el servidor y el smartphone o dispositivo de envío será el cliente.		N.A



Versión 1.0

Pag. 11 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
Req_130	Requis ito	El límite de par se interpretará como un entero sin signo de 8 bits, donde el valor representa el par en Newton-metros.		N.A
Req_131	Requis ito	El scooter limitará su par de propulsión al 50 % de su par máximo mientras el indicador de par límite esté activado.		N.A
Req_132	Título	7.10 Función: Plegar/desplegar		N.A
Req_133	Requis ito	El scooter deberá ser plegable.		N.A
Req_134	Requis ito	El tamaño plegado será longitud 45,5 x altura 46,1 x anchura 19,8 pulgadas		N.A
Req_135	Requis ito	El tamaño sin plegar será longitud 45,5 x altura 46,1 x anchura 21,3 pulgadas		N.A
Req_136	Título	7.11 Función: Instalar/desinstalar batería		N.A
Req_137	Requis ito	La batería deberá ser extraíble.		N.A
Req_138	Requis ito	Se sustituirá la batería.		N.A
Req_139	Requis ito	La batería incluirá medidas de seguridad para evitar cortocircuitos al instalarla/extraerla.		N.A
Req_140	Título	7.12 Función: Instalar/desinstalar ruedas		N.A
Req_141	Requis ito	Las ruedas delanteras y traseras serán desmontables		N.A
Req_142	Requis ito	Se sustituirán las ruedas delanteras y traseras		N.A
Req_143		7.13 Miscellaneous		N.A
Req_144	Requis ito	El peso máximo del scooter será de 20 kg ± 2 kg		N.A
Req_145	Requis ito	El diámetro máximo de la rueda será de 125 mm		N.A
Req_146	Requis ito	El motor se integrará en la rueda delantera		N.A



Versión 1.0

Pag. 12 of 12

ID	Object Type		Parent Requisit o	Rational e
Req_147	Requis ito	El conductor pesará un máximo de 100 kg.		N.A
Req_148	Requis ito	El scooter proporcionará la potencia nominal a una temperatura ambiente comprendida entre -10 °C y 40 °C en las siguientes condiciones: peso máximo del conductor, completamente cargado, neumáticos inflados según las especificaciones del fabricante, suelo llano, configuración de máximo rendimiento.		N.A