# Introduction au méthodes statistiques

Cours 3: Maximum de Vraisemblance

Michal W. Urdanivia\*

\*UGA, Faculté d'Économie, GAEL, e-mail : michal.wong-urdanivia@univ-grenoble-alpes.fr

12 septembre 2022

### Plan

1. Vraisemblance

2. Maximum de vraisemblance

3. Interprétation du principe du MV

### Plan

1. Vraisemblance

2. Maximum de vraisemblance

3. Interprétation du principe du MV

# 1. Vraisemblance

## Vraisemblance, cas discret

- Soit un modèle statistique  $(\mathcal{E}, \mathcal{F}, (P_{\theta})_{\theta \in \Theta})$  associé à un échantillon de v.a. i.i.d,  $X_1, X_2, \dots, X_n$ . Supposons que  $\mathcal{E}$  est discret(i.e., fini, ou dénombrable).
- <u>Définition</u> : la **vraisemblance** du modèle est l'application  $\mathcal{L}_n$  (ou seulement  $\mathcal{L}$ ) définie par :

$$\mathcal{L}_n: \mathcal{E}^n \times \Theta \to \mathbb{R}$$
  
  $(x_1, x_2, \dots, x_n, \theta) \mapsto \mathsf{P}_{\theta}(X_1 = x_1, X_2 = x_2, \dots, X_n = x_n).$ 

## Vraisemblance, cas discret

#### • Exemples :

1. Tirages de Bernoulli : si  $X_1, X_2, \dots, X_n \stackrel{i.i.d.}{\sim} Ber(p)$  pour un  $p \in (0, 1)$  :

$$\mathcal{E} = \{0, 1\}, 
- \Theta = (0, 1), 
- \forall (x_1, ..., x_n) \in \{0, 1\}^n, \forall p \in (0, 1) : 
\mathcal{L}(x_1, ..., x_n, p) = \prod_{i=1}^n P_p(X_i = x_i) 
= \prod_{i=1}^n p^{x_i} (1 - p)^{(1 - x_i)} 
= p^{\sum_{i=1}^n x_i} (1 - p)^{(n - \sum_{i=1}^n x_i)}.$$

## Vraisemblance, cas discret

- 2. Modèle de Poisson : si  $X_1, X_2, \dots, X_n \overset{i.i.d.}{\sim} \mathcal{P}oiss(\lambda)$ , pour un  $\lambda > 0$  :
  - $\mathcal{E} = \mathbb{N}$ .
  - $\Theta = (0, \infty)$ .
  - $\forall (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{N}^n, \forall \lambda > 0$ :

$$\mathcal{L}(x_1, x_2, \dots, x_n, \lambda) = \prod_{i=1}^n \mathsf{P}_{\lambda}(X_i = x_i)$$

$$= \prod_{i=1}^n \mathsf{e}^{-\lambda} \frac{\lambda^{x_i}}{x_i!}$$

$$= \mathsf{e}^{-n\lambda} \frac{\lambda^{\sum_{i=1}^n x_i}}{x_1! x_2! \dots x_n!}.$$

## Vraisemblance, cas continu

- Soit un modèle statistique (ε, F, (P)<sub>θ∈Θ</sub>) associé à un échantillon de v.a. i.i.d,
   X<sub>1</sub>, X<sub>2</sub>,..., X<sub>n</sub>. Supposons que tous les P<sub>θ</sub> ont une densité f<sub>θ</sub> par rapport à la mesure de Lebesgue.
- **Définition** : la vraisemblance du modèle est l'application  $\mathcal L$  définie par :

$$\mathcal{L}: \mathcal{E}^n \times \Theta \to \mathbb{R}$$
$$(x_1, x_2, \dots, x_n, \theta) \mapsto \prod_{i=1}^n f_{\theta}(x_i).$$

## Vraisemblance, cas continu

#### Exemples :

- 1. **Modèle Gaussien** : Si  $X_1, X_2, \ldots, X_n \overset{i.i.d.}{\sim} \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ , pour un  $\mu \in \mathbb{R}$ , et  $\sigma^2 > 0$  :
  - $\mathcal{E} = \mathbb{R}$ .
  - $\Theta = \mathbb{R} \times \mathbb{R}^*$ ,
  - $\forall (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n, \forall (\mu, \sigma^2) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+^*$ :

$$\mathcal{L}(x_1, x_2, \dots, x_n, \mu, \sigma^2) = \frac{1}{(\sqrt{2\pi\sigma^2})^n} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (x_i - \mu)^2\right).$$

### Plan

1. Vraisemblance

2. Maximum de vraisemblance

3. Interprétation du principe du MV

# 2. Maximum de vraisemblance

#### Estimateur du maximum de vraisemblance

- Soit  $X_1, X_2, ..., X_n$  un échantillon i.i.d. associé au modèle statistique  $(\mathcal{E}, \mathcal{F}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$  et soit  $\mathcal{L}$  la vraisemblance du modèle.
- <u>Définition</u>: l'estimateur du maximum de vraisemblance est défini par,

$$\hat{\theta}_n^{MV} = \underset{\theta \in \Theta}{\operatorname{arg\,max}} \ \mathcal{L}(X_1, X_2, \dots, X_n, \theta),$$

dès lors qu'il existe.

• Remarque(log-vraisemblance) : en pratique, on utilise le fait que,

$$\hat{\theta}_n^{MV} = \underset{\theta \in \Theta}{\operatorname{arg max}} \log \mathcal{L}(X_1, X_2, \dots, X_n, \theta).$$

#### Estimateur du maximum de vraisemblance

#### Exemples

- Tirages de Bernoulli :  $\hat{p}_n^{MV} = \bar{X}_n$ .
- Modèle de Poisson :  $\hat{\lambda}_{n}^{MV} = \bar{X}_{n}$ .
- Modèle Gaussien :  $(\hat{\mu}_n, \hat{\sigma}_n^2) = (\bar{X}_n, \hat{S}_n)$ .

# Information de Fisher(Définition)

Définissons la log-vraisemblance d'une observation par :

$$\ell(\theta) = \log \mathcal{L}(X, \theta), \quad \theta \in \Theta.$$

- Supposons que  $\ell$  est p.s. doublement différentiable.
- Sous certaines conditions de régularité, l'information de Fisher du modèle statistique est définie par :

$$I( heta) = \mathsf{V}_{ heta}\left(\mathsf{\nabla}_{ heta}\ell( heta)
ight) = -\,\mathsf{E}_{ heta}igg(rac{\partial^2\ell}{\partial heta\partial heta'}( heta)igg).$$

#### Estimateur du MV : théorème

- Soit  $\theta^* \in \Theta$  (le **vrai paramètre**). Supposons les conditions suivantes vérifiées :
  - 1. Le modèle est identifié.
  - 2. Pour tout  $\theta \in \Theta$ , le support de  $P_{\theta}$  ne dépend pas de  $\theta$ .
  - 3.  $\theta^*$  n'est pas sur la limite de  $\Theta$ .
  - 4.  $I(\theta)$  est inversible dans un voisinage de  $\theta^*$ .
  - 5. Quelques conditions techniques additionnelles.
- Alors,  $\hat{\theta}_n^{MV}$  vérifie :
  - $\hat{\theta}_n^{MV} \xrightarrow{p} \theta^*$ , par rapport à  $P_{\theta^*}$ ;
  - $\sqrt{n} \left( \hat{\theta}_n^{MV} \theta^* \right) \stackrel{d}{\to} \mathcal{N} \left( 0, \mathcal{I}(\theta^*)^{-1} \right), \text{ par rapport à } \mathsf{P}_{\theta^*}.$

### Plan

1. Vraisemblance

2. Maximum de vraisemblance

3. Interprétation du principe du MV

# 3. Interprétation du principe du MV

- On considère le modèle statistique (ε, F, (P<sub>θ</sub>)<sub>θ∈Θ</sub>) associé à l'échantillon de v.a. i.i.d X<sub>1</sub>, X<sub>2</sub>,..., X<sub>n</sub>.
- Le vrai paramètre du modèle est  $\theta^* \in \Theta$ , i.e.,  $X \sim P_{\theta^*}$ .
- Objectif du statisticien : étant donné  $X_1, X_2, \ldots, X_n$  trouver/construire un estimateur  $\widehat{\theta} := \widehat{\theta}(X_1, X_2, \ldots, X_n)$  tel que  $P_{\widehat{\theta}}$  soit proche de  $P_{\theta^*}$  pour la vraie valeur du paramètre  $\theta^*$ .
- Ceci signifie que l'on souhaite que  $|P_{\hat{\theta}}(A) P_{\theta^*}(A)|$  soit petit pour tout  $A \subset \mathcal{F}$

• <u>Définition</u>: la distance en variation totale(DVT) entre deux mesures de probabilité  $P_{\theta}$  et  $P_{\theta'}$  est définie par,

$$\mathsf{d}_{\mathsf{V}t}(\mathsf{P}_{\theta},\mathsf{P}_{\theta'}) = \max_{\mathsf{A} \in \mathcal{F}} \left| \mathsf{P}_{\theta}(\mathsf{A}) - \mathsf{P}_{\theta'}(\mathsf{A}) \right|.$$

- Supposons que  $\mathcal{E}$  soit discret(i.e., fini ou dénombrable). Ceci inclut les v.a., suivant des lois de Bernoulli, binomiales, de Poisson,...
- Dans ce cas, X a une fonction de masse :

$$P_{\theta}(X = x) =: p_{\theta}(x) \text{ pour tout } x \in \mathcal{E}, p_{\theta}(x) > 0, \sum_{x \in \mathcal{E}} p_{\theta}(x) = 1.$$

• Alors la DVT entre  $P_{\theta}$  et  $P_{\theta'}$  est simplement une fonction des fonctions de masse  $p_{\theta}$  et  $p_{\theta'}$ :

$$d_{vt}(P_{\theta}, P_{\theta'}) = \frac{1}{2} \sum_{x \in \mathcal{E}} \left| p_{\theta}(x) - p_{\theta'}(x) \right|.$$

- Supposons que  $\mathcal E$  est continu, par exemple pour de v.a. gaussiennes ou exponentielles, ...
- Supposons aussi que la densité de X pour tout  $A \in \mathcal{F}$  est donnée par,

$$\mathsf{P}_{\theta}(X \in A) = \int_{A} f_{\theta}(x) \mathrm{d}x, \quad f_{\theta}(x) \geq 0, \quad \int_{\mathcal{F}} f_{\theta}(x) \mathrm{d}x = 1.$$

• La DVT entre  $P_{\theta}$  et  $P_{\theta'}$  est simplement fonction des densités  $f_{\theta}$  et  $f_{\theta'}$ :

$$\mathsf{d}_{\mathsf{v}\mathsf{f}}(\mathsf{P}_{\theta},\mathsf{P}_{\theta'}) = \frac{1}{2} \int_{\mathsf{x} \in \mathcal{E}} \left| f_{\theta}(\mathsf{x}) - f_{\theta'}(\mathsf{x}) \right|.$$

# Propriétés de la DVT

- i)  $d_{vt}(P_{\theta}, P_{\theta'}) = d_{vt}(P_{\theta'}, P_{\theta})$ (symétrie).
- ii)  $d_{vt}(P_{\theta}, P_{\theta'}) \geq 0$ .
- iii)  $d_{vt}(P_{\theta}, P_{\theta'}) = 0 \text{ ssi } P_{\theta} = P_{\theta'}$
- $\text{iv)} \ \ d_{vt}\big(P_\theta,P_{\theta'}\big) \leq d_{vt}\big(P_\theta,P_{\theta''}\big) + d_{vt}\big(P_{\theta''},P_{\theta'}\big) \\ (\text{in\'egalit\'e triangulaire}).$ 
  - La DTV est ainsi une distance entre lois de probabilité.

# Stratégie d'estimation

- Construire un estimateur  $\hat{d}_{vt}(P_{\theta}, P_{\theta^*})$  pour tout  $\theta \in \Theta$ .
- Obtenir alors  $\hat{\theta}$  qui minimise la fonction  $\theta \mapsto \hat{d}_{vt}(P_{\theta}, P_{\theta^*})$ .
- **Problème** : construire  $\hat{d}_{vt}(P_{\theta}, P_{\theta^*})$  n'est pas évident!

# Divergence de Kullback-Leibler

- Nous pouvons essayer de remplacer la DVT par une autre distance entre mesures de probabilité.
- Une, communément retenue car pratique est la divergence de Kullback-Leibler
- **<u>Définition</u>**: la divergence de Kullback-Leibler(KL) entre deux mesures de probabilité  $P_{\theta}$  et  $P_{\theta'}$  est définie par,

$$\mathsf{KL}(\mathsf{P}_{\theta},\mathsf{P}_{\theta'}) = \begin{cases} \sum_{x \in \mathcal{E}} \mathsf{p}_{\theta}(x) \log \left(\frac{\mathsf{p}_{\theta}(x)}{\mathsf{p}_{\theta'}(x)}\right) & \text{lorsque } \mathcal{E} \text{ est discret} \\ \\ \int_{\mathcal{E}} f_{\theta}(x) \log \left(\frac{f_{\theta}(x)}{f_{\theta'}(x)}\right) \mathrm{d}x & \text{lorsque } \mathcal{E} \text{ est continu.} \end{cases}$$

# Propriétés de la divergence de KL

- i)  $KL(P_{\theta}, P_{\theta'}) \neq KL(P_{\theta'}, P_{\theta})$ , en général.
- ii)  $KL(P_{\theta}, P_{\theta'}) \geq 0$ .
- iii)  $KL(P_{\theta}, P_{\theta'}) = 0 \text{ ssi } P_{\theta} = P_{\theta'}.$
- iv)  $KL(P_{\theta}, P_{\theta'}) \nleq KL(P_{\theta}, P_{\theta''}) + KL(P_{\theta''}, P_{\theta'})$  en général.
  - Ce n'est donc pas une distance, d'où le nom de divergence.
  - Et l'asymétrie sera la clé pour pouvoir l'estimer!

- On considère le cas οù ε est discret.
- La divergence entre  $P_{\theta^*}$  et  $P_{\theta}$  est,

$$\begin{aligned} \mathsf{KL}(\mathsf{P}_{\theta^*},\mathsf{P}_{\theta}) &= \mathsf{E}_{\theta^*} \left[ \mathsf{log} \left( \frac{\mathsf{p}_{\theta^*}(X)}{\mathsf{p}_{\theta}(X)} \right) \right] \\ &= \mathsf{E}_{\theta^*} \left[ \mathsf{log} \, \mathsf{p}_{\theta^*}(X) \right] - \mathsf{E}_{\theta^*} \left[ \mathsf{log} \, \mathsf{p}_{\theta}(X) \right] \end{aligned}$$

• Ainsi, la fonction  $\theta \mapsto KL(P_{\theta^*}, P_{\theta})$  est de la forme :

constante 
$$- \mathsf{E}_{\theta^*} [\log \mathsf{p}_{\theta}(X)]$$

.

• Un estimateur consistant de  $E_{\theta^*}[\log p_{\theta}(X)]$  est  $\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n \log p_{\theta}(X_i)(LGN)$ .

• Et un estimateur de la divergence sera,

$$\widehat{\mathsf{KL}}(\mathsf{P}_{\theta^*},\mathsf{P}_{\theta}) = \text{constante } -\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n \log \mathsf{p}_{\theta}(X_i).$$

Si nous revenons au problème de la minimisation de la distance entre les measures P<sub>θ\*</sub> et P<sub>θ</sub> pour définir l'estimateur θ̂, alors d'après ce qui précède il s'agit de résoudre,

$$\min_{\theta \in \Theta} \hat{\mathsf{KL}}(\mathsf{P}_{\theta^*}, \mathsf{P}_{\theta}) = \min_{\theta \in \Theta} \left[ \text{constante } -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \log \mathsf{p}_{\theta}(X_i) \right]$$

Et nous avons.

$$\begin{split} \min_{\theta \in \Theta} \left[ \text{constante } -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \log \mathsf{p}_{\theta}(X_{i}) \right] &\Leftrightarrow \min_{\theta \in \Theta} \left[ -\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \log \mathsf{p}_{\theta}(X_{i}) \right] \\ &\Leftrightarrow \max_{\theta \in \Theta} \left[ \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \log \mathsf{p}_{\theta}(X_{i}) \right] \\ &\Leftrightarrow \max_{\theta \in \Theta} \left[ \sum_{i=1}^{n} \log \mathsf{p}_{\theta}(X_{i}) \right] \\ &\Leftrightarrow \max_{\theta \in \Theta} \left[ \log \left( \prod_{i=1}^{n} \mathsf{p}_{\theta}(X_{i}) \right) \right] \\ &\Leftrightarrow \max_{\theta \in \Theta} \left[ \prod_{i=1}^{n} \mathsf{p}_{\theta}(X_{i}) \right] \end{split}$$

• Qui est donc le principe du MV!!