دانشکده شهید شمسیپور

مباحث ويژه

پیشنویس جزئیات پروژهٔ درس مباحث ویژه – راهاندازی خانه هوشمند

محمدیاسین داوده و مهدی صفریان

استاد ساسان برهليا

مطالب	فهرست

١	مقدمه	١
۲	پیش نیازها	١
٣	ِاهاندازی اولیه برد پای	١
۴	کار با ماژولها ۱.۴ ـ ترمینولوژی	Y Y

۱ مقدمه

۲ پیش نیازها

برای هر پروژهٔ IoT که در آن وضعیت سنسورها نیاز به تحلیل یا منطق داشته باشد نیاز به پردازندهای قابل برنامهنویسی وجود دارد. برای پشتیبانی از چنین سنسورهایی این پردازندهها باید مجهز به پینهای ورودی و خروجی عمومی یا GPIO باشند تا بتوانند سنگنالهای سنسورها را دریافت، اکتوپتورها را فعال و انرژی قطعات را تأمین کنند.

باشند تا بتوانند سیگنالهای سنسورها را دریافت، اکتویتورها را فعال و انرژی قطعات را تأمین کنند. میکروکنترلها پردازندههای کوچکی هستند که برای چنین پروژههایی ساخته شدهاند. از این جهت میتوان از چنین میکروکنترلهایی مانند آردوینو برای این پروژه استفاده کرد. ما در این پروژه از برد Raspberry Pi 3B استفاده می کنیم که یک برد با پردازنده آرم و GPIO است. برای اتصال سنسورها به GPIO احتیاج است.

سنسورها معمولاً ورودیهای 3.3V و 5.0V استفاده می کنند. در نتیجه مهم است که GPIO بتواند 5.0V را پشتیبانی کند در غیر این نیاز به یک PSU 7 جداگانه وجود دارد.

برای این پُروژه ما سه ماژول گلدان هوشمند، تشخیص گاز و الکلریز هوشمند نیازمند سنسورهای متفاوتی هستیم. برای راحتی کار از ماژولهای این سنسورها استفاده میکنیم که آماده به کار هستند روی یک برد هستند. یک سنسور رطوبت خاک^۳، سنسور مجاورت مادون قرمز^۴ و سنسور گاز^۵ مورد استفاده است.

برای انجام فعالیت ها به دو عدد رله، یک موتور چرخشی و یک پمپ آب نیاز است.

به طور کل لیست وسایل مورد استفاده در این پروژه به شرح زیر است:

- سنسورها
- ماژول رطوبت خاک
- ماژول مجاورت مادون قرمز
 - ماژول تشخیص گاز
 - عملگرها
 - موتور چرخش
 - يمي آب
 - ساير
 - Raspberry Pi 3B -
 - سیم
- رله (دوعدد یا یک رله دو کاناله)
- بردبرد (Breadboard) (اختیاری)
 - PSU بردبرد (اختیاری)
- سیستمی ثانوی (اختیاری در صورت استفاده از Raspberry)

۳ راهاندازی اولیه برد پای

پیش از استفاده از برد پای روی آن سیستم عامل لینوکس را ریخته و نصب می کنیم. پس از این، برای برنامهنویسی در پایتون نیاز به کتابخانهٔ Raspberry Pi OS برای مدیریت GPIO داریم که به طور پیش فرض روی توزیع Raspberry Pi OS و Raspbian موجود است.

برای کار با برد پای از طریق سیستمی ثانوی میتوان با SSH یا کابل TTL که به پینهای ۸ ،GND (کابل سفید) و ۱۰ (کابل سبز) ارتباط برقرار می کند متصل شد. پیش از برقراری این ارتباطاتات باید با raspberry-config قابلیت SSH یا/و سریال را فعال کرد.

پس از این با ادیتور مورد علاقه با پشتیبانی از SSH (مثلاً Emacs Tramp) یا ابزاری مناسب کار با TTL مانند tio به شکل tio /dev/ttyUSB به شکل tio /dev/ttyUSB به شکل

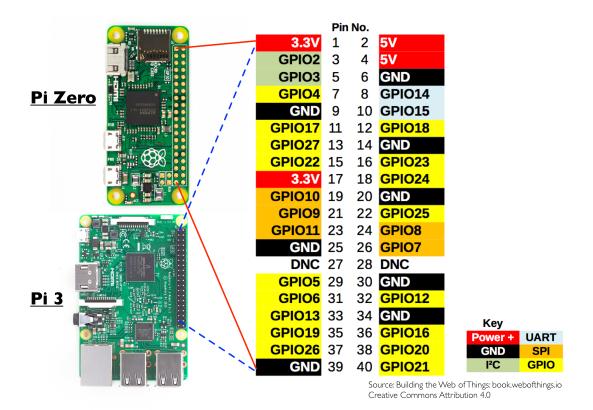
General Input Output Pins1

Power Supply Unit^Y

YL-69^r

IRFC51^f

MQ-5[∆]



شکل ۱: پینهای GPIO برد پای

۴ کار با ماژولها

۱.۴ ترمینولوژی

ماژولهای پینهایی دارند که با عنوانی مانند AO ،VCC و... نشانه گذاری شدهاند. پین VCC پین برق است. ابتدا باید مشخص کرد که برق مورد نیاز هر ماژول 3.3V یا 5.0V است. ولتاژ کم رساندن به ماژول خطرساز نیست از بیش از ولتاژ مورد قبول به آن تحمیل کردن ممکن است باعث خرابی شود. ماژولهایی که اینجا استفاده می کنیم همه از 5.0V استفاده می کنند.

پین GND پین منفی، پین DO پین خروجی دیجیتالی (دودویی) است و در نهایت پین AO پین خروجی آنالوگ است. معمولاً مقاومتی به نام پتانسیومتر (شکل ؟؟) روی این ماژولها وجود دارد که آستانهٔ یک شدن D0 را مشخص می *کند*.



شکل ۲: پتانسیومترهای مختلف