دانشكده شهيد شمسيپور

گزارشات مرتبط با درس مباحث ویژه

پیشنویس جزئیات پروژهٔ درس مباحث ویژه – راهاندازی خانه هوشمند

محمدیاسین داوده و مهدی صفریان

استاد ساسان برهليا

فوست مطالب

•	•	•																								
١	پیش نیازها																									,
۲	راهاندازی اول ۱.۲ مختصر ۲.۲ راهانداز:	یه برد پای ی بر SSH . ی Tor						•										•								•
۲	كار با ماژول	ها)
	١٠٣ أصطُلاح	ئات																								
	۲.۳ برقراری	، اتصال																								
	٣.٣ برُنامُهُنو	<u>.</u>																								
	۴.۳ مُعَرفي أ	فَايلَها																								
	1.4.4	ttings.yaml	. settii						٠					 ٠												
	7.4.7	اضافه کردن	ن زبان	، جدید			•	•					٠	 •				•			•	•	٠			
١	پیش نیا	ازها																								
١.,	ىھ. دەثۇ T∩	ا که د. آن مظ	" .		 ما	ن. ا:	۵,	تحا	1.1	ι,	۰. _۵	لة	دا.	 .l.	١.	٠.1:	۵,	١.	۱; ;	داء	i	ةارا	. 1	·	4 4	

برای هر پروژهٔ ۱۵۱ که در آن وصعیت سنسورها نیاز به تحلیل یا منطق داشته باشد نیاز به پردازندهای قابل برنامهنویسی وجود دارد. برای پشتیبانی از چنین سنسورهایی این پردازندهها باید مجهز به پینهای ورودی و خروجی عمومی یا GPIO باشند تا بتوانند سیگنالهای سنسورها را دریافت، اکتویتورها را فعال و انرژی قطعات را تأمین کنند.

میکروکنترلها پردازندههای کوچکی هستند که برای چنین پروژههایی ساخته شدهاند. از این جهت میتوان از چنین میکروکنترلهایی مانند آردوینو برای این پروژه استفاده کرد. ما در این پروژه از برد Raspberry Pi 3B استفاده می کنیم که یک برد با پردازنده آرم و GPIO است. برای اتصال سنسورها به GPIO احتیاج است.

سنسورها معمولاً ورودیهای 3.3V و 5.0V استفاده می کنند. در نتیجه مهم است که GPIO بتواند 5.0V را پشتیبانی

کند در غیر این نیاز به یک ^۲PSU جداگانه وجود دارد. برای این پروژه ما سه ماژول گلدان هوشمند، تشخیص گاز و الکلریز هوشمند نیازمند سنسورهای متفاوتی هستیم. برای راحتی کار از ماژولهای این سنسورها استفاده میکنیم که آماده به کار هستند روی یک برد هستند. یک سنسور رطوبت خاک 7 ، سنسور مجاورت مادون قرمز 4 و سنسور گاز 6 مورد استفاده است.

برای انجام فعالیتها به دو عدد رله، یک موتور چرخشی و یک پمپ آب نیاز است.

به طور کل لیست وسایل مورد استفاده در این پروژه به شرح زیر است:

- سنسورها
- ماژول رطوبت خاک
- ماژول مجاورت مادون قرمز
 - ماژول تشخیص گاز
 - عملگرها
 - موتور چرخش
 - يمي آب
 - Raspberry Pi 3B -
- رله (دوعدد یا یک رله دو کاناله)

General Input Output Pins1

Power Supply Unit^Y

YL-69^{*}

IRFC51^f

MQ-5[∆]

- بردبرد (Breadboard) (اختیاری)
 - PSU بردبرد (اختیاری)
- سیستمی ثانوی (اختیاری در صورت استفاده از Raspberry)

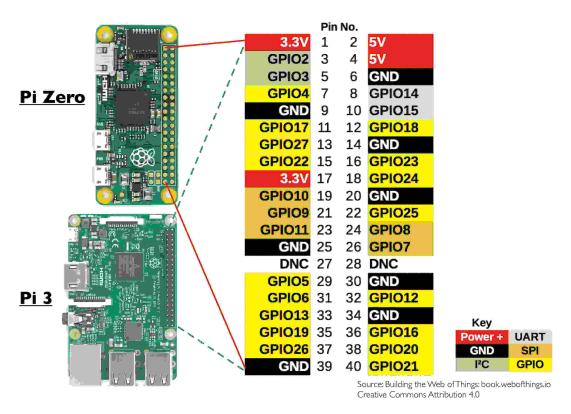
در این برگه فرض بر این است که کاربر از برد پای، یک سیستم ثانوی و سیستمعاملهای Raspbian/RasberryOS و لینوکسی دیگر استفاده میکنند که همه بر پایه SystemD است.

۲ راهاندازی اولیه برد یای

پیش از استفاده از برد پای روی آن سیستم عامل لینوکس را ریخته و نصب می کنیم. پس از این، برای برنامهنویسی در پایتون نیاز به کتابخانهٔ Raspberry Pi OS برای مدیریت GPIO داریم که به طور پیش فرض روی توزیع Raspberry Pi OS و Raspbian موجود است.

برای کار با برد پای از طریق سیستمی ثانوی میتوان با SSH یا کابل TTL که به پینهای ۸ ،GND (کابل سفید) و ۱۰ (کابل سفید) و ۱۰ (کابل سبز) ارتباط برقرار می کند متصل شد. پیش از برقراری این ارتباطاتات باید با raspberry-config قابلیت SSH قابلیت raspberry-config یا/و سریال را فعال کرد (بیشتر در ۱۰۲).

پس از این با ادیتور مورد علاقه با پشتیبانی از SSH (مثلاً Emacs Tramp) یا ابزاری مناسب کار با TTL مانند tio به شکل tio /dev/ttyUSB به کدزدن پرداخت.



شکل ۱: پینهای GPIO برد پای

۱۰۲ مختصری بر SSH

برای ارتباط آسان و ویرایش فایلها با دستگاهی ثانوی –به جز برد پای– نیازمند ارتباطی هستیم. یکی از بهترین پروتکلهای ارتباطی برای این کار SSH است که به کاربر یک شل کامل نه تنها فقط برای ارسال اطلاعات متنی –به عکس TTL– بلکه میتوان فایل و سایر دادههای پیچیدهتر را روی آن انتقال داد. در صورت غفلت در تنظیم صحیح، SSH میتواند پروتکلی خطرناک باشد. امنیت SSH را تأمین کنید. ارتباطات را به شبکه محلی محدود کنید و حتی المکان پس از انجام این پروژه قابلیتهای SSH را غیرفعال کنید.

برای راهاندازی یک سرور ساده SSH کافی است که دیمن آنرا روی سرور نصب کرده و آنرا اجرا کنید. برای این کار ابتدا با کابل TTL با سرور ارتباط برقرار می کنیم. روی آن OpenSSH را نصب کرده (از پیش با systemctl start sshd). همراه است) و آنرا اجرا می کنیم (برای سیستمدی: systemctl start sshd و systemctl enable sshd).

پس از راهاندازی و بررسی SSH میتوان به آن متصل شد. برای اتصال راحتتر بهتر است به سرور خود آیپی استاتیک از DHCP داده یا از سمت خود سرور درخواست آیپی ترجیحی کنید. اگر سرور با موفقیت راهاندازی شده باشد میتوانید با SSH داده یا از سمت خود سرور درخواست آیپی ترجیحی کنید. اگر سرور با موفقیت راهاندازی شده باشد میتوانید با پرامپت ssh \$username@\$ip -p \$port به آن متصل شد. پیشفرض SSH پورت پیشفرض برخود مواجه شوید.

. برای اتصال سادهتر و امکان مدیریت راحت میتوانید به فایل کانفیگ خود (پیشفرض ssh/config./~) خطوط زیر را به این صورت اضافه کنید (alias) نام مستعار سرور باشد):

```
cat >>~/.ssh/config <<EOF
Host $alias
HostName $ip
User $user
Port $port

EOF
```

پس از این میتوانید با ssh \$alias به سرور خود متصل شوید.

• اگر این نام مستعار را در کانفیگ فایل خود وارد نکردهاید از اینجا به بعد به جای alias\$ از همان قالب username@ip:port استفاده کنید.

در نهایت برای گذر از مشکل درخواست رمز میتوانید از کلید هویت استفاده کنید. برای این کاری کافیست با ssh-copy-ip \$alias یک جفت کلید عمومی با نام دلخواه بسازید و با ssh-copy-ip \$alias کلید عمومی خود را به لیست کلیدهای مجاز (پیشفرض ssh/authorized_keys) بیافزایید.

پس از این اگر (eval \$(ssh-agent) کرده و کلید خصوصی را به هویت خود با ssh-add ~/.ssh/key بیافزاید، سرور از شما رمز عبوری نمیخواهد.

ً برای اضّافهٔ کُردن کلیّد به طور اتوماتیک میتوانید از پارامتر IdentityFile در فایل کانفیگ استفاده کنید. به این صورت کانفیگ نهایی شما شبیه فایل زیر خواهد بود:

کد ۱: کانفیگ نمونه نام مستعار در سیستم ثانوی

```
Host rpi
HostName 192.168.1.111
User pi
IdentityFile ~/.ssh/id_rpi
```

۲۰۲ راهاندازی Tor

برای ارتباط باثباتتر یا از روترهایی که دسترسی به شبکه تلگرام ندارند میتوانید به سادگی تور را نصب کرده (apt install tor) و مشابه SSH سرویس آنرا اجرا (systemctl start tor) و فعال (systemctl enable tor) کنید. در صورتی که با خطا مواجه شد باید آنرا (یا پلی برای ارتباط) تنظیم کنید. اگر تور فعال باشد به طور پیشفرض روتر/پروکسی روی پورت خطا مواجه شد باید آنرا (یا پلی برای ارتباط) تنظیم کنید. اگر تور فعال باشد به طور پیشفرض (۹۱۵۰) خواهید داشت که به اتصال ما کمک میکند.

[🕏] علامت متغییر در شل است. به طور مثال جای ip="192.168.1.111" آنهی آدرس خود را بنویسید یا با "ip="192.168.1.111" آنرا تنظیم کنید.

ممکن است استفاده از تور یا پروکسی توسط مدیر شبکه، ISP یا دولت قانونی طلقی نشود. پیش از راهاندازی بررسی کنید.

٣ کار با ماژولها

1.۳ اصطلاحات

ماژولهای پینهایی دارند که با عنوانی مانند AO ، VCC و... نشانه گذاری شدهاند. پین VCC پین برق است. ابتدا باید مشخص کرد که برق مورد نیاز هر ماژول 3.3V یا 5.0V است. ولتاژ کم رساندن به ماژول خطرساز نیست از بیش از ولتاژ مورد قبول به آن تحمیل کردن ممکن است باعث خرابی شود. ماژولهایی که اینجا استفاده می کنیم همه از 5.0V استفاده می کنند. پین GND پین منفی، پین DO پین خروجی دیجیتالی (دودویی) است و در نهایت پین AO پین خروجی آنالوگ است. معمولاً مقاومتی به نام پتانسیومتر (شکل ۲) روی این ماژولها وجود دارد که آستانهٔ یک (یا صفر) شدن DO را مشخص می کند.



شکل ۲: پتانسیومترهای مختلف

۲.۳ برقراری اتصال

برای کار با هر ماژولی باید برق آنرا تأمین کرده و سپس پین D0 آنرا به یک GPIO (زرد روی ۱) وصل می کنیم. بعداً برای دسترسی به آن دسترسی پیدا کرد. در نهایت GND دسترسی به آن دسترسی پیدا کرد. در نهایت GND را متصل می کنیم.

هرگز رلهٔ یک کاناله را به 5.0V متصل نکنید.

۳.۳ برنامهنویسی

پس از اتصال ماژولها به برد میتوان آنها را برنامهنویسی کرد.

یکی از آسانترین زبانها برای شروع Hy یا Python میباشد. در این پروژه از های استفاده می کنیم که لیسپی از پایتون و است. اگر لیسپ، پایتون یا های را بلدید میتوانید هر کدام از دیگر سه را در چند ساعت بیاموزید. بعلاوه کدهای پایتون و های با hy2py و py2hy به یکدیگر تبدیل میشوند. برای جزئیات بیشتر درباره های به سایت آن https://hylang.org و مستندات آن

علاوه بر این نیازمند درک پایهای از YAML دارید.

۴.۳ معرفي فايلها

● settings-example.yaml همانطور که از نام آن مشخص است این فایل صرفا یک مثال است و باید یک فایل با این settigns.yaml بسازید و اطلاعات درون مثال را به فایل جدید منتقل کنید و با توجه به شرایط خودتان آن را تکمیل کنید.

تمامی تنظیمات مربوط به پروژه اعم از افرادی که میتوانند به بات تلگرامی دستور دهند، توکن(token) بات، حسگرها و ماژولهایی که قرار است به برد متصل شوند و دستوراتی که بات باید نسبت به آنها واکنشی نشان دهد در این فایل نگهداری میشوند. (برای اطلاعات درباره نحوه تکمیل فایل تنظیمات مراجعه شود به بخش ۱)

settings.hy •

عناصر و تنظیماتی که در فایل settings.yaml نوشته میشوند توسط این اسکریپت فراخوانی میشوند. اگر تنظیمات جدیدی اعمال شود این اسکریپت به راحتی تغییرات جدید را به برنامه میدهد و از آن به بعد بات تلگرامی با تنظیمات اعمال شده جدید کار می کند. هدف از ساخت این فایل ایجاد متغییرهایی پویا است که بتوان از طریق دیگر اسکریپتهای hy از این متغییرها استفاده کرد و از فراخوانی تنظیمات در هر اسکریپت به صورت جداگانه جلوگیری شود.

board.hy •

کنترل رله، دریافت و اجرای دستورات از طریق بات تلگرامی و تعیین زمانبندی سیستمی یا همان کرون جاب توسط این اسکریپت مدیریت میشوند که زیر یک کلاس به نام Module قرار دارند. کلاسی دیگری به نام GPIO وجود دارد که مدیریت ماژولهای متصل به برد که در فایل تنظیمات اضافه شدهاند را برعهده دارد و آن را به لیست ماژولهای موجود اضافه میکند.

bot.hy ●

تمامی توابع عملگر بات تلگرامی در این اسکریپت وجود دارد.

ابتدا با یک کلاس به نام brain مواجه هستیم. توابع که در این کلاس استفاده شدن صرفا برای تعامل ربات با کاربر در تلگرام است تا بتواند لیست ماژولهای موجود یا وضعیت آن را نمایش دهد.

settings.yaml 1.4.4

۱. دسترسیها

برای تعیین دسترسی افرادی که میتوانند به بات تلگرام فرمانی دهند باید نام کاربری تلگرام افراد را در بخش admins تعریف کنید.

admins:

- "@person1"
- "Ûperson2"
 - "Operson3"

۲. اتصال بات تلگرام

برای اتصال برنامه به یک بات تلگرامی ابتدا باید با استفاده از Bootfather یک بات تلگرامی بسازید و سپس آدرس توکن(token) بات را در قسمت token بنویسید.

https://docs.hylang.org/en/stable/language/api.html^y

token: 1234567890123456789012345678901234567890

۳. مشخص کردن نوع برد

نوع بردها یا BOARD هستند یا BCM که استاندارد خواندن پینهای موجود بر روی بردها است. در شکل ۱

gpio: BOARD # or BCM

۴. انتخاب زبان بات

متغییر locale زبان بات را مشخص می کند که مثلا به چه زبانی پاسخ شما را بدهد. پیش فرض فایل تنظیمات فارسی(fa-IR) است.

locale: "fa-IR" # or "en-GB"

۵. کلید پروکسی

برای راه اندازی پروکسی که قبلا گفته شده بود به شکل زیر از آن استفاده می کنیم.

یادآوری: تنها از پروکسی نوع socks۵ پشتیبانی میشود.

proxy: socks5://[ip]:[port]

۶. تعریف سنسورها

برای تعریف سنسورها باید در بخش modules به ازا هر پینی که فعال است حسگر خود را تعریف کنیم. مدیریت سنسورهای میتواند به صورت دستی یا حتی خودکار باشد. برای تعریف حالت خودکار سنسورها در بخش ۷ درباره آن توضیح خواهیم داد. در حالت دستی شما قادر هستید در هر لحظه به بات فرمان دهید که چه حسگری را فعال یا غیر فعال کند.

برای تعریف یک حسگر به شکل زیر عمل کنید:

```
modules:

- pin: 11 # pin number

io: out # اگر دستگاه تنها یک حسگر باشد که فقط خروجی تولید می کند profile را قرار میدهیم

auto: pot # اگر در بخش profile: man # (auto) است یا خودکار (man) است یا خودکار (man) است یا خودکار (auto: # اسامی کلیدی که کمک می کند تا بات آن حسگر را بشاند # اسامی کلیدی که کمک می کند تا بات آن حسگر را بشاند # en-GB: # نکته مهم: اولین نام، نام اصلی است که در کیبورد شیشهای تلگرام نمایش داده می شود. # - pot

- pot
- plant
- goldan
- goldan
- goldan
- goldan # المی دیگر زبانها # ال
```

۷. حالت خودکار سنسورها

پروفایلها رفتارهایی هستند که انتظار داریم یک حسگر در حالت خودکار از خود نشان دهد، برای مثال میخواهیم حسگر رطوب خاک هر ۵ ساعت چک شود و اگه رطوبت خاک به اندازه کافی نبود رله پمپ آب را روشن کند و گلدان را آبیاری کند.

در بخش پروفایل در حال حاضر مقادیر duration که مدت زمان فعال ماندن را مشخص می کند، cron که الگوی کرون جاب سیستمی را می گیرد، gate شماره پین گیت است؛ وجود گیت به ما کمک می کند تا اگر در کرون لحظه فعال سازی یک راهانداز (رله) فرا رسیده بود؛ گیت وضعیت حسگرها را بررسی می کند که آیا لازم است اجازه فعال سازی راهانداز داده شود یا نه، command شامل دستوراتی است که به بات داده می شود و پیامی را برمی گرداند (فایل strings.yaml در پروژه را مطالعه کنید، کلید و دستورات مورد قبول کلاس brain در آنجا تعریف شده است).

```
profiles:
pot:

duration: 5 # per second
cron: '* * * *' # check every minute
gate: 38 # pin number 38
command: select %s; on; # read strings.yaml in command section
```

۲.۴.۳ اضافه کردن زبان جدید

برای اضافه کردن زبان جدید ابتدا رشتههای مرتبط با نام هر ماژول را برای صدا کردن آن بروزرسانی کنید. پس از این obj_pos با بروزرسانی فایل تنظیمات و تغییر locale به آن زبان میتوانید از باتی با آن زبان استفاده کنید. رشتهٔ خاص strings.yaml در فایل strings.yaml مشخص کنندهٔ مکان مفعول هر جمله در هر زبانی است. به طور مثال وقتی برای فارسی این رشته عدد صفر را دارد یعنی بات باید اولین کلمه هر جمله دستوری را به عنوان شی/ماژولی که باید روی آن دستور را اجرا کنید انتخاب می کند.