基于 design review

- 1. Shell 支持的命令 详见 README
- 2. Spawn、kill、wait、exit 内核实现
- (1) spawn

在具体操作上与 Project 2 中的 init\_pcb 中进行的操作基本保持一致。新增的功能:

- a) 在初始化栈时, 添加参数支持初始化 a0 等寄存器
- b) 保持 spawn 的子进程 mask 与父进程保持一致
- (2) kill & exit

两者进行的操作基本一致,kill 需要寻找 pid 对应的进程,exit 的对象则为当前进程。 Kill & exit 需要释放操作对象的 mode 执行对应操作:

a) AUTO\_CLEANUP\_ON\_EXIT: 释放等待队列中进程;

释放在内核中所占用资源

b) ENTER\_ZOMBIE\_ON\_EXIT: 释放等待队列中进程;

释放锁等内核资源;

保存在内核中所占用空间;

(3) wait

将当前进程加入指定进程的等待队列。直至指定进程完成后继续运行。

3. Kill 进程时锁的处理

不同于讲义中的描述,此次实验中我们实现的锁为内核态的资源,故 kill 进程时,也应将其所占有的锁释放。

4. 信号量与屏障

与锁一样,将这两种同步原语也设计为内核资源。具体的实现方法与 project 2 中的锁实现方式基本一致,不加赘述。

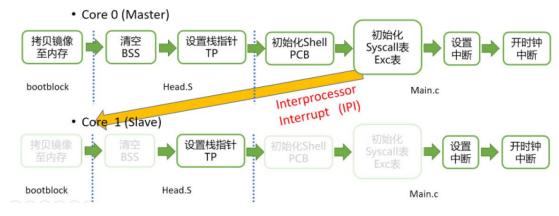
由于为内核资源、故在处理信号量与屏障系统处于内核态、屏蔽时钟中断。

# 5. 邮箱

Mailbox struct:

# 6. 双核启动

具体流程如下:



(图是嫖的)

Debug 记录

TASK 1:

未出现严重问题。

修复了 Project 2 中的部分不合理之处: 唤醒 sleep 队列中 PCB 时,没有再次调度的必要。

```
void do_unblock_timer(pcb_t *pcb_node){
   pcb_node->status = TASK_READY;
   add_queue(&ready_queue, pcb_node);
}
```

## TASK 2:

出现问题: mailbox 初始化时忘记初始化两个阻塞队列, 导致指针跑飞

解决方法: 在第一次 open 时初始化

```
init_list_head(&(MBOX_LIST[mbox_count].full_queue));
init_list_head(&(MBOX_LIST[mbox_count].empty_queue));
```

出现问题: mailbox 测试文件中 sys\_move\_cursor(0,0)为非法地址,导致指针跑飞

解决方法: 改个地址

(想必写测试文件的助教没有实际跑过、裂开)

#### TASK 3:

出现问题:例外返回时,由于先进入了 unlock\_kernel 函数,导致 restore 的 ra/sepc 错

误, 陷入死循环

解决方法: 先处理内核锁, 再恢复现场即可

```
ENTRY(ret_from_exception)
   /* TODO: */
   //csrw CSR_SSCRATCH, tp
   call unlock_kernel
   RESTORE_CONTEXT
   sret
ENDPROC(ret_from_exception)
```

出现问题: 双核启动时, 主核误接收核间中断

解决方法: 主核只打开时钟中断

```
ENTRY(setup_exception)
  /* TODO:
    * save exception_handler_entry into STVEC
    * enable global exceptions */
    la t0, exception_handler_entry
    csrw stvec, t0
    /*
    li s0, SR_SIE
    csrw sstatus, s0
    */
    li t0, SIE_STIE//SIE_SSIE | SIE_STIE | SIE_SEIE
    csrw sie, t0
    jr ra
ENDPROC(setup_exception)
```

出现问题: qemu 能跑,上板 core-dump

解决方法:根据 sepc,注释了 wfi 不是很能理解为什么,十分玄学。。。

# TASK 4:

没什么问题,只是这和双核有什么必然的关系? (<del>用了 goto,感觉不错</del>)

### TASK 5:

没什么问题

C core 不应该和 A core 换个位置?

感谢贾文庆助教帮助我定位 Task 3 的 bug