# EST-24107: Simulación

**Profesor**: Alfredo Garbuno Iñigo — Otoño, 2023 — Software de muestreo (intro).

**Objetivo**: Este sesión está pensada para ver en *acción* alguno de los paquetes de recién creación y versatilidad para realizar modelos de muestreo por cadenas de Markov para realizar estimaciones Monte Carlo.

Lectura recomendada: Los tutoriales introductorios para los paquetes de *software* son muy buenos; tanto el de Stan [1] como el de PyMC [2].

### 1. El modelo

Ejemplo tomado de las viñetas de la librería. El problema es poder estimar los parámetros de un modelo Normal condicional en que sólo observamos los estadisticos de orden de una muestra de tamaño N=10.

La función de verosimilitud conjunta para el mínimo y el máximo puede probarse que se escribe como

$$\pi(x_{(1)}, x_{(N)}|\mu, \sigma) \propto \phi(x_{(1)}|\theta) \phi(x_{(N)}|\theta) \left[\Phi(x_{(1)}|\theta) - \Phi(x_{(N)}|\theta)\right]^{N-2}, \tag{1}$$

donde  $\phi(\cdot|\theta)$  denota la función de densidad de una  $N(\mu, \sigma)$ . Es decir,  $\theta \in \mathbb{R}^2$ .

El problema asume una función de densidad impropia para los parámetros *a priori*. Es decir,

$$\pi(\theta) \propto 1$$
, (2)

en cualquier punto  $\theta \in \Theta \subset \mathbb{R}^2$ .

Nota que esta elección es una mala elección desde el punto de vista bayesiano. Pero nos deja en una situación donde el máximo de la distribución posterior coincide con el MLE.

# 2. El paquete LearnBayes

# 2.1. Aproximación Normal (de Laplace)

```
\mathtt{data} \leftarrow \mathtt{list(n = 10, min = 52, max = 84)}
  fit \leftarrow laplace(minmaxpost, c(70, 2), data)
  fit
1 $mode
2 [1] 68.000 2.298
4 $var
               [,1]
                     [,2]
6 [1,] 1.921e+01 -1.901e-06
  [2,] -1.901e-06 6.032e-02
  $int
9
10 [1] -8.02
11
12 $converge
13 [1] TRUE
```

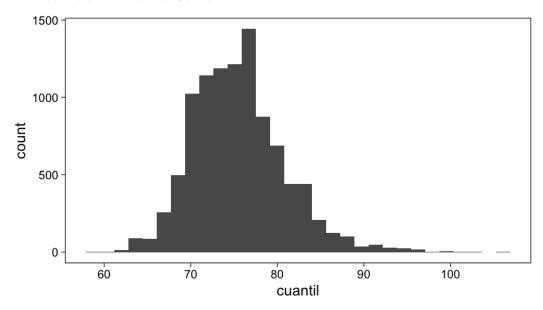
### 2.2. Muestreo por cadenas de Markov

```
1 mcmc.fit$accept
```

```
1 [1] 0.1735
```



#### 2.2.1. Estimación Monte Carlo



# 3. Usando Stan desde R

```
data {
     real xmin;
     real xmax;
3
    int N;
4
5 }
  parameters {
    real mu;
    real log_sigma;
9
  transformed parameters {
10
     real sigma = exp(log_sigma);
11
12 }
  model {
13
     target += normal_lpdf(xmin | mu, sigma);
15
     target += normal_lpdf(xmax | mu, sigma);
     target += (N-2) * log(normal_cdf(xmax | mu, sigma) - normal_cdf(xmin | mu, sigma))
16
        sigma));
  }
17
```

```
muestras$summary()
```



```
1 # A tibble: 4 × 10
   variable mean median sd mad
                                          q5 q95 rhat ess_bulk ess_tail
   4 1 lp__
             -11.0 -10.7 1.07 0.776 -13.2 -9.99 1.00 2348.
                                                                     2474.
1 lp__ -11.0 -10.7 1.07 0.776 -13.2 3.33 1.00 2313.

5 2 mu 68.1 68.1 4.72 4.51 60.3 75.6 1.00 3749. 3021.

6 3 log_sigma 2.38 2.37 0.272 0.266 1.96 2.85 1.00 3795. 2446.

7 4 sigma 11.2 10.7 3.28 2.79 7.09 17.3 1.00 3795. 2446.
  muestras$draws(format = "df") >
    pivot_longer(cols = 2:4, names_to = "parameter") >
    group_by(parameter) ▷
    summarise(media = mean(value), std.dev = sd(value),
              error.mc = std.dev/(n()), samples = n())
 modelo$optimize(data = list(N = 10, xmin = 52, xmax = 84),
                  refresh = 0) $mle()
  Finished in 0.1 seconds.
     mu log_sigma sigma
     68.000
              2.298
                        9.958
  modelo$variational(data = list(N = 10, xmin = 52, xmax = 84),
                     refresh = 0, seed = 108727)
  Finished in 0.1 seconds.
      variable mean median sd mad q5 q95
   mu 4.32 4.80 19.60 20.40 -27.98 35.38 log_sigma 4.28 4.27 0.24 0.24 3.88 4.70
  sigma 74.59 71.76 18.47 16.96 48.43 109.69
```

# **4. Usando** PyMC

return loglik

```
import aesara.tensor as at
import arviz as az
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import pymc as pm
import scipy.stats as stats

RANDOM_SEED = 108727
rng = np.random.default_rng(RANDOM_SEED)

def minmaxpost(base, *args):
    loglik = pm.logp(base, 52) + pm.logp(base, 84) + (10 - 2) * \
```



at.log(at.exp(pm.logcdf(base, 84)) - at.exp(pm.logcdf(base, 52)))

```
with pm.Model() as model:
  mu=pm.Normal("mu", 0, 100);
⊔⊔sigma=pm.HalfNormal("sigma", ⊔100);
\sqcup \sqcupbase=pm.Normal("observations",\sqcupmu,\sqcupsigma)
\sqcup \sqcup like=pm.Potential("likelihood",\sqcupminmaxpost(base))
\sqcup \sqcup idata = pm.sample (1500, \sqcup progressbar \sqcup = \sqcup False)
Auto-assigning NUTS sampler...
INFO:pymc:Auto-assigning NUTS sampler...
Initializing NUTS using jitter+adapt_diag...
INFO:pymc:Initializing NUTS using jitter+adapt_diag...
Multiprocess sampling (4 chains in 4 jobs)
INFO:pymc:Multiprocess sampling (4 chains in 4 jobs)
NUTS: [mu, sigma, observations]
INFO:pymc:NUTS: [mu, sigma, observations]
Sampling 4 chains for 1_000 tune and 1_500 draw iterations (4_000 + 6_000
    draws total) took 15 seconds.
INFO:pymc:Sampling 4 chains for 1_000 tune and 1_500 draw iterations (4_000 +
    6_000 draws total) took 15 seconds.
```

#### az.summary(idata)

```
sd hdi_3% hdi_97% mcse_mean mcse_sd ess_bulk ess_tail r_hat
       67.804
              4.753 58.896
                            76.598
                                        0.078
                                                0.055
                                                        3717.0
                                                                  3940.0
                                                                           1.
mu
obser
       67.712 13.394 41.090
                             92.514
                                        0.237
                                                0.170
                                                         3269.0
                                                                  3371.0
                                                                           1.
sigma 12.021 3.701 6.551 19.093
                                        0.071
                                                0.051
                                                         2978.0
                                                                  3534.0
                                                                           1.
```

## Referencias

- [1] B. Carpenter, A. Gelman, M. D. Hoffman, D. Lee, B. Goodrich, M. Betancourt, M. Brubaker, J. Guo, P. Li, and A. Riddell. Stan: a probabilistic programming language. *Journal of Statistical Software*, 76(1): nil, 2017.
- [2] J. Salvatier, T. V. Wiecki, and C. Fonnesbeck. Probabilistic programming in Python using PyMC3. *PeerJ Computer Science*, 2:e55, 2016. 1

