

RaHM-Lab Positionsregelung Drohne

Projekt Software Engineering 2

für die Prüfung zum Bachelor of Science

im Studiengang Informatik an der DHBW Karlsruhe

von

Michael Maag Theresa Uhlmann

17.05.2022

Gutachter der DHBW Karlsruhe

Daniel Lindner

Inhaltsverzeichnis

Abbildungsverzeichnis	I
Abkürzungsverzeichnis	II
Tabellenverzeichnis	III
Code-Verzeichnis	IV
1 Einleitung	1
2 Problemstellung	2
3 Architektur	3
3.1 Dependency Rule	3
3.2 Pakete	3
4 Entwurfsmuster	4
4.0.1 Beobachter	4
4.0.2 Brücke	5
4.0.3 Fassade	5
5 Domain Driven Design	7
5.1 Domänenmodell	7
5.2 Ubiquitous Language	7
5.3 Sichtbarkeitsstufen	8
5.4 Repositories	8
5.5 Aggregates	8
5.6 Entities	8
5.6.1 Surrogatschlüssel	8
5.7 Value Objects	9
6 Programming Principles	10
6.1 SOLID	10
6.1.1 Single Responsibility Principle	10
6.1.2 Open/Closed Principle	10
6.1.3 Liskov Substitution Principle	10
6.1.4 Interface Segregation Principle	10
6.1.5 Dependency Inversion Principle	11
6.2 GRASP	11
6.2.1 Kopplung	11
6.2.2 Kohäsion	11
6.3 DRY	11
6.4 KISS	12
6.5 YAGNI	12
6.6 Conway's Lay	12

7 Software Tests	13
7.1 Unit Tests	13
7.1.1 Umgesetzte Unit Tests	13
7.1.2 ATRIP-Regeln	13
7.1.3 Code Coverage	13
7.2 TDD	14
8 Refactoring	15
9 Fazit und Ausblick	16
Literaturverzeichnis	
Anhang	

Abbildungsverzeichnis

1	Observer im Projekt	4
2	Brücke im Projekt	5
3	Fassade im Projekt	6

Abkürzungsverzeichnis

USB

Universal Serial Bus

Tabellenverzeichnis

Code-Verzeichnis

1 Einleitung

Diese Ausarbeitung wird als Prüfungsleistung für das Modul Software Engineering 2 angefertigt. Die Inhalte basieren maßgeblich auf der zugrundeliegenden Vorlesung. Die Prüfungsleistung wird auf entstandenem Code einer Studienarbeit ausgeführt.

BESCHREIBUNG! noch auf die Gliederung eingehen

2 Problemstellung

Diese Ausarbeitung baut auf dem Code einer Studienarbeit auf.

Die Problemstellung der zugrundeliegenden Studienarbeit lautet wie folgt: "

BESCHREIBUNG! Text hier einfügen!

"[]

BESCHREIBUNG! Darf das hier überhaupt so? Immerhin wird SWE vor der Studienarbeit abgegeben... Also brauchen wir eine Dependency Inversion für das Zitat :D

3 Architektur

Diagramm clean Architecture

Diskutieren, ob DroneController_pkg Adapter oder Application ist. Wenn Adapter, dann nach draußen. Wenn Application, dann ist Controller ein PlugIn.

3.1 Dependency Rule

3.2 Pakete

4 Entwurfsmuster

BESCHREIBUNG! Blabla für Einleitung des Kapitels

Bei der Beschreibung der einzelnen Entwurfsmuster orientiert sich diese Arbeit an der Beschreibungsstruktur der GoF (Gang of Four).

4.0.1 Beobachter

BESCHREIBUNG! hier einfach mal ROS blabla. evtl von der ROS Homepage übersetzen und so

Klassifikation

Struktur und beteiligte Akteure

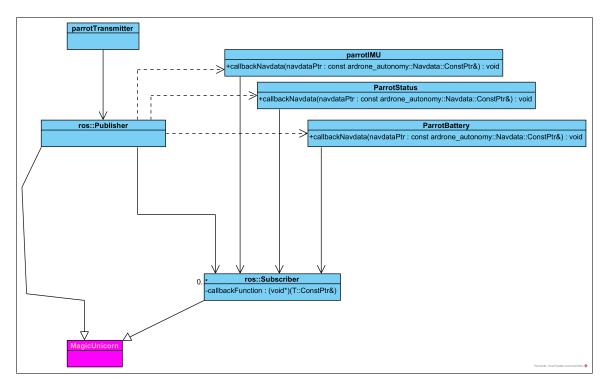


Abbildung 1: Observer im Projekt

Abbildung 1 zeigt BESCHREIBUNG!

Motivation

BESCHREIBUNG! Ist halt Grundlage von ROS

Die ROS-Publisherund Subscriberkommunizieren über ROS-Topics miteinander.

(vgl. [2])

The and the turtleteleopkey node are communicating with each other over a ROS Topic. turtleteleopkey is publishing the key strokes on a topic, while turtlesim subscribes to

the same topic to receive the key strokes.

BESCHREIBUNG! evtl überarbeiten;) Alles, was wir nicht verstanden haben (oder nicht genauer erörtern wollten) wird durch den Platzhalter MagicUnicorn veranschaulicht. Ernsthaft, bei Nachfragen selbst mal den ROS-Jungel durchkämmen.

4.0.2 Brücke

DroneController_pkg zu parrot_pkg

"Eigentlich basiert jede Dependency Inversion auf einer Brücke"

Klassifikation

Struktur und beteiligte Akteure

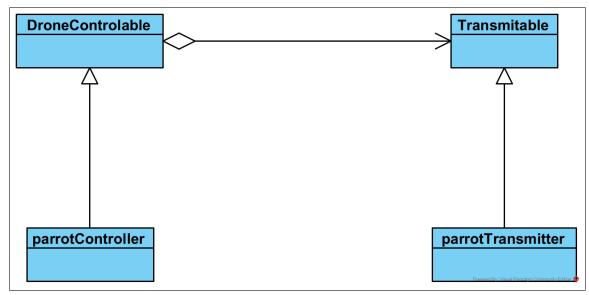


Abbildung 2: BRÜCKE IM PROJEKT

Abbildung 2 zeigt BESCHREIBUNG!

Motivation

Das ist eine Design-Entscheidung um im weiteren Lebenszyklus der Application verschiedene Dronen als PlugIn einbinden zu können.

4.0.3 Fassade

Die Klasse PoseController kann als Fassade angesehen werden, da hier die Interaktion mit den darin verwalteten Klassen gekapselt wird.

BESCHREIBUNG! fällt evtl raus??

Klassifikation

Struktur und beteiligte Akteure

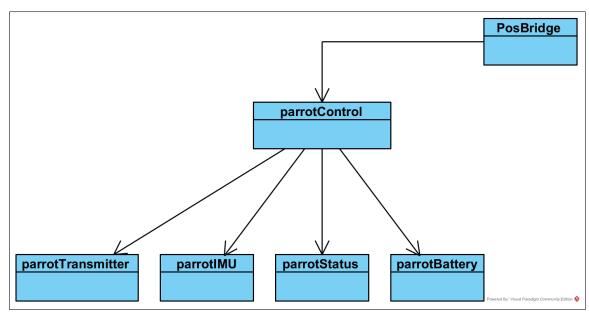


Abbildung 3: FASSADE IM PROJEKT

Abbildung 3 zeigt BESCHREIBUNG!

Motivation

Auch hier Design-Entscheidung. Interaktion mit einer Klasse ist einfacher, als sich um alles selbst kümmern zu müssen.

5 Domain Driven Design

Unter Domain Driven Design (DDD) versteht sich eine Vorgehensweise für Software-

Modellierung.

Um Software zu modellieren, welche nach DDD entworfen werden soll, wird ein Do-

mänenmodell von der Rolle Domänen-Expert*in erstellt. Personen, die diese Rolle be-

kleiden benötigen keine Programmierkenntnisse. Die Implementierung einer Software

bildet die grundlegenden Zusammenhänge des Domänenmodells ab.

Die nachfolgenden Unterkapiteln wird die Anwednung dieser Vorgehensweise auf dem

zugrundeliegenden Code analysiert.

BESCHREIBUNG! Sem5 VL7

BESCHREIBUNG! word-cloud basteln?

5.1 Domänenmodell

Um Personen der Rolle Domänen-Expert*in vor unnötigen Programmier-Details (Kom-

plexität) zu schützen, wird ein *Domänenmodell* entwickelt. Hier bildet sich lediglich die

inhärente Komplexität ab.

Ein Domänenmodell existiert im zugrundeliegenden Code nicht. Im Projekt konnte

hierauf verzichtet worden sein, weil BESCHREIBUNG!.

BESCHREIBUNG! Hier noch eine Ausführung, ob/wie sich eine Domäne hier vm Code/Klassen

unterscheidet...

5.2 Ubiquitous Language

Die Ubiquitous Language ist eine einheitliche Sprache, auf die sich Entwickler und

Domänenexperten einigen und gemeinsam verwenden. In diesem Projekt ist aus Zeit-

gründen keine solche einheitliche Sprache definiert worden, da die Rollen Domänen-

Expert*in und Entwickler*in von der gleichen Person eingenommen wurden. Verständ-

nisprobleme sind hierbei nicht zu erwarten.¹

BESCHREIBUNG! Weil es kein Domänen-Modell gibt, kann es auch keine U-Language geben :P

¹Aber nie ganz auszuschließen.

7

5.3 Sichtbarkeitsstufen

BESCHREIBUNG! Sem5 VL7-2 Min41

Muss das hier mit rein? eher optional, weil das nur Lindners Prinzip;)

BESCHREIBUNG! listing von SafetyProvider.h und SafetyProvider.cpp, hierin beschrieben, welche Variablen bzw Methoden wie sichtbar sind und wie man das in cpp erkennen kann. (Stufen 0 - 2) BESCHREIBUNG! Sprachfeature von cpp: alles, was in einer Klasse Public ist, ist auch untmittelbar in Stufe 3-5

5.4 Repositories

BESCHREIBUNG! Sem5 VL9-1 Min12

BESCHREIBUNG! Keine Interaktion mit persistentem Speicher => Keine Repos im Code.

5.5 Aggregates

BESCHREIBUNG! Sem5 VL8-2 Min33

BESCHREIBUNG! Sem5 VL9-1 Min6

BESCHREIBUNG! VL DDD S74: Jede Entity gehört zu einem Aggregat – selbst wenn das Aggregat nur aus dieser Entity besteht

Wenn keine Entities, dann auch keine Aggregate.

5.6 Entities

BESCHREIBUNG! Sem5 VL7-3 Min46

BESCHREIBUNG! Sem5 VL8-1 Min84

Identitäten sind im Code nicht als solches Abgebildet (es existieren keine Schlüssel).

5.6.1 Surrogatschlüssel

BESCHREIBUNG! Sem5 VL8-2 Min7

5.7 Value Objects

Ein beliebiges Objekt ohne eigene Identität werden auch als *Value Object* (*VO*) bezeichnet. Die Kategorisierung als solches ergibt sich durch die *immutable*-Eigenschaft. Heraus leitet sich eine Gleichheit der Objekte bei gleichen Attribut-Werten ab.

BESCHREIBUNG!

Sind immer gleich bei gleichen Variablen-Werten.

FixedPoint Unit Value TimeStamp Vector3D TimedValue Alle ROS_messages

BESCHREIBUNG! Bei Beispielen: Header-Datei zeigen, weil dort nicht set-Methode vorkommt.

6 Programming Principles

6.1 SOLID

BESCHREIBUNG! Sem5 VL4

6.1.1 Single Responsibility Principle

BESCHREIBUNG! Was genau soll hier beschrieben werden? nochmal Vorlesung anhören!

BESCHREIBUNG! Hier evtl eine Tabelle mit allen Klassen (nach Layer und Alphabet geordnet?) und dem von uns definierten Zweck?

Beispiel: Klassen aus DroneController_pkg mit jeweiligen Aufgaben beschreiben. => Michael

6.1.2 Open/Closed Principle

BESCHREIBUNG! Vorlesung Sem5 VL xx

Offen für Erweitgerung. Geschlosen gegenüber Veränderungen.

BESCHREIBUNG! TODO: VORLESUNG ANHÖREN!

Beispiel: Value und TimedValue??

Beispiel: Der ganze Input/Output Kram für die Controller

Beispiel Closed: ControllerSystem

Gegenbeispiel: Integral1 und Integral2, Erklärung: zu Aufwändig und idR nicht benötigt in diesem Anwendungsfall.

6.1.3 Liskov Substitution Principle

BESCHREIBUNG! Vorlesung Pricipals Folie 23.

Kompletter Code ist theoretisch Kovariant.

Hier als Beispiel das Controller-Array in Controller-System.

6.1.4 Interface Segregation Principle

implizit Single responsibility.

Klient soll nur das gezeigt bekommen, was er tatsächlich auch benötigt.

Beispiel: DroneController_pkg

6.1.5 Dependency Inversion Principle

BESCHREIBUNG! Transmitable in PoseController

Die Brücke.

IMUable => PoseBuilder PoseControlable => parrotTransmitter

PoseControlable ist zwar maßgeblich virtual, aber implenentiert eine Methode (transmitAction). Damit sind wir uns unklar, ob das noch als dependecy inversion zählt. Auch so bei DroneControlable => parrotStatus

6.2 GRASP

6.2.1 Kopplung

PoseController ist ein Monolith.

ROS ist strukturell sehr lose gekoppelt (verschiedene Prozesse, die mit Topics (Observer) miteinander komunizieren).

Brücke ist eher lose gekoppelt.

6.2.2 Kohäsion

mit niedriger Kohäsion wird das single responsibility principle. Wird angewandt. Beispiel: Controller-Aufbau in Domain.

6.3 DRY

Don't repeat yourself

Aus aufwändiger Domain-Architektur ergibt sich, dass das umgesetzt wurde => viele kleine Klassen.

Sichtbar beonders in der Umsetzung von Full Virtual Klassen (Interfaces in Java) und darauf aufbauend Klassen, die diese Methoden implementieren. Beide werden in "höherwertigen"Klassen eingesetzt. zum Beispiel Outputable und Output.

We DRY nicht anwendet, ist halt bescheudert - weil faule Menschen wollen doch nicht extra Mehrarbeit. BESCHREIBUNG! evtl andere fragen, wie hier argumentiert wurde

BESCHREIBUNG! Umsetzung mit Duplication Checker Tool

https://cppdepend.com/blog/?p=556

6.4 KISS

BESCHREIBUNG! Sem5 VL6

evtl Vector3D mit den 3 rotate_ Methoden...? Statt eine massive Methode, die alle 3 erlaubt...

6.5 YAGNI

BESCHREIBUNG! Sem5 VL6-2 Min36

You ain't gonna need it

Erst Code hinzufügen, wenn benötigt.

Wurde im Projekt teilweise durchgeführt - git-Historie durchschauen... Fuck ist das aufwändig... -.-

Mein allgemeiner Programmier-Stil entspricht nicht vollständig diesem Prinzip. Grundlegende Funktionalitäten werden hinzugefügt, WEIL sie benötigt werden, nicht WENN es soweit ist :D Immerhin weiß man ja schon so grob, was alles im Projekt benötigt wird... Zugegeben, hier wird oft erst die leere Funktion eingebaut und der benötigte Code dann, wenn es an den jeweiligen Test/Ausprobieren geht. Beispiel: Vector3D::rotate() Body

Basis von TDD => Schreibe nur, was du wirklich brauchst.

6.6 Conway's Lay

BESCHREIBUNG! Sem5 VL6-2 Min65

12

7 Software Tests

Es gibt folgende Test-Arten:

- Unit Test
- Integration Test
- System Test
- Acceptance Test
- BESCHREIBUNG! fehlt hier was?

Allerdings wird in dieser Ausarbeitung nur auf Unit Tests eingegangen.

7.1 Unit Tests

Wahl fällt auf banditcpp, da es sich hierbei um ein headers only Framework handelt. Daraus folgt, dass die Test-Umgebung nicht in den Produktiv-Code eingebunden werden muss. Es kann quasi als PlugIn "aufgesetzt" werden.

BESCHREIBUNG! Bandit bietet leider keine Code Coverage...

7.1.1 Umgesetzte Unit Tests

verweis auf eine tst.cpp Datei (oder mehrere?)

Mocks

Test callTransmitter Test_Application/test.cpp

7.1.2 ATRIP-Regeln

wurde angewandt. Verweis auf einen beliebigen Test.

7.1.3 Code Coverage

BESCHREIBUNG! Reka fragen

using coverlet with Visual Studio

Getting Started

• installiere Microsoft.NET.Sdk

• installiere Microsoft.NET.Test.Sdk (NuGet.org)

using Google Test with Visual Studio

7.2 TDD

Test Driven Development (TDD) ist ein Prozess in der Software-Entwicklung, wonach jede Klasse beziehungsweise Funktion im produktiven Code bereits im Vorfeld durch einen Test abgedeckt wird.

Hierbeit unterscheidet sich das TDD von $Test\ First$ dadurch, dass TDD lediglich jeweils einen Test vor dem produktiven Code liegt, wobei $Test\ First$ eine beliebige Anzahl an Tests bereitstellen kann, bevor produktiver Code entsteht. BESCHREIBUNG! Quelle die letzte Vorlesung - Sem6 VL 3 oder so?

Im zugrundeliegenden git-Repository wird die Entwicklung einer Klasse nach dem *Test First*-Prinzip im Branch createFixedPoint mit dem Commit a4f9bd383c32a7d6d1b0be2319764a6 gestartet.

8 Refactoring

9 Fazit und Ausblick

Literaturverzeichnis

- [1] Intel's First Microprocessor: Its invention, introduction, and lasting influence, online, https://www.intel.de/content/www/de/de/history/museum-story-of-intel-4004.html
 veröffentlicht -unbekannt-, verändert 08.04.2020, abgefragt 06.09.2021
- [2] Understanding ROS Topics, online, http://wiki.ros.org/ROS/Tutorials/UnderstandingTopics veröffentlicht -unbekannt-, verändert 18.07.2019, abgefragt 27.03.2022
- [3] Saks D., Better even at the lowest levels, online, https://www.embedded.com/better-even-at-the-lowest-levels/ veröffentlicht 01.11.2008, verändert 05.12.2020, abgefragt 28.07.2021
- [4] Application Note Object-Oriented Programming in C, online, https://www.state-machine.com/doc/AN_OOP_in_C.pdf veröffentlicht 06.11.2020, abgefragt 28.07.2021
- [5] Kirk N., How do strings allocate memory in c++?, online, https://stackoverflow.com/questions/18312658/how-do-strings-allocatememory-in-c veröffentlicht 19.08.2013, abgefragt 17.08.2021
- [6] Bansal A., Containers in C++ STL (Standard Template Library), online, https://www.geeksforgeeks.org/containers-cpp-stl/ veröffentlicht 05.03.2018, verändert 12.07.2020, abgefragt 17.08.2021
- [7] Automatic Storage Duration, online, https://www.oreilly.com/library/view/c-primerplus/9780132781145/ch09lev2sec2.html veröffentlicht -unbekannt-, abgefragt 17.08.2021
- [8] Noar J., Orda A., Petruschka Y., Dynamic storage allocation with known durations, online, https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0166218X99001754
 veröffentlicht 30.03.2000, abgefragt 17.08.2021

Anmerkung: Wird hier ein Veröffentlichungsdatum als "-unbekannt-" markiert, so konnte diese Angabe weder auf der entsprechenden Webseite, noch in deren Quelltext ausfindig gemacht werden.

Anhang