Documents utiles TB :

Connection à distance avec le RPi :

<https://raspberry-pi.fr/vnc-raspberry-pi/>

Le with en python est « l’équivalent » du « using » en C# !

Points relevés :

* Imprimer le support du RPi en 3D et en plastique (réduction de poids, plus de solidité)
* Faire tourner opencv sur GPU Afin d’augmenter la vitesse de traitement des images (et ainsi peut être potentiellement augmenter la vitesse de la voiture).
* Monter la batterie de 12000mAh et vérifier performances.
* Analyser détection de la route afin de mieux gérer l’environnement extérieur.
* Monitoring de la voiture
* Implémenter zone de recharge de la batterie.