## Programowanie Komputerów II

Temat: Problem komiwojażera

Autor projektu: Maciej Pałach Kierunek: Teleinformatyka

Semestr: III Grupa: 2

Prowadzący projekt: dr inż. Tomasz Moroń

#### 1. Temat

Napisać program, który będzie rozwiązywał problem komiwojażera. Powinien on działać na podstawie algorytmu genetycznego. Program musi być napisany w języku C++ zgodnie z paradygmatem programowania obiektowego.

## 2. Analiza i podstawy projektu

# 2.1. Struktury, algorytmy oraz inne elementy wymagane w programie

W programie zostały wykorzystane:

- -kontenery oraz algorytmy STL, głównie kontener vector (do przechowywania elementów populacji) oraz map (krawędzie grafu)
- przeciążone operatory (porównania, indeksowania, przypisania)
- wyjątki, użyte w przypadku wpisania błędnych danych
- dziedziczenie
- polimorfizm

### 2.2. Opis działania programu

Program poszukuje najkrótszej ścieżki zawierającej wszystkie punkty stworzonego przez nas grafu. Najpierw wczytujemy dane dotyczące grafu, czyli liczbę punktów, punkt startowy (miejsce gdzie zaczyna podróż komiwojażer), liczbę krawędzi oraz które punkty są ze sobą połączone (mapa krawędzi). Następnie uruchamiamy algorytm genetyczny który poprzez mutacje osobników z dostępnej populacji tworzy nowe obiekty, decyduje czy są one lepsze czy słabsze od tych już istniejących i na tej podstawie odrzuca najsłabsze obiekty z populacji. Po zakończeniu działania algorytmu zapisze nam się populacja zawierająca "najmocniejsze osobniki" czyli zbiór najkrótszych dostępnych ścieżek.

## 3. Specyfikacja zewnętrzna

## 3.1. Tworzenie grafu

Aby stworzyć graf do analizy musimy w kompilatorze stworzyć nowy obiekt klasy Graf. W tym celu należy wpisać poniższą komendę:

```
Graf * test_graf = new Graf(5, 0);
```

Liczby znajdujące się w nawiasie odpowiadają kolejno: Liczbie punktów z których będzie składać się nasz graf(5) oraz punktowi w którym komiwojażer zaczyna swoją podróż(0)

Drugim i ostatnim już etapem jest stworzenie krawędzi (ścieżek) po których będzie poruszał się nasz komiwojażer. W tym celu mamy do dyspozycji dwie klasy. Jedną do stworzenia krawędzi zwykłej (przejście po niej możliwe jest w obie strony) oraz drugą do stworzenia krawędzi

kierunkowej (przejście możliwe jest tylko w jednym kierunku). Aby to zrobić w kompilatorze wpisujemy następujące komendy:

```
zwykla krawedz_testowa1;
krawedz testowa1.dodaj krawedz(0, 1, 1, test graf);
```

Parametry w nawiasie to kolejno: Punkt pierwszy (jeden koniec krawędzi), punkt drugi (drugi koniec krawędzi), koszt przejścia po krawędzi oraz nazwę grafu do którego będzie należeć stworzona krawędź.

Dla krawędzi kierunkowej jedyne co musimy zrobić to zmienić nazwę klasy na "kierunkowa", a resztę wpisujemy analogicznie. Należy pamiętać jednak, że w tym przypadku ważna jest w jakiej kolejności podamy punkty, ponieważ będziemy mogli się poruszać tylko w kierunku punktu drugiego (z punktu pierwszego do drugiego)

```
kierunkowa krawedz_testowa2;
krawedz testowa2.dodaj krawedz(0, 1, 1, test graf);
```

### 3.2. Uruchomienie algorytmu genetycznego

Gdy stworzyliśmy już graf który chcemy przeanalizować pod względem najkrótszej ścieżki musimy uruchomić algorytm genetyczny. Aby to zrobić w kompilatorze tworzymy obiekt typu AlgorytmGenetyczny. W tym celu wpisujemy następujące komendy:

```
AlgorytmGenetyczny testowy_algorytm(test_graf, 10, 100, 5, true);
testowy_algorytm.rozpocznij_algorytm();
```

Parametry które należy wpisać przy tworzeniu nowego obiektu to: nazwa grafu który chcemy przeanalizować, wielkość populacji którą chcemy utrzymywać, liczbę generacji, współczynnik mutacji oraz czy chcemy wyświetlić końcową populacje na ekranie (true/false).

### 3.3. Elementy do "wyświetlenia" grafu

Gdy chcemy zobaczyć jak wygląda nasz graf (wypisać liczbę punktów, krawędzi oraz wszystkie połączenia) przydatne mogą okazać się następujące komendy:

## 4. Efekty działania programu.

```
C:\Users\Empo Piorunochron\source\repos\polsl-aei-p...
                                                                                                          C:\Users\Empo Piorunochron\source\repos\polsl-aei-pk...
nformacje o grafie:
                                                                                                         Informacje o grafie:
iczba wierzcholkow: 4
                                                                                                          iczba wierzcholkow: 5
                                                                                                         Liczba krawedzi: 10
0 polaczony z punktem 1 z waga krawedzi 1
0 polaczony z punktem 2 z waga krawedzi 3
0 polaczony z punktem 3 z waga krawedzi 4
0 polaczony z punktem 4 z waga krawedzi 5
Liczba krawedzi: 6
∂ polaczony z punktem 1
iczba krawedzi: 6
polaczony z punktem 1 z waga krawedzi 10
polaczony z punktem 2 z waga krawedzi 15
polaczony z punktem 3 z waga krawedzi 20
polaczony z punktem 0 z waga krawedzi 15
polaczony z punktem 2 z waga krawedzi 35
polaczony z punktem 3 z waga krawedzi 25
polaczony z punktem 0 z waga krawedzi 15
polaczony z punktem 1 z waga krawedzi 35
polaczony z punktem 1 z waga krawedzi 36
polaczony z punktem 0 z waga krawedzi 20
polaczony z punktem 0 z waga krawedzi 20
polaczony z punktem 1 z waga krawedzi 25
polaczony z punktem 1 z waga krawedzi 36
                                                                                                            polaczony z punktem 0 z waga krawedzi
                                                                                                                                punktem 1 z waga krawedzi
                                                                                                                                punktem 4 z waga krawedzi
punktem 0 z waga krawedzi
punktem 1 z waga krawedzi
                                                                                                            polaczony z
polaczony z
                                                                                                            polaczony z
Znalezione rozwiazania:
 2 3 1 0 | Koszt przejazdu: 80
                                                                                                            polaczony z punktem 0 z waga krawedzi
polaczony z punktem 1 z waga krawedzi
 1 3 2 0 | Koszt przejazdu: 80
                                                                                                            polaczony z
polaczony z
                                                                                                                                punktem 2 z waga krawedzi
punktem 3 z waga krawedzi
 3 2 1 0 | Koszt przejazdu: 95
                                                                                                         Znalezione rozwiazania:
  3 1 2 0 | Koszt przejazdu: 95
                                                                                                         0 1 2 4 3 0 | Koszt przejazdu: 11
  1 2 3 0 | Koszt przejazdu: 95
                                                                                                           1 4 2 3 0 | Koszt przejazdu: 12
 2 1 3 0 | Koszt przejazdu: 95
                                                                                                           1 3 4 2 0 | Koszt przejazdu: 13
Wielkosc populacji: 6
Wajlepsze rozwiazanie: 0 2 3 1 0 | Koszt przejazdu: 80
Czas dla testu 1: 138 ms
 ress any key to continue
                                                                                                         0 3 4 1 2 0 | Koszt przejazdu: 14
                                                                                                         0 2 1 4 3 0 | Koszt przejazdu: 14
                                                                                                         0 1 2 3 4 0 | Koszt przejazdu: 15
                                                                                                         0 4 2 1 3 0 | Koszt przejazdu: 15
                                                                                                         Wielkosc populacji: 10
                                                                                                         Najlepsze rozwiazanie: 0 1 2 4 3 0 | Koszt przejazdu: 11
                                                                                                         Press any key to continue
```

Zdj1 - wynik dla grafu testowego 3

Zdj2 - wynik dla grafu testowego 1

## 5. Podsumowanie

Zostały spełnione wszystkie wymagania projektu: Projekt został napisany z paradygmatami programowania obiektowego. Wykorzystuje on dziedziczenie oraz polimorfizm wraz z wymaganymi elementami poznanymi podczas laboratoriów. Najcięższym elementem przy tworzeniu programu była poprawna implementacja algorytmu genetycznego. Poznane algorytmy i struktury oraz użycie klas znacząco ułatwiły napisanie poprawnego projektu.

## 6. Specyfikacja wewnętrzna

My Project

Generated by Doxygen 1.8.17

1	Hierarchical Index	1
	1.1 Class Hierarchy	1
2	Class Index	3
	2.1 Class List	3
3	Class Documentation	5
	3.1 AlgorytmGenetyczny Class Reference	5
	3.1.1 Detailed Description	5
	3.1.2 Constructor & Destructor Documentation	5
	3.1.2.1 AlgorytmGenetyczny()	6
	3.1.3 Member Function Documentation	6
	3.1.3.1 BinarySearch()	6
	3.1.3.2 czy_chromosom()	6
	3.1.3.3 pobierz_wielkosc_populacji()	6
	3.1.3.4 pokaz_populacje()	6
	3.1.3.5 polaczenie()	7
	3.1.3.6 poprawne_rozwiazanie()	7
	3.1.3.7 rozpocznij_algorytm()	7
	3.1.3.8 rozwiazanie()	7
	3.2 Graf Class Reference	7
	3.2.1 Detailed Description	8
	3.2.2 Constructor & Destructor Documentation	8
	3.2.2.1 Graf()	8
	3.2.3 Member Function Documentation	8
	3.2.3.1 czy_krawedz()	9
	3.2.3.2 dodaj_krawedz()	9
	3.2.3.3 info_graf()	9
	3.2.3.4 pobierzPunkt()	9
	3.2.3.5 wyswietl_graf()	9
	3.2.4 Friends And Related Function Documentation	9
	3.2.4.1 AlgorytmGenetyczny	10
	3.3 kierunkowa Class Reference	10
	3.3.1 Detailed Description	10
	3.3.2 Member Function Documentation	10
	3.3.2.1 dodaj_krawedz()	11
	3.4 sortowanie Class Reference	11
	3.4.1 Detailed Description	11
	3.4.2 Member Function Documentation	11
	3.4.2.1 operator()()	11
	3.5 zwykla Class Reference	12
	3.5.1 Detailed Description	12
	3.5.2 Member Function Documentation	12

12
13

## **Chapter 1**

## **Hierarchical Index**

## 1.1 Class Hierarchy

This inheritance list is sorted roughly, but not completely, alphabetically:

AlgorytmGenetyczny	
Graf	
kierunkowa	
zwykla	
sortowanie	

2 Hierarchical Index

## Chapter 2

## **Class Index**

### 2.1 Class List

Here are the classes, structs, unions and interfaces with brief descriptions:

AlgorytmGenetyczny	5
Graf	7
kierunkowa 1	C
sortowanie 1	1
zwykla	2

4 Class Index

## **Chapter 3**

## **Class Documentation**

#### 3.1 AlgorytmGenetyczny Class Reference

#include <AlgorytmGenetyczny.h>

#### **Public Member Functions**

- int pobierz\_wielkosc\_populacji () const
- void ustaw\_wielkosc\_populacji (int wielkosc\_populacji)
- int pobierz\_rzeczywista\_wielkosc\_populacji () const
- void ustaw\_rzeczywista\_wielkosc\_populacji (int rzeczywista\_wielkosc\_populacji)
- int pobierz\_generacje () const
- void **ustaw\_generacje** (int generacje)
- int pobierz\_wspolczynnik\_mutacji () const
- void ustaw\_wspolczynnik\_mutacji (int wspolczynnik\_mutacji)
- bool pobierz\_czy\_pokazac\_populacje ()
- void ustaw czy pokazac populacje (bool czy pokazac populacje)
- AlgorytmGenetyczny (Graf \*graf, int wielkosc\_populacji, int generacje, int wspolczynnik\_mutacji, bool czy
   \_pokazac\_populacje=true)
- void pokaz\_populacje ()
- void polaczenie (std::vector< int > &rodzic1, std::vector< int > &rodzic2)
- void BinarySearch (std::vector< int > &dziecko, int calkowity\_koszt)
- void rozpocznij algorytm ()
- int poprawne\_rozwiazanie (std::vector< int > &rozwiazanie)
- int rozwiazanie ()
- bool czy\_chromosom (const std::vector< int > &Punkt)

#### 3.1.1 Detailed Description

Klasa reprezentujaca algorytm genetyczny

#### 3.1.2 Constructor & Destructor Documentation

#### 3.1.2.1 AlgorytmGenetyczny()

Konstruktor domyslny Konstruktor inicjalizujacy skladowe algorytmu genetycznego

#### 3.1.3 Member Function Documentation

#### 3.1.3.1 BinarySearch()

Metoda uzywajaca poszukiwania binarnego do znalezienia najlepszego osobnika populacji (najkrotszej sciezki przejscia po wszystkich punktach)

#### 3.1.3.2 czy\_chromosom()

Metoda sprawdzajaca czy dany chromosom istnieje

#### 3.1.3.3 pobierz\_wielkosc\_populacji()

```
int AlgorytmGenetyczny::pobierz_wielkosc_populacji ( ) const [inline]
```

Settery i gettery do pobierania i ustawiania parametrow algorytmu z zewnatrz klasy

#### 3.1.3.4 pokaz populacje()

```
void AlgorytmGenetyczny::pokaz_populacje ( )
```

Metoda wyswietlajaca na ekranie wynikowym populacje

Returns

Populacja: Elementy skladajace sie ze sciezki i kosztu przejscia po niej

< Pobieramy wektor

3.2 Graf Class Reference 7

#### 3.1.3.5 polaczenie()

Metoda robiaca crossover i mutacje pomiedzy osobnikami populacji

#### 3.1.3.6 poprawne\_rozwiazanie()

Metoda sprawdzajaca czy podane do niej rozwiazanie jest poprawne i czy takie juz nie wystepuje w populacji

#### 3.1.3.7 rozpocznij\_algorytm()

```
void AlgorytmGenetyczny::rozpocznij_algorytm ( )
```

Metoda rozpoczynajaca prace algorytmu genetycznego

Returns

Wynik koncowy dzialania programu

#### 3.1.3.8 rozwiazanie()

```
int AlgorytmGenetyczny::rozwiazanie ( )
```

Metoda zwracajaca najlepsze rozwiazanie

The documentation for this class was generated from the following files:

- C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/Algorytm-Genetyczny.h
- C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/Algorytm-Genetyczny.cpp

#### 3.2 Graf Class Reference

```
#include <Graf.h>
```

Inheritance diagram for Graf:



#### **Public Member Functions**

- int pobierzPunkt () const
- void ustawPunkt (int Punkt)
- int pobierzkrawedzie () const
- void **ustawkrawedzie** (int krawedzie)
- int pobierzpunkt\_poczatkowy () const
- void ustawpunkt\_poczatkowy (int punkt\_poczatkowy)
- Graf (int Punkt, int punkt\_poczatkowy)
- virtual void dodaj\_krawedz (int Punkt1, int Punkt2, int koszt, Graf \*graf)
- void wyswietl\_graf ()
- void info\_graf ()
- int czy\_krawedz (int Punkt1, int Punkt2)

#### **Public Attributes**

• std::map< std::pair< int, int >, int > mapa\_krawedzi

#### **Friends**

· class AlgorytmGenetyczny

#### 3.2.1 Detailed Description

Klasa reprezentujaca graf

#### 3.2.2 Constructor & Destructor Documentation

#### 3.2.2.1 Graf()

Konstruktor domyslny Konstruktor inicjalizujacy skladowe grafu

#### 3.2.3 Member Function Documentation

3.2 Graf Class Reference 9

#### 3.2.3.1 czy\_krawedz()

Metoda sprawdzajaca czy krawedz z jednego punktu do drugiego istnieje

#### 3.2.3.2 dodaj\_krawedz()

```
virtual void Graf::dodaj_krawedz (
    int Punkt1,
    int Punkt2,
    int koszt,
    Graf * graf ) [inline], [virtual]
```

Metoda wirtualna dodajaca krawedz do grafu

Reimplemented in kierunkowa, and zwykla.

#### 3.2.3.3 info\_graf()

```
void Graf::info_graf ( )
```

Metoda wyswietlajaca na ekranie wynikowym podstawowe informacje dotyczace grafu czyli liczbe punktow oraz krawedzi

#### 3.2.3.4 pobierzPunkt()

```
int Graf::pobierzPunkt ( ) const [inline]
```

Settery i gettery do pobierania i ustawiania parametrow grafu z zewnatrz klasy

#### 3.2.3.5 wyswietl\_graf()

```
void Graf::wyswietl_graf ( )
```

Metoda wyswietlajaca na ekranie wynikowym wszystkie polaczenia dostepne w grafie razem z kosztem przejscia po nich (mapa polaczen)

#### 3.2.4 Friends And Related Function Documentation

#### 3.2.4.1 AlgorytmGenetyczny

```
friend class AlgorytmGenetyczny [friend]
```

Uzyskanie dostepu do private klasy AlgorytmuGenetycznego

The documentation for this class was generated from the following files:

- C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/Graf. 

  h
- C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/Graf. ← cpp

#### 3.3 kierunkowa Class Reference

```
#include <kierunkowa.h>
```

Inheritance diagram for kierunkowa:



#### **Public Member Functions**

• virtual void dodaj\_krawedz (int Punkt1, int Punkt2, int koszt, Graf \*graf) override

#### **Additional Inherited Members**

#### 3.3.1 Detailed Description

Klasa reprezentujaca krawedz kierunkowa.

#### 3.3.2 Member Function Documentation

#### 3.3.2.1 dodaj\_krawedz()

```
void kierunkowa::dodaj_krawedz (
    int Punkt1,
    int Punkt2,
    int koszt,
    Graf * graf ) [override], [virtual]
```

Konstruktor domyslny Metoda dodajaca krawedz do grafu

Reimplemented from Graf.

The documentation for this class was generated from the following files:

- C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/kierunkow
- C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/kierunkow cpp

#### 3.4 sortowanie Class Reference

```
#include <sortowanie.h>
```

#### **Public Member Functions**

• bool operator() (const para &trasa1, const para &trasa2)

#### 3.4.1 Detailed Description

Klasa reprezentujaca sortowanie

#### 3.4.2 Member Function Documentation

#### 3.4.2.1 operator()()

Metoda zwracajaca posortowane dane pod wzgledem kosztu przejscia przez wszystkie punkty od najkrotszej do najdluzszej

The documentation for this class was generated from the following file:

C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/sortowanie

## 3.5 zwykla Class Reference

```
#include <zwykla.h>
```

Inheritance diagram for zwykla:



#### **Public Member Functions**

• virtual void dodaj\_krawedz (int Punkt1, int Punkt2, int koszt, Graf \*graf) override

#### **Additional Inherited Members**

#### 3.5.1 Detailed Description

Klasa reprezentujaca krawedz kierunkowa.

#### 3.5.2 Member Function Documentation

#### 3.5.2.1 dodaj\_krawedz()

```
void zwykla::dodaj_krawedz (
    int Punkt1,
    int Punkt2,
    int koszt,
    Graf * graf ) [override], [virtual]
```

Konstruktor domyslny Metoda dodajaca krawedz do grafu

Reimplemented from Graf.

The documentation for this class was generated from the following files:

- C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/zwykla. ← h
- C:/Users/Empo Piorunochron/source/repos/polsl-aei-pk2-tele/10fba932-gr21-repo/Projekt/komiwojazer/komiwojazer/zwykla. ← cpp

## Index

AlgorytmGenetyczny, 5 AlgorytmGenetyczny, 5 BinarySearch, 6 czy_chromosom, 6 Graf, 9 pobierz_wielkosc_populacji, 6 pokaz_populacje, 6 polaczenie, 6 poprawne_rozwiazanie, 7 rozpocznij_algorytm, 7 rozwiazanie, 7
BinarySearch AlgorytmGenetyczny, 6
czy_chromosom AlgorytmGenetyczny, 6 czy_krawedz Graf, 8
dodaj_krawedz Graf, 9 kierunkowa, 10 zwykla, 12
Graf, 7  AlgorytmGenetyczny, 9 czy_krawedz, 8 dodaj_krawedz, 9 Graf, 8 info_graf, 9 pobierzPunkt, 9 wyswietl_graf, 9
info_graf Graf, 9
kierunkowa, 10 dodaj_krawedz, 10
operator() sortowanie, 11
pobierz_wielkosc_populacji AlgorytmGenetyczny, 6 pobierzPunkt Graf, 9
pokaz_populacje     AlgorytmGenetyczny, 6 polaczenie     AlgorytmGenetyczny, 6

```
poprawne_rozwiazanie
    AlgorytmGenetyczny, 7
rozpocznij_algorytm
    AlgorytmGenetyczny, 7
rozwiazanie
    AlgorytmGenetyczny, 7
sortowanie, 11
    operator(), 11
wyswietl_graf
    Graf, 9
zwykla, 12
    dodaj_krawedz, 12
```