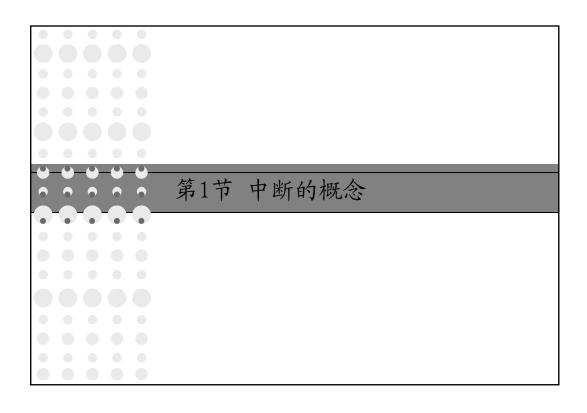


#### ● 教学内容

- ■第1节 中断概念
- 第2节 中断源识别和优先权
- 第3节 8259A性能和结构
- 第4节 8259A的工作方式
- 第5节 8259的中断操作和命令
- ■第6节8086的中断系统



- 中断的概念
  - ■CPU的机制或过程
  - CPU在正常运行程序时,由于内部/外部事件事件引起CPU中断正在运行的程序,转去执行为该事件预先安排的服务程序,服务完毕后,再返回原来的程序继续执行。
- 中断的作用和应用
  - ■①同步操作/并行操作
  - ■②实时处理
  - ■③故障或异常处理

- 中断源和其分类申断源:引起中断的事件或发出中断的外设。■分类◆外部中断
  - □可屏蔽中断(INTR引脚)
    - ▲外设
    - □不可屏蔽中断 (NMI引脚)
      - ▲电源,内存错误等
  - ◆内部中断
    - □CPU内部
    - □软件中断(指令中断)
    - □异常(指令执行时发生错误)

中断系统的功能
■能发现和识别中断源,实现中断服务。
■①实现中断和从中断返回
◆外设能发出中断请求:
◆CPU能决定是否响应中断(响应中断的条件)

## CPU响应中断的条件

- ①必须执行完现行指令
  - ■运行到最后一个总线周期的最后一个时钟状态(T4),CPU 检测INTR引脚是否有中断请求,有则响应中断,进入中断总 线周期。
- ②开中断状态
  - ■STI指令
- ③无DMA操作

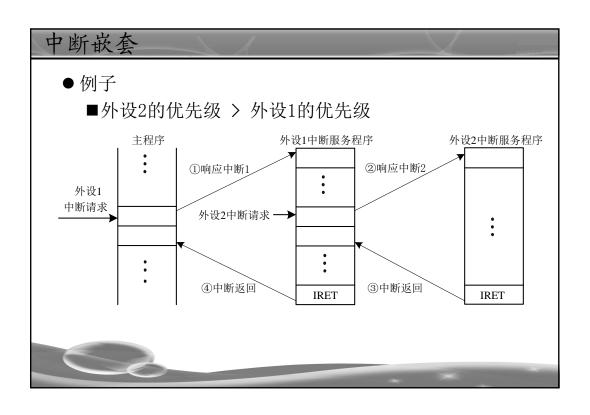
- 中断系统的功能
  - ■能发现和识别中断源,实现中断服务。
  - ■①实现中断和从中断返回
    - ◆外设能发出中断请求;
    - ◆CPU能决定是否响应中断
    - ◆中断响应过程
      - □保护现场-清除中断请求-中断服务-恢复现场-返回主程序

### 中断响应过程

- ①关中断——发出响应信号INTA,并自动关中断。
- ②保留断点——主程序下一条指令地址(CS:IP)入栈。
- ③保护现场——断点处各寄存器的内容入栈。
- ④根据中断入口地址,转入相应中断服务程序。
- ⑤恢复现场——把现场和断点的内容出栈。
- ⑥中断返回——在中断服务程序的最后执行IRET,并开中断。
- 注: ①②④由CPU自动完成;
  - ③⑤⑥由程序完成。

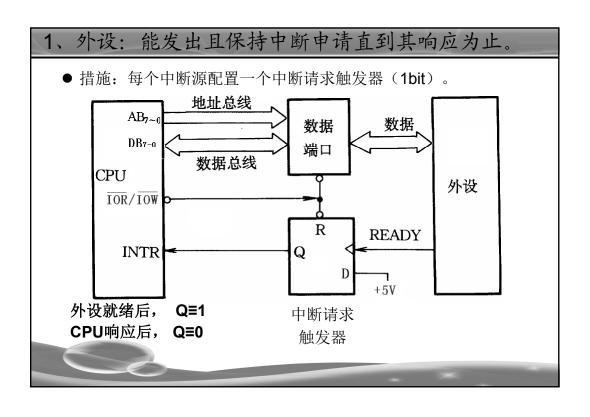
#### ● 中断系统的功能

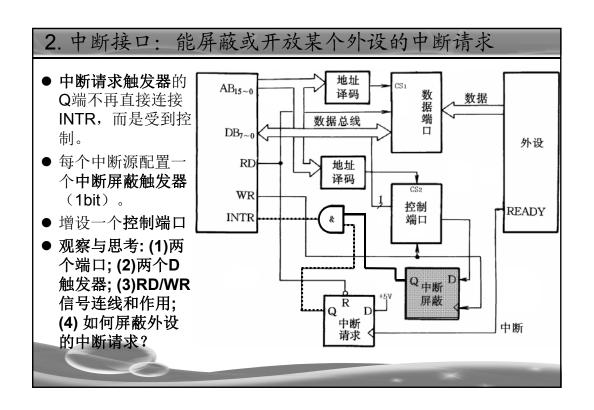
- ■能发现和识别中断源,实现中断服务。
- ■①实现中断和从中断返回
  - ◆外设能发出中断请求:
  - ◆CPU能决定是否响应中断
  - ◆中断响应过程
    - □保护现场-清除中断请求-中断服务-恢复现场-返回主程序
- ■②实现优先权排队
  - ◆当有多个中断申请时, 先响应优先级高的中断
- ■③能实现中断嵌套。
  - ◆即高优先级中断能中断低优先级的中断。



# 微机中断的基本硬件机制

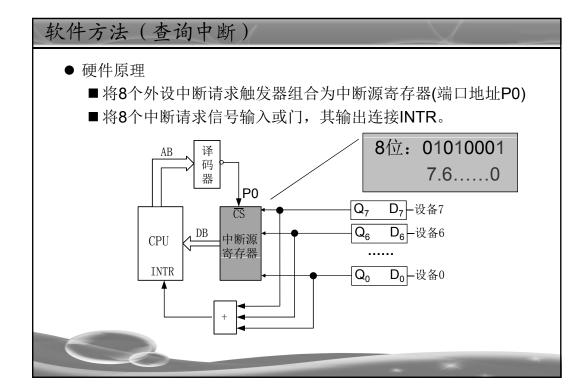
- 1、外设: 能发出且保持中断申请直到其响应为止。
- 2、中断接口: 能屏蔽或开放某个外设的中断请求。
- 3、CPU: 能开放(使能)或关闭(失能)系统的中断机制。
- 4、能识别中断源和管理中断优先级
- 5、确定发现中断的时机(T4态)

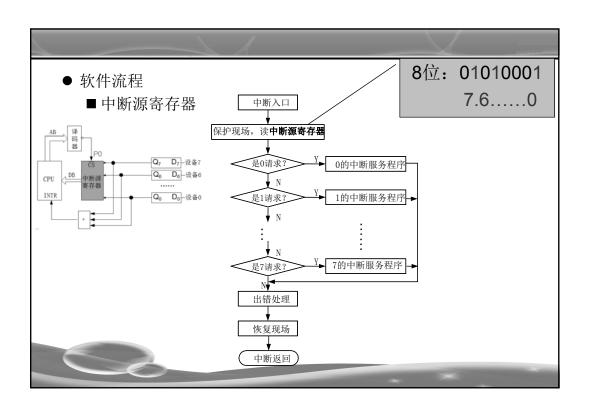




## 4、能识别中断源和管理中断优先级

- 识别中断源和中断优先级
  - ■所谓优先级,是指有多个中断源同时提出中断请求时,微处理器响应中断的优先次序。
- 实现方法
  - ■软件方法(查询中断)
  - ■硬件方法(向量中断)





### ●程序实现(屏蔽法)

IN AL, [20H];输入中断源寄存器的数据

TEST AL, 01H ; 检查位0(电源故障)是否有中断请求

JNE PWF ; 有,则转至电源故障处理程序

TEST AL, 02H ; 检查位1(磁盘)是否有中断请求

JNE DISS ;有,转至磁盘服务程序

TEST AL, 04H ; 检查位2(键盘)是否有中断请求

JNE KEYBRD ; 有,转至键盘服务程序

• • • • • •

注意: JNE指令: 当ZF = 0跳转。

(位与的结果不为0,则ZF=0,否则ZF=1)

●程序实现(移位法)

IN AL, [20H] ;输入中断源寄存器的数据

RCL AL, 1 ; 左移1位, 带进位

JC BIT7 ;有进位跳转:位7对应中断服务程序

RCL AL, 1 ;左移1位,带进位

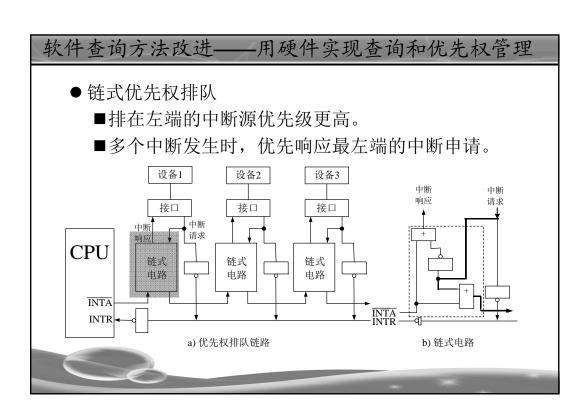
JC BIT6 ;有进位跳转:位6对应中断服务程序

•••••

**RCL** AL, 1 ; 左移1位, 带进位

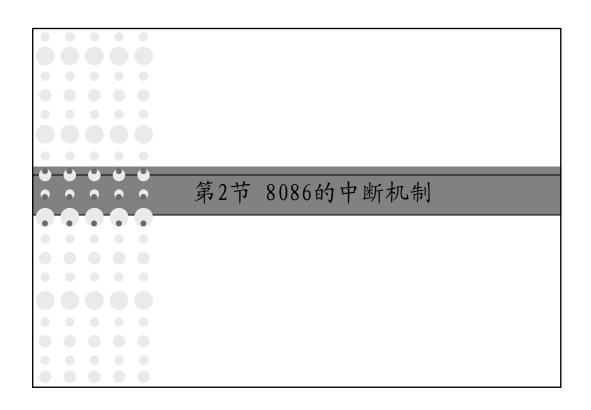
JC BITO ;有进位跳转:位0对应中断服务程序

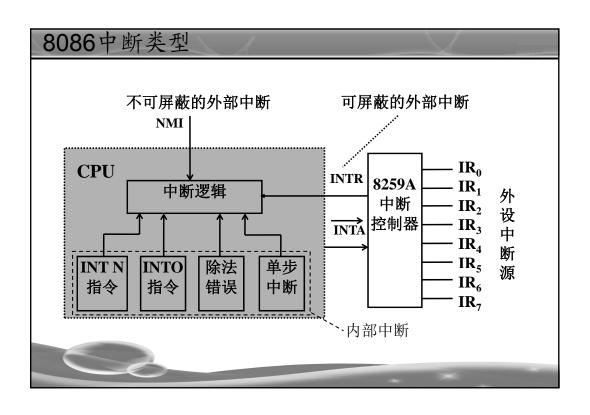
- 软件查询方法特点
  - ■①外设的优先权为查询次序
    - ◆优先级最高的最先被查询。
  - ■②硬件简单
  - ③缺点
    - ◆进入中断服务时间较长。
- 软件查询方法改进
  - ■用硬件实现查询和优先权管理
  - ■链式电路



●通过硬件实现查询和优先级。本质还是查询方法,中断响应和进入较慢。

- 向量中断——用硬件方法确定中断源及优先权
  - 给每一个外设都预先指定一个中断类型码(N)。当CPU识别出外设有请求中断并予以响应时,中断控制逻辑把N送入CPU,CPU据此计算中断服务程序的入口地址,并转入中断服务程序。
  - ■特点:
    - ◆响应速度快
    - ◆硬件复杂
    - ◆典型芯片: 8259





# 8086的中断类型

- ◆ 外部中断(Interrupt)
  - (1) 可屏蔽中断:来自外设,受IF控制, N = 8~255
  - (2) 非屏蔽中断:处理系统意外或故障,不受IF控制, N=2

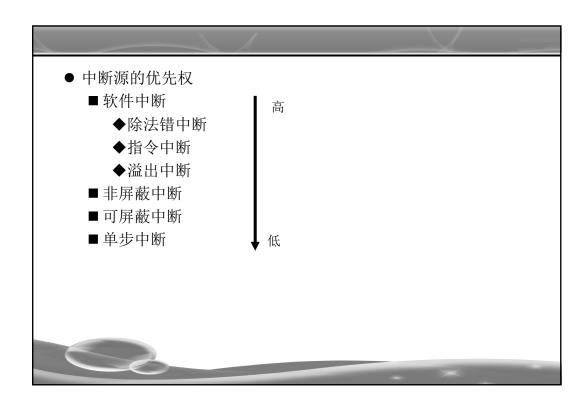
陷阱标志位TF=1时,每条

指令执行完引起中断。N=1

### ♦NMI = Non Maskable Interrupt

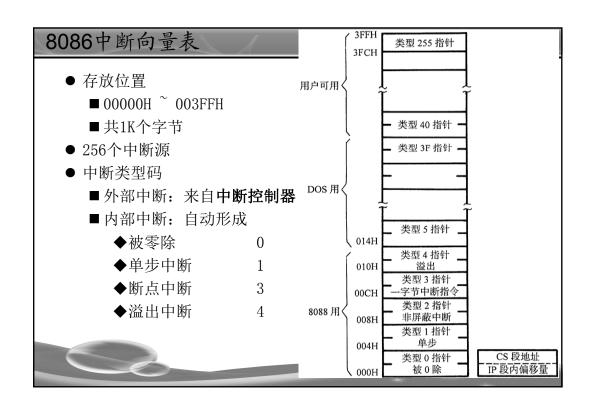
- 内部中断(异常, Exception): 8088内部执行程序错误
  - (1) DIV或IDIV指令

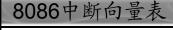
  - (2) INT指令
  - (3) INTO指令
  - (4) 单步中断
  - ■为用户提供发现、调试并解决程序执行异常的途径
    - ◆例如BIOS和DOS功能调用, DEBUG



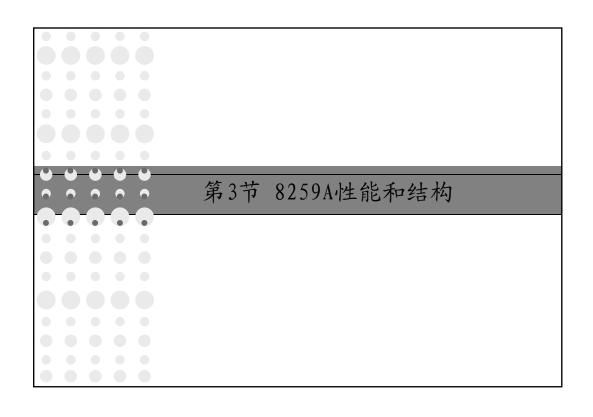
# 8086中断向量表

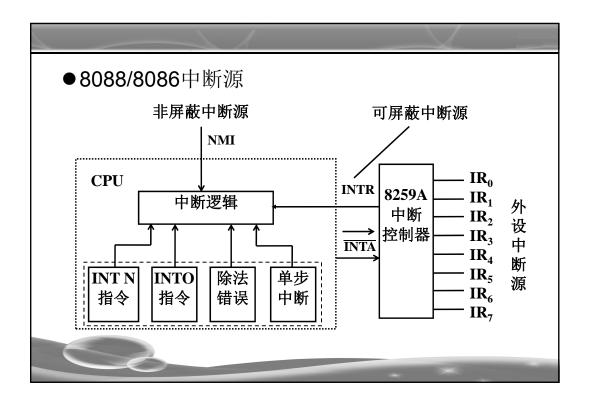
- 中断向量
  - ■中断服务程序的入口地址 CS:IP
    - ◆段基址CS: 偏移地址IP
    - ◆每个向量占4字节。
- 中断向量表
  - ■中断向量表是按**序(中断源编号N)**存放中断向量的表。
  - ■中断向量表存放在内存中(基址0)。

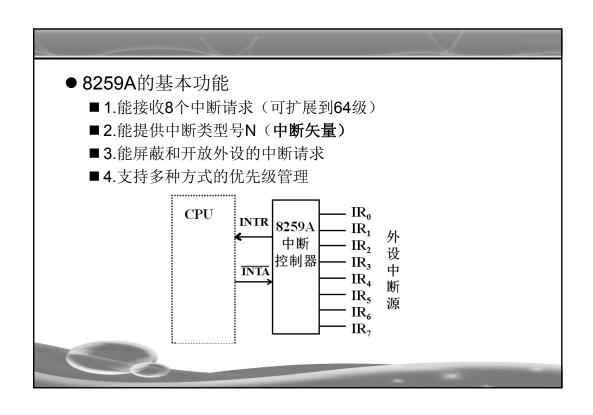


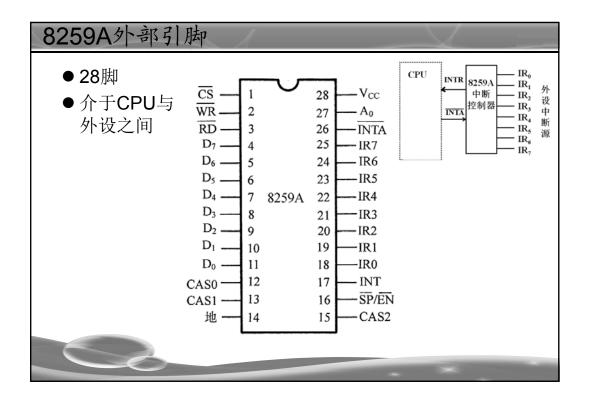


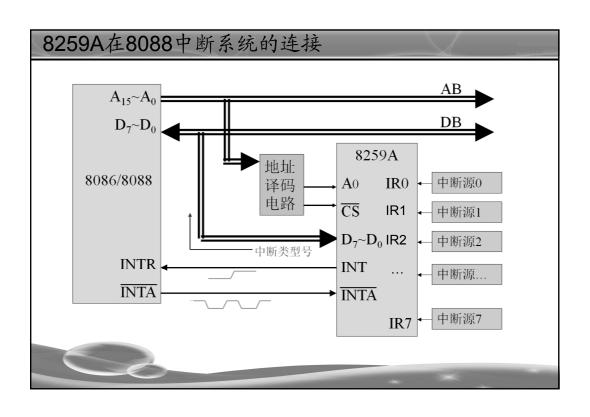
- 查找N号中断源的中断向量的存放地址
  - = 4 \* N +中断向量表的基地址
  - ■中断向量表是中断类型号(N)与中断向量之间的换算表。
  - ■一般中断向量表从内存的0地址放起

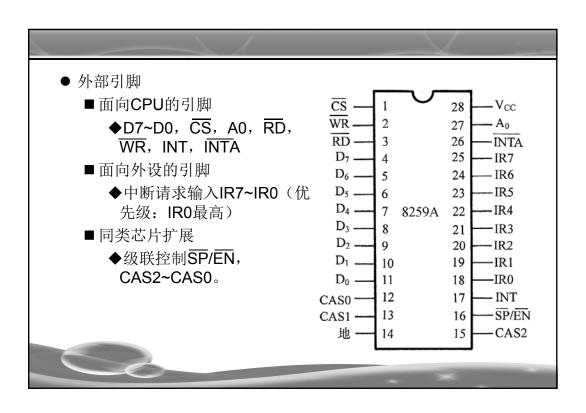


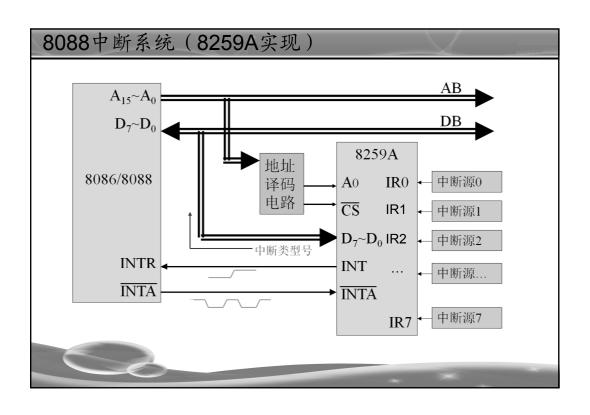


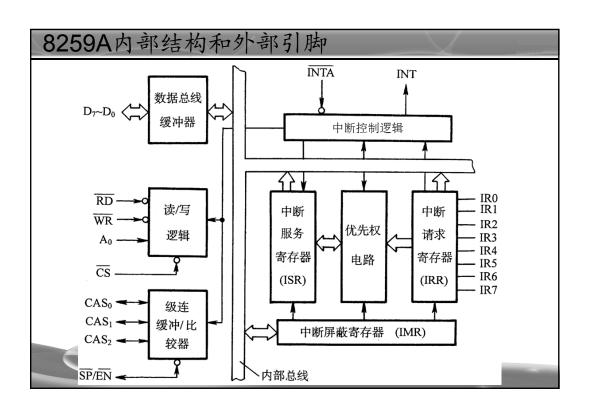


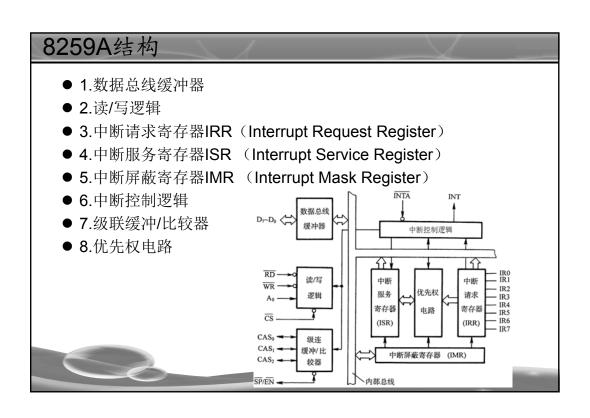


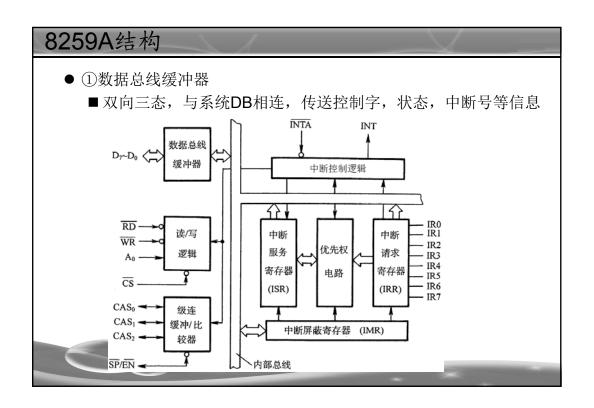


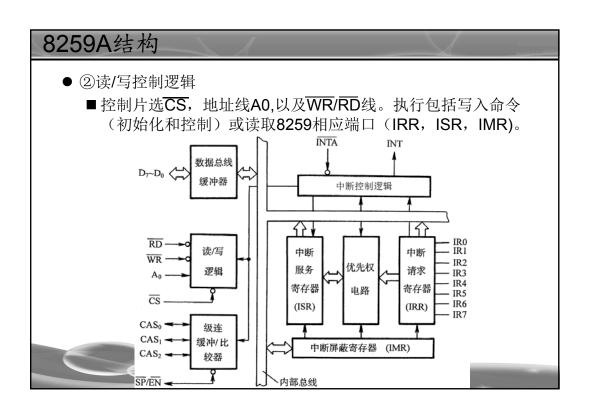


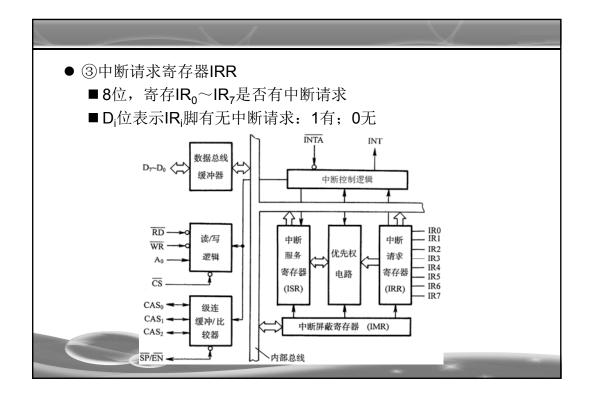


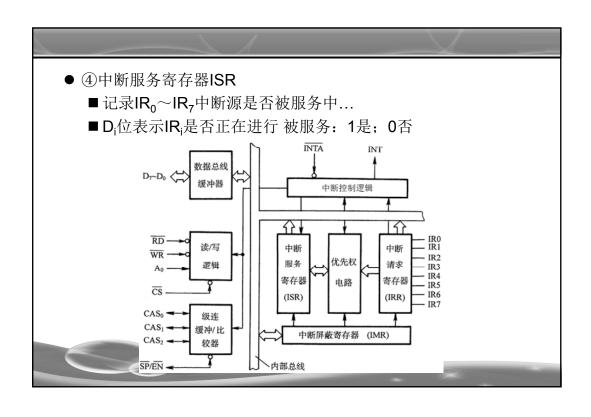


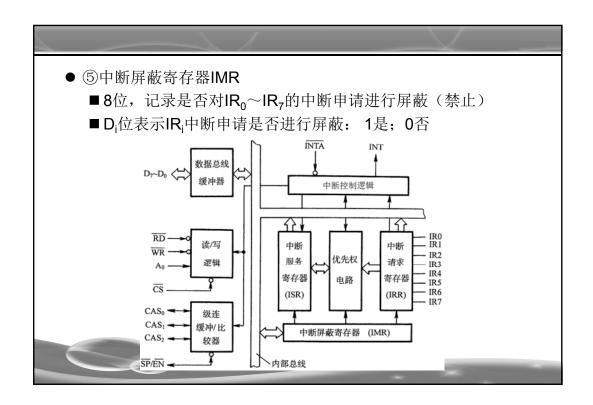


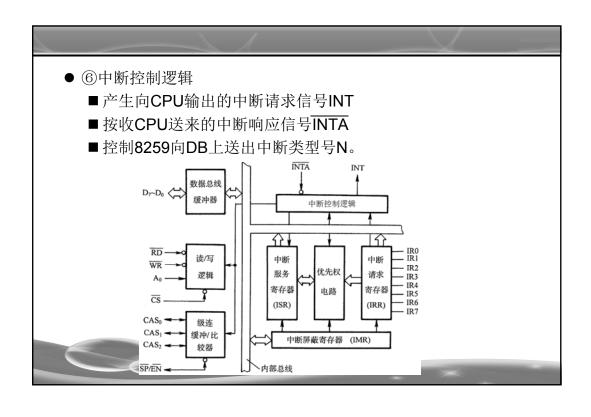


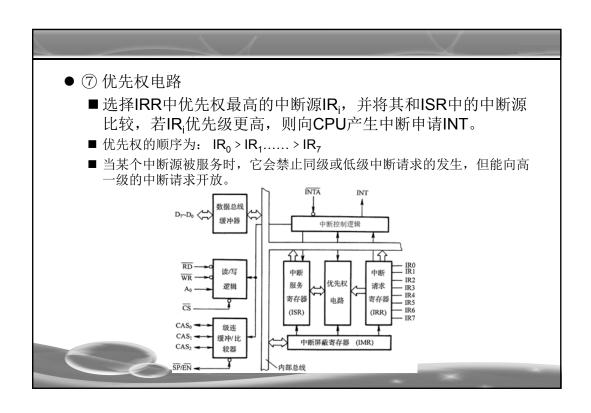


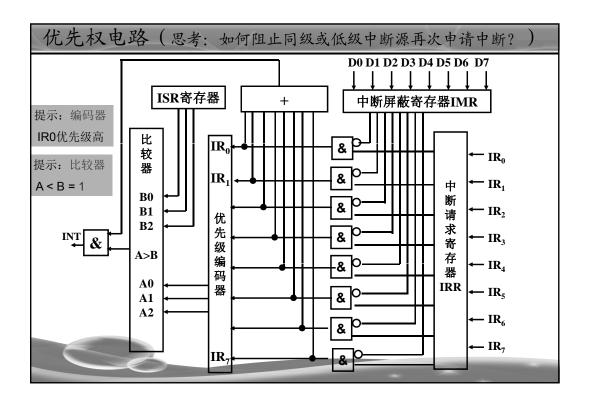






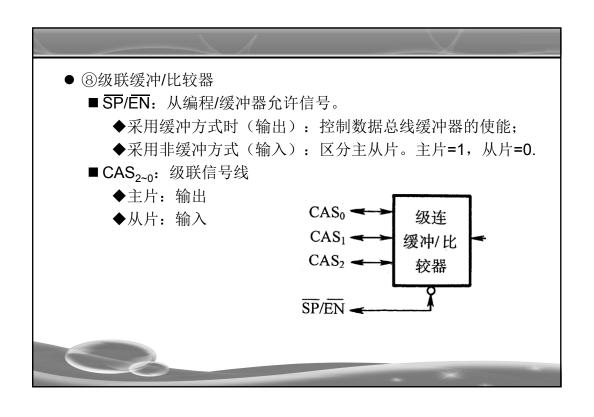


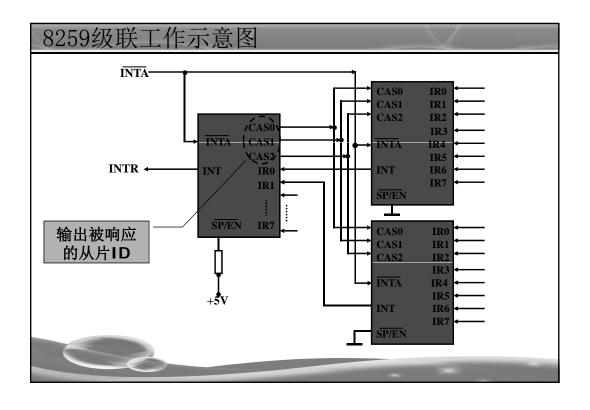




## 优先权电路

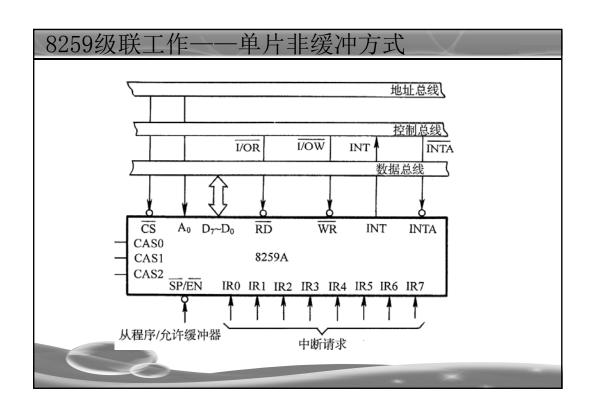
- 工作原理
  - ■首先,由8个"与"门逻辑选出参加中断优先级排队的中断请求级:由8位IRR与8位IMR分别送入"与"门输入端,只有当IRR位置"1"(有中断请求)且IMR位置"0"(开放中断请求)同时成立时,相应"与"门输出才为高电平,并送到优先级编码器的输入端参加编码。
  - 其次,优先级编码器对参加排队的中断优先级进行编码,并 从中选出当前最高优先级的代码(A2,A1,A0)。
  - ■最后,把ISR中当前正服务的优先级的代码(B2, B1, B0)与新来的中断请求的优先级代码(A2, A1, A0)一起送入比较器进行比较: 当比较器输出有效且有中断请求时,与门将输出有效电平向CPU提出中断请求INT。
  - ■结论: 当一个中断源被服务时,它会禁止同级或低级中断请求的发生,但能向高一级的中断请求开放。

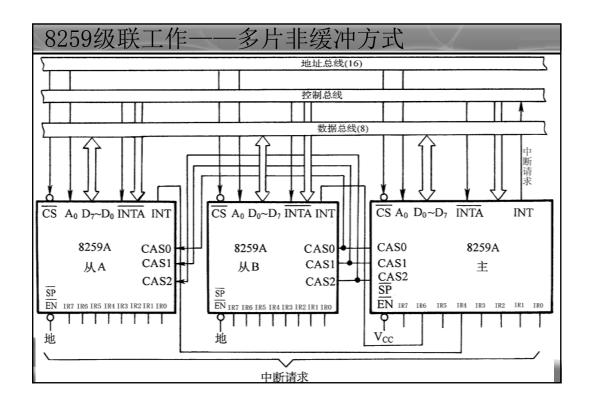


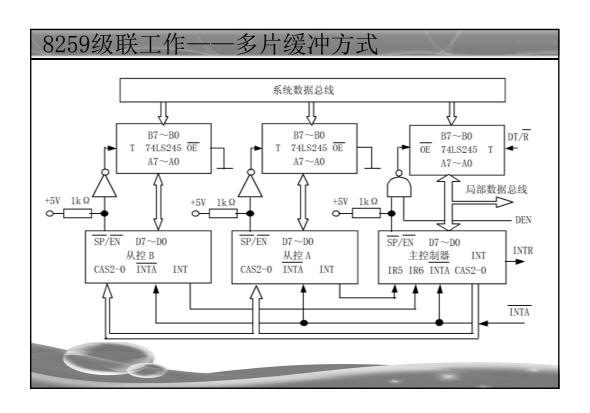


# 8259级联工作

- ●8259A可以级连,1个主片最多可以级连8个从片
  - ■级连时, 主片CAS<sub>0</sub>~CAS<sub>2</sub>连至每个从片的CAS<sub>0</sub>~CAS<sub>2</sub>,输出被选中的从片ID,
  - ■每个从片的中断请求信号INT,连至主片8259A某个中断请求输入端IR<sub>i</sub>;主片的INT线连至CPU的中断请求输入端INTR
  - ■主片在第1个响应周期内通过CAS<sub>2~0</sub>送出从片ID,相应的从片在第2个响应周期内则将中断类型码N发送到数据总线上。

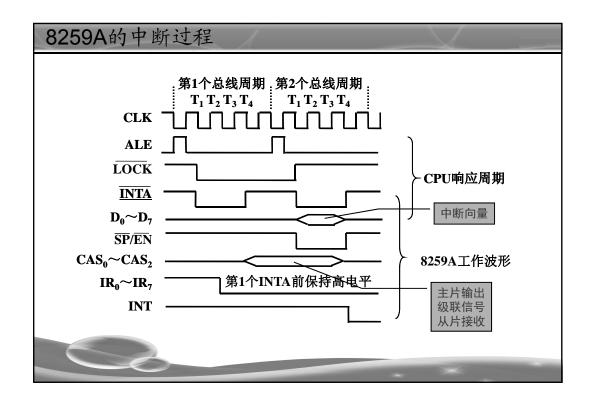






## 8259A的中断过程

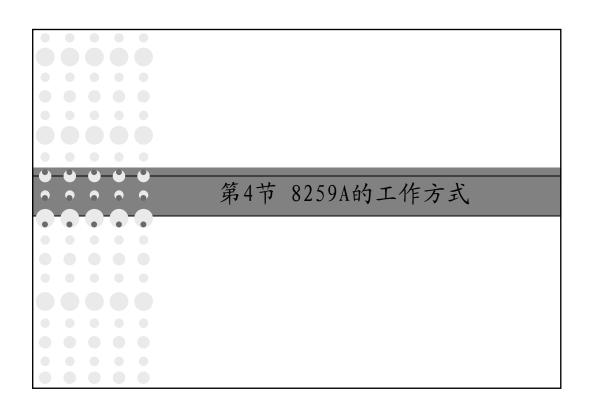
- 1.当中断输入线(IR<sub>7-0</sub>)有变高,中断请求寄存器IRR相应位置1
- 2.若中断请求线中至少有一位是中断允许的,则8259A通过INT引脚向CPU送出中断请求
- 3.若CPU开中断,则用INTA响应。
- 4.8259A收第1个INTA响应后
  - ■使最高优先权的ISR位置位,相应IRR位复位。
    - ◆优先权的顺序为: IR0 > IR1...... > IR7
  - ■主片通过CAS局部总线输出从片ID。从片验证自己的ID。
- 5. 8259A收第2个INTA响应后,(ID验证通过的)8259A向DB送出中断类型号N。
- 6.CPU读取DB上的N,自动计算中断向量的地址(N\*4),在AB上出现N\*4,读取其中的CS:IP并最终转向中断服务程序



# 8259A的端口和操作

- 2个端口
  - ■按端口地址区分命令(偶地址Ao=0和奇地址A0=1)
  - ■按顺序或特征位区分命令(同一端口地址)

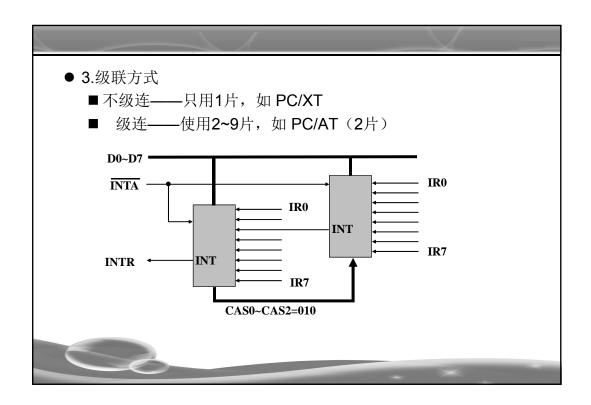
CS	WI	R RI	D A0	读写操作
0	0	1	0	写ICW1,OCW2,OCW3
0	0	1	1	写ICW2~ICW4,OCW1
0	1	0	0	读IRR,ISR,查询字
0	1	0	1	读IMR



- 8259A的工作方式
  - ■1.引入中断请求(中断触发)的方式
  - 2.连接系统总线的方式
  - 3.级联方式
  - 4.屏蔽中断源的方式
  - 5.优先级排队的方式
  - 6.结束中断的方式

- 1.引入中断请求(中断触发)的方式
  - ■①边沿触发方式。
    - ◆以正跳沿请求中断,维持高电平不会继续产生中断。
  - ■②电平触发方式。
    - ◆以高电平申请中断,但响应中断后须及时清除高电平
  - ■③注意:查询方式。
    - ◆CPU用软件查询确定中断源。外设通过8259申请中断, 但不用INT向CPU申请中断。

- 2. 连接系统总线的方式
  - ■缓冲方式
    - ◆通过数据总线缓冲器与CPU数据总线连接。
    - ◆SP/EN用于启动数据总线缓冲器,不表示主/从关系。
  - ■非缓冲方式
    - ◆直接接至CPU数据总线。
    - ◆SP/EN用于表示主/从芯片。



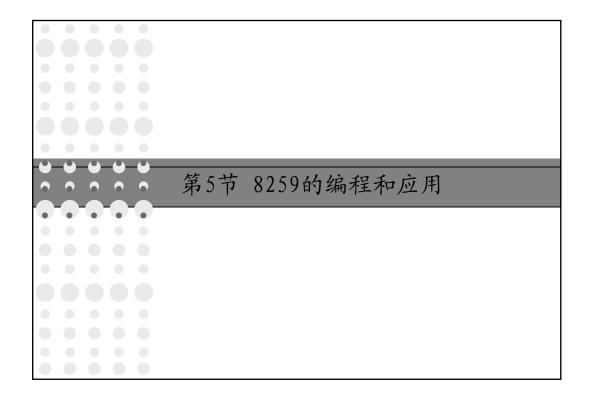
- 4.屏蔽中断源的方式
  - ■①通常屏蔽方式
    - ◆利用操作命令字OCW1,设置屏蔽寄存器IMR
    - ◆例: OCW1: 1111 0011 开放IR3, IR2两个中断源。
  - ■②特殊屏蔽方式
    - ◆在某些场合,当执行某一个高优先级的中断服务程序时, 若要求允许另一个优先级比它低的中断请求被响应,此时 可采用特殊屏蔽方式。它可通过OCW3的D6D5=11来设定。

- 5.优先级排队的方式
  - ■① 全嵌套方式。
    - ◆优先级按0~7顺序排队,且只允许级别高的中断源去中断级别低的中断服务程序。常用缺省方式。
  - ■②自动轮换方式
    - ◆中断服务结束后优先级降为最低(7),相邻的低优先级中断源自动升为最高,其余顺变。例:IR₂中断服务结束后:

IR0	IR1	IR2	IR3	IR4	IR5	IR6	IR7
5	6	7	0	1	2	3	4

- ◆每个中断源都有最高优先级的资格,故称"等优先级方式"
- ■③优先级指定轮换方式
- ④ 特殊循环方式

- 6.结束中断的处理方式
  - ①自动中断结束方式
    - ◆在第二个INTA响应信号中,8259自动执行中断结束EOI 指令,复位ISR中已置位的位。
    - ◆EOI: 中断结束字
  - ■②非自动中断结束方式
    - ◆在中断服务程序返回之前,必须发中断结束EOI命令才能使ISR中的当前服务位清除。

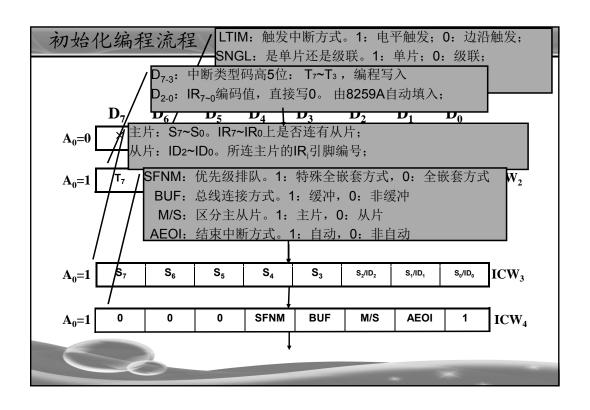


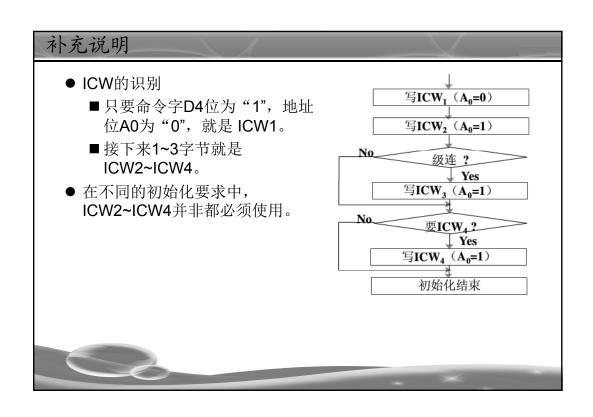
# 8259的编程

- 8259的编程分为两个阶段
  - ■初始化阶段
    - ◆在系统加电或复位后由初始化程序完成。
    - ◆设定工作方式、工作条件、中断类型码等。
    - ◆初始化命令(Initialize Control Word)
      ■ICW1 ~ICW4
  - ■操作控制阶段
    - ◆对8259的状态、中断方式和工作过程的控制。
    - ◆操作命令(Operation Control Word)
      - □0CW1~0CW3

# 初始化命令(ICW: Initialize Control Word)

- ICW1
  - ■设置中断请求触发方式及芯片数目,使8259A复位
- ICW2
  - ■设置中断类型号N:8位
- ICW3
  - ■设置主从片的硬件连接方式
- ICW4
  - ■设置优先级嵌套方式,中断结束方式,缓冲方式,主从片





## 补充说明

- ICW1复位芯片
  - ■ICW1清除IMR,缺省设置完全嵌套方式,IRQ<sub>0~7</sub>优先级递降。
- ICW2设置中断类型号N(8位)
  - N高5位:初始编程输入。同片8259A的中断源N高5位相同。
  - ■N低3位:根据IR<sub>i</sub>编码
    - ◆如IR₀的编码为000
    - ◆如IR₄的编码为100
    - ◆如IR<sub>7</sub>的编码为111

# 初始化的例子

- 例: 一片8259A, 边沿触发方式; 中断类型码为08H~0FH;
  - ■用全嵌套、缓冲、非自动结束中断方式;
  - ■8259A的端口地址为20H和21H。

MOV AL ,13H ;ICW1: 边沿触发,单片,设置IC4 OUT 20H ,AL

MOV AL ,8 ;ICW2: 中断类型码为08~0FH OUT 21H ,AL

MOV AL, ODH; ICW4: 全嵌套、缓冲、非自动结束中断方式 OUT 21H, AL

### 初始化的例子: ICW1

- 例: 一片8259A, 边沿触发方式; 中断类型码为08H~0FH;
  - ■用全嵌套、缓冲、非自动结束中断方式;
  - ■8259A的端口地址为20H和21H。

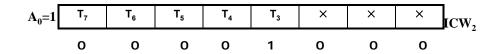
MOV AL ,13H ; ICW1: 边沿触发,单片,设置IC4 OUT 20H ,AL

							$\mathbf{D_1}$		_
$A_0=0$	×	×	×	1	LTIM	×	SNGL	IC4	ICW <sub>1</sub>
_									_
	0	0	0	1	0	0	1	1	

# 初始化的例子: ICW2

- 例: 一片8259A, 边沿触发方式; 中断类型码为08H~0FH;
  - ■用全嵌套、缓冲、非自动结束中断方式;
  - ■8259A的端口地址为20H和21H。

MOV AL ,8 ; ICW2: 中断类型码为08~0FH OUT 21H ,AL



思考:如果中断类型码为 020~027H,如何设置ICW2 ?

# 初始化的例子: ICW4

- 例: 一片8259A, 边沿触发方式; 中断类型码为08H~0FH;
  - ■用全嵌套、缓冲、非自动结束中断方式;
  - ■8259A的端口地址为20H和21H。

MOV AL,0DH ;ICW4: 全嵌套、缓冲、非自动结束中断 OUT 21H,AL

$A_0=1$	0	0	0	SFNM	BUF	M/S	AEOI	1	ICW <sub>4</sub>
	0	0	0	0	1	1	0	1	_

- 8259的操作命令(OCW: Operation Control Word)
  - 在初始后执行,可不按顺序进行
  - ■中断屏蔽操作命令(OCW1)
  - ■优先级选择/结束操作命令(OCW2)
  - ■中断查询操作(OCW3)

◆操作命令字OCW<sub>1</sub>——中断屏蔽/允许字 设置中断源**IR**<sub>i</sub>的中断屏蔽/允许。

•例子:编程:屏蔽IR0,IR1,IR7三个中断源

a) MOV AL,83H ; 屏蔽IR<sub>0</sub>, IR<sub>1</sub>, IR<sub>7</sub>, 开放IR<sub>2</sub>~IR<sub>6</sub>

OUT 21H, AL ; 写OCW<sub>1</sub> (屏蔽字)

**b) IN AL, 21H** ; 读**IMR**(总是有效)

OR AL, 83H ; 屏蔽 $IR_0$ ,  $IR_1$ ,  $IR_7$ , 保留其他的

(或 AND AL,83H ) ; 开放 $IR_2 \sim IR_6$ ,保留其他的

OUT 21H, AL ; 写OCW<sub>1</sub> (屏蔽字)

◆操作命令字OCW,——中断方式字

D<sub>7</sub>: 为1,循环优先级方式;为0,固定优先级方式。

 $D_6$ : 为1,  $D_2$ ~ $D_0(L_2$ ~ $L_0$ )有效; 为0,  $D_2$ ~ $D_0(L_2$ ~ $L_0$ )无效。

**D**<sub>5</sub>: 为**1**, **EOI**命令; 为**0**, 非**EOI**命令。

 $D_2 \sim D_0$ : ISR中的位编码。

•例子:中断服务程序中发出EOI指令

MOV AL, 20H ; 设置OCW, 的EOI 命令字

OUT 20H, AL ; 写OCW,

IRET ; 必须在中断结束前设置EOI

### ◆操作命令字OCW<sub>3</sub>——状态操作字

 $D_6$ : 为1,允许特殊屏蔽;为0,禁止特殊屏蔽。

D<sub>5</sub>: 为1,特殊屏蔽方式;为0,恢复原来优先级方式。

D<sub>2</sub>: 为1, 中断查询方式; 为0, 非查询方式。

 $D_1$ : 为1,允许读内部寄存器;为0,禁止读内部寄存器。

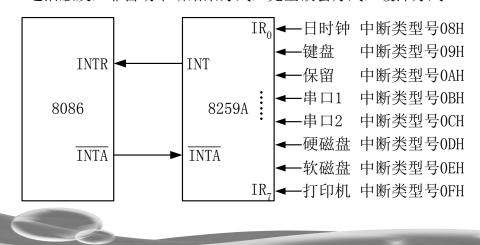
**D**<sub>0</sub>: 为1,读ISR;为0,读IRR。

### ● ICW/OCW操作功能表

类型	CS	WR	RD	$\mathbf{A}_0$	功能	特征标志或流程
	0	0	1	0	数据总线→ICW <sub>1</sub>	ICW <sub>1</sub> 的D <sub>4</sub> 为1
写命	0	0	1	0	数据总线→OCW <sub>2</sub>	OCW <sub>2</sub> 的D <sub>4</sub> D <sub>3</sub> 为00
<b>令</b>	0	0	1	0	数据总线→OCW <sub>3</sub>	OCW <sub>3</sub> 的D <sub>4</sub> D <sub>3</sub> 为01
字	0	0	1	1	数据总线→OCW <sub>1</sub> (屏蔽字)	无
	0	0	1	1	数据总线→ICW <sub>2</sub> ~ICW <sub>4</sub>	ICW设置流程
	0	1	0	0	IRR→数据总线	OCW <sub>3</sub> 的D <sub>2</sub> D <sub>1</sub> D <sub>0</sub> 为010
读状	0	1	0	0	ISR→数据总线	OCW <sub>3</sub> 的D <sub>2</sub> D <sub>10</sub> 为011
态	0	1	0	0	中断查询字→数据总线	OCW <sub>3</sub> 的D <sub>2</sub> D <sub>1</sub> D <sub>0</sub> 为100
	0	1	0	1	IMR (屏蔽字) →数据总线	无

## 8259A在IBM-PC/XT中的应用

- 单片,端口地址: 20H和21H
- $\bullet N = 0x8 0xF$
- 边沿触发,非自动中断结束方式,完全嵌套方式,缓冲方式



	<b>D</b> <sub>7</sub>	$\mathbf{D}_6$	<b>D</b> <sub>5</sub>	D <sub>4</sub>	<b>D</b> <sub>3</sub>	D <sub>2</sub>	$\mathbf{D}_1$	$\mathbf{D}_0$	
	×	×	×	1	LTIM	×	SNGL	IC4	ICW <sub>1</sub>
<b>▲ 大口かん / / / 4户 手</b> 甲	<b>T</b> <sub>7</sub>	<b>T</b> <sub>6</sub>	<b>T</b> <sub>5</sub>	T <sub>4</sub>	<b>T</b> <sub>3</sub>	×	×	×	$ICW_2$
● 初始化编程	S <sub>7</sub>	S <sub>6</sub>	S <sub>5</sub>	S <sub>4</sub>	S <sub>3</sub>	S <sub>2</sub> /ID <sub>2</sub>	S <sub>1</sub> /ID <sub>1</sub>	S <sub>0</sub> /ID <sub>0</sub>	ICW <sub>3</sub>
	0	0	0	SFNM	BUF	M/S	AEOI	1	ICW₄

;ICW1, 边沿触发,单片8259A,需ICW4

MOV AL ,00010011B

OUT 20H ,AL

;设置ICW2,中断类型号高5位为00001

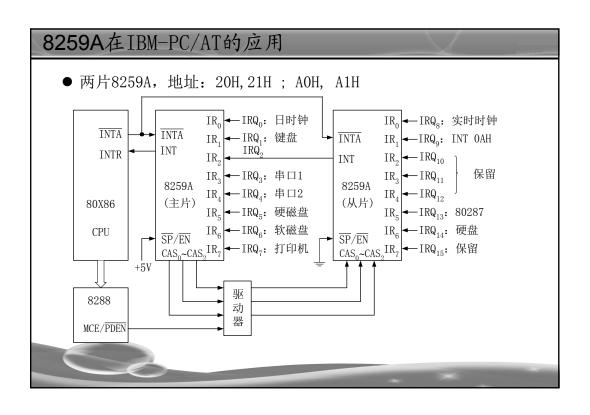
MOV AL ,00001000B

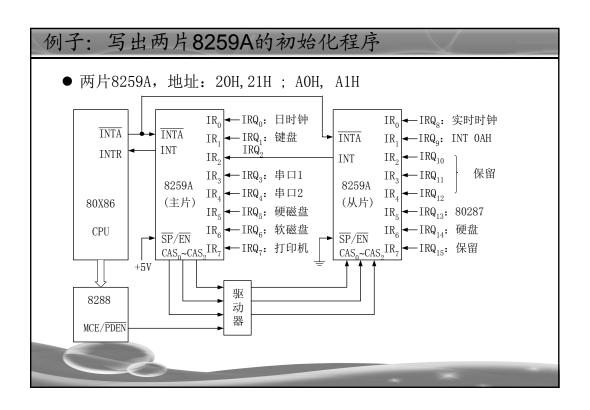
OUT 21H ,AL

;设置ICW4,非自动中断结束方式,完全嵌套方式,缓冲方式

MOV AL ,00001101B

OUT 21H ,AL





● 主片8259A MOV AL,\_\_\_\_\_\_; 设置ICW1,边沿触发,需ICW4 OUT \_\_\_\_, AL MOV AL, \_\_\_\_ ; 设置ICW2, 中断类型号的高5位为00001 OUT \_\_\_\_, AL MOV AL,\_\_\_\_\_; 设置ICW3,从片连到主片的IR<sub>2</sub>上 OUT \_\_\_\_\_, AL MOV AL, \_\_\_; 设置ICW4,非缓冲,非AEOI,特殊全嵌套方式 OUT \_\_\_\_, AL  $\mathbf{D}_0$ ICW<sub>1</sub> LTIM SNGL ICW<sub>2</sub> **T**<sub>7</sub>  $T_6$ **T**<sub>5</sub> T<sub>4</sub> **T**<sub>3</sub> X X ICW, SFNM BUF AEOI ICW₄

### ● 从片8259A

MOV AL, \_\_\_\_\_; 设置ICW1, 边沿触发, 需ICW4

OUT \_\_\_\_, AL

MOV AL, \_\_\_\_ ; 设置ICW2, 中断类型号的高5位为01110

OUT \_\_\_\_, AL

MOV AL, \_\_\_\_ ; 设置ICW3,设定从片级联于主片的 $IR_2$ 

OUT \_\_\_\_ , AL

MOV AL, \_\_\_\_ ; 设置ICW4, 非缓冲, 非AEOI, 全嵌套方式

OUT \_\_\_\_\_, AL

$\mathbf{D}_7$	$\mathbf{D}_6$	$\mathbf{D}_5$	$\mathbf{D}_4$	$\mathbf{D}_3$	$\mathbf{D}_2$	$\mathbf{D}_1$	$\mathbf{D}_0$	
×	×	×	1	LTIM	×	SNGL	IC4	ICW <sub>1</sub>
<b>T</b> <sub>7</sub>	T <sub>6</sub>	<b>T</b> <sub>5</sub>	T <sub>4</sub>	T <sub>3</sub>	×	×	×	ICW <sub>2</sub>
S <sub>7</sub>	S <sub>6</sub>	S <sub>5</sub>	S <sub>4</sub>	S <sub>3</sub>	S <sub>2</sub> /ID <sub>2</sub>	S <sub>1</sub> /ID <sub>1</sub>	S <sub>0</sub> /ID <sub>0</sub>	ICW <sub>3</sub>
0	0	0	SFNM	BUF	M/S	AEOI	1	]ICW,

# 80x86中断程序的编写过程

- 目的
  - ■用自己的中断服务程序替换系统的中断服务程序
- 过程
  - ■1.初始化向量表
  - ■2.编写中断服务程序
  - ■3.初始化8259A
  - ■4.使能CPU的IF

# 1.初始化向量表

- 将用户自定义的中断服务程序入口地址放入向量表
- 例:将中断向量码为48H的服务程序入口地址放入向量表

MOV AX, 0000H

MOV DS, AX ; 数据段从内存0地址开始(安排向量表)

MOV SI, 0120H ; 48H x 4

MOV BX, OFFSET INTService ; IP

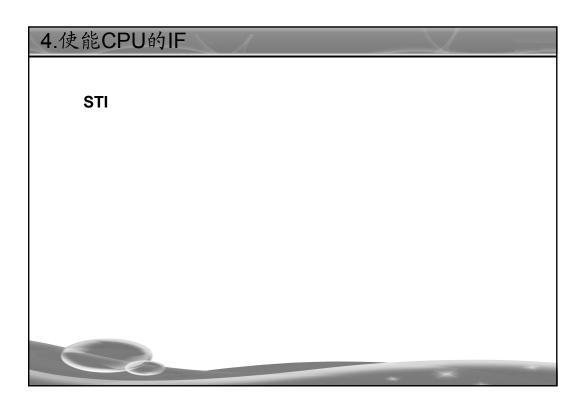
MOV [SI], BX

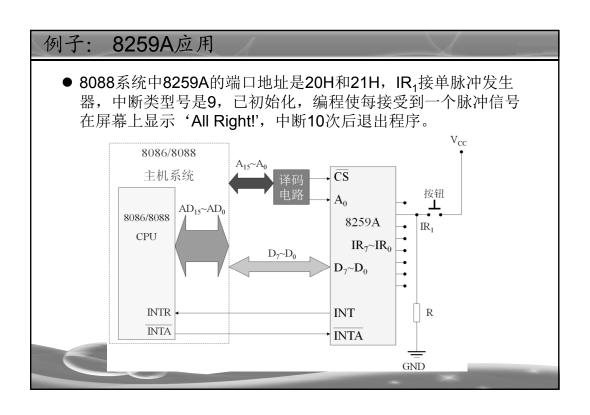
MOV BX, SEG INTService ; CS

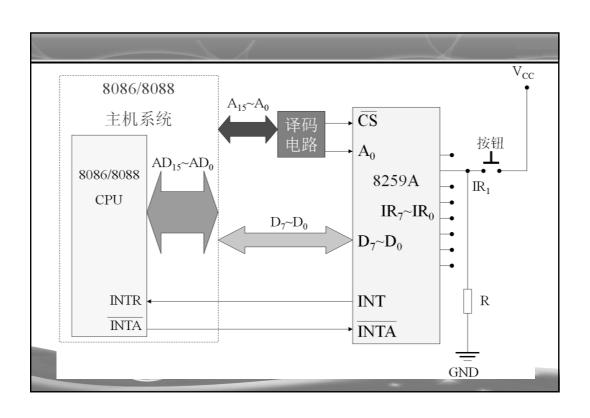
MOV [SI+2], BX

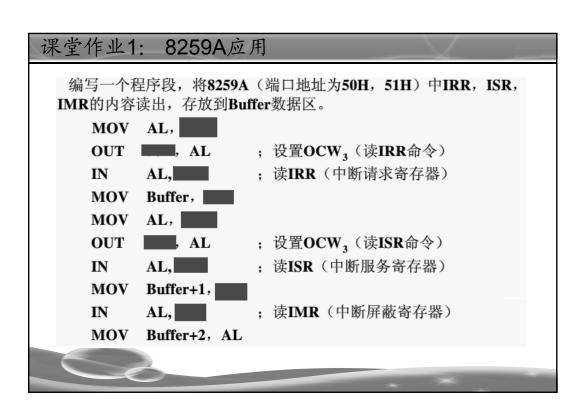
```
2.编写中断服务程序
    DATA SEGMENT
      MESS DB 'This is a 8259A interrupt!', OAh, ODh, '$'
    DATA ENDS
    INTService PROC NEAR
         LEA
              DX, MESS
                      ; 显示字符串
         MOV AH, 09H
         INT
              21H
         DEC BL
         MOV AL, 20H
                       ; 发送中断结束命令: E0I
         OUT 20H, AL
         IRET
    INTService ENDP
```

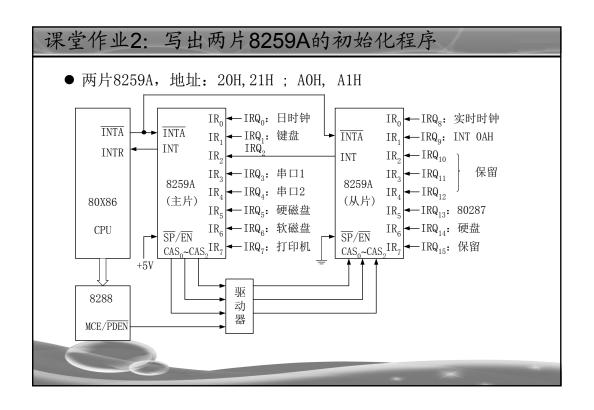
# 3.初始化8259A ;ICW1,边沿触发,单片8259A,需ICW4 MOV AL,00010011B OUT 20H,AL ;设置ICW2,中断类型号高5位为00001 MOV AL,00001000B OUT 21H,AL ;设置ICW4,非自动中断结束方式,完全嵌套方式,缓冲方式 MOV AL,00001101B OUT 21H,AL

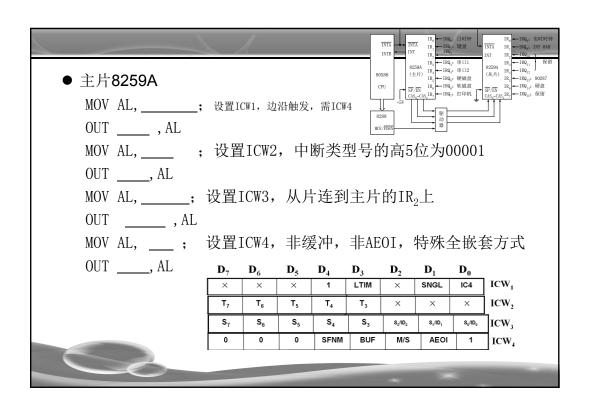


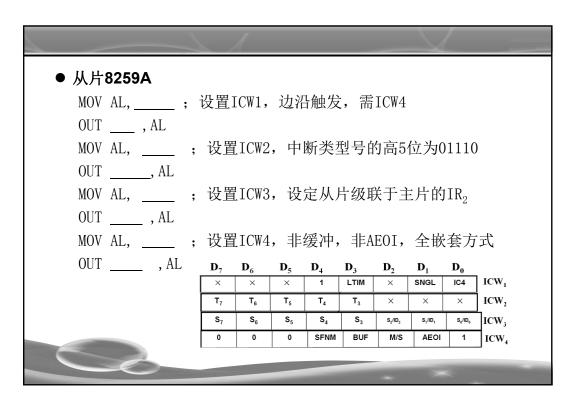


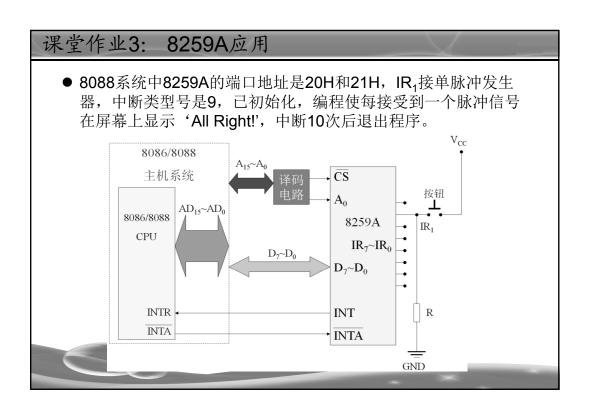












stack1 segment stack <u>dw</u> 20h dup(0) stack1 ends code segment charbf 'All Right',0Ah,0Dh,'\$' ;显示字符串 assume cs:code,ss:stack1 start:mov dx. mov ds,dx mov dx. ;中断类型号 mo∨ al, mov ah, ;装中断向量表 ;循环10次 mov,

