几何与建模方向实验报告

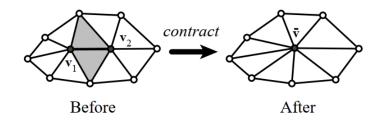
计试 001 苏悦馨 2204120515

1 算法流程简述

曲面简化问题是在尽量保持网格原有形态的情况下,减少网格中的顶点、边和面。本文采用基于二次误差度量 (QEM) 和边折叠操作的曲面简化算法 下面来分别阐述边折叠算法、QEM 算法以及最后的曲面简化流程。

1.1 边折叠算法

边折叠算法对应 meshedit.cpp 中的 $collapse_edge()$ 函数。其所做操作为坍缩掉曲面中的一条边,删除多余的元素并重新连接曲面。如 [1] 中所示,将 v1,v2 之间的边 e 坍缩成点 \tilde{v} ,并将 v1,v2 的邻接点和点 \tilde{v} 相连,重新组成流形曲面。



1.2 *QEM* 算法

QEM 算法旨在计算折叠边后得到的点 \tilde{v} 的最优位置,并衡量出相应的代价。QEM 在求最优点位置时,是从 \tilde{v} 离局部曲面位置尽可能近的角度来衡量的,具体算法如下:

- 1) 计算各面对应的矩阵^[2] $K = vv^T$,其中 $v = (\vec{n}, -\vec{n} \cdot p)$, \vec{n} 为平面法向量,p 为平面上一点。易证得点 (x, y, z) 到该平面的距离为 $(x, y, z, 1)^T K(x, y, z, 1)$
- 2) 定义各项点 v_i 对应的矩阵 [2] 为 $K_i = \sum_{all\ faces\ ijk\ touching\ v_i} K_{ijk}$
- 3) 对于待折叠边 e,两个端点分别为 a, b,折叠后得到的新顶点为 \tilde{v} 。则定义边折叠后得到新顶点的代价为 $(\tilde{v},1)^T(K_a+K_b)(\tilde{v},1)$,而 $\tilde{v}=\arg\min_{v}\;(v,1)^T(K_a+K_b)(v,1)$ 。新顶点对应的矩阵为 K_a+K_b 。

1.3 曲面简化算法[2]

基于以上的论述,下面来总体说明基于二次误差度量 (QEM) 和边折叠操作的曲面简化算法。

- 1. 由 QEM 算法得到各边折叠后对应的代价, 放入最小堆中;
- 2. 取出最小堆堆顶的边 e,判断其是否可以折叠,若不可,弹出该边直到取到最小堆堆顶可以折叠的边。设其两端点分别为 a,b,从最小堆中删除 a,b 邻接的所有边;
- 3. 折叠边 e,得到的新顶点 \tilde{v} ,重新计算 \tilde{v} 所有邻接边折叠对应的代价,放入最小堆中,回 2。 直到流形网格的面数达到规定数目,算法停止。

2 程序效率的分析

下面推导该算法的计算复杂度,设某三角流形网格有n个面,设网格中点最多有C个邻接点

- 1. 为每个面计算矩阵 K 的复杂度为 $\theta(n)$
- 2. 为每个顶点计算矩阵 K 的复杂度为 $\theta(n)$
- 3. 为每一个边建立 $Edge_Record$ 的总复杂度为 $\theta(n)$,将所有的 $Edge_Record$ 结构逐个加入最小堆的复杂度为 $O(n\log n)$
- 4. 取出最小堆堆顶的边,判断其是否能删除需要 O(C) 时间;从队列 $edge_queue$ 和 $edge_records$ 中删除边分别需要 $O(C\log n)$ 和 O(C) 时间;将新生成顶点的邻接边加入队列 $edge_queue$ 和 $edge_records$,分别需要 $O(C\log n)$ 和 O(C) 时间,该步骤重复 $\frac{3n}{4}$ 次,故总共时间复杂度为 $O(Cn\log n)$

故该算法的时间复杂度为 $O(Cn \log n)$

3 测试结果

测试数据来源于 Scotty3d 内包含的 dae 文件和 Scotty3d 内置模型,随 Scotty3d 一同从思源 学堂下载,具体包括如下: bunny.dae, cow.dae, Scotty3d 内置的 Torus,网格规模为 10³ 数量级。

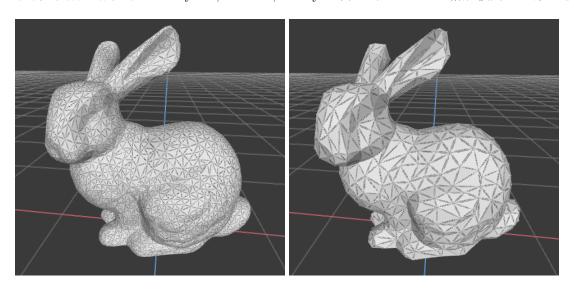


图 1: Scotty3D:bunny

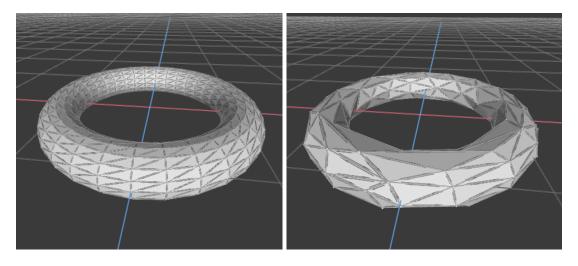


图 2: Scotty3D:Torus

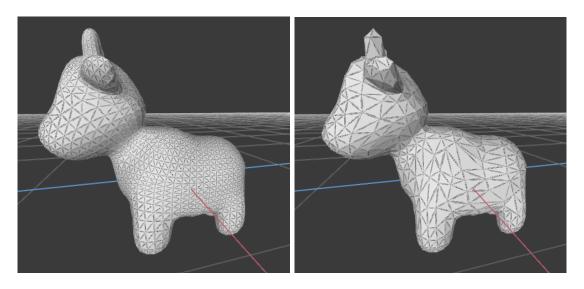


图 3: Scotty3D:Cow

4 Reference

- [1] Garland M , Heckbert P S . Surface simplification using quadric error metrics [J]. ACM SIG-GRAPH Computer Graphics, 1997, 1997:209-216.
- [2] Scotty3D Developer Manual: Simplification
- [3] https://en.cppreference.com/w/cpp/container/unordered_map
- [4] https://en.cppreference.com/w/cpp/container/unordered_set