

Rapport MT44 TP3

Nicolas Fleurot
Tony Duong

18 juin 2015

Table des matières

Introduction	2
Partie 1 : Mise en oeuvre des méthodes d'intégration classiques	3
Introduction	3
Question a	3
Rappel	3
Théorie	3
Source	4
Test	5
Question b	5
Rappel	5
Théorie	5
Test	6
Source	7
Partie 2 : Intégration gaussienne	8
Question a	8
Rappel	8
Théorie	8
Source	8
Question a	9
Rappel	9
Théorie	9
Conclusion	10
Introduction	10

Introduction

Dans ce TP, on s'intéresse au calcul numérique d'intégrales. Deux approches de la problématique de l'intégration sont proposées, les méthodes d'intégration dites classiques et les méthodes gaussiennes. Bien que profondément différentes dans leur construction, ces deux approches s'appuient sur les acquis de l'interpolation vue au TP1. Ce TP commence donc par la mise en oeuvre des méthodes d'intégration classiques et se finira sur les méthodes d'intégration gaussienne.

Partie 1 : Mise en oeuvre des méthodes d'intégration classiques

Introduction

Soient A et B deux réels tels que $A < B$, f une fonction de $[A; B]$ dans \mathbb{R} . On désire obtenir une approximation de l'intégrale de f sur $[A; B]$ par les méthodes classiques d'intégration (méthodes des rectangles, des milieux, des trapèzes et de Simpson) en prenant N sous-intervalles (N entier naturel non nul). On considère le pas de discrétisation défini par $h = \frac{(B-A)}{N}$.

Question a

Rappel

Écrire la fonction Matlab *integ_classique*(type, A, B, N, f) qui renvoie la valeur I de l'intégrale (supposée existée) à partir du type d'intégration choisi parmi les méthodes classiques, de la fonction f , de l'intervalle d'intégration $[A, B]$ et du nombre N de points. La fonction f , passée en paramètre, désignera une chaîne; elle représente alors une fonction "mathématique" ordinaire.

Théorie

Soit f une fonction régulière sur $[A, B]$ (on supposera f de classe C^4) et n et N deux entiers naturels.

- On découpe $[A, B]$ en sous-intervalles à pas constant h (h appartient à \mathbb{R}^{+*}), notés $[x_i, x_{i+1}]$, avec $x_0 = A$ et $x_N = B$ et pour tout i appartient à $0, \dots, N-1$, $x_{i+1} - x_i = h$
- Sur chaque sous-intervalle $[x_i, x_{i+1}]$, on considère la fonction $p_{i,n}$ qui interpole f en des points $x_{i,0}, \dots, x_{i,n}$ en nombre suffisant. A cette fonction, on applique les résultats de l'intégration sur un intervalle élémentaire.
- On obtient alors, la valeur approchée de l'intégrale de A vers B de $f(x)dx$ est somme de N valeurs approchées élémentaires

$$\int_A^B f(x) dx \simeq I_R^N = h \sum_{i=0}^{N-1} f(x_i) \quad (1)$$

$$\int_A^B f(x) dx \simeq I_M^N = h \sum_{i=0}^{N-1} f\left(x_i + \frac{h}{2}\right) \quad (2)$$

$$\int_A^B f(x) dx \simeq I_T^N = \frac{h}{2}(f(A) + f(B)) + h \sum_{i=1}^{N-1} f(x_i) \quad (3)$$

$$\int_A^B f(x) dx \simeq I_S^N = \frac{h}{6} \left[f(A) + f(B) + 2 \sum_{i=1}^{N-1} f(x_i) + 4 \sum_{i=0}^{N-1} f\left(x_i + \frac{h}{2}\right) \right] \quad (4)$$

Source

Listing 1 – integ_classique

```
1 function [ In ] = integ_classique( type, A, B, N, f )
2 %INTEG_CLASSIQUE calcule l'integration numerique en N points de la fonction f (chaîne de caractere)
   entre
3 %A et B (B > A) pour un type donnee.
4 %Type :
5 %0 -> methode des rectangles
6 %1 -> methode des points millieu
7 %2 -> methode des trapeze
8 %3 -> methode de simpson
9
10 switch type
11     case 0
12         In = integ_rectangle(A, B, N, f);
13     case 1
14         In = integ_millieu(A, B, N, f);
15     case 2
16         In = integ_trapeze(A, B, N, f);
17     case 3
18         In = integ_simpson(A, B, N, f);
19 end
20
21 end
```

Listing 2 – integ_rectangle

```
1 function [ In ] = integ_rectangle( A, B, N, f )
2 %INTEG_RECTANGLE Retourne le resultat de l'integration par methode des
3 %rectangle de la fonction f (chaîne de caractere) dans l'interval [A, B]
4 %avec N points
5
6     % On calcule la taille d'un interval
7     h = (B-A) / N;
8     % On transforme la chaîne de caractere en fonction
9     func = str2func(['(x)' f]); In = 0; for i=0:N-1 In = In + func(A+i*h); end In = In * h; end
```

Listing 3 – integ_milieux

```
1 function [ In ] = integ_millieu( A, B, N, f )
2 %INTEG_MILLIEU Retourne le resultat de l'integration par methode des points
3 %milieu de la fonction f (chaîne de caractere) dans l'interval [A, B] avec
4 %N points
5
6     % On calcule la taille d'un interval
7     h = (B-A) / N;
8     % On transforme la chaîne de caractere en fonction
9     func = str2func(['(x)' f]); In = 0; for i=0:N-1 In = In + func(A+i*h + h / 2); end In = In * h; end
```

Listing 4 – integ_trapeze

```
1 function [ In ] = integ_trapeze( A, B, N, f )
2 %INTEG_TRAPEZ Retourne le resultat de l'integration par methode des trapeze
3 %de la fonction f (chaîne de caractere) dans l'interval [A, B] avec
4 %N points
5
6     % On calcule la taille d'un interval
7     h = (B-A) / N;
8     % On transforme la chaîne de caractere en fonction
9     func = str2func(['(x)' f]); In = h/2 * (func(A) + func(B)); for i=1:N-1 In = In + func(A+i*h); end In = In * h; end
```

Listing 5 – integ_simpson

```
1 function [ In ] = integ_simpson( A, B, N, f )
2 %INTEG_SIMPSON Retourne le resultat de l'integration par methode de simpson
3 %de la fonction f (chaîne de caractere) dans l'interval [A, B] avec
4 %N points
5
6     % On calcule la taille d'un interval
```

```

7 | h = (B-A) / N;
8 | % On transforme la chaîne de caractere en fonction
9 | func = str2func(['(x)', f]); In = 0; for i=0:N-1 In = In + func(A+i*h + h/2); end In = In * 2; for i=1:N-1 In = In +
    func(A + i*h); end In = (In * 2 + func(A) + func(B)) * h / 6; end

```

Test

Question b

Rappel

Pour le calcul d'intégrales connues, par exemple :

$$I_1 = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(x) dx \quad (5)$$

$$I_2 = \int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx \quad (6)$$

$$I_3 = \int_0^1 x^3 + x dx \quad (7)$$

lancer l'exécution de *integ_classique()* pour différentes valeurs de N . Comparer les valeurs approchées obtenues à leur valeur exacte. Quelle méthode vous paraît la plus performante ? Quel critère objectif vous permet-il de justifier cela ? Que remarquez-vous de particulier pour l'intégrale I_3 ? Les résultats obtenus sont-ils conformes aux calculs d'erreur de chacune des méthodes, établis en TD. Produire une (ou des) représentation(s) graphique(s) qui permette(nt) de visualiser les performances comparées des différentes méthodes.

Théorie

L'erreur méthodique globale pour chacune des méthodes est obtenue en sommant les N valeurs d'erreurs élémentaires.

On obtient alors,

$$E_R^N = h \frac{B-A}{2} f^{(1)}(\eta) \text{ avec } \eta \in]A, B[\quad (8)$$

$$E_M^N = h^2 \frac{B-A}{24} f^{(2)}(\eta) \text{ avec } \eta \in]A, B[\quad (9)$$

$$E_T^N = -h^2 \frac{B-A}{12} f^{(2)}(\eta) \text{ avec } \eta \in]A, B[\quad (10)$$

$$E_R^N = -\left(\frac{h}{4}\right)^4 \frac{B-A}{180} f^{(4)}(\eta) \text{ avec } \eta \in]A, B[\quad (11)$$

Test

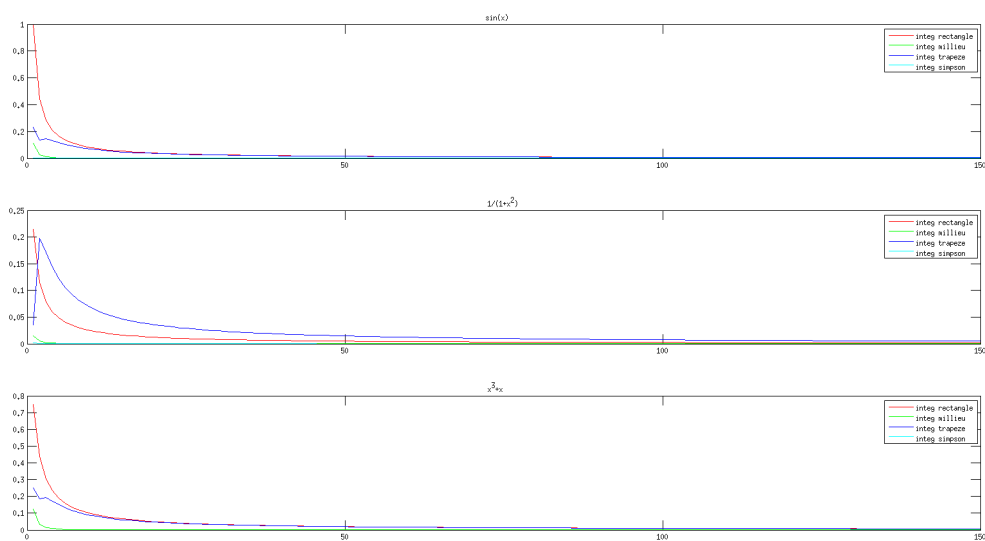


FIGURE 1 – Valeur absolue de l'erreur d'intégration

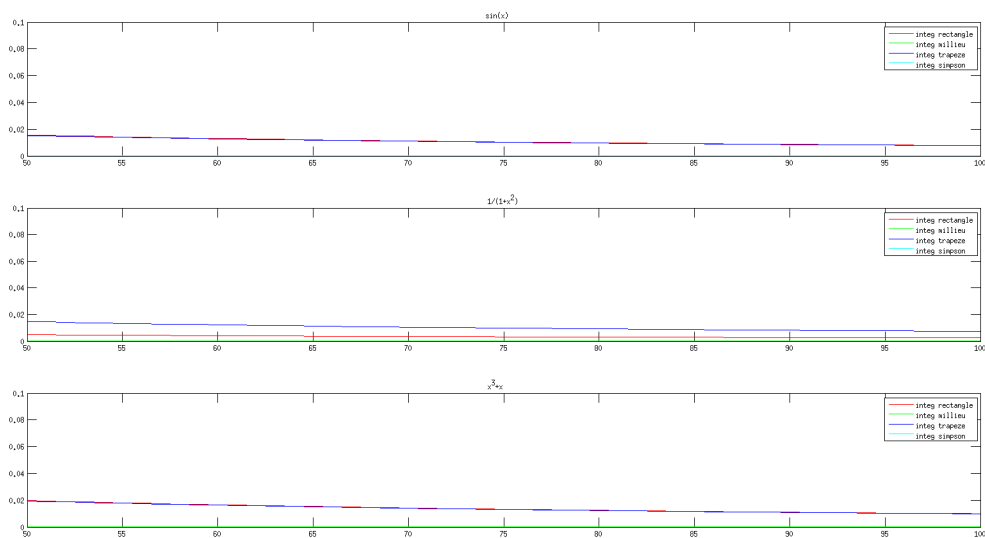


FIGURE 2 – Zoom sur l'erreur d'intégration entre 50 et 100 points

Source

Listing 6 – integ_classique

```
1 clear;
2 clc;
3
4 % definition de quelques constantes
5 % couleurs des courbes
6 color = ['r', 'g', 'b', 'c'];
7
8 % nombre de tests
9 N = 150;
10
11 % definition des fonctions a integrer ainsi que de leurs espace
12 % d'integration
13 f = ['sin(x)', '1/(1+x^2)', 'x^3+x', ''];
14 A = [0, 0, 0];
15 B = [pi/2, 1, 1];
16
17 % Il nous faut une variable symbolique pour calculer l'integral 'juste'
18 % dans un interval donne
19 syms x;
20
21 % recupere le nombre de fonction a integrer disponible
22 nbFunc = size(f);
23 nbFunc = nbFunc(1);
24
25 for n=1:nbFunc
26     % On calcule l'integrale 'juste'
27     integ_reel = int(f(n, :), x, A(n), B(n));
28     for i=0:3
29         % On alloue de la memoire pour contenir nos resultat
30         integ_calc = zeros(1, N);
31         for j=1:N
32             % On calcule la valeur absolue de la difference entre nos
33             % integrale numerique et l'integrale 'juste' pour la nieme
34             % fonction, avec la ieme methode, avec j nombre de points
35             integ_calc(j) = abs(integ_reel - integ_classique(i, A(n), B(n), j, f(n, :)));
36         end
37         % On dessine les courbe representant l'erreur en fonction du nombre
38         % de points
39         subplot(nbFunc, 1, n);
40         plot(integ_calc, 'color', color(i+1));
41         % Les warning n'on aucune importances
42         legend('integ rectangle', 'integ millieu', 'integ trapeze', 'integ simpson');
43         title(f(n, :));
44         %axis([50 100 0 0.1]);
45         hold on;
46     end
47 end
```


Partie 2 : Intégration gaussienne

Question a

Rappel

Détermination des polynômes orthogonaux Construire la suite des n max (par exemple n max = 20) premiers polynômes orthogonaux de Legendre et Tchebyshev. On utilisera la relation de récurrence fournie en cours; on rappelle que :

$$\begin{aligned} L_0(x) = 1, L_1(x) = x, \quad \forall k \in \mathbb{N}^* L_{k+1} &= \frac{2k+1}{k+1} x L_k(x) - \frac{k}{k+1} L_{k-1}(x) \\ T_0(x) = 1, T_1(x) = x, \quad \forall k \in \mathbb{N}^* T_{k+1} &= 2x T_k(x) - T_{k-1}(x) \end{aligned}$$

On stockera les résultats dans des matrices.

Théorie

En mathématiques, une suite de polynômes orthogonaux est une suite infinie de polynômes $p_0(x), p_1(x), p_2(x) \dots$ à coefficients réels, dans laquelle chaque $p_n(x)$ est de degré n , et telle que les polynômes de la suite sont orthogonaux deux à deux pour un produit scalaire de fonctions donné.

Source

Listing 7 – Polynome de Legendre

```
1 function [ legendre ] = polynome_legendre(k)
2 %POLYNOME_LEGENDRE Retourne un tableau contenant les polynome de Legendre
3
4 % Nos polynome dependent d'une variable symbolique
5 syms x;
6
7 % La polynome de degree 0 n'est pas symbolique, mais tout les autres le
8 % sont. Il faut donc un type de donnee capable de stocker aussi bien des
9 % symbolique que des reel
10 legendre = sym(zeros(1, k));
11
12 % On assigne les premiers degres
13 legendre(1) = 1;
14 if k >= 1
15     legendre(2) = x;
16 end
17
18 % On calcule tout les polynome du degre 3 jusqu'au degre k (si k < 3, la
19 % boucle est ignore)
20 for i=3:k
21     legendre(i) = (2*(i-2)+1) / (i-1) * x * legendre(i-1) - (i-2) / (i-1) * legendre(i-2);
22 end
23
24
25 end
```

Listing 8 – Polynome de Tchebyshev

```
1 function [ tchebyshev ] = polynome_tchebyshev( k )
2 %POLYNOME_TCHEBYSHEV Retourne un tableau contenant les polynome de
```

```

3 | %Tchebyshev
4 |
5 | % Nos polynome dependent d'une variable symbolique
6 | syms x;
7 |
8 | % La polynome de degre 0 n'est pas symbolique, mais tout les autres le
9 | % sont. Il faut donc un type de donnee capable de stocker aussi bien des
10 | % symbolique que des reel
11 | tchebyshev = sym(zeros(1, k));
12 |
13 | % On assigne les premiers degres
14 | tchebyshev(1) = 1;
15 | if k >= 1
16 |     tchebyshev(2) = x;
17 | end
18 |
19 | % On calcule tout les polynome du degre 3 jusqu'au degre k (si k < 3, la
20 | % boucle est ignore)
21 | for i=3:k
22 |     tchebyshev(i) = 2*x*tchebyshev(i-1)-tchebyshev(i-2);
23 | end
24 |
25 | end

```

Question b

Rappel

Pour les différentes familles de polynômes orthogonaux prises en compte au paragraphe précédent déterminer leurs zéros et les stocker dans une matrice appropriée.

Théorie

Les zéros des polynômes orthogonaux nous seront indispensables pour calculer l'intégrale numérique.

```

1 | roots(sym2poly((poly_legendre(i)))) % Racines des polynomes de Legendre
2 | roots(sym2poly((poly_tchebyshev(i)))) % Racines des polynomes de Tchebyshev

```

Conclusion

Introduction

L'objet de cette partie est de préparer, sans qu'il soit nécessairement complet, un "kit d'intégration gaussienne". On se préoccupera de le rendre opérationnel pour les méthodes de Legendre et Tchebyshev ; les autres cas constitueront le "default" d'un switch à développer ultérieurement. La structure globale de la fonction d'intégration gaussienne doit exister ; l'utilisateur peut choisir la méthode à mettre en oeuvre. On ne réfléchira, qu'une fois le reste du TP terminé, à la reconnaissance de la forme d'intégration gaussienne à utiliser en process automatique !