2. MAŞINA DE CURENT CONTINUU CU EXCITAŢIA DERIVAŢIE PROBLEME REZOLVATE

2.1. Dată fiind o maşină de curent continuu cu excitaţia în derivaţie având următoarele date nominale:

 $I_{an}=3 A$

 $I_{exn}=0,3$ A

 $P_n = 250 W$

 n_n =1750 rot/min,

se cere să se determine ecuația caracteristicii mecanice naturale n=n(M) și să se traseze grafic caracteristica.

REZOLVARE:

Ecuația caracteristicii mecanice n = n(M) a unui motor de curent continuu este următoarea:

$$n = \frac{U_a}{k_e \cdot \Phi_{ex}} - \frac{R_a + R_p}{k_e \cdot k_m \cdot \Phi_{ex}^2} \cdot M,$$
 (2.1.1)

unde mărimile din ecuație au următoarea semnificație:

- U_a este tensiunea de alimentare a circuitului, așa cum este ea ilustrată în schema din figura 2.1.1;
- R_a este rezistenţa înfăşurării rotorice;
- R_p este rezistenţa înseriată pe circuitul rotoric;
- k_e este constanta electrică a maşinii;
- k_m este constanta mecanică a maşinii;
- Φ_{ex} este fluxul magnetic statoric, proportional cu curentul statoric I_{ex} .

Dintre mărimile enumerate mai sus, unele sunt constante: R_a , k_e , k_m , în timp ce altele sunt parametri, adică mărimi a căror valoare poate fi modificată de către utilizator (U_a, R_p, Φ_{ex}) . Caracteristica mecanică devine caracteristică mecanică naturală, atunci când toți parametrii indicați mai sus au valori nominale:

$$\begin{cases} U_a = U_n \\ R_p = 0 \\ \Phi_{ex} = \Phi_{exn} \end{cases}$$
 (2.1.2)

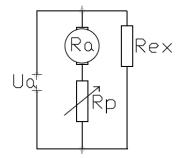


Figura 2.1.1.: Schema electrică a motorului de curent continuu cu excitația în derivație

În aceste condiții, când parametri au valori nominale, se vor face următoarele notații:

$$\begin{cases}
C_e = k_e \cdot \Phi_{exn} \\
C_m = k_m \cdot \Phi_{exn}
\end{cases}$$
(2.1.3)

iar ecuația devine:

$$n = \frac{U_n}{C_a} - \frac{R_a}{C_a \cdot C_m} \cdot M . \tag{2.1.4}$$

Determinarea acestei ecuații presupune aflarea numerică a tuturor mărimilor care intervin. Prima, U_n este dată.

Pentru aflarea rezistenței circuitului rotoric, se vor calcula pierderile de putere din motor în condiții nominale de funcționare. Pe de o parte, aceste pierderi se pot determina ca fiind diferența dintre puterea care intră în motor, la bornele rotorice și statorice și puterea care este cedată de motor la arbore:

$$\Delta P = P_{1n} - P_n = U_n \cdot I_{an} + U_n \cdot I_{exn} - P_n.$$
 (2.1.5)

Pe de altă parte, aceleași pierderi de putere se pot exprima ca sumă a tipurilor de pierdere: pierderi de natură Joule în înfășurarea rotorică p_{Cu} , pierderi în fierul rotoric p_{Fe} , pierderi în circuitul și în fierul statoric p_{ex} și pierderi mecanice și de ventilație p_{m+v} :

$$\Delta P = p_{Cu} + p_{Fe} + p_{ex} + p_{m+y}. \tag{2.1.6}$$

Având în vedere faptul că statorul nu contribuie energetic la bilanţul puterilor din motor, puterea care este absorbită la bornele statorice este practic egală cu pierderile de putere statorice:

$$U_n \cdot I_{exn} = p_{ex} \,. \tag{2.1.7}$$

Din ultimele trei ecuații de mai sus, se poate deduce că:

$$U_n \cdot I_{an} - P_n = p_{Cu} + p_{Fe} + p_{m+v}, (2.1.8)$$

ecuație, ce reprezintă ecuația de bilanț energetic al motorului de curent continuu cu excitația în derivație.

Pierderile în cupru, fiind o putere de natură Joule, au expresia:

$$p_{Cu} = R_a \cdot I_{an}^2 \,. \tag{2.1.9}$$

Suma dintre pierderile în fierul rotoric şi pierderile mecanice şi de ventilaţie se poate aproxima cu pierderile în cupru, astfel că relaţia (2.1.8) devine:

$$U_n \cdot I_{an} - P_n = 2 \cdot R_a \cdot I_{an}^2. \tag{2.1.10}$$

Din această ultimă ecuație se poate deduce valoarea rezistenței înfășurării rotorice ca fiind:

$$R_a = \frac{U_n \cdot I_{an} - P_n}{2 \cdot I_{an}^2} = \frac{110 \cdot 3 - 250}{2 \cdot 9} = 4,44 \ \Omega \ . \tag{2.1.11}$$

Pentru determinarea coeficientului electric $C_e = k_e \cdot \Phi_{exn}$, se va trece de la ecuaţia caracteristicii mecanice n = n(M)la ecuaţia caracteristicii de curent $n = n(I_a)$, folosind relaţia care există între cuplul motorului şi curentul rotoric:

$$I_a = \frac{M}{k_m \cdot \Phi_{ex}} \,. \tag{2.1.12}$$

Se obţine astfel ecuaţia caracteristicii naturale de curent:

$$n = n(I_a) = \frac{U_n - R_a \cdot I_a}{C_a}.$$
 (2.1.13)

Aceasta este caracteristică de funcționare a motorului, deci orice punct de funcționare ce satisface condițiile de parametri nominali se va afla pe această caracteristică – în particular și punctul nominal. Se poate, așadar, impune ecuației (2.1.13) punctul nominal $n(I_{an})=n_n$:

$$n_n = \frac{U_n - R_a \cdot I_{an}}{C_e},$$
 (2.1.14)

de unde se deduce valoarea lui C_e :

$$C_e = \frac{U_n - R_a \cdot I_{an}}{n_m} = \frac{110 - 4.4 \cdot 3}{1750/60} = 3.32 \ V \cdot s \ .$$
 (2.1.15)

În ecuaţia (2.1.15), valoarea turaţiei nominale s-a înlocuit în rotaţii pe secundă (adică în s^{-1}), fiindcă minutele nu reprezintă o unitate de măsură acceptată în sistemul internaţional de mărimi şi unităţi.

Valoarea coeficientul mecanic se poate determina cu o bună aproximație prin expresia:

$$C_m = \frac{C_e}{2 \cdot \pi} = 0.53 \quad . \tag{2.1.16}$$

Înlocuind valorile determinate mai sus, se obţine pentru ecuaţia caracteristicii mecanice naturale:

$$n = \frac{110}{3.32} - \frac{4.4}{3.32 \cdot 0.53} \cdot M = 33.13 - 2.5 \cdot M \left[\frac{rot}{s} \right].$$
 (2.1.17)

Ecuaţia astfel obţinută exprimă dependenţa turaţiei de cuplu în rotaţii pe secundă. Pentru a afla ecuaţia în rotaţii pe minut, se înmulţeşte ecuaţia (2.1.17) cu 60 (1 minut = 60 de secunde):

$$n = 1987.8 - 150 \cdot M \begin{bmatrix} rot \\ min \end{bmatrix}$$
 (2.1.18)

Dependența astfel obținută este una liniară, deci graficul caracteristicii va fi o dreaptă. Dreapta trece prin punctul de mers în gol ideal:

$$\begin{cases} M = 0 \\ n = n_0 = 1987, 8 \frac{rot}{\min} \end{cases}$$
 (2.1.19)

și prin punctul de pornire:

$$\begin{cases} n = 0 \\ M = M_p = \frac{1987.8}{150} = 13,252 \ N \cdot m \end{cases}$$
 (2.1.20)

În consecință, graficul caracteristicii va fi cel din figura 2.1.2.

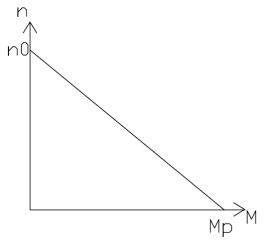


Figura 2.1.2.: Graficul caracteristicii mecanice naturale pentru motorul de curent continuu cu excitația derivație

2.2. Dată fiind o maşină de curent continuu cu excitaţia în derivaţie având următoarele date nominale:

 $U_n = 110 \text{ V}$

 $I_{an}=3 A$

 $I_{exn} = 0.3 A$

 $P_n = 250 W$

 n_n =1750 rot/min,

se cere să se determine turația de mers în gol ideală și turația de mers în gol reală a acesteia, în condițiile în care motorul funcționează pe caracteristica mecanică naturală.

REZOLVARE:

Pentru a determina valoarea turației de mers în gol ideale:

$$n = n(M = 0)$$
, (2.2.1)

Este necesar să se determine mai întâi ecuaţia caracteristicii mecanice naturale. Această parte a rezolvării acestei probleme este foarte asemănătoare cu prima parte a rezolvării problemei 2.1, dar pentru a prezenta o

rezolvare compactă pentru fiecare problemă în parte, se va determina şi în cadrul prezentei rezolvări ecuația caracteristicii mecanice naturale a motorului studiat.

Ecuația caracteristicii mecanice n = n(M) este următoarea:

$$n = \frac{U_a}{k_e \cdot \Phi_{ex}} - \frac{R_a + R_p}{k_e \cdot k_m \cdot \Phi_{ex}^2} \cdot M,$$
 (2.2.2)

unde mărimile din ecuație au următoarea semnificație:

- U_a este tensiunea de alimentare a circuitului;
- R_a este rezistenţa înfăşurării rotorice;
- R_p este rezistența înseriată pe circuitul rotoric;
- k_e este constanta electrică a maşinii;
- k_m este constanta mecanică a maşinii;
- Φ_{ex} este fluxul magnetic statoric, proporţional cu curentul statoric I_{ex} .

Pentru a înțelege mai uşor semnificația mărimilor detaliate mai sus, se poate consulta figura 2.1.1, care prezintă schema circuitului electric de alimentare al motorului.

Dintre mărimile enumerate mai sus, unele sunt constante: R_a , k_e , k_m , în timp ce altele sunt parametri, adică mărimi a căror valoare poate fi modificată de către utilizator (U_a, R_p, Φ_{ex}) . Caracteristica mecanică devine caracteristică mecanică naturală, atunci când toţi parametrii indicaţi mai sus au valori nominale:

$$\begin{cases} U_a = U_n \\ R_p = 0 \\ \Phi_{ex} = \Phi_{exn} \end{cases}$$
 (2.2.3)

În aceste condiții, când parametri au valori nominale, se pot face următoarele notații:

$$\begin{cases} C_e = k_e \cdot \Phi_{exn} \\ C_m = k_m \cdot \Phi_{exn} \end{cases}, \tag{2.2.4}$$

iar ecuația devine:

$$n = \frac{U_n}{C_e} - \frac{R_a}{C_e \cdot C_m} \cdot M . \tag{2.2.5}$$

Se observă că turația de mers în gol ideală este:

$$n = n(0) = \frac{U_n}{C_e} \,, \tag{2.2.6}$$

dar pentru determinarea valorii constantei C_e , este necesară deducerea şi a valorii rezistenței rotorice.

Pentru aflarea rezistenței circuitului rotoric, se calculează pierderile de putere din motor în condiții nominale de funcționare. Pe de o parte, aceste pierderi se pot determina ca diferență dintre puterea care intră în motor, la bornele rotorice și statorice și puterea care este cedată de motor la arbore:

$$\Delta P = P_{1n} - P_n = U_n \cdot I_{an} + U_n \cdot I_{exn} - P_n.$$
 (2.2.7)

Pe de altă parte, aceleași pierderi de putere se pot exprima ca sumă a tipurilor diferite de pierderi de putere din motor: pierderi de natură Joule în înfășurarea rotorică p_{Cu} , pierderi în fierul rotoric p_{Fe} , pierderi în circuitul și în fierul statoric p_{ex} și pierderi mecanice și de ventilație p_{m+v} :

$$\Delta P = p_{Cu} + p_{Fe} + p_{ex} + p_{m+v}. \tag{2.2.8}$$

Având în vedere faptul că statorul nu contribuie energetic la bilanţul puterilor din motor, puterea care este absorbită la bornele statorice este practic egală cu pierderile de putere statorice:

$$U_n \cdot I_{exn} = p_{ex} \,. \tag{2.2.9}$$

Din ultimele trei ecuații de mai sus, se poate deduce că:

$$U_n \cdot I_{an} - P_n = p_{Cu} + p_{Fe} + p_{m+v}, \qquad (2.2.10)$$

ecuație, ce reprezintă ecuația de bilanț energetic al motorului de curent continuu cu excitația în derivație.

Pierderile în cupru, fiind o putere de natură Joule, au expresia:

$$p_{Cu} = R_a \cdot I_{an}^2 \,. \tag{2.2.11}$$

Suma dintre pierderile în fierul rotoric şi pierderile mecanice şi de ventilaţie se poate aproxima cu pierderile în cupru, astfel că relaţia (2.2.10) devine:

$$U_n \cdot I_{an} - P_n = 2 \cdot R_a \cdot I_{an}^2. \tag{2.2.12}$$

Din această ultimă ecuație se poate deduce valoarea rezistenței înfășurării rotorice ca fiind:

$$R_a = \frac{U_n \cdot I_{an} - P_n}{2 \cdot I_{an}^2} = \frac{110 \cdot 3 - 250}{2 \cdot 9} = 4,44 \ \Omega \ . \tag{2.2.13}$$

Pentru determinarea coeficientului electric $C_e = k_e \cdot \Phi_{exn}$, se va trece de la ecuaţia caracteristicii mecanice n = n(M)la ecuaţia caracteristicii de curent $n = n(I_a)$, folosind relaţia care există între cuplul motorului şi curentul rotoric:

$$I_a = \frac{M}{k_m \cdot \Phi_{ex}} \,. \tag{2.2.14}$$

Se obţine astfel ecuaţia caracteristicii naturale de curent:

$$n = n(I_a) = \frac{U_n - R_a \cdot I_a}{C_a}.$$
 (2.2.15)

Aceasta este caracteristică de funcționare a motorului, deci orice punct de funcționare ce satisface condițiile de parametri nominali se va afla pe această caracteristică – în particular și punctul nominal. Se poate, așadar, impune ecuației (2.2.15) punctul nominal $n(I_{an})=n_n$:

$$n_n = \frac{U_n - R_a \cdot I_{an}}{C_e} \,, \tag{2.2.16}$$

de unde se deduce valoarea lui C_e :

$$C_e = \frac{U_n - R_a \cdot I_{an}}{n_m} = \frac{110 - 4.4 \cdot 3}{1750/60} = 3.32 \ V \cdot s \ . \tag{2.2.17}$$

Aşadar, s-a dedus valoarea turaţiei de mers în gol ideale, ca fiind:

$$n = n(M = 0) = \frac{U_n}{C_e} = \frac{110}{3,32} = 33,13 \text{ rot/s}.$$
 (2.2.18)

Pentru a determina valoarea turației de mers în gol ideale în turații pe minut, se va înmulți valoarea determinată în cadrul ecuației (2.2.18) cu 60, având în vedere faptul că un minut conține 60 de secunde:

$$n = n(M = 0) = 33,13.60 = 1987,95 \frac{rot}{min}$$
 (2.2.19)

Această turație este denumită turație de mers în gol *ideală* fiindcă ea este acea turație a motorului pe care rotorul acestuia ar putea să o aibă în condițiile în care la mersul în gol cuplul dezvoltat de motor ar fi nul. Această situație este doar una ideală, ea nu corespunde realității, fiindcă în motor există pierderi, care este necesar să fie compensate de cuplul dezvoltat de motor, chiar şi la mersul în gol. Aceste pierderi de cuplu din motor se pot determina ca fiind diferența dintre cuplul pe care motorul îl dezvoltă în condiții nominale şi cuplul pe care, în aceleași condiții nominale, motorul îl cedează sarcinii. Cuplul dezvoltat de motor în condiții nominale se determină din ecuația caracteristicii mecanice naturale, impunând ecuației respective punctul nominal de funcționare:

$$n_n = n(M_n).$$
 (2.2.20)

Pentru a putea însă impune acest punct ecuației caracteristicii, este necesară determinarea până la final a ecuației, în sine, adică determinarea lui C_m .

Valoarea coeficientul mecanic se poate determina cu o bună aproximaţie prin expresia:

$$C_m = \frac{C_e}{2 \cdot \pi} = 0.53$$
 (2.2.21)

Înlocuind valorile determinate mai sus, se obţine pentru ecuaţia caracteristicii mecanice naturale:

$$n = \frac{110}{3.32} - \frac{4.4}{3.32 \cdot 0.53} \cdot M = 33.13 - 2.5 \cdot M \left[\frac{rot}{s} \right].$$
 (2.2.22)

Ecuația astfel obținută exprimă dependența turației de cuplu în rotații pe secundă. Pentru a afla ecuația în rotații pe minut, se înmulțește ecuația (2.1.17) cu 60 (1 minut = 60 de secunde):

$$n = 1987,95 - 150 \cdot M \left[\frac{rot}{min} \right].$$
 (2.2.23)

Impunând acestei ecuații punctul nominal, conform ecuației (2.2.20), se obține pentru momentul nominal dezvoltat de motor:

$$M_n = \frac{n_0 - n_n}{C_e \cdot C_m} = \frac{1987,95 - 1750}{150} = 1,59 \ [Nm].$$
 (2.2.24)

Pe de altă parte, cuplul cedat de motor sarcinii în condiții nominale se poate determina ca fiind raportul dintre puterea nominală transferată sarcinii şi viteza unghiulară la care are loc acest transfer de putere mecanică. Viteza unghiulară este o expresie a vitezei de rotație în radiani pe secundă, în timp ce turația este o expresie a aceleiași viteze de rotație în rotații pe minut. Ca atare, având în vedere faptul că o rotație completă are 2π radiani, iar un minut 60 de secunde, viteza unghiulară nominală a motorului se poate calcula cu expresia:

$$\Omega_n = \frac{2 \cdot \pi}{60} \cdot n_n = \frac{2 \cdot 3.14}{60} \cdot 1750 = 183.17 \quad [rad/s].$$
(2.2.25)

Se deduce atunci valoarea cuplului nominal cedat sarcinii, ca fiind:

$$M_{sn} = \frac{P_n}{\Omega_n} = \frac{250}{183,17} = 1,36 \ N \cdot m \ . \tag{2.2.26}$$

Diferența dintre cele două valori este acea parte a cuplului, care se pierde în interiorul motorului:

$$\Delta M_n = M_n - M_{sn} = 1,59 - 1,36 = 0,23 \ N \cdot m$$
 (2.2.27)

Această pierdere de cuplu se păstrează şi în condiţiile mersului în gol, caz în care cuplul dezvoltat de motor va fi chiar egal cu aceste pierderi de cuplu, fiindcă sarcina – inexistentă în cazul funcţionării în gol – nu preia nici un cuplu. Turaţia calculată cu ajutorul ecuaţiei caracteristicii mecanice naturale pentru această valoare a cuplului de mers în gol M_0 va fi chiar turaţia demers în gol reală:

$$n_{o,real} = n(M_0) = n(\Delta M_n) = 1987,95 - 150 \cdot 0,23 = 1953,45 \quad \frac{rot}{min}$$
 (2.2.28)

2.3. Dată fiind o maşină de curent continuu cu excitaţia în derivaţie având următoarele date nominale:

 $U_n = 110 \text{ V}$

 $I_{an}=3A$

 $I_{exn}=0,3 A$

 $P_n = 250 W$

 n_n =1750 rot/min,

se cere să se determine randamentul nominal motorului și randamentul motorului atunci când înfășurarea sa rotorică este înseriată cu o rezistență de 8,88 Ω , iar la arborele motorului se află o sarcină nominală.

REZOLVARE:

Pentru a determina valoarea randamentului nominal al motorului, se va utiliza expresia uzuală a randamentului ca fiind raportul dintre puterea utilă şi cea absorbită:

$$\eta = \frac{P_2}{P_1} \cdot 100 \, [\%]. \tag{2.3.1}$$

În condiții nominale, puterea utilă este egală chiar cu puterea nominală la arborele motorului:

$$P_2 = P_n. {(2.3.2)}$$

Puterea absorbită de motor este o putere de natură electrică, iar în condiţii nominale această putere absorbită va avea expresia:

$$P_1 = P_{1n} = U_n \cdot I_{an} + U_n \cdot I_{exn} = 110 \cdot 3 + 110 \cdot 0, 3 = 363 W$$
, (2.3.3)

În consecință, randamentul nominal al motorului va fi:

$$\eta_n = \frac{P_n}{P_{1n}} \cdot 100 = \frac{250}{363} \cdot 100 = 68,87 \%$$
(2.3.4)

Pentru a determina randamentul în condițiile în care înfăşurarea rotorică este înseriată cu o rezistență R_p , se va calcula puterea electrică absorbită de motorul de curent continuu alimentat electric conform figurii 2.3.1.

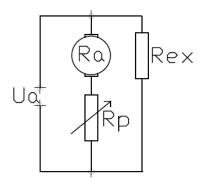


Figura 2.3.1.: Schema electrică a motorului de curent continuu cu excitația în derivație, atunci când înfășurarea rotorică este înseriată cu o rezistență R_p

În aceste condiții, cuplul util este egal chiar cu cuplul util nominal la arborele motorului:

$$M_2 = M_n$$
. (2.3.5)

Conform relaţiei dintre cuplu şi putere, Puterea corespunzătoare, cedată de motor la arbore va fi:

$$P_2 = M_2 \cdot \Omega', \qquad (2.3.6)$$

unde s-a notat cu Ω ' valoarea vitezei unghiulare pe care o are motorul în aceste condiţii. Viteza unghiulară este o expresie a vitezei de rotaţie în radiani pe secundă, în timp ce turaţia este o expresie a aceleiaşi viteze de rotaţie în rotaţii pe minut. Ca atare, având în vedere faptul că o rotaţie completă are 2π radiani, iar un minut 60 de secunde, viteza unghiulară nominală a motorului se poate calcula cu expresia:

$$\Omega' = \frac{2 \cdot \pi}{60} \cdot n' \,. \tag{2.3.7}$$

Pentru a determina valoarea turației n', va fi necesară deducerea ecuației caracteristicii mecanice artificiale.

Atunci când în circuitul rotoric este legată o rezistență, motorul funcționează pe caracteristica mecanică artificială reostatică.

Ecuația caracteristicii mecanice n = n(M) este următoarea:

$$n = \frac{U_a}{k_e \cdot \Phi_{ex}} - \frac{R_a + R_p}{k_e \cdot k_m \cdot \Phi_{ex}^2} \cdot M,$$
(2.3.8)

unde mărimile din ecuație au următoarea semnificație:

- U_a este tensiunea de alimentare a circuitului;
- R_a este rezistenţa înfăşurării rotorice;
- R_p este rezistenţa înseriată pe circuitul rotoric;
- k_e este constanta electrică a maşinii;
- k_m este constanta mecanică a maşinii;
- Φ_{ex} este fluxul magnetic statoric, proporțional cu curentul statoric I_{ex} .

Pentru a înțelege mai uşor semnificația mărimilor detaliate mai sus, se poate consulta figura 2.3.1, care prezintă schema circuitului electric de alimentare al motorului.

Dintre mărimile enumerate mai sus, unele sunt constante: R_a , k_e , k_m , în timp ce altele sunt parametri, adică mărimi a căror valoare poate fi modificată de către utilizator

_

 (U_a, R_p, Φ_{ex}) . Caracteristica mecanică devine caracteristică mecanică naturală, atunci când toți parametrii indicați mai sus au valori nominale:

$$\begin{cases} U_a = U_n \\ R_p = 0 \\ \Phi_{ex} = \Phi_{exn} \end{cases}$$
 (2.3.9)

În aceste condiții, când parametri au valori nominale, se pot face următoarele notații:

$$\begin{cases}
C_e = k_e \cdot \Phi_{exn} \\
C_m = k_m \cdot \Phi_{exn}
\end{cases}$$
(2.3.10)

Când cel puţin unul dintre parametri are valori nenominale, avem de a face cu caracteristici mecanice artificiale. Atunci când rezistenţa înseriată în circuitul rotoric este nenulă, motorul funcţionează pe caracteristica mecanică artificială reostatică, iar ecuaţia devine:

$$n = \frac{U_n}{C_e} - \frac{R_a + R_p}{C_e \cdot C_m} \cdot M . {(2.3.11)}$$

Pentru a determina ecuaţia caracteristicii mecanice artificiale reostatice, cu scopul de a determina din ea turaţia corespunzătoare funcţionării la sarcină nominală pentru un R_p =8,8 Ω , se va determina mai întâi ecuaţia caracteristicii mecanice naturale.

Determinarea ecuaţiei caracteristicii mecanice naturale presupune aflarea numerică a tuturor mărimilor care intervin. Prima, U_n este dată.

Pentru aflarea rezistenței circuitului rotoric, se vor calcula pierderile de putere din motor în condiții nominale de funcționare. Pe de o parte, aceste pierderi se pot determina ca fiind diferența dintre puterea care intră în motor, la bornele rotorice și statorice și puterea care este cedată de motor la arbore:

$$\Delta P = P_{1n} - P_n = U_n \cdot I_{an} + U_n \cdot I_{exn} - P_n.$$
 (2.3.12)

Pe de altă parte, aceleași pierderi de putere se pot exprima ca sumă a tipurilor de pierdere: pierderi de natură Joule în înfășurarea rotorică p_{Cu} , pierderi în fierul rotoric p_{Fe} , pierderi în circuitul și în fierul statoric p_{ex} și pierderi mecanice și de ventilație p_{m+v} :

$$\Delta P = p_{Cu} + p_{Fe} + p_{ex} + p_{m+y}. \tag{2.3.13}$$

Având în vedere faptul că statorul nu contribuie energetic la bilanţul puterilor din motor, puterea care este absorbită la bornele statorice este practic egală cu pierderile de putere statorice:

$$U_n \cdot I_{exn} = p_{ex} \,. \tag{2.3.14}$$

Din ultimele trei ecuații de mai sus, se poate deduce că:

$$U_n \cdot I_{an} - P_n = p_{Cu} + p_{Fe} + p_{m+v}, \qquad (2.3.15)$$

ecuație, ce reprezintă ecuația de bilanț energetic al motorului de curent continuu cu excitația în derivație.

Pierderile în cupru, fiind o putere de natură Joule, au expresia:

$$p_{Cu} = R_a \cdot I_{an}^2 \,. \tag{2.3.16}$$

Suma dintre pierderile în fierul rotoric şi pierderile mecanice şi de ventilaţie se poate aproxima cu pierderile în cupru, astfel că relaţia (2.3.15) devine:

$$U_n \cdot I_{an} - P_n = 2 \cdot R_a \cdot I_{an}^2. \tag{2.3.17}$$

Din această ultimă ecuație se poate deduce valoarea rezistenței înfășurării rotorice ca fiind:

$$R_a = \frac{U_n \cdot I_{an} - P_n}{2 \cdot I_{an}^2} = \frac{110 \cdot 3 - 250}{2 \cdot 9} = 4,44 \ \Omega \ . \tag{2.3.18}$$

Pentru determinarea coeficientului electric $C_e = k_e \cdot \Phi_{exn}$, se va trece de la ecuaţia caracteristicii mecanice n = n(M)la ecuaţia caracteristicii de curent $n = n(I_a)$, folosind relaţia care există între cuplul motorului şi curentul rotoric:

$$I_a = \frac{M}{k_m \cdot \Phi_{ex}} \,. \tag{2.3.19}$$

Se obţine astfel ecuaţia caracteristicii naturale de curent:

$$n = n(I_a) = \frac{U_n - R_a \cdot I_a}{C_e} . {(2.3.20)}$$

Aceasta este caracteristică de funcționare a motorului, deci orice punct de funcționare ce satisface condițiile de parametri nominali se va afla pe această caracteristică – în particular și punctul nominal. Se poate, așadar, impune ecuației (2.3.20) punctul nominal $n(I_{an})=n_n$:

$$n_n = \frac{U_n - R_a \cdot I_{an}}{C_a}, {(2.3.21)}$$

de unde se deduce valoarea lui C_a :

$$C_e = \frac{U_n - R_a \cdot I_{an}}{n_m} = \frac{110 - 4.4 \cdot 3}{1750/60} = 3.32 \ V \cdot s \ .$$
 (2.3.22)

În ecuaţia (2.3.22), valoarea turaţiei nominale s-a înlocuit în rotaţii pe secundă (adică în s^{-1}), fiindcă minutele nu reprezintă o unitate de măsură acceptată în sistemul internaţional de mărimi şi unităţi.

Valoarea coeficientul mecanic se poate determina cu o bună aproximație prin expresia:

$$C_m = \frac{C_e}{2 \cdot \pi} = 0.53$$
 (2.3.23)

Înlocuind valorile determinate mai sus, se obţine pentru ecuaţia caracteristicii mecanice naturale:

$$n = \frac{110}{3,32} - \frac{4,4}{3,32 \cdot 0,53} \cdot M = 33,13 - 2,5 \cdot M \left[\frac{rot}{s} \right].$$
 (2.3.24)

Ecuaţia astfel obţinută exprimă dependenţa turaţiei de cuplu în rotaţii pe secundă. Pentru a afla ecuaţia în rotaţii pe minut, se înmulţeşte ecuaţia (2.3.24) cu 60 (1 minut = 60 de secunde):

$$n = 1987.8 - 150 \cdot M \left[\frac{rot}{min} \right]$$
 (2.3.25)

Ecuația caracteristicii artificiale reostatice va fi, conform ecuației (2.3.11):

$$n = \frac{U_n}{C_e} - \frac{R_a + R_p}{C_e \cdot C_m} \cdot M = 1987,8 - 450 \cdot M.$$
 (2.3.26)

Atunci când cuplul sarcinii este nominal, şi momentul dezvoltat de motor, format din cuplul cedat sarcinii + pierderile de cuplu din motor va fi tot nominal (a se vedea pentru detalii

rezolvarea problemei 2.2), și turația corespunzătoare va fi:

$$n'=1987.8-450 \cdot M_n=1987.8-450 \cdot I_{an} \cdot C_m=1987.8-450 \cdot 3 \cdot 0.53=1272.3 \frac{rot}{min}$$
 (2.3.27)

Înlocuind valoarea obținută pentru turație în ecuațiile (2.3.7) și (2.3.6), se obține:

$$\Omega' = \frac{2 \cdot \pi}{60} \cdot n' = \frac{2 \cdot 3.14}{60} \cdot 1272.3 = 133.17 \left[\frac{rad}{s} \right], \tag{2.3.28}$$

respectiv

$$P_2 = M_2 \cdot \Omega' = M_n \cdot \Omega' = \frac{P_n}{\Omega_n} \cdot \Omega' = \frac{n'}{n_n} \cdot P_n = \frac{1272.3}{1750} \cdot 250 = 181,76 \ W$$
, (2.3.29)

Puterea absorbită de la rețea va fi în acest caz egală cu puterea electrică preluată de la rețea de circuitul rotoric și de cel statoric. Curentul rotoric va fi tot nominal, aând în vedere faptul că acesta este proporţional, conform ecuaţiei (2.3.19) cu momentul, care este nominal. Aşadar:

$$P_1 = P_{1n} = U_n \cdot (I_{an} + I_{exn}) = 363 W$$
 (2.3.30)

Ca atare, randamentul va fi:

$$\eta = \frac{P_2}{P_1} \cdot 100 = \frac{181,76}{363} \cdot 100 = 50,07 \% . \tag{2.3.31}$$

2.4. Dată fiind o maşină de curent continuu cu excitaţia în derivaţie având următoarele date nominale:

 $U_n = 110 \text{ V}$

 $I_{an}=3A$

 $I_{exn} = 0,3 A$

 $P_n = 250 W$

 n_n =1750 rot/min,

se cere să se determine valoarea rezistenței din circuitul rotoric, pentru care turația rotorului este de zece ori mai mică decât turația nominală, în condițiile unei sarcini nominale la arbore.