IT UNIVERSITY OF COPENHAGEN

OPERATIVSYSTEMER OG C BOSC

Obligatorisk Opgave 2

Author:
Omar Khan (omsh@itu.dk)
Mads Ljungberg (malj@itu.dk)

November 18, 2015

Contents

1	Inti	roduktion	2
2	Teori		
	2.1	Pthreads	2
	2.2	Mutex	2
	2.3	Semaphores	2
		2.3.1 Pthread condition vs semaphores	3
	2.4	Concurenxy Control	3
	2.5	Banker's Algoritme	3
3	Imp	plementation	5
	3.1	$Sum(Sqrt) \ \dots \ $	5
		3.1.1 Programtid	5
	3.2	Linked List	7
		3.2.1 Tilføj og Fjern	7
		3.2.2 Problemer med flere tråde	8
		3.2.3 Mutex og Linked List	8
	3.3	Producer-Consumer problemet	8
	3.4	Banker's Algoritme	10
4	Testing 11		
	4.1	$Sum(Sqrt) \ \dots \ $	11
	4.2	Linked List	11
	4.3	Producer-Consumer	12
	4.4	Banker's Algoritme	13
5	Reflektion		16
6	Kor	nklusion	17
7	App	pendix A - Sourcecode	18

1 Introduktion

Formålet med denne rapport er at give indsigt i brugen af tråde i et operativsystem, ved brug af pthread, mutex og semaphore. I rapporten gennemgås teorien bag disse værktøjer og hvordan de implementeres i programmer for at opnå arbejde gennem flere tråde i et system. Kildekoden for programmerne er vedlagt som Appendix A.

2 Teori

2.1 Pthreads

Pthread er et standardiseret trådbibliotek som bruges til at oprette tråde. Dette gør at man kan køre funktioner parrallelt, samle resultater fra barne tråde til forældretråden, og destruere tråde som blev skabt når man er færdig med at bruge dem.

2.2 Mutex

Mutex bruges når man har kritiske sektioner i sin kode og vil synkronisere sine processertråde. Hvis flere tråde bruger en værdi i den kritiske section, og ændre på den parrallelt, vides det ikke hvornår trådene ændre på værdien. Dette kan skabe problemer og giver forkerte læsninger også kaldet dirty reads.

Ved brug af mutex kan man låse disse sektioner af, så andre processer/tråde ikke kan tilgå sektionen, når processen med låsen er færdig i sektionen vil mutex frigive låsen og lade andre processer/tråde tilgå den kritiske sektion.

2.3 Semaphores

Semaphores er en anden variation til at låse kritiske sektioner af med. De følger et andet princip med, at de har en variabel med sig som betegner hvor mange pladser der er til processer/tråde kan køre simultant med hinanden. Når alle pladser er i brug vil semaphoren blokerer adgangen til sectionen, og først give adgang når der er plads igen.

Semaphorens metoder, sem_wait() og sem_post(), har en virkning på den variabel som semaphoren har med sig. sem_wait() vil sænke variablen med 1 – reducere antallet a ledige pladser, og post vil hæve variablen med 1 – øge antallet af ledige pladser. Når variablen når 0 vil wait vente på et post.

2.3.1 Pthread condition vs semaphores

Hvor semaphores blokerer kritiske sektioner vil p
thread condition blokere på værdier den har brug fra et andet sted. Hv
is man har 2 tråde, hvor tråd A gør brug af en global variable x som tråd B ændrer, kan man i tråd A vente på at B har ændret præcis denne variabel x.

Forskellen mellem pthread condition og semaphore er, at pthread condition blokerer på værdier fremfor sektioner, og derved kun blokerer når det er højst nødvendigt.

2.4 Concurrency Control

Når man har noget data som mange skal bruge på samme tid, hvordan opnås dette uden at ændringerne der bliver foretaget ikke ender med at være forkerte, når andre skal bruge dem?

Dette er grundlaget for concurrency control, at sikre at samtidige ændringer håndteres korrekt og efter hensigten. I concurency control har man transaktioner med processer som udfører nogle handlinger der generelt betegnes som læseog skrivehandlinger. Hvis man har to transaktioner som begge har adgang til ressource x, så kan en handling se sådan ud:

• read(x), write(x, value)

Hvis begge nu skulle lave en write(x, 34) og write(x, 1000), hvilken skulle så være den der får lov til at ændre den variabel?

Besvarelsen af det spørgsmål afgør om hvorvidt den næste process der laver en read(x) ender med et resultat der er brugbart eller ej. For at undgå dette skal man sørge for at ens transaktioner er seriel ækvivalens. Dette kan gøres på mange forskellige måder. En af dem er som mutex, hvor man låser den sektion der er data sensitiv af, indtil man er sikker på at ændringerne har taget efekt. Dette gør at man ikke får dirty reads. Det er dog ikke nok til at kalde det en seriel ækvivalent transaktion. For at de kan være det så kræver det, at dataen ser ud som den ville hvis en transaktion havde kørt den isoleret.

2.5 Banker's Algoritme

Banker's algoritme er en ressource alokerings algoritme som bruges til hovedsageligt til at undgå deadlock situationer.

Algoritmen benytter matriser til at allokere ressourcer, R, til processer, P og holde styr på hvor mange ressourcer af en ressource type en process har. Den benytter to vektorer, available med længen n som angiver mængden ressourcer

af en given type R der er tilgængelige på et givent tidspunkt, og en vektor ressource der angiver de maksimalt tilgængelige ressourcer af en type R.

I algoritmen er der 3 matriser i alt, med størrelsen $m \times n$, hvor m er antallet af processer og n er antallet af resourse typer R. $max[m \times n]$ er en matrise som holder styr på hvor mange resourser en process kan modtage. $need[m \times n]$ er en matrise som angiver hvor mange ressourcer en given process mangler for de specifikke ressourcetyper R. $allocated[m \times n]$ er en matrise som håndtere allokeringen af ressourcer på processerne på et givent tidspunkt. Matrisen need er beregnet ud fra max - allocated.

Måden hvorpå algoritmen kan afgøre om det er sikkert at allokere ressourcer til en proces er ved at tjekke om tilstanden efter ressourcerne er allokeret, er en sikker tilstand. En sikker tilstand opnås når alle processer kan færdiggøres i en sikker sekvens. For at opnå en sikker tilstand kan man bruge en metode der benytter sig af to variabler, en vektor Work, der afspejler available vektoren og en bool liste Finish[m] med længden m-1, altså antallet af processer. Disse variabler bliver brugt til at afgøre om en tilstand er sikker således:

- 1. Hvis Finish[i] == false og $need[i] \leq Work$ er sandt forsæt ellers gå til trin 3
- 2. Sæt Work = Work + allocation[i] og Finish[i] = true gå til trin 1
- 3. Hvis Finish[i] == true for alle i, hvor $0 \le i < m$.

Hvis de ovenstående trin kan lade sig gøre, betyder dette, at der findes minimum en sikker sekvens hvorledes processerne kan få allokeret ressourcer til at udføre deres arbejde.

Teorien bag håndtering af en forespørgsel er at validere forespørgslen ved at tjekke at $request[i] \leq need[i]$ og $request[i] \leq available[i]$. Men det er kke nok med blot at validere forespørgslen, da det kan være forespørgslen invalidere andre processers kørsel og skaber en usikker tilstand, så man simulerer allokeringen af ressourcer og benytter ovenstående metode til at se om systemet stadig er i en sikker tilstand, hvis ikke annulleres forespørgslen således at de må vente og prøve senere.

3 Implementation

I dette afsnit er der beskrevet de tanker vi har gjort os omkring vores implementation af de fire opgaver. Bemærk at der ikke bliver beskrevet meget om testing, da det er i afsnittet Testing.

3.1 Sum(Sqrt)

Vi tager udgangspunkt i bogens implementation af et sum program, der benytter en tråd til at beregne summen fra 0 til et givent tal. Programmet er ret simpel siden den kun benytter en tråd, men det viser hvordan en tråd starter med pthread til at udføre en given funktion. Vores program er anderledes idet det skal benytte flere tråde, hvilket betyder at arbejdet skal opdeles. Desuden skal summen være af kvadratrod.

$$\sum_{i=0}^{N} \sqrt{i}$$

Programmet skal tage imod to typer af input tallet der skal summeres op til og et tal der angiver hvor mange tråde der skal køres. Ud fra en antagelse vi godt må gøre os, at resultatet af N/t er et heltal, hvor t er antallet af tråde. Med denne antagelse kan vi ligeligt opdele arbejdet mellem trådene.

Vi har lavet en struct til at give som argument, da pthread_create(pthread_t *tid, pthread_attr_t *attr, void *method, void *param) kun tager et parameter og vi har behov for at give to parametre, n og sqrtsum. Summen er dog det eneste tal der ændres på, mens n, N/t, bliver sat før nogen tråde starter og derfor kunne man i retrospekt godt have ladet være med at lave en struct.

Programmet bruger desuden en mutex, som den låser når der skal lægges til sqrtsum. Dette sikre os, at flere tråde ikke opdatere summen samtidig.

3.1.1 Programtid

Til at se program tiden har vi gjort brug af <sys/time.h> og dermed benytte de to struct, timezone og timeval, til at beregne tiden.

Vi har så kørt programmet med N=100000000 og t=1,4,8,16. Derudover har vi kørt programmet i flere kerner, ved at bruge parallel, som skulle være hurtigere.

```
5 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode$ ./sqrtsum
     100000000 4
6 sqrtsum = 666666671666.513916
7 Total time(ms): 751
9 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode$ ./sqrtsum
     10000000 8
10 sqrtsum = 666666671666.464111
11 Total time(ms): 731
12
13 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode$ ./sqrtsum
     10000000 16
14 sqrtsum = 666666671666.476440
15 Total time(ms): 727
16
17 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode$ parallel
     ./sqrtsum ::: 100000000 ::: 1
18 sqrtsum = 666666671666.567017
19 Total time(ms): 1685
 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode$ parallel
     ./sqrtsum ::: 100000000 ::: 4
22 sqrtsum = 666666671666.513916
23 Total time(ms): 716
24
25 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode$ parallel
     ./sqrtsum ::: 100000000 ::: 8
26 sqrtsum = 666666671666.463989
27 Total time(ms): 716
28
  ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode$ parallel
     ./sqrtsum ::: 100000000 ::: 16
30 sqrtsum = 666666671666.476562
31 Total time(ms): 716
```

Der er en klar forskel mellem at bruge en tråd eller flere tråde, men man kan ikke sige, at flere tråde giver et hurtigere program. Det kommer an på opgaven trådene har og i det her tilfælde er det at beregne kvadratrods summen, hvor belastningen afhænger af størrelsen på N. Den værdi der blev testet med viser at der ikke er den store forskel ved at bruge 4 eller 16 tråde, men det kunne der være hvis tallet nu var 10 gange større.

Når programmet bliver kørt med parallel er der ikke den store forskel når man benytter en tråd, hvilket er meningen. Når der tilgengæld benyttes flere tråde er den hurtigere, som antaget, men der er ingen forskel mellem at bruge 4 eller 16 tråde, hvilket er lidt overraskende. Vi har ingen konkret forklaring på dette

tilfælde, men antager, at det skyldes operationens simplicitet.

3.2 Linked List

Linked list er en datastruktur der er bestående af noder med to værdier, deres element værdi(kunne f.eks. være en string, int osv.) og den næste node i listen. Selve listen kender til sin første og sidste node samt sin længde. Når listen er tom, dvs. længden er nul, er der kun en node i den og det er first som peger på NULL som den næste node i listen. first kendes som root og kan/må ikke fjernes. Listen som vi skal implementere er en FIFO(first-in-first-out), hvilket betyder at når vi tilføjer en node ryger den bagerest i kæden og bliver til den sidste node. Omvendt når vi fjerner en node skal den første ikke root node fjernes.

Vi er allerede blevet givet strukturen af noden og listen, samt funktioner til at oprette lister og noder. Opgaven er at implementere tilføj og fjern funktioner til listen.

3.2.1 Tilføj og Fjern

Når man tilføjer en node skal man tage højde for om det er den første node efter root eller ej. Hvis dette er tilfældet, vil længden være 0 og dvs. at noden der tilføjes skal sættes som at være lig den root's næste node. Desuden er dette ikke blot den første node i listen, men også sidste node i listen så det skal den også sættes til.

```
1 if(1->len == 0)
2 {
3     l->first->next = n;
4     l->last = n;
5 }
```

Hvis det ikke er tilfældet er noden der skal tilføjes den nye sidste node i listen, så vi skal opdatere den sidste node.

Til sidst skal længden incrementes med 1.

Når vi skal fjerne en node skal vi opdatere root's næste node, da det nu skal være den næste nodes næste node. Desuden skal der tjekkes for om listen ikke er tom.

```
1 if(1->len > 0)
2 {
3     n = 1->first->next;
4     1->first->next = n->next;
5     1->len -= 1;
6 }
```

3.2.2 Problemer med flere tråde

Hvis flere tråde skal tilføje eller fjerne noder i listen kan der opstå problemer med integriteten af den data der er i listen. Listen behøver ikke nogen bestemt rækkefølge så vi kan godt tilføje noder tilfældigt, men hvis der bliver lavet et kald til tilføj via en tråd, så vil man gerne have at den node kommer ind i listen. Desuden hvis man lige har læst længden af listen, som ikke er tom, og man fjerner en node, er der ikke garanti for at listen ikke er tom på det tidspunkt denne tråd får lov til at udføre sin handling. Det resulterer i at du får en NULL node, og det kan i værste fald give en runtime error hvis programmet der kaldte på fjern afhang kraftigt af noden.

3.2.3 Mutex og Linked List

En god måde at sikre at flere tråde kan arbejde på listen samtidig er ved at lave et låse system med en nøgle, hvilket mutex er. Det betyder at når nøglen er fri kan man godt foretage operationer i listen, og hvis den ikke er så venter du indtil den bliver det.

Det man så skal overveje er hvor man skal sætte sine låse, er det brugeren af programmet der skal gøre det i sin tråd funktion? Det kunne godt lade sig gøre, men er ikke særlig hensigtsmæssig, som i forhold til hvis listen selv kunne håndtere dette. Det betyder så, at listen skal have en nøgle. Vi har tilføjet mutex i listens struct i list.h, da dette gør at man er sikret at en liste har en speciel lås.

Forrige sektion afklarede at det kun var nødvendigt at tilføje en låsemekanisme når man tilføjer eller fjerner noder, idet det er de kristiske sektioner i listen. Dette har vi gjort ved brug af pthread_mutex_lock(1->mtx) og pthread_mutex_unlock(1->mtx).

3.3 Producer-Consumer problemet

Producer-Consumer problemet er et velkendt problem, hvor producenter producerer varer, som consumers konsumerer. Problemet ligger i at stoppe consumers med at konsumerer vare når der ikke er flere varer og ligeledes at stoppe producenter med at producerer varer når lageret er fyldt. Dette kan gøres ved

brug af semaphores, da den netop har den funktionalitet der efterspørges, da vi kan waite og poste, som afklaret i teorien. I programmet har vi implementeret en struct PC, der indeholder vores linked list, der fungerer som lager, og tre semaphores, full til at indikerer vare i lageret, empty til at indikerer plads i lageret og mutex der agerer som en mutex.

Programmet skal tage følgende fire input:

- Antallet af producers, PRODUCERS
- Antallet af consumers, CONSUMERS
- Størrelsen på lageret, BUFFSIZE
- Antallet af vare der skal produceres i alt, PRODUCTS_IN_TOTAL

Vi initialiserer vores semaphores således at full sættes til 0 og empty sættes til lagerets størrelse.

```
sem_init(&prodcons.full, 0, 0);
sem_init(&prodcons.empty, 0, BUFFSIZE);
sem_init(&prodcons.mutex, 0, 1);
```

Dette gøres grundet logikken i sem_wait() der formindsker værdien og sem_post() der forhøjer værdien. Dermed sætter vi producers til at holde øje med empty og sende et signal til full med post, og omvendt med consumers.

```
1 void *producer(void *param)
2 {
3
       sem_wait(&empty);
4
5
6
       sem_post(&full);
7
  }
8
10 void *consumer(void *param)
11 {
12
       sem_wait(&full);
13
14
       sem_post(&empty);
15
16
17 }
```

For at holde styr på hvor mange produkter der produceres og konsumeres har vi to counters p og c, der bliver tjekket op med produkter i alt i deres respektive funktioners while løkker. Mutex semaphoren anvendes til at opdatere counters.

3.4 Banker's Algoritme

Til vores implementation af Banker's algoritme er vi blevet tildelt en fil med den grundliggende implementation af algoritmens struktur. I den givet implementation er der en struct State som består af de elementer Banker's algoritme kræver forklaret i Teori afsnittet. Det første der manglede at blive implementeret i filen var allokeringen af hukommelse til State. Til dette anvender vi malloc() og sizeof() funktionerne. Med disse funktioner kan vi beregne det antal bytes i hukommelsen vi kommer til at anvende. Der hvor dette kan være problematisk er når der skal allokeres hukommelse til arrays og 2D-arrays. I et array skal man huske at allokere hukommelse i forhold til dens længde, så derfor ganges dette med sizeof() af typen. For 2D-arrays kræver det to skridt, hvor i det første skridt tildeles hukommelse af det andet array og i det andet skridt ved brug af en loop allokeres hukommelse til det første array.

```
1 s = (State *)malloc(sizeof(State));
  s->resource = (int *)malloc(sizeof(int) * n);
3 s->available = (int *)malloc(sizeof(int) * n);
4 s->max = (int **)malloc(sizeof(int *) * n);
5 s->allocation = (int **)malloc(sizeof(int *) * n);
6 s->need = (int **)malloc(sizeof(int *) * n);
8 \text{ for}(i = 0; i < m; i++)
9
  {
      s->max[i] = (int *)malloc(sizeof(int) * m);
10
      s->allocation[i] = (int *)malloc(sizeof(int) * m);
11
      s->need[i] = (int *)malloc(sizeof(int) * m);
12
13 }
```

Det næste handlede om at tjekke om programmet var i en sikker tilstand eller en usikker tilstand. Ved at følge teorien lavede vi en metode $\mathtt{checksafety}()$ der benytter sig af to arrays, \mathtt{work} og \mathtt{finish} . Implementationen følger teorien ved at tjekke om finish[i] == 0 og efterfølgende tjekke om $need[i][j] \leq work[j]$. Metoden simulerer kørsel af processer i en while-løkke, der tjekker de to nævnte kriterier. Hvis kriterierne er sande frigives ressourcerne til work og \mathtt{finish} sættes til 1. Til sidst tjekkes der om der er nogle processer der stadig ikke kan køres og der returneres 0 hvis der er og 1 hvis der ikke er.

Med denne metode implementeret fokuseret vi på funktionen der skal benytte den mest, og det er resource_request(), som skal tage imod forespørgsler om ressourcer og afgøre ved brug af checksafety() om det er sikkert at allokere ressourcerne. Denne metode tjekker først om forespørgslen er mindre eller lig behovet for processen og om der er nok ledige ressourcer på nuværende tidspunkt. Hvis disse to kriterier er opfyldt, laves der en backup af processens nuværende sikre tilstand, hvorefter ressourcerne allokeres. Efter dette benyttes checksafety() til at afgøre om den nye tilstand er sikker. Hvis den ikke er sikker, benyttes backup variablerne til at gå tilbage til den tidligere sikre tilstand.

Til sidst implementeret vi funktionen resource_release(), der skal frigive ressourcer fra en proces afhængig af en forespørgsel. Dette er ret ligetil da det eneste vi skal sikre er at forespørgslen ikke er større end de allokeret ressourcer for den givne process.

4 Testing

4.1 Sum(Sqrt)

For at teste dette program har vi udregnet nogle små sum af sqrt's som vi har tjekket op mod det endelige resultat.

```
1 ./sqrtsum 4 2
2 sqrtsum = 6.146264
3
4 ./sqrtsum 6 3
5 sqrtsum = 10.831822
```

Da disse har vist sig at være korrekte har vi antaget at beregningen er korrekt. Desuden har vi haft printf statements til at se hvor meget enkelte tråde har lagt til summen, men disse er fjernet nu da vi ved at den arbejder med flere tråde uden problemer. Det er dog værd at bemærke, at de sidste få decimaltal er varierernde i forhold til antallet af tråde man benytter, hvilket giver mening idet desto flere opdelinger af tråde desto mindre præcist bliver beregningen når der lægges til.

Da vi har gjort os antagelsen for input er to tal og de kan divideres til et heltal, har vi ikke gjort meget ud af, at tjekke om brugeren giver det rigtige input.

4.2 Linked List

For at teste om vores implementation af list.c's tilføj og fjern funktioner virkede brugte vi den main.c fil der blev givet. Den samme fil er nu blevet til testprogrammet for at tjekke om listen kan håndtere flere tråde.

Programmet tager to inputs. Antallet af noder man vil sætte ind i listen og antallet man vil fjerne. Dette giver os muligheden for at tjekke flere scenarier. Vi har testet fire scenarier:

- Tilføj uden at fjerne
- Fjern uden at tilføje
- Tilføj 20 og Fjern 30
- Tilføj 25 og Fjern 10

```
1 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode/list$ ./fifo 4 0
2 Success! List is correct. Diff:4 Length:4
3
4 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode/list$ ./fifo 0 10
5 Success! List is correct. Diff:-10 Length:0
6
7 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode/list$ ./fifo 20 30
8 Success! List is correct. Diff:-10 Length:0
9
10 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode/list$ ./fifo 25 10
11 Success! List is correct. Diff:15 Length:15
```

Igen som i den tidligere opgave med summen, har vi haft printf statements til at angive produkter der kommer ind og ud, men efter vi fik bekræftet at dette lykkedes i forhold til de tre scenarier, fjernede vi dem og lavede en mere ren succes og fejl besked. Scenarierne viser differencen mellem tilføj og fjern og hvad listens længde er til sidst. Rækkefølgen af elementerne er tilfældig da vi ikke har lavet nogen restriktion for det.

4.3 Producer-Consumer

Dette program er testet på baggrund af sine counters. Hvis de begge er lig PRODUCTS_IN_TOTAL, betyder det at alle produkter er produceret og konsumeret. Derudover printer den alle produkter der bliver produceret og konsumeret ligesom i opgavebeskrivelsen. Under testing fandt vi dog ud af at der i visse tilfælde, efter det sidste produkt er konsumeret, sidder programmet fast. Dette antager vi skyldes en af semaphorerne har fejlet eller at en af trådene gik tabt og derfor venter programmet.

```
1 ./prodcons 20 20 10 300
2 .
3 .
4 10. Consumed Item 298: P298. Items in buffer 2 (out of 10)
5 8. Consumed Item 299: P299. Items in buffer 1 (out of 10)
6 4. Consumed Item 300: P300. Items in buffer 0 (out of 10)
7 Success! All products produced and consumed.
```

Ved testning af dette program blev vi overrasket over, at man ikke får nogen warnings fra compileren hvis man benytter wait() med en semaphore, da vi havde overset at vi på det tidspunkt ikke brugte sem_wait() og derfor fik en buffer der blev større end tilladt.

4.4 Banker's Algoritme

Banker's algoritme har vi testet ved brug af tre inputfiler, fil 1 har en sikker start tilstand mens fil 2 og 3 har usikre start tilstande. For at tjekke om checksafety() fungerer efter hensigten og finder usikre start tilstande brugte vi inputfil 2 og 3. Input fil 1 er ret ligetil, siden intet er allokeret fra starten vil alle processer være i stand til at køre. Dette kan ses i transriptet forneden, hvordan programmet tjekker alle processer og når den kommer tilbage til process 0 afgør den at programmet er i en sikker tilstand.

```
1 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode/banker$ ./banker <
      input.txt
2 Number of processes: Number of resources: Resource vector: Enter
     max matrix: Enter allocation matrix:
3 Need matrix:
4 R1 R2 R3
5 3
     2
6 6
    1
        3
7 3
     1
8 4
     2
        2
9 Availability vector:
10 R1 R2 R3
11 9
    3
12 Checking safety of process 0
13 Checking safety of process 1
14 Checking safety of process 2
15 Checking safety of process 3
16 Checking safety of process 0
17 Initial state safe!
18 ...
```

Input fil 2 vil resulterer i en usikker tilstand da der på intet tidspunkt kan køre en process, grundet need vil altid være større end available, hvilket programmet også vurdere efter at have simuleret alle processers kørsel.

```
1 ok@ok:~/Dokumenter/BOSC/Assignment 2/Sourcecode/banker$ ./banker <
     input2.txt
2 ok@ok:~/Desktop/git-repos/BOSC/Assignment 2/Sourcecode/banker$
     ./banker < input2.txt
3 Number of processes: Number of resources: Resource vector: Enter
     max matrix: Enter allocation matrix:
4 Need matrix:
5 R1 R2 R3
6 1
7 1
    0
       2
    0
8 1
      3
9 4
    2
       0
```

```
10 Availability vector:
11 R1 R2 R3
12 0 1 0
13 Checking safety of process 0
14 Checking safety of process 1
15 Checking safety of process 2
16 Checking safety of process 3
17 Initial state unsafe!
```

Kørsel af input fil 3 vil også resulterer i en usikker tilstand, men den bekræfter at simuleringen af processerne er som forventet, da process 0 vil i det første tjek vil være sand og fortælle algoritmen at den minimum skal simulerer en runde af alle processerne en gang til. Dette kan ses forneden.

```
1 ok@ok:~/Desktop/git-repos/BOSC/Assignment 2/Sourcecode/banker$
     ./banker < input3.txt
2 Number of processes: Number of resources: Resource vector: Enter
     max matrix: Enter allocation matrix:
3 Need matrix:
4 R1 R2 R3
5 0
    0
        0
6 2
    2
        2
7 2
    2
        2
8 3
     3 3
9 Availability vector:
10 R1 R2 R3
11 0
     0
12 Checking safety of process 0
13 Checking safety of process 1
14 Checking safety of process 2
15 Checking safety of process 3
16 Checking safety of process 0
17 Checking safety of process 1
18 Checking safety of process 2
19 Checking safety of process 3
20 Initial state unsafe!
```

For at teste resten af funktionaliteten med hensyn til forespørgsler om allokering af ressourcer eller frigivelse af ressourcer kørte vi programmet med inputfil 1. Vi er dog opmærksomme på at der er nogle problemer med hensyn til den udleveret kode således at der kan forekomme en uendelig løkke grundet en deadlock forudsaget af en starvation, men denne har vi ikke gjort noget ved.

Forneden ses det at process 1 anmoder om ressourcerne 0 0 1, og får dem tildelt. Dette viser at tildeling af ressourcerne går efter hensigten, men det interessante er at se når der kommer forespørgsler der ikke bliver godkendt.

```
1 ...
```

```
2 Process 1: Requesting resources.
3 Process 1 request vector: 0 0 1
4 ..
5 Request leads to safe state. Request Granted!
6 Vector changed: Availability vector:
7 R1 R2 R3
8 9 3 5
9 ..
```

I tilfælde af at en forespørgsel bliver anset som usikker skal den spørge igen efter noget tid som defineret i teorien.

```
1 ...
2 Process 3 request vector: 1 0 0
3 ..
4 Request leads to unsafe state. Request Denied!
5 Process 3 request vector: 1 0 0
6 ..
7 Request leads to unsafe state. Request Denied!
8 Process 3 request vector: 1 0 0
9 ..
10 Request leads to unsafe state. Request Denied!
11 ..
```

Froven ses det at der er en forespørgsel fra process 3 på ressourcerne 1 0 0, som bliver anset som usikker i flere tilfælde. Men i senere tilfælde er det meget sandsynligt at der vil forekomme et scenarie hvor den kan betragtes som sikker og får ressourcerne tildelt, hvilket kan ses i det følgende transcript.

```
Process 3: Requesting resources.
Process 3 request vector: 1 0 0

...
Request leads to safe state. Request Granted!
Vector changed: Availability vector:
R1 R2 R3
4 1 3

...
```

Den sidste funktion i programmet er frigivelsen af ressourcer, hvilket er ret lige til, da den eneste fejl der kan forekomme er en forespørgsel der er større end det der er allokeret for processen, men det er der allerede taget forbehold for og burde ikke fremkomme. Transcriptet forneden viser en release fra process der gennemføres.

```
1 ..
2 Process 3: Releasing resources.
3 Process 3 release vector: 2 0 0
```

```
4 Released resources
5 Availability vector:
6 R1 R2 R3
7 5 2 3
8 ...
```

På baggrund af ovenstående transcripts fra programkørsel konkludere vi at algoritmen opføre sig efter teorien.

5 Reflection

I dette afsnit ser vi retrospekt på programmerne vi har implementeret og hvad vi kan bruge i fremtiden.

Ved at lave alle disse opgaver er vi blevet klogere på hvordan tråde arbejder i et operativ system, samt hvor og hvornår det er relevant at benytte semaphore eller mutexes.

I opgaven med sum valgte vi at gøre brug af en struct til et forholdsvis simpelt program, hvilket som nævnt under Testing, kunne være undgået, da der kun er en variabel der bliver ændret. Hvis det havde været tilfældet at n var anderledes for bestemte processer ville det give mening at beholde structen.

Med hensyn til implementeringen af linked list, brugte vi meget tid og fik mange interessante variationer af en thread safe liste. En af vores lister kaldet mlist.c(ikke med i sourcecode), kom vi frem til en løsning som helt selv stod for at holde styr på threads og brugeren skulle kun kalde list_add() og list_remove() på samme måde som i opgave 2.1. Denne løsning viste sig at være interessant, men meget komplekst og ud fra hvad vi kan forstå af det hele så vides det ikke om den er 100% safe. I sidste ende gik vi dog tilbage til at ændre i list.c, da det var mere overskueligt. I fremtiden bør vi nok holde os til de simple løsninger så der kan spares tid når man møder de svære opgaver.

Producer-Consumer opgaven var en god opgave til at lære brugen af semaphores, men grundet en overset wait(), der ikke var sem_wait() røg der et par timer i debugging.

Fra Banker's algoritme opgave tager vi det med os at forstå den udleveret kode og teorien fuldstændig før vi går i gang med at implementere det, da det var grunden til tiden løb fra os.

6 Konklusion

Efter implementeringen af opgaverne fra opgavebeskrivelsen har vi implementeret fire programmer der giver os indblik i koncepterne omkring pthread, mutex, semaphores og deadlock avoidance. Afprøvelserne af disse programmer har vist den ønskede funktionalitet og at de passer i forhold til teorien. Vi kan hermed konkludere at programmerne virker som beskrevet i opgavebeskrivelsen.

7 Appendix A - Sourcecode

sqrtsum.c 1 #include <pthread.h> 2 #include <stdio.h> 3 #include <math.h> 4 #include <sys/time.h> 6 typedef struct 7 { int n; double sum; 9 10 } SQRTSUM; 12 // globally shared struct 13 SQRTSUM sqrtsum; 15 // PThread mutex variable 16 pthread_mutex_t mutex_sqrtsum; 17 18 // structs to determine time 19 struct timeval tp1, tp2; 20 struct timezone tpz1, tpz2; 22 // threads call this function 23 void *runner(void *param); 2425 /* Takes 2 arguments, a number N for the summation limit and t as in number of threads */ 26 int main(int argc, char *argv[]) 27 { gettimeofday(&tp1, &tpz1); 28 29 if (atoi(argv[1]) < 0) 30 31 fprintf(stderr, "%d must be over >= 0\n", atoi(argv[1])); 32 return -1; 33 } 34 35 int i, NUM_THREADS = atoi(argv[2]); 36 // the thread id array pthread_t tid[NUM_THREADS]; 38 39 // set of thread attributes pthread_attr_t attr; 40 // assumption: argv[1] % NUM_THREADS = 0

```
42
             int n = atoi(argv[1])/NUM_THREADS;
             sqrtsum.n = n;
43
44
             pthread_mutex_init(&mutex_sqrtsum, NULL);
45
46
             // get the default attributes
47
             pthread_attr_init(&attr);
48
             // set the attribute as joinable, so the threads can join with
49
                       the main thread
             pthread_attr_setdetachstate(&attr, PTHREAD_CREATE_JOINABLE);
50
51
             // create the threads
52
             for (i = 0; i < NUM_THREADS; i++)</pre>
53
54
                   pthread_create(&tid[i], &attr, runner, (void *) (long) i);
55
56
57
             // destroy attribute
58
             pthread_attr_destroy(&attr);
59
60
             // wait for the thread to exit
61
             for (i=0; i < NUM_THREADS; i++)</pre>
62
63
64
                   pthread_join(tid[i],NULL);
65
66
             printf("sqrtsum = %f\n", sqrtsum.sum);
67
68
             // destroy mutex
             pthread_mutex_destroy(&mutex_sqrtsum);
69
70
71
             gettimeofday(&tp2, &tpz2);
72
73
             // calculate program time
             int time = (tp2.tv_sec - tp1.tv_sec) * 1000 + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_usec - tp1.tv_usec - tp1.tv_usec + (tp2.tv_us
74
                       tp1.tv_usec) / 1000;
             printf("Total time(ms): %d\n", time);
75
             time;
76
             return 0;
77
78 }
79
80 /* Threads will use this function */
81 void *runner(void *param)
82 {
             int i, n, start, tid, upper;
83
84
             // local sum variable
```

```
double lsqrtsum = 0.0;
86
     // short summation limit
87
     n = sqrtsum.n;
     // thread id
89
90
     tid = (int) (long) param;
     // start value for loop
91
     start = n * tid + 1;
92
     // upper value for loop
93
94
     upper = start + n;
95
     for (i = start; i < upper ; i++)</pre>
96
97
       lsqrtsum += sqrt(i);
98
99
100
     //printf("Thread %d: Local sqrtsum: %f\n", tid, lsqrtsum);
101
102
     // lock mutex
103
     pthread_mutex_lock(&mutex_sqrtsum);
104
     // update global struct variable
105
     sqrtsum.sum += lsqrtsum;
106
     // unlock mutex
107
108
     pthread_mutex_unlock(&mutex_sqrtsum);
     // exit pthread
109
     pthread_exit(0);
110
111 }
```

```
list/list.c
list.c
3
     Implementation of simple linked list defined in list.h.
4
6 **********************************
8 #include <stdio.h>
9 #include <stdlib.h>
10 #include <string.h>
11 #include <pthread.h>
12 #include "list.h"
14 /* list_new: return a new list structure */
15 List *list_new(void)
16 {
17
   List *1;
18
    1 = (List *) malloc(sizeof(List));
19
   1 \rightarrow len = 0;
20
21
22
    /* insert root element which should never be removed */
    1->first = 1->last = (Node *) malloc(sizeof(Node));
23
    1->first->elm = NULL;
24
    1->first->next = NULL;
25
    1->mtx = (pthread_mutex_t *) malloc(sizeof(pthread_mutex_t));
26
27
    pthread_mutex_init(l->mtx, NULL);
    return 1;
28
29 }
30
31 /* list_add: add node n to list l as the last element */
32 void list_add(List *1, Node *n)
33 {
    // lock mutex in list
34
    pthread_mutex_lock(l->mtx);
35
    // check if it's the root
36
37
    if(1->len == 0)
38
39
     1->first->next = n;
     1 \rightarrow last = n;
40
    }
41
42
    else
```

43 44

1 - > last - > next = n;

```
45
       1 \rightarrow last = n;
    }
46
    1->len += 1;
47
    // unlock mutex in list
48
49
    pthread_mutex_unlock(1->mtx);
50 }
51
52 /* list_remove: remove and return the first (non-root) element
      from list 1 */
53 Node *list_remove(List *1)
54 {
    Node *n;
55
    // lock mutex in list
56
    pthread_mutex_lock(l->mtx);
57
    // check if there are (non-root) nodes
58
59
    if(1->len > 0)
60
    {
61
      n = l->first->next;
      l->first->next = n->next;
62
63
      1->1en -= 1;
    }
64
    // unlock mutex in list
65
    pthread_mutex_unlock(l->mtx);
66
67
    return n;
68 }
69
70 /* node_new: return a new node structure */
71 Node *node_new(void)
72 {
    Node *n;
73
    n = (Node *) malloc(sizeof(Node));
74
    n \rightarrow elm = NULL;
75
    n -> next = NULL;
76
    return n;
77
78 }
79
80 /* node_new_str: return a new node structure, where elm points to
      new copy of s */
81 Node *node_new_str(char *s)
82 {
83
    Node *n;
    n = (Node *) malloc(sizeof(Node));
84
    n->elm = (void *) malloc((strlen(s)+1) * sizeof(char));
85
    strcpy((char *) n->elm, s);
86
    n->next = NULL;
87
    return n;
```

89 }

```
list/list.h
```

```
list.h
    Header file with definition of a simple linked list.
4
6 ***********************************
8 #ifndef _LIST_H
9 #define _LIST_H
10
11 /* structures */
12 typedef struct node {
  void *elm; /* use void type for generality; we cast the
      element's type to void type */
   struct node *next;
14
15 } Node;
16
17 typedef struct list {
   int len;
18
   Node *first;
  Node *last;
20
  pthread_mutex_t *mtx;
21
22 } List;
23
24 /* functions */
                               /* return a new list structure */
25 List *list_new(void);
26 void list_add(List *1, Node *n); /* add node n to list 1 as the
    last element */
27 Node *list_remove(List *1);
                               /* remove and return the first
    element from list l*/
28 Node *node_new(void);
                               /* return a new node structure */
29 Node *node_new_str(char *s); /* return a new node structure,
     where elm points to new copy of string s */
31 #endif
```

list/main.c

```
main.c
3
     Implementation of a simple FIFO buffer as a linked list defined
4
        in list.h.
5
6 *********************************
8 #include <stdio.h>
9 #include <stdlib.h>
10 #include <pthread.h>
11 #include <sys/time.h>
12 #include "list.h"
13
14 /* mutex */
15 pthread_mutex_t mtx;
16
17 /* global variable */
18 List *fifo;
20 /* thread functions */
21 void *thread_add(void *param);
22 void *thread_remove(void *param);
24 int main(int argc, char* argv[])
25 {
26
    int i;
    int ADDS = atoi(argv[1]);
27
    int REMOVES = atoi(argv[2]);
28
29
    // Add threads
30
31
    pthread_t aid[ADDS];
    // Remove threads
32
33
    pthread_t rid[REMOVES];
    pthread_attr_t attr;
34
35
36
    // create list
37
    fifo = list_new();
38
    // Initialize and set state for attribute
39
    pthread_attr_init(&attr);
40
    pthread_attr_setdetachstate(&attr, PTHREAD_CREATE_JOINABLE);
41
42
43
    // create the add threads
```

```
for(i = 0; i < ADDS; i++)
44
45
       pthread_create(&aid[i], &attr, thread_add, (void *) (long) i);
46
47
48
    for(i = 0; i < ADDS; i++)
49
50
       pthread_join(aid[i], NULL);
51
52
53
    // create the remove threads
54
    for(i = 0; i < REMOVES; i++)</pre>
55
56
57
       pthread_create(&rid[i], &attr, thread_remove, NULL);
    }
58
59
60
    // destroy attributes
    pthread_attr_destroy(&attr);
61
62
63
    for(i = 0; i < REMOVES; i++)</pre>
64
       pthread_join(rid[i], NULL);
65
66
67
68
    // check credibility of the list
69
    int diff = ADDS - REMOVES;
    if((diff <= 0) && (fifo->len == 0))
70
71
       printf("Success! List is correct. Diff: %d Length: %d\n", diff,
72
          fifo->len);
73
    else if((diff > 0) && (fifo->len == diff))
74
75
76
       printf("Success! List is correct. Diff: %d Length: %d\n", diff,
          fifo->len);
    }
77
    else
78
79
       printf("List is flawed. Diff:%d Length:%d\n", diff, fifo->len);
80
81
82
    return 0;
83
84 }
85
86 /* Adds a node to the list */
87 void *thread_add(void *param)
```

```
88 {
     int id = (int) (long) param;
89
90
     char str[10];
91
     sprintf(str, "P%d", id);
92
     Node *n = node_new_str(str);
93
94
     list_add(fifo, n);
95 }
96
97 /* Removes node from the list */
98 \text{ void } * \text{thread\_remove(void } * \text{param)}
99 {
Node *n = (Node *) malloc(sizeof(Node));
101    n = list_remove(fifo);
102 }
```

prodcons/prodcons.c

```
1 #include <pthread.h>
2 #include <stdio.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <string.h>
5 #include <semaphore.h>
6 #include <sys/time.h>
7 #include "list.h"
9 typedef struct pc {
   List *1;
10
11
    sem_t full;
   sem_t empty;
12
    sem_t mutex;
13
14 } PC;
15
16 // product and consume counters
17 int p;
18 int c;
19
20 PC prodcons;
21
22 // arguments
23 int PRODUCERS;
24 int CONSUMERS;
25 int BUFFSIZE;
26 int PRODUCTS_IN_TOTAL;
28 // functions
29 void *producer(void *param);
30 void *consumer(void *param);
31 void Sleep(float wait_time_ms);
33 /* Producer-Consumer program */
34 int main(int argc, char *argv[])
35 {
    if(argc != 5)
36
37
38
      printf("Not a valid amount of arguments. Arguments: PRODUCERS
          CONSUMERS BUFFERSIZE TOTAL_PRODUCTS\n");
    }
39
40
    // seed random number sequence
41
    struct timeval tv;
    gettimeofday(&tv, NULL);
43
```

```
srand(tv.tv_usec);
44
45
     // set arguments
46
    PRODUCERS = atoi(argv[1]);
47
48
     CONSUMERS = atoi(argv[2]);
     BUFFSIZE = atoi(argv[3]);
49
    PRODUCTS_IN_TOTAL = atoi(argv[4]);
50
51
52
    int i;
    pthread_attr_t attr;
53
54
    // Initialize semaphores
55
    sem_init(&prodcons.full, 0, 0);
56
     sem_init(&prodcons.empty, 0, BUFFSIZE);
57
     sem_init(&prodcons.mutex, 0, 1);
58
59
60
    p = 0;
    c = 0;
61
62
63
    // create list
    prodcons.l = list_new();
64
65
     // producer id's
66
    pthread_t pid[PRODUCERS];
67
68
69
    // consumer id's
    pthread_t cid[CONSUMERS];
70
71
    // Initialize thread attributes
72
73
    pthread_attr_init(&attr);
74
    pthread_attr_setdetachstate(&attr, PTHREAD_CREATE_JOINABLE);
75
76
    // create the producers
77
    for(i = 0; i < PRODUCERS; i++)</pre>
78
      pthread_create(&pid[i], &attr, producer, (void *) (long) i);
79
80
    }
81
    // create the consumers
82
    for(i = 0; i < CONSUMERS; i++)</pre>
83
84
      pthread_create(&cid[i], &attr, consumer, (void *) (long) i);
85
86
87
88
    // destroy attribute
    pthread_attr_destroy(&attr);
```

```
90
     // wait for the producer threads
91
     for(i = 0; i < PRODUCERS; i++)</pre>
92
93
94
       pthread_join(pid[i], NULL);
95
96
     // wait for the consumer threads
97
     for(i = 0; i < CONSUMERS; i++)</pre>
98
99
       pthread_join(cid[i], NULL);
100
     }
101
102
103
     // destroy semaphores
104
     sem_destroy(&prodcons.empty);
105
     sem_destroy(&prodcons.full);
106
     sem_destroy(&prodcons.mutex);
107
     // check if it all worked
108
109
     if(c == p)
110
       printf("Success! All products produced and consumed.\n");
111
     }
112
     else
113
114
       printf("All products not consumed/produced.\n");
115
116
117
118
     return 0;
119 }
120
121 /* Producer thread function */
122 void *producer(void *param)
123 {
     int id = (int) (long) param;
124
     Node *n;
125
126
     while(p < PRODUCTS_IN_TOTAL)
127
128
       // wait till empty is decremented
129
       sem_wait(&prodcons.empty);
130
       // wait for mutex
131
       sem_wait(&prodcons.mutex);
132
       // produce product
133
       char str[10];
134
       sprintf(str, "P%d", (p+1));
135
```

```
136
       n = node_new_str(str);
       list_add(prodcons.1, n);
137
       p += 1;
138
       // release the mutex
139
140
       sem_post(&prodcons.mutex);
       // notify waiting consumer threads that a space is filled
141
142
       sem_post(&prodcons.full);
       printf("%d. Produced Item %d: %s. Items in buffer %d (out of
143
           %d)\n", id, p, (char *)n->elm, prodcons.l->len, BUFFSIZE);
       fflush(stdout);
144
       Sleep(2000);
145
146
147 }
148
149 /* Consumer thread function */
150 void *consumer(void *param)
151 {
152
     int id = (int) (long) param;
     Node *n;
153
154
     while(c < PRODUCTS_IN_TOTAL)
155
156
       // wait till full is incremented
157
158
       sem_wait(&prodcons.full);
159
       // wait for mutex
160
       sem_wait(&prodcons.mutex);
       // consume
161
162
       n = list_remove(prodcons.1);
163
       c += 1;
164
       // release the mutex
165
       sem_post(&prodcons.mutex);
       // notify waiting producer threads that a space is free
166
       sem_post(&prodcons.empty);
167
       printf("%d. Consumed Item %d: %s. Items in buffer %d (out of
168
           %d)\n", id, c, (char *)n->elm, prodcons.l->len, BUFFSIZE);
       fflush(stdout);
169
       Sleep(2000);
170
     }
171
172 }
173
174 /* Random sleep function */
175 void Sleep(float wait_time_ms)
176 {
     wait_time_ms = ((float)rand()) * wait_time_ms / (float)RAND_MAX;
177
     usleep((int) (wait_time_ms * 1e3f));
178
179 }
```

banker/banker.c

```
1 #include < stdio.h>
2 #include < stdlib.h>
3 #include <sys/time.h>
4 #include <pthread.h>
6 typedef struct state {
    int *resource;
    int *available;
8
9
    int **max;
    int **allocation;
10
11
    int **need;
12 } State;
13
14 // Global variables
15 int m, n;
16 State *s = NULL;
17
18 // Mutex for access to state.
19 pthread_mutex_t state_mutex;
21 // print availbility vector
22 void printstate();
23
24 /* Random sleep function */
25 void Sleep(float wait_time_ms)
26 {
27
    // add randomness
    wait_time_ms = ((float)rand())*wait_time_ms / (float)RAND_MAX;
    usleep((int) (wait_time_ms * 1e3f)); // convert from ms to us
29
30 }
31
32 /* Allocate resources in request for process i, only if it
     results in a safe state and return 1, else return 0 */
34 int resource_request(int i, int *request)
35 {
    int j, safe = 0, safeAvailable[n], safeNeed[m][n],
36
        safeAllocation[m][n];
37
    pthread_mutex_lock(&state_mutex);
38
    printf("Process %d request vector: ", i);
39
40
    for(j = 0; j < n; j++)
41
42
      printf("%d ", request[j]);
    }
43
```

```
printf("\n");
44
45
    // check if resource request is eligible for allocation
46
    for(j = 0; j < n; j++)
47
48
      if(request[j] <= s->need[i][j])
49
50
        if(request[j] <= s->available[j])
51
52
53
           continue;
        }
54
55
        else
56
57
           printf("Not enough available resources(%d) for request(%d)
              try again later...\n", s->available[j], request[j]);
58
           pthread_mutex_unlock(&state_mutex);
           return 0;
59
        }
60
      }
61
62
      else
63
        printf("Request greater than need!\n");
64
        pthread_mutex_unlock(&state_mutex);
65
66
        return 0;
67
      }
68
    }
69
70
    // allocate resources
    for(j = 0; j < n; j++)
71
72
73
      // backup of current resources
      safeAvailable[j] = s->available[j];
74
      safeNeed[i][j] = s->need[i][j];
75
      safeAllocation[i][j] = s->allocation[i][j];
76
77
      s->available[j] = s->available[j] - request[j];
78
      s->allocation[i][j] = s->allocation[i][j] + request[j];
79
      s->need[i][j] = s->max[i][j] - s->allocation[i][j];
80
    }
81
82
83
    //check state
    safe = checksafety();
84
    if(safe != 1)
85
86
      for(j = 0; j < n; j++)
87
88
```

```
89
         s->available[j] = safeAvailable[j];
         s->need[i][j] = safeNeed[i][j];
90
         s->allocation[i][j] = safeAllocation[i][j];
91
92
93
       printf("Request leads to unsafe state. Request Denied!\n");
       pthread_mutex_unlock(&state_mutex);
94
95
       return 0;
     }
96
     else
97
     {
98
       printf("Request leads to safe state. Request Granted!\n");
99
       printf("Vector changed: ");
100
       printstate();
101
       pthread_mutex_unlock(&state_mutex);
102
103
       return 1;
104
105 }
107 /* Release the resources in request for process i */
108 void resource_release(int i, int *request)
109 {
     int j;
110
     pthread_mutex_lock(&state_mutex);
111
     printf("Process %d release vector: ", i);
112
113
     for(j = 0; j < n; j++)
114
       printf("%d ", request[j]);
115
116
     printf("\n");
117
118
119
     for(j = 0; j < n; j++)
120
121
       // check if release request is less than the allocated
           resources
122
       if(request[j] <= s->allocation[i][j])
123
124
         continue;
       }
125
       else
126
127
         printf("Release request is more than the allocated!\n");
128
         pthread_mutex_unlock(&state_mutex);
129
130
         return;
       }
131
     }
132
133
```

```
for(j = 0; j < n; j++)
134
135
       // release the resources
136
       s->allocation[i][j] = s->allocation[i][j] - request[j];
137
138
       s \rightarrow need[i][j] = s \rightarrow max[i][j] - s \rightarrow allocation[i][j];
       s->available[j] = s->available[j] + request[j];
139
140
     printf("Released resources\n");
141
142
     printstate();
     pthread_mutex_unlock(&state_mutex);
143
144 }
145
146 /* Generate a request vector */
147 void generate_request(int i, int *request)
148 {
149
     int j, sum = 0;
150
     while (!sum) {
       for (j = 0; j < n; j++) {
151
          request[j] = s->need[i][j] * ((double)rand())/
152
             (double)RAND_MAX;
          sum += request[j];
153
       }
154
     }
155
     printf("\nProcess %d: Requesting resources.\n",i);
156
157 }
158
159 /* Generate a release vector */
160 void generate_release(int i, int *request)
161 {
162
     int j, sum = 0;
     while (!sum) {
163
       for (j = 0; j < n; j++) {
164
          request[j] = s->allocation[i][j] * ((double)rand())/
165
             (double)RAND_MAX;
          sum += request[j];
166
       }
167
     }
168
     printf("\nProcess %d: Releasing resources.\n",i);
169
170 }
171
172 int checksafety()
173 {
     int i, j, work[n], finish[m];
174
175
     for(i = 0; i < m; i++)
176
177
```

```
finish[i] = 0;
178
     }
179
     for(i = 0; i < n; i++)
180
181
182
        work[i] = s->available[i];
183
184
     i = 0;
185
     int dorepeat = 0;
186
     while(i < m)
187
188
        printf("Checking safety of process %d\n", i);
189
        if(finish[i] == 0)
190
191
192
          // flag for running process
193
          int check = 1;
          for(j = 0; j < n; j++)
194
195
            if(s->need[i][j] > work[j])
196
197
              check = 0;
198
199
          }
200
201
202
          // simulate run of process
203
          if(check == 1)
204
            for(j = 0; j < n; j++)
205
206
              work[j] = work[j] + s->allocation[i][j];
207
208
            finish[i] = 1;
209
210
            dorepeat = 1;
          }
211
        }
212
213
214
        i++;
        if(i == m && dorepeat == 1)
215
216
217
          i = 0;
          dorepeat = 0;
218
        }
219
220
     }
221
     for(i = 0; i < m; i++)
222
223
     {
```

```
if(finish[i] == 0) return 0;
224
     }
225
226
     return 1;
227
228 }
229
230 void printstate()
231 {
232
     int i, j;
     printf("Availability vector:\n");
233
     for(i = 0; i < n; i++)
234
235
       printf("R%d ", i+1);
236
     }
237
     printf("\n");
238
239
     for(j = 0; j < n; j++)
240
241
       printf("%d ",s->available[j]);
242
243
     printf("\n");
244
245
     printf("Allocaton Matrix:\n");
246
     for(i = 0; i < m; i++)
247
248
249
       for(j = 0; j < n; j++)
250
          printf("%d ", s->allocation[i][j]);
251
252
       printf("\n");
253
     }
254
255
256
     printf("Need Matrix:\n");
     for(i = 0; i < m; i++)
257
258
       for(j = 0; j < n; j++)
259
260
          printf("%d ", s->need[i][j]);
261
262
       printf("\n");
263
     }
264
265 }
266
267 /* Threads starts here */
268 void *process_thread(void *param)
269 {
```

```
/* Process number */
270
     int i = (int) (long) param, j;
271
     /* Allocate request vector */
272
     int *request = malloc(n*sizeof(int));
273
274
     while (1) {
       /* Generate request */
275
276
       generate_request(i, request);
       while (!resource_request(i, request)) {
277
         /* Wait */
278
         Sleep(100);
279
280
       /* Generate release */
281
282
       generate_release(i, request);
       /* Release resources */
283
       resource_release(i, request);
284
285
       /* Wait */
286
       Sleep(1000);
287
     free(request);
288
289 }
290
291 int main(int argc, char* argv[])
292 {
     /* Get size of current state as input */
293
294
     int i, j;
295
     printf("Number of processes: ");
     scanf("%d", &m);
296
     printf("Number of resources: ");
297
     scanf("%d", &n);
298
299
300
     /* Allocate memory for state */
     s = (State *)malloc(sizeof(State));
301
302
     s->resource = (int *)malloc(sizeof(int) * n);
303
     s->available = (int *)malloc(sizeof(int) * n);
     s->max = (int **)malloc(sizeof(int *) * n);
304
     s->allocation = (int **)malloc(sizeof(int *) * n);
305
     s->need = (int **)malloc(sizeof(int *) * n);
306
307
     for(i = 0; i < m; i++)
308
309
       s->max[i] = (int *)malloc(sizeof(int) * m);
310
       s->allocation[i] = (int *)malloc(sizeof(int) * m);
311
       s->need[i] = (int *)malloc(sizeof(int) * m);
312
     }
313
314
     /* Get current state as input */
315
```

```
316
     printf("Resource vector: ");
     for(i = 0; i < n; i++)
317
       scanf("%d", &s->resource[i]);
318
     printf("Enter max matrix: ");
319
320
     for(i = 0; i < m; i++)
       for(j = 0; j < n; j++)
321
         scanf("%d", &s->max[i][j]);
322
     printf("Enter allocation matrix: ");
323
     for(i = 0; i < m; i++)
324
       for(j = 0; j < n; j++) {
325
         scanf("%d", &s->allocation[i][j]);
326
327
     printf("\n");
328
329
330
     /* Calcuate the need matrix */
331
     for(i = 0; i < m; i++)
332
       for(j = 0; j < n; j++)
         s->need[i][j] = s->max[i][j]-s->allocation[i][j];
333
334
335
     /* Calcuate the availability vector */
     for(j = 0; j < n; j++) {
336
       int sum = 0;
337
       for(i = 0; i < m; i++)
338
         sum += s->allocation[i][j];
339
340
       s->available[j] = s->resource[j] - sum;
341
342
     /* Output need matrix and availability vector */
343
     printf("Need matrix:\n");
344
     for(i = 0; i < n; i++)
345
346
       printf("R%d ", i+1);
     printf("\n");
347
     for(i = 0; i < m; i++) {
348
       for(j = 0; j < n; j++)
349
         printf("%d ",s->need[i][j]);
350
       printf("\n");
351
     }
352
     printf("Availability vector:\n");
353
     for(i = 0; i < n; i++)
354
       printf("R%d ", i+1);
355
     printf("\n");
356
     for(j = 0; j < n; j++)
357
       printf("%d ",s->available[j]);
358
     printf("\n");
359
360
     /* If initial state is unsafe then terminate with error */
361
```

```
int r = checksafety();
362
     if(r != 1)
363
364
       printf("Initial state unsafe!\n");
365
366
       exit(1);
367
     printf("Initial state safe!\n");
368
369
370
     /* Seed the random number generator */
     struct timeval tv;
371
     gettimeofday(&tv, NULL);
372
     srand(tv.tv_usec);
373
374
     /* Create m threads */
375
     pthread_t *tid = malloc(m*sizeof(pthread_t));
376
     for (i = 0; i < m; i++)
377
       pthread_create(&tid[i], NULL, process_thread, (void *) (long)
378
           i);
379
380
     /* Wait for threads to finish */
     pthread_exit(0);
381
     free(tid);
382
383
     /* Free state memory */
384
385
     free(s->resource);
386
     free(s->available);
     for(i = 0; i < m; i++)
387
388
       free(s->max[i]);
389
390
       free(s->allocation[i]);
391
       free(s->need[i]);
392
     }
393
     free(s->max);
394
     free(s->allocation);
     free(s->need);
395
     free(s);
396
397 }
```

Makefile

```
all: sqrtsum

cd list; make

cd prodcons; make

d cd banker; make

LIBS = -pthread

sqrtsum: sqrtsum.o

gcc -o $@ ${LIBS} sqrtsum.o -lm

clean:

rm -rf *o sqrtsum

cd list; make clean

cd prodcons; make clean

cd banker; make clean
```

list/Makefile

```
1 all: fifo
2
3 FIFO = list.o main.o
4 LIBS = -pthread
5
6 fifo: main.o ${FIFO}}
7  gcc -o $@ ${LIBS} ${FIFO}}
8
9 clean:
10  rm -rf *o fifo
```

banker/makefile

```
1 all: banker
2
3 LIBS = -pthread
4
5 banker: banker.o
6  gcc -o $@ ${LIBS} banker.o
7
8 clean:
9  rm -rf *o banker
```