

# CAN Database signal description UnivLille Fauteuil

## CAN 4 Robotisation :

**CAN bit rate = 1000 kb/s**

<b>Reference</b>	
<b>Revision</b>	V1.0
<b>Status</b>	Draft
<b>Author</b>	F. GOVEN
<b>Date</b>	14/11/2024

## Document History

[illegible]

Univ Lille Robucar Communication CAN4 Robotisation

id	nom de la trame	nom de la variable	DLC	position dans la trame	longueur de trame	gain	offset	mini	maxi	unité	type	Signed/Unsigned	commentaire	possibilité
0x100	id_100_Consigne		8										PC Robotisation vers boîtier FH	
		Cons_CAN_axe_X		7	8	1	-100	-100	155	%	Motorola	Unsigned	100% marche avant, -100% marche arrière	
		Cons_CAN_axe_Y		15	8	1	-100	-100	155	%	Motorola	Unsigned	100% gauche, -100% droite	
		Activation_Cons_CAN_axe_X		16	1	1	0	0	1	-	Motorola	Unsigned	Active la commande du fauteuil par CAN sur l'axe X	
		Activation_Cons_CAN_axe_Y		17	1	1	0	0	1		Motorola	Unsigned	Active la commande du fauteuil par CAN sur l'axe Y	
0x110	id_110_Diag		8										De boîtier FH	
		Position_joystick_Y		7	12	1	0	0	4095	mV	Motorola	Unsigned	Mesure de la position Y du joystick en mV	
		Position_joystick_X		11	12	1	0	0	4095	mV	Motorola	Unsigned	Mesure de la position X du joystick en mV	
		Cons_Y_Robot		29	1	1	0	0	1		Motorola	Unsigned	Mode robot sur axe Y activé (Activation_Cons_CAN_axe_Y=1 & id100_trame_valide=1)	
		Cons_X_Robot		30	1	1	0	0	1		Motorola	Unsigned	Mode robot sur axe X activé (Activation_Cons_CAN_axe_X=1 & id100_trame_valide=1)	
		id100_trame_valide		31	1	1	0	0	1		Motorola	Unsigned	Réception trame CAN valide si = 1 (timeout=50ms)	
		Mesure_tension_24V		28	12	0.01	0	0	40.95	V	Motorola	Unsigned	Mesure de la tension de la batterie fauteuil	
		Mesure_tension_12V		32	12	0.01	0	0	40.95	V	Motorola	Unsigned	Mesure de la tension de sortie du DCDC 24V/12V	
		Mesure_tension_19V		52	12	0.01	0	0	40.95	V	Motorola	Unsigned	Mesure de la tension de sortie du DCDC 24V/19V	
0x111	id_111_Diag		8										De boîtier FH	
		Vitesse_roue_gauche		7	16	0.1	0	0	6553.5	tr/min	Motorola	Unsigned		
		Vitesse_roue_droite		23	16	0.1	0	0	6553.5	tr/min	Motorola	Unsigned		