

# Analisi II

Università di Verona Imbriani Paolo - VR500437 Professor Zivcovich Franco

 $9~\mathrm{marzo}~2025$ 

# Indice

1	Equazioni differenziali				
	1.1	Model	lli differenziali	3	
	1.2	Equazioni differenziali di primo ordine			
		1.2.1	Generalità	5	
		1.2.2	Equazioni a variabili separabili	7	

## 1 Equazioni differenziali

## 1.1 Modelli differenziali

La fisica, per descrivere dei fenomeni fisici usano la matematica e in particolare le equazioni differenziali. Infatti, si denota x(t) lo spostamento nel tempo. Con la derivata prima x'(t) si denota la velocità della particella in quell'istante e con la derivata seconda x''(t) l'accelerazione. Quindi quando andiamo a tradurre matematicamente le leggi che governano modelli naturali può essere naturale dover lavorare con equazioni che coinvolgono una funzione incognita e qualcuna delle sue derivate.

## Esempio 1.1

La seconda legge del moto di Newton F = ma, che stabilisce la posizione x(t) al tempo t di un corpo di massa m costante, soggetto a una forza F(t), deve soddisfare l'equazione differenziale:

$$m\frac{d^2x}{dt^2} = F(t)$$
 equazione del moto

Quindi le equazioni differenziali nascono per descrivere fenomeni fisici e naturali. Possono essere classificate in modi diversi. Abbiamo infatti:

1. Equazioni differenziali ordinarie (ODE) se vengono coinvolte solo le derivate rispetto ad una sola variabile oppure equazioni differenziali parziali (PDE) se vengono coinvolte derivate parziali dell'incognita rispetto a più variabili.

## Esempio 1.2

L'equazione:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

rappresenta l'equazione delle onde che modellizza lo spostamento trasversale u(x,t) nel punto x al tempo t di una corda tesa che può vibrare.

2. Classificazione in base all'ordine: l'ordine di una ED è l'ordine massimo di derivazione che compare nell'equazione.

## Esempio 1.3

L'equazione:

$$\frac{dy^2}{dt^2} + ty^3 - \cos y = \sin t \quad \text{è di ordine 2}$$

$$\frac{d^3y}{dt^3} - 2t\left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = y\frac{dy^2}{dt^2} - e^t \quad \text{è di ordine 3}$$

Possiamo dunque formalizzare i concetti finora introdotti attraverso la seguente definizione:

3

## ☼ Definizione 1.1: Equazione differenziale

Si dice equazione differenziale di ordine n un'equazione del tipo

$$F(t, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0 (1.1.1)$$

dove y(t) è la funzione incognita e F è una funzione assegnata delle n+2 variabili  $t, y, y', \ldots, y(n)$  a valori reali.

Si dice **ordine** di un'equazione differenziale il massimo ordine di derivazione che compare nell'equazione.

Si dice soluzione (o curva integrale) di (1.1.1) nell'intervallo  $I \subset \mathbb{R}$  una funzione  $\varphi$ , definita almeno in I e a valori reali per cui risulti:

$$F(t, \varphi'(t), \varphi''(t), \dots, \varphi^{(n)}(t)) = 0 \quad \forall t \in I$$

Infine si dice integrale generale dell'equazione (1.1.1) una formula che rappresenti la famiglia di tutte le soluzioni dell'equazione (1.1.1), eventualmente al variare di uno o più parametri in essa contenuti.

## Esempio 1.4

Consideriamo una popolazione di individui, animali o vegetali che siano, e sia N(t) il numero degli individui. Osserviamo che N è funzione di del tempo t, assume solo valori interi ed è a priori una funzione discontinua di t; tuttavia può essere approssimata da una funzione continua e derivabile purché il numero degli individui sia abbastanza grande. Supponiamo che la popolazione sia isolata e che la proporzione degli individui in età riproduttiva e la fecondità siano costanti. Se escludiamo i casi di morte, immigrazione, emigrazione, allora il tasso di accrescimento coincide con quello di natalità e se indichiamo con  $\lambda$  il tasso specifico di natalità (i.e. il numero di nati per unità di tempo) l'equazione che descrive il modello diventa:

$$\frac{dN}{dt} = \lambda N(t)$$

Questo processo risulta realistico solo in popolazioni che crescono in situazioni ideali e sono assenti tutti i fattori che ne impediscono la crescita.

La stessa equazione compare anche in altri modelli relativi a sistemi fisiologici ed ecologici.

## Esempio 1.5

Studiamo ora il modello di crescita (dovuto a Malthus, 1978) relativo all'evoluzione di una popolazione isolata in presenza di risorse limitate ed in assenza di predatori o antagonisti all'utilizzo delle risorse. In questo caso l'equazione che si ottiene è la seguente:

$$\frac{dN}{dt} = \lambda N(t) - \mu N(t)$$

dove come prima  $\lambda$  è il tasso di natalità mentre  $\mu$  è il tasso di mortalità (cioè rispettivamente

il numero di nati e morti nell'unità di tempo). Il numero  $\varepsilon = \lambda - \mu$  è detto **potenziale** biologico.

Ci chiediamo ora come possiamo trovare una soluzione del problema studiato nell'Esempio 1.5. Supponiamo per il momento che sia  $N \neq 0$ . Allora:

$$N = \varepsilon N = \frac{N}{N} = \varepsilon \Longrightarrow \frac{d}{dt}(\log |N|) = \varepsilon,$$

da cui otteniamo:

$$\log |N(t)| = \varepsilon t + c_1 \Longrightarrow |N(t)| = e^{c_1} e^{\varepsilon t} =: k^2 e^{\varepsilon t}$$

dove abbiamo posto  $e^{c_1} =: k^2 > 0$  costante positiva e arbitraria. A questo punto allora:

$$N(t) = \pm k^2 e^{\varepsilon t}$$

Quindi possiamo dire sicuramente che:

$$N(t) = Ce^{\varepsilon t} \quad C \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$$

Tutto questo vale se  $N \neq 0$ ; ma è banale verificare che anche N = 0 soddisfa l'equazione di partenza, quindi possiamo dire che l'integrale generale è:

$$N(t) = Ce^{\varepsilon t} = Ce^{(\lambda - \mu)t} \quad C \in \mathbb{R}$$

In particolare dall'ultima riga leggiamo che:

- 1. Se  $\lambda > \mu$  allora N(t) è una funzione che cresce in maniera esponenziale.
- 2. Se  $\lambda < \mu$  allora N(t) è una funzione che decresce fino ad estinguersi.
- 3. Se  $\lambda = \mu$  allora N(t) è una funzione stabile nel tempo.

Osserviamo in particolare che non abbiamo trovato solo una soluzione, ma infinite soluzioni, dipendenti da una costante arbitraria.

## 1.2 Equazioni differenziali di primo ordine

#### 1.2.1 Generalità

Le equazioni differenziali di primo ordine sono le più semplici da trattare e sono di fondamentale importanza in quanto sono alla base di molte applicazioni pratiche. Esse sono della forma:

$$F(t, y, y') = 0 (1.2.1)$$

con  ${\cal F}$  funzione assegnata delle tre variabili t,y,y'a valori reali.

## Esempio 1.6

La ricerca delle primitive di una funzione f continua su un intervallo I equivale a risolvere l'equazione differenziale y'(t) = f(t) che ammette infinite soluzioni del tipo

$$y(t) = \int f(t) dt + C \qquad C \in \mathbb{R}$$

Si dimostra che l'insieme delle soluzioni di una EDO del primo ordine è costituito da una famiglia di funzioni dipendenti da un parametro  $C: t \mapsto \varphi(t; c)$ . Tale famiglia prende il nome di **integrale generale** dell'equazione differenziale. La condizione supplementare  $y(t_0) = y_0$  permette di selezionare una soluzione specifica.

## ♣ Definizione 1.2: Problema di Cauchy

Il problema di risolvere il seguente sistema di equazioni:

$$\begin{cases} F(t, y, y') = 0 \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$
 (1.2.2)

prende il nome di **problema di Cauchy**.

## ♦ Definizione 1.3: Forma Normale

Un'equazione differenziale ordinaria del primo ordine si dice in **forma normale** se è scritta nella forma:

$$y'(t) = f(t, y)$$
 (1.2.3)

Per equazioni di questo tipo si può assicurare, sotto larghe ipotesi, che il problema di Cauchy (1.2.2) ammette un'unica soluzione almeno localmente (cioè per valori di t in un intorno di  $t_0$ ).

Le soluzioni dell'ED espresse dall'integrale generale potrebbero talvolta essere definite su insiemi diversi a seconda del valore della costante o anche su insiemi più complicati di un intervallo (es.  $t \neq 0$ ). Tuttavia quando parleremo di soluzione del problema di Cauchy andremo sempre a intendere una funzione che:

- a) è definita su un intervallo I contenente  $t_0$  in cui è assegnata la condizione iniziale.
- b) è derivabile in ogni punto di I e soddisfa l'equazione in ogni punto di I.

## Esempio 1.7

Il problema di Cauchy

$$\begin{cases} N'(t) = 3N(t) \\ N(0) = 7 \end{cases}$$

ammette un'unica soluzione data da  $N(t)=ce^{3t}$ . Imponendo il dato iniziale otteniamo  $N(t)=7e^{3t}, \forall t\in\mathbb{R}$  (o  $\mathbb{R}^+$  se si sta parlando di problema di Cauchy che modellizza un fenomeno fisico).

## 1.2.2 Equazioni a variabili separabili

Le equazioni a variabili separabili sono una particolare clase di ED ordinarie del primo ordine del tipo (1.2.3) che sono caratterizzate dalla presenza di una funzione f prodotto di due funzioni, una della sola variabile t e l'altra solo dell'incognita y. Più nel dettaglio, sono equazioni del tipo:

$$y'(t) = a(t)b(y) \tag{1.2.4}$$

con a funzione continua su un intervallo  $I \subset \mathbb{R}$  e b funzione continua su un intervallo  $J \subset \mathbb{R}$ . Cerchiamo di capire come determinare l'integrale generale di questo tipo di equazioni. Distinguiamo due casi:

- Se  $\overline{y}$  è soluzione dell'equazione  $b'(\overline{y}) = 0$  allora  $y(t) = \overline{y}$  è soluzione dell'ED (1.2.4). Infatti in tal caso si annulla il secondo membro della (1.2.4) e di conseguenza anche il primo membro (perchè la derivata della funzione costante è zero).
- Supponiamo ora che  $b(y) \neq 0$ . Allora la (1.2.4) può essere riscritta come:

$$\frac{y'}{b(y)} = a(t)$$

Quindi un'ipotetica soluzione soddisfa l'identità:

$$\int \frac{y'(t)}{b(y(t))} dt = \int a(t) dt + C$$

Con C costante arbitraria. Ora si può effettuare il cambio di variabile dove y'(t)dt = dy:

$$\int \frac{dy}{b(y)} = \int a(t) dt + C$$

Quindi questo è l'integrale generale dell'equazione (1.2.4). Se B(y) è una primitiva di  $\frac{1}{b(y)}$  e A(t) è una primitiva di a(t), allora l'integrale generale della ED è assegnato dall'equazione (in forma implicita):

$$B(y) = A(t) + C$$
 con C costante arbitraria

Osserviamo che non è detto che si riesca a ricavare y esplicitamente o a ridurre la precedente equazione in forma normale. In generale, per le equazioni a variabili separabili, vale il seguente:

#### Teorema 1.2.1

Si consideri il seguente problema di Cauchy:

$$\begin{cases} y' = a(t)b(y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

con a continua in un intorno I di  $t_0$  e b continua in un intorno J di  $y_0$ . Allora esiste un intorno di  $t_0$  che denoteremo con  $I' \subset I$  e una funzione continua y definita su I' con derivata anch'essa continua su I' tale che y sia soluzione del problema di Cauchy. Inoltre se anche b' è

continua su J (o b ha un rapporto incrementale limitato in J anche se non è derivabile) allora tale soluzione è anche unica.

## Esempio 1.8

Consideriamo il problema di Cauchy:

$$\begin{cases} y' = ty^3 \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

Prima di tutto si osserva che y=0 è integrale singolare per l'equazione data. Quindi se  $y\neq 0$ , separando le variabili e integrando si ottiene:

$$\int \frac{dy}{y^3} = \int tdt + C$$
$$-\frac{1}{2y^2} = \frac{t^2}{2} + C$$
$$y = \pm \frac{1}{\sqrt{C - t^2}}$$

Imponendo il dato di Cauchy si osserva che l'unica soluzione è quella che si ottiene per k=1 e considerando il segno positivo davanti alla radice, cioè

$$y = \frac{1}{\sqrt{1 - t^2}}$$