## 1.习题 4-9

2.补充题:有一闭环系统,其控制对象的传递函数为

$$W_{\rm obj}(s) = \frac{K_1}{(T_1s+1)(T_2s+1)(T_3s+1)} = \frac{300}{(0.5s+1)(0.09s+1)(0.01s+1)}$$

要求用 PI 调节器分别将其校正为典I型、典II型系统,且在阶跃输入下系统超调量分别为 $\sigma$ %  $\leq$  5%(按线性系统考虑)、 $\sigma$ %  $\leq$  40%(按线性系统考虑),试选择调节器的参数。