

通过非正弦波形的电流时晶闸管额定电流如何计算?

电流有效值相等即发热相同的原则

将非正弦半波电流的有效值I<sub>T</sub>折合成 等效的正弦半波电流平均值去选择晶闸管额定值

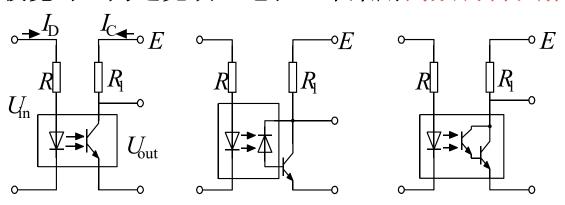
$$I_{T} = K_{f}I_{d} \qquad \qquad I_{Tav} = I_{T}/1.57$$

在实际选用时,一般取1.5—2倍的安全裕量

可以认为,额定有效值电流为1.57I<sub>Tav</sub>



- ■驱动电路还要提供控制电路与主电路之间的电气隔离环节,一般采用光 隔离或磁隔离。
  - ◆光隔离一般采用光耦合器
    - 此 光 耦 合 器 由 发 光 二 极 管 和 光 敏 晶 体 管 组 成 , 封 装 在 一 个 外 壳 内 。
    - ☞有普通、高速和高传输比三种类型。
  - ◆磁隔离的元件通常是脉冲变压器
    - ☞当脉冲较宽时,为避免铁心饱和,常采用高频调制和解调的方法。



- a) TLP521
- b) TIL113
- c) 6N137

图9-1 光耦合器的类型及接法

a) 普通型 b) 高速型 c) 高传输比型



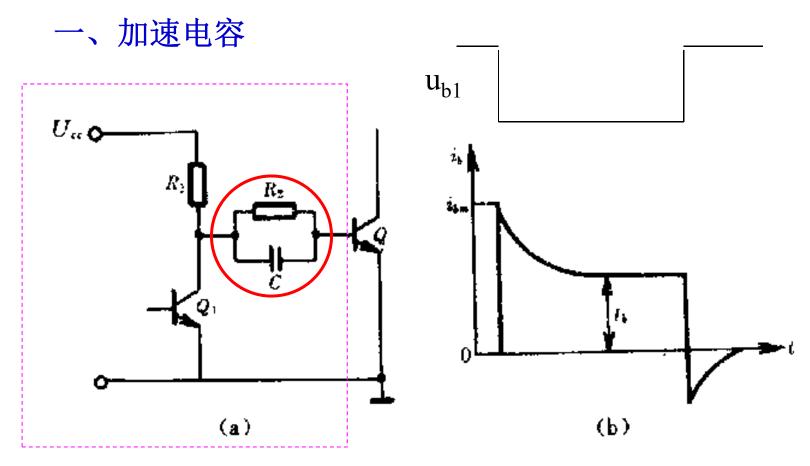


图 12-10 采用加速电容的驱动电路



#### 二、抗饱和电路

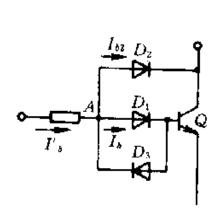


图 12-11 抗饱和电路

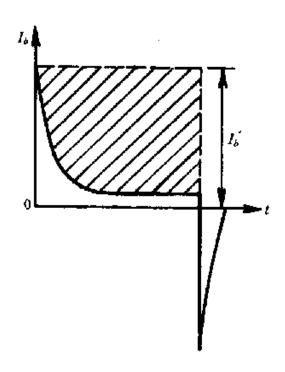


图 12-12 加抗饱和电路后的 基极电流的波形

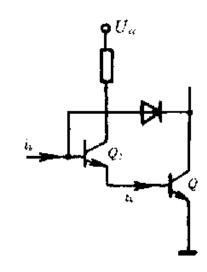


图 12-13 改进后的抗饱和电路



## 9.1.3 典型全控型器件的驱动电路

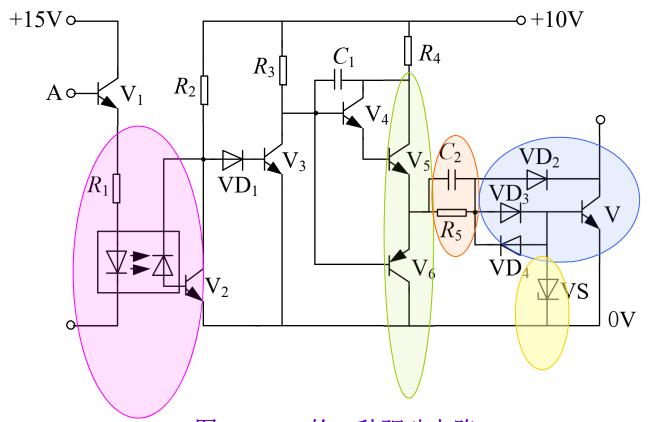


图9-7 GTR的一种驱动电路

驱动GTR的集成驱动电路中,THOMSON公司的UAA4002和三 菱公司的M57215BL较为常见。



# 第2章 AC-DC变换电路

- 2.1 概述
- 2.2 不控整流电路
- 2.3 单相可控整流电路
- 2.4 三相可控整流电路
- 2.5 PWM整流电路

本章小结



### ●整流电路:

+ 出现最早的电力电子电路,将交流电变为直流电。

### ● 整流电路的分类:

- ◆按组成的器件可分为不可控、半控、全控三种。
- ◆ 按电路结构可分为桥式电路(全波)和零式电路(半波)
- 按交流输入相数分为单相电路和多相电路
- ◆按变压器二次侧电流的方向是单向或双向,又分为半波整流电路和全波整流电路。



## 2.2 单相可控整流电路

- 2.2.1 单相半波可控整流电路
- 2.2.2 单相桥式全控整流电路
- 2.2.3 单相全波可控整流电路
- 2.2.4 单相桥式半控整流电路



### 1) 带电阻负载的工作情况

- 变压器T起变换电压和 电气隔离的作用。
- 电阻负载的特点:电压与电流成正比,两者波形相同。

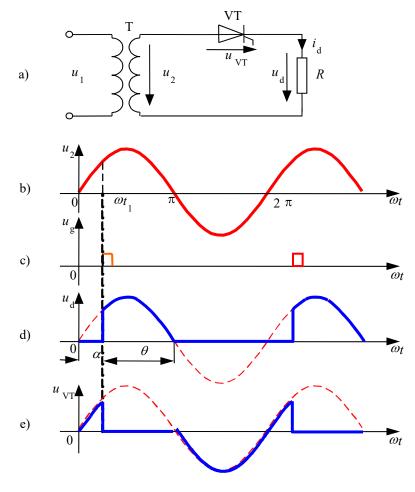


图2-1 单相半波可控整流电路及波形



在分析整流电路工作时,认为晶闸管(开关器件)为理想器件,即晶闸管导通时其管压降等于零,晶闸管阻断时其漏电流等于零,除非特意研究晶闸管的开通、关断过程,一般认为晶闸管的开通与关断过程瞬时完成。

改变触发时刻, $u_d$ 和 $i_d$ 波形随之改变,直流输出电压 $u_d$ 为极性不变,但瞬时值变化的脉动直流,其波形只在 $u_2$ 正半周内出现,故称"半波"整流。加之电路中采用了可控器件晶闸管,且交流输入为单相,故该电路称为单相半波可控整流电路。整流电压 $u_d$ 波形在一个电源周期中只脉动1次 故该电路为单脉波整流电路。

#### 基本数量关系

首先,引入两个重要的基本概念:

- **+触发延迟角**: 从晶闸管开始承受正向阳极电压起到施加触发脉冲 止的电角度,用α表示,也称触发角或控制角。
- $\bullet$  导通角:晶闸管在一个电源周期中处于通态的电角度,用 $\theta$ 表示。

直流输出电压平均值为

$$U_{d} = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} \sqrt{2}U_{2} \sin \omega t d(\omega t) = \frac{\sqrt{2}U_{2}}{2\pi} (1 + \cos \alpha) = 0.45U_{2} \frac{1 + \cos \alpha}{2}$$

随着 $\alpha$ 增大, $U_d$ 减小,VT的 $\alpha$  移相范围为180°

通过控制触发脉冲的相位来控制直流输出电压大小的 方式称为相位控制方式。简称相控方式



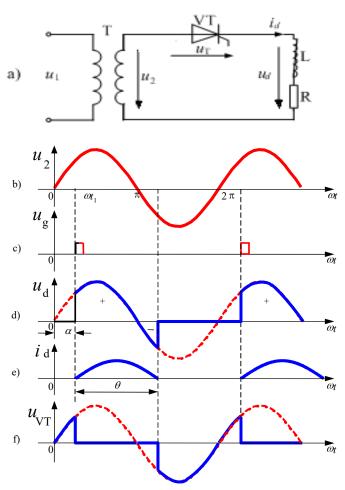


图2-2 带阻感负载的单相半波可控整流电路及其波形

- ■带阻感负载的工作情况
- ◆阻感负载的特点是电感对电流变化有抗拒 作用,使得流过电感的电流不能发生突变。
  - ◆电路分析
    - 圖晶闸管VT处于断态  $i_d=0$   $u_d=0$   $u_{VT}=u_2$
    - rec 在 $\omega t_1$ 时刻,即触发角 $\alpha$ 处

$$\sqrt{u_d} = u_2$$

 $\sqrt{L}$ 的存在使 $i_d$ 不能突变, $i_d$ 从0开始增加。

 $\mathbf{w}_{u_2}$ 由正变负的过零点处, $\mathbf{i}_d$ 已经处于减小的过程中,但尚未降到零,因此 $\mathbf{VT}$ 仍处于通态。

 $t_2$ 时刻,电感能量释放完毕, $i_d$ 降至零,VT关断并立即承受反压。

中国于电感的存在延迟了VT的关断时刻,使 $u_d$ 波形出现负的部分,与带电阻负载时相比其平均值 $U_d$ 下降。



- 电力电子电路的一种基本分析方法
  - +通过器件的理想化,将电路简化为分段线性电路。
  - +器件的每种状态对应于一种线性电路拓扑。
- 对单相半波电路的分析 可基于上述方法进行:
  - +当VT处于断态时,相当于 电路在VT处断开, $i_d$ =0。
  - ◆当VT处于通态时,相当于 VT短路。

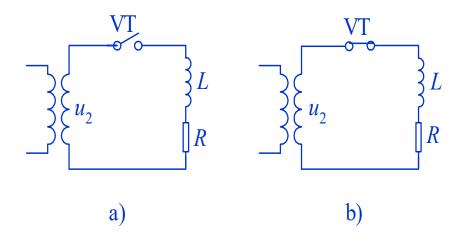


图2-3 单相半波可控整流 电路的分段线性等效电路 a)VT处于关断状态 b)VT处于导通状态



当VT处于通态时,如下方程成立:

$$L\frac{\mathrm{d}i_{\mathrm{d}}}{\mathrm{d}t} + Ri_{\mathrm{d}} = \sqrt{2}U_{2}\sin\omega t \qquad (2-2)$$

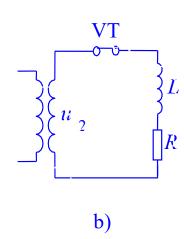
 $\bullet$  初始条件:  $\omega t = \alpha$  ,  $i_d = 0$  。求解式 (2-2) 并 将初始条件代入可得

$$i_{\rm d} = -\frac{\sqrt{2}U_2}{Z}\sin(\alpha - \varphi)e^{-\frac{R}{\omega L}(\omega t - \alpha)} + \frac{\sqrt{2}U_2}{Z}\sin(\omega t - \varphi) \tag{2-3}$$

•  $\sharp P Z = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2}$ ,  $\varphi = \arctan \frac{\omega L}{R}$ 

+ 当ωt=θ+a 时, $i_d=0$ ,代入式(2-3)并整理得

$$\sin(\alpha - \varphi)e^{-\frac{\theta}{\tan \varphi}} = \sin(\theta + \alpha - \varphi) \tag{2-4}$$



b) VT处于导通状态



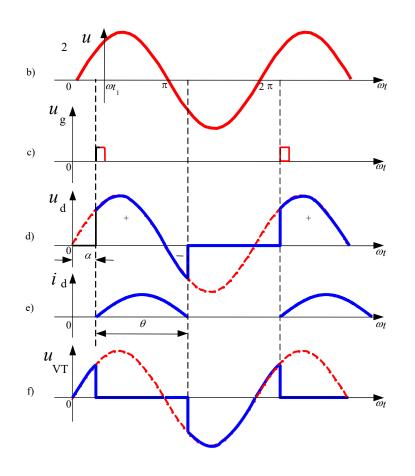
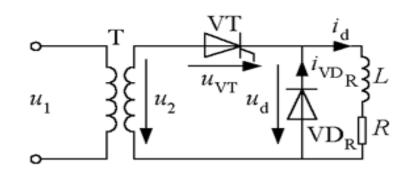


图2-2 带阻感负载的单相半波可控整流电路及其波形

若 $\varphi$ 为定值, $\alpha$ 角大, $\theta$ 越小。若 $\alpha$ 为定值, $\varphi$ 越大, $\theta$ 越大,且平均值 $U_d$ 越接近零。为解决上述矛盾,在整流电路的负载两端并联一个二极管,称为续流二极管,用 $\mathbf{VD}_{\mathbf{R}}$ 表示。



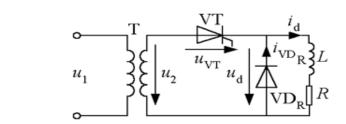


- ◆有续流二极管的电路
  - ☞电路分析

 $u_2$ 正半周时,与没有续流二极管时的情况是一样的。

 $\sqrt{3}u_2$ 过零变负时, $V_{DR}$ 导通, $u_d$ 为零,此时为负的 $u_2$ 通过  $VD_R$ 向VT施加反压使其关断, L储存的能量保证了电流 $i_d$ 在L-R- $VD_R$ 回路中流通,此过程通 常称为续流。

 $\sqrt{\text{若L足够大,}}$   $i_d$  连续,且 $i_d$ 波形接近一条水平线。



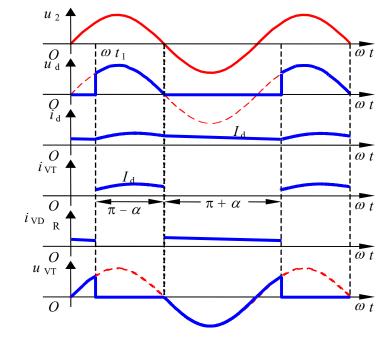


图2-4 单相半波带阻感负载有 续流二极管的电路及波形



#### ☞基本数量关系

√流过晶闸管的电流平均值**/**,,和有效值**/**,分别为:

$$I_{dT} = \frac{\pi - \alpha}{2\pi} I_d \tag{2-5}$$

$$I_T = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} I_d^2 d(\omega t)} = \sqrt{\frac{\pi - \alpha}{2\pi}} I_d$$
 (2-6)

√续流二极管的电流平均值I<sub>dDR</sub>和有效值I<sub>DR</sub>分别为

$$I_{dDR} = \frac{\pi + \alpha}{2\pi} I_d \tag{2-7}$$

$$I_{DR} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_{\pi}^{2\pi + \alpha} I_{d}^{2} d(\omega t)} = \sqrt{\frac{\pi + \alpha}{2\pi}} I_{d}$$
 (2-8)

其移相范围为 $180^\circ$ ,其承受的最大正反向电压均为 $u_2$ 的峰值。续流二极管承受的电压为 $-u_d$ ,其最大反向电压 $u_2$ 的峰值。



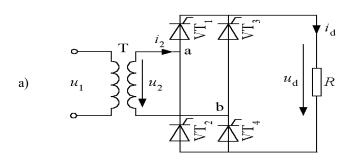
### ●单相半波可控整流电路的特点

- $\bullet$  VT的 $\alpha$  移相范围为**180°**。
- ◆ 简单,但输出脉动大,变压器二次侧电流中含直流分量,造成变压器铁芯<u>直流磁化</u>。
- **\$** 实际上很少应用此种电路。
- 分析该电路的主要目的建立起整流电路的基本概念。



### 1) 带电阻负载的工作情况

- ●电路结构
- ■工作原理及波形分析
  - ◆VT₁和VT₄组成一对桥臂,在 u₂正半周承受电压u₂,得到 触发脉冲即导通,当u₂过零 时关断。
  - ◆VT₂和VT₃组成另一对桥臂,在*u*₂正半周承受电压-*u*₂,得到触发脉冲即导通,当*u*₂过零时关断。



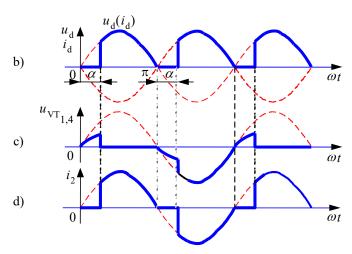


图2-5 单相全控桥式 带电阻负载时的电路及波形



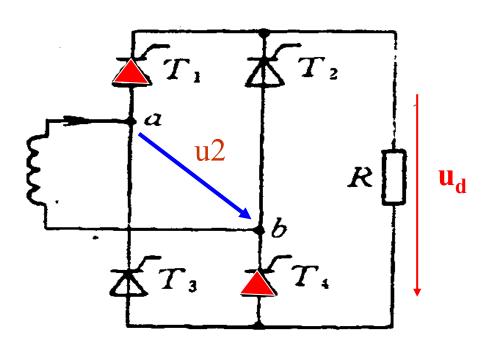
### 输出电压和电流波形

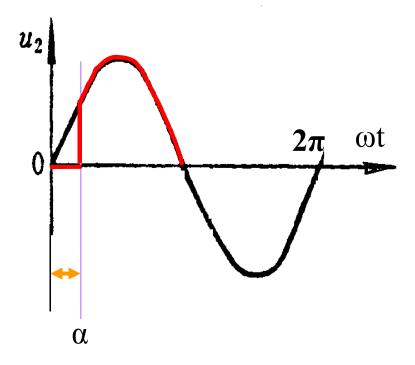
**ω**t=0~α: T1~T4都关断

$$\mathbf{u_d} = \mathbf{0}$$

ωt= α ~ π: T1、T4导通

$$\mathbf{u}_{d} = \mathbf{u}_{2}$$

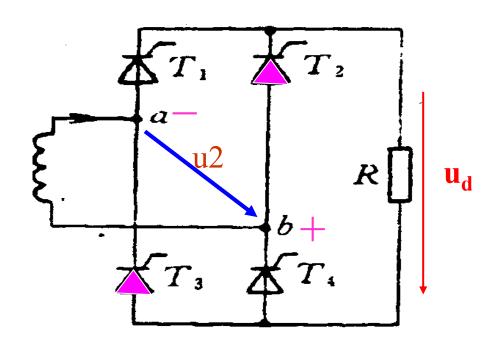


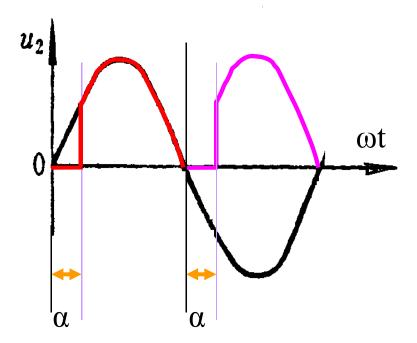




### 输出电压和电流波形

推论:  $\omega t = \pi \sim 2\pi$ 

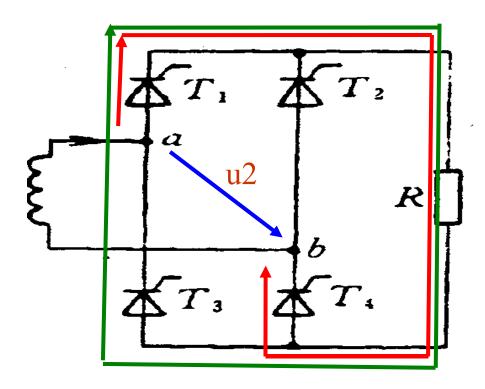






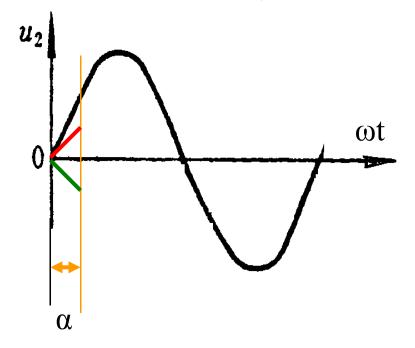
### 晶闸管上的压降

\_\_\_ωt=0~α: T1~T4都关断



$$u_{T1} = u_{T4} = u_2/2$$

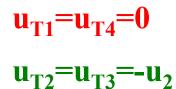
$$u_{T2} = u_{T3} = -u_{T1} = -u_2/2$$

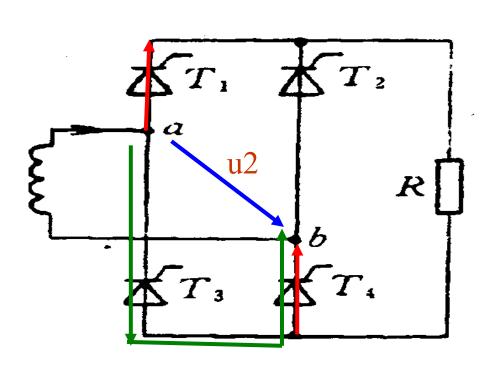


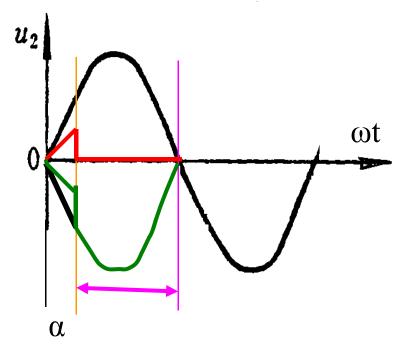


### 晶闸管上的压降

 $\omega t = \alpha \sim \pi: T1$ 、T4通; T2、T3断





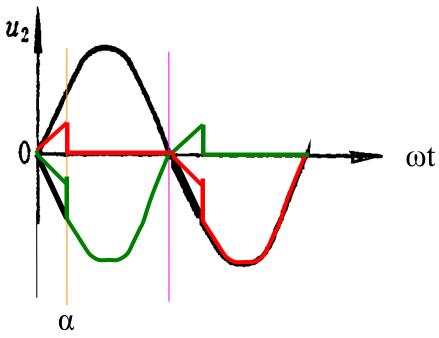




推论:  $\omega t = \pi \sim 2\pi$ 

 $\mathbf{u}_{\mathrm{T}1} = \mathbf{u}_{\mathrm{T}4}$ 

 $\mathbf{u}_{\mathrm{T2}} = \mathbf{u}_{\mathrm{T3}}$ 





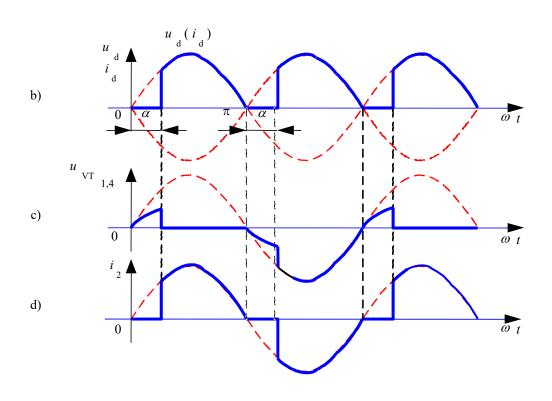


图2-5 单相全控桥式 带电阻负载时的电路及波形



### 波形分析要点:

#### 输出电压波形分析:

- 。共阴极连接的可控硅:有触发脉冲且阳极电位最高的T导通;
- 。共阳极连接的可控硅:有触发脉冲且阴极电位最低的T导通;
- 。是否构成电流回路、且电流方向正确?
- 。T关断的条件:
- 。先分析输出电压,后T上压降
- 。回路电压定律
- 。有触发脉冲且承受正压的T才能由关断变为导通;

#### 承受反压的T关断才由导通变为关断



#### ◉ 基本数量关系

$$U_{\rm d} = \frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi} \sqrt{2} U_2 \sin \omega t d(\omega t) = \frac{2\sqrt{2}U_2}{\pi} \frac{1 + \cos \alpha}{2} = 0.9U_2 \frac{1 + \cos \alpha}{2}$$
 (2-9)

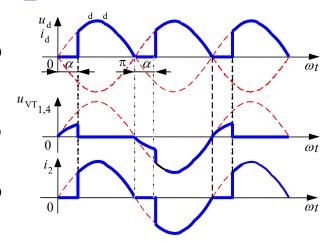
a 角的移相范围为180°。

◆向负载输出的平均电流值为:

$$I_{\rm d} = \frac{U_{\rm d}}{R} = \frac{2\sqrt{2}U_2}{\pi R} \frac{1 + \cos\alpha}{2} = 0.9 \frac{U_2}{R} \frac{1 + \cos\alpha}{2}$$
 (2-10)

◆流过晶闸管的电流平均值只有 输出直流平均值的一半,即:

$$I_{\text{dVT}} = \frac{1}{2}I_{\text{d}} = 0.45\frac{U_2}{R}\frac{1+\cos\alpha}{2}$$
 (2-11)





+流过晶闸管的电流有效值:

$$I_{\text{VT}} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} \left(\frac{\sqrt{2}U_2}{R} \sin \omega t\right)^2 d(\omega t)} = \frac{U_2}{\sqrt{2}R} \sqrt{\frac{1}{2\pi} \sin 2\alpha + \frac{\pi - \alpha}{\pi}}$$
 (2-12)

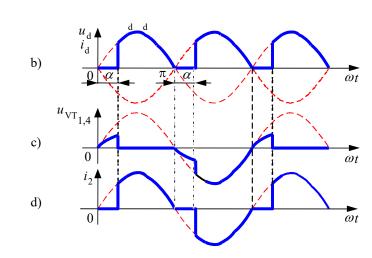
◆变压器二次测电流有效值1<sub>2</sub>与输出直流电流1有效值相等:

$$I = I_2 = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi} (\frac{\sqrt{2}U_2}{R} \sin \omega t)^2 d(\omega t)} = \frac{U_2}{R} \sqrt{\frac{1}{2\pi} \sin 2\alpha + \frac{\pi - \alpha}{\pi}}$$
 (2-13)

+由式 (2-12) 和式 (2-13) 得:

$$I_{\rm VT} = \frac{1}{\sqrt{2}}I$$
 (2-14)

lacktrianger 不考虑变压器的损耗时,要求变压器的容量  $S=U_2I_2$ 。

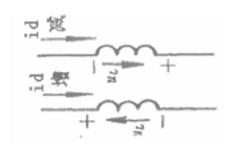




### 电感的特性

- 根据电磁感应定律: 当有变动电流通过电感时,由于穿过线圈的磁通随之而变动,线圈中将会有感应电动势产生;
- 根据楞次定律: 感应电流产生的磁通总是反抗回路中原磁通量的变化,即与电流净增加方向相反;
- 根据电感电流的变化,可以得知感应电动势的大小和方向

$$u = \frac{d(Li)}{dt} = L\frac{di}{dt}$$



 所以,感应电动势的实际方向总是企图阻止电流的变化; 电感电流不能发生突变。



### 电感的能量平恒

• 电感所储存的磁场能量:

$$W_L(t) = \frac{1}{2}Li^2(t)$$

- 当电流绝对值增加时,电感元件储能增加,元件吸收电能转 变为磁场能量;
- 当电流绝对值减小时,电感元件储能减小,元件将磁场能量 释放出来转变成电能;
- 电感是一种储能元件,并不将吸收的能量消耗掉,而是以磁场能量形式储存,也不会释放出多于吸收储存的能量



- ■带阻感负载的工作情况
  - ◆电路分析
    - ☞在u₂正半周期
- $\sqrt{\text{触发角}\alpha}$ 处给晶闸管 $VT_1$ 和 $VT_4$ 加触发脉冲使其开通, $u_d=u_2$ 。
- √负载电感很大,i<sub>d</sub>不能突变且波 形近似为一条水平线。
- $\mathbf{u}_2$ 过零变负时,由于电感的作用 晶闸管 $\mathbf{VT_1}$ 和 $\mathbf{VT_4}$ 中仍流过电流 $\mathbf{i}_d$ ,并不 关断。
- $\omega t = \pi + \alpha$ 时刻,触发 $VT_2$ 和 $VT_3$ ,  $VT_2$ 和 $VT_3$ 导通, $u_2$ 通过 $VT_2$ 和 $VT_3$ 分别 向 $VT_1$ 和 $VT_4$ 施加反压使 $VT_1$ 和 $VT_4$ 关断,流过 $VT_1$ 和 $VT_4$ 的电流迅速转移到 $VT_2$ 和 $VT_3$ 上,此过程称为换相,亦称换流。

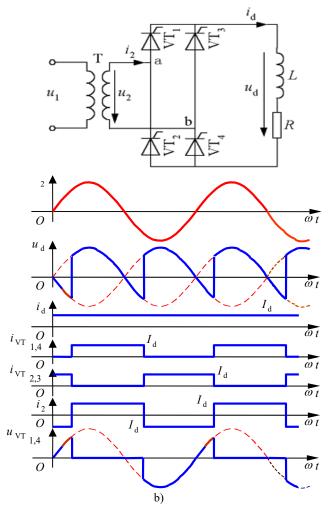


图2-6 单相全控桥带 阻感负载时的电路及波形

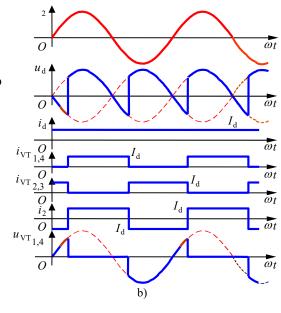


### ● 基本数量关系

$$U_{\rm d} = \frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi + \alpha} \sqrt{2} U_2 \sin \omega t \mathrm{d}(\omega t) = \frac{2\sqrt{2}}{\pi} U_2 \cos \alpha = 0.9 U_2 \cos \alpha \qquad (2-15)$$

- ◆晶闸管移相范围为90°。
- ullet晶闸管承受的最大正反向电压均为 $\sqrt{2}U_2$ 。
- ◆晶闸管导通角θ与α无关,均为180°。 电流的平均值和有效值:

$$I_{\rm dT} = \frac{1}{2}I_{\rm d}$$
  $I_{\rm T} = \frac{1}{\sqrt{2}}I_{\rm d} = 0.707I_{\rm d}$ 



+变压器二次侧电流 $i_2$ 的波形为正负各180°的矩形波,其相位由a角决定,有效值 $I_2$ = $I_d$ 。



单相桥式全控整流电路,接电阻性负载,要求电路输出的直流平均电压Ud从20---100V连续可调,负载平均电流均能达到20A,考虑最小控制角为30度。试计算晶闸管导通角的变化范围,要求的电源容量,计算晶闸管额定电压和电流。

- (1) 利用公式(2-9),计算出  $\alpha_{min}$ =30°时对应  $U_d$ =100V,可以得到:  $U_2$ =119V
- (2) 将 $U_d$ =20V带入式(2-9),可得 $\alpha_{max}$ ,  $\alpha_{max}$ =129° 由于 $\alpha$ 越大, $U_d$ 越小,故将 $\alpha_{max}$ 代入(2-10),得出R=1 将上述计算结果代入式(2-13),可得 $I_{2max}$ =42.8A



单相桥式全控整流电路,接电阻性负载,要求电路输出的直流平均电压Ud从20---100V连续可调,负载平均电流均能达到20A,考虑最小控制角为30度。试计算晶闸管导通角的变化范围,要求的电源容量,计算晶闸管额定电压和电流。

S=119\*42.8VA

流过**晶闸管**的最大电流有效值 $I_T = I_{2max}/1.414 = 30A$ 

晶闸管的电流定额:  $I_{Tav} = (1.5~2) I_T / 1.57 = 29~38A$ 

晶闸管电压定额U<sub>RRM</sub>=(2~3)\*1.414\*U<sub>2</sub>=337~505V



### 2.2.3 单相全波可控整流电路

### 又称单相双半波可控整流电路。

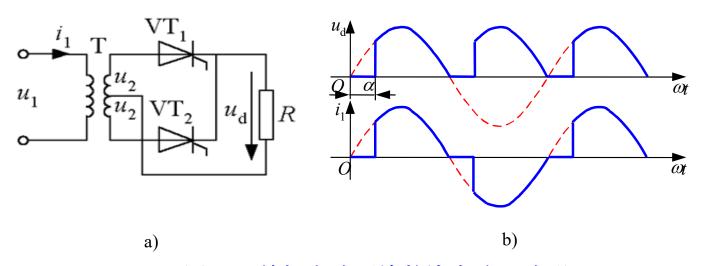


图2-10 单相全波可控整流电路及波形

- 单相全波与单相全控桥从直流输出端或从交流输入 端看均是基本一致的。
- 变压器不存在直流磁化的问题。



## 2.2.3 单相全波可控整流电路

- ◆单相全波与单相全控桥的区别
  - ☞单相全波中变压器结构较复杂,材料的消耗多。
  - ⊯单相全波只用2个晶闸管,比单相全控桥少2个,相应地,门极驱动电路也少2个;但是晶闸管承受的最大电压是单相全控桥的2倍。
  - ⊯单相全波导电回路只含1个晶闸管,比单相桥少1个,因而管压降也少1个。
- ◆从上述后两点考虑,单相全波电路有利于在低输出电压的场合应用。



### ●电路结构

单相全控桥中,每个导电回路中有2个晶闸管,1个晶闸管可以用二极管代替,从而简化整个电路。

如此即成为单相桥式半控整 流电路(先不考虑 $VD_R$ )。

### ●电阻负载

半控电路与全控电路在电阻 负载时的工作情况相同。

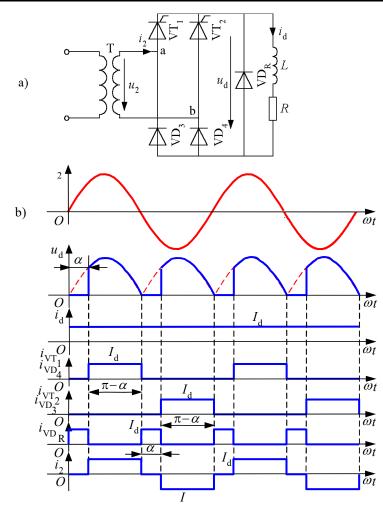


图2-11 单相桥式半控整流电路,有续流二极管,阻感负载时的电路及波形



### ● 单相半控桥带阻感负载的情况

☞每一个导电回路由1个晶闸管和1 个二极管构成。

 $\mathbf{v}$ 在 $\mathbf{u}_2$ 正半周, $\alpha$ 处触发 $\mathbf{V}\mathbf{T}_1$ , $\mathbf{u}_2$ 经  $\mathbf{V}\mathbf{T}_1$ 和 $\mathbf{V}\mathbf{D}_4$ 向负载供电。

 $\mathbf{r}_{u_2}$ 过零变负时,因电感作用使电流连续, $\mathbf{VT}_1$ 继续导通,但因 $\mathbf{a}$ 点电位低于 $\mathbf{b}$ 点电位,电流是由 $\mathbf{VT}_1$ 和 $\mathbf{VD}_2$ 续流, $\mathbf{u}_d=\mathbf{0}$ 。

严在 $u_2$ 负半周,α处触发触发 $VT_3$ ,向 $VT_1$ 加反压使之关断, $u_2$ 经 $VT_3$ 和 $VD_2$  向负载供电。

 $\mathbf{w}_{2}$ 过零变正时, $\mathbf{VD}_{4}$ 导通, $\mathbf{VD}_{2}$ 关断。 $\mathbf{VT}_{3}$ 和 $\mathbf{VD}_{4}$ 续流, $\mathbf{u}_{d}$ 又为零。

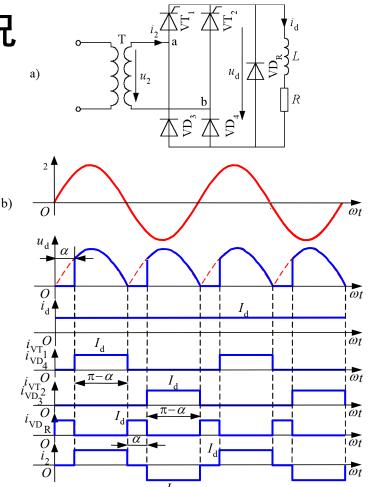
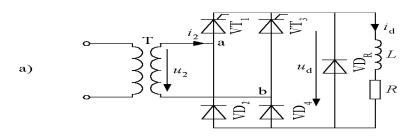


图3-11 单相桥式半控整流电路,有续流二极管,阻感负载时的电路及波形



### ● 续流二极管的作用



# 避免可能发生的失控现象。

若无续流二极管,则当a 突然增大至180°或触发脉冲丢失时,会发生一个晶闸管持续导通而两个二极管轮流导通的情况,这使 $u_d$ 成为正弦半波,其平均值保持恒定,称为失控。

- ◆ 有续流二极管VD<sub>R</sub>时,续流过程由VD<sub>R</sub>完成,避免了失控的现象。
- ◆ 续流期间导电回路中只有一个管压降,有利于降低损耗。



### 单相桥式半控整流电路的另一种接法

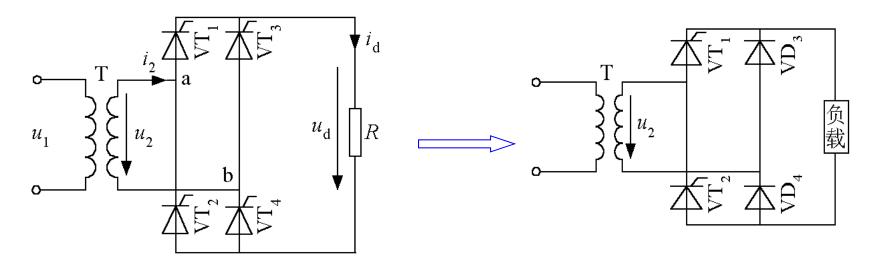


图2-5 单相全控桥式 带电阻负载时的电路及波形

图2-12 单相桥式半控整流 电路的另一接法

相当于把图3-5a中的 $VT_3$ 和 $VT_4$ 换为二极管 $VD_3$ 和 $VD_4$ ,这样可以省去续流二极管 $VD_R$ ,续流由 $VD_3$ 和 $VD_4$ 来实现。



#### 输出电压波形分析:

。共阴极连接的可控硅: 有触发脉冲且阳极电位最高的T导通;

。共阳极连接的可控硅:有触发脉冲且阴极电位最低的T导通;

。二极管:总是在自然换相点换相

。是否构成电流回路、且电流方向正确? 否则电流为零

。SCR何时关断?强迫换流或电流自然下降到零

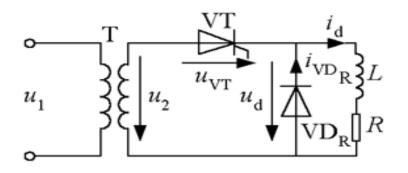
- 。先分析输出电压,后T上压降
- 。回路电压定律



P73 7 (画出Ud, Id, 变压器二次侧电流波形)



**补充1**:下图为带有续流二极管的单相半波可控整流电路,大电感负载保证电流连续。请画出控制角 $\alpha$ =30度时的输出整流电压 $u_{\alpha}$ 、晶闸管承受电压 $u_{T}$ 的波形。若U2=220V,R=10 $\Omega$ ,要求输出整流电压平均值0~30V连续可调。试计算控制角 $\alpha$ 、导通角 $\theta$ 的变化范围,计算晶闸管定额(安全裕量取2),并计算变压器次级容量。





补充2: 单相桥式全控整流电路大电感负载( $i_d$ 为直线),已知 $U_2$ =100V,R=10 $\Omega$ ,α=45E。

- (1) 负载端不接续流二极管D,计算输出整流电压、电流平均值及晶闸管电流有效值。
- (2)负载端接续流二极管D,计算输出整流电压、电流平均值及晶闸管、续流二极管电流有效值,画出 $u_d$ ,  $i_d$ ,  $i_T$ ,  $i_D$ 及变压器次级电流 $i_t$ ,的波形。

