Университет ИТМО

Факультет программной инженерии и компьютерной техники Кафедра вычислительной техники

Лабораторная работа № 2 по дисциплине "Информационно-управляющие системы" Вариант 4

Выполнили:

Айтуганов Д. А. Чебыкин И. Б.

Группа: Р3401

Проверяющий: Пинкевич В. Ю.

Задание

Контроллер SDK-1.1 циклически проигрывает нисходящую гамму нот второй октавы (длительность каждой ноты -1 секунда) и на линейку светодиодов выводит количество замыканий входа Т1 (счетный вход таймера 1 на рис. 5). Подсчет количества замыканий входа должен быть реализован с помощью таймерасчетчика 1. В результате выполнения работы должны быть разработаны драйверы системного таймера, таймера-счетчика, звукового излучателя, светодиодных индикаторов.

Модель взаимодействия

Исходный код

```
#include <timer.h>
#include <aduc812.h>
#include <stdint.h>
#include <max.h>
#include <led.h>
#define OCTAVE 2
#define FREQ 11059000 // pulses per second
#define CYCLE 12 // pulses
#define INSTR_PER_SECOND (FREQ / CYCLE)
#define INSTR2_PER_SECOND (FREQ / CYCLE / 2)
const uint16_t notes[] = {
493 * OCTAVE,
440 * OCTAVE,
391 * OCTAVE,
349 * OCTAVE,
329 * OCTAVE,
293 * OCTAVE,
261 * OCTAVE,
unsigned long ms_count;
unsigned long last_note_swap;
uint8_t current_ena;
uint8_t current_note;
uint8_t note_delay[2];
uint8_t time_delay[2];
void set_vector(unsigned char xdata* address, void* vector);
void set_ena(uint8_t value);
void compute_note_delay(uint8_t index);
void compute_timer_delay();
void set_vector(uint8_t xdata* address, void* vector) {
unsigned char xdata* tmp;
*address = 0x02;
tmp = (unsigned char xdata*)(address + 1);
*tmp = (unsigned char)((unsigned short)vector >> 8);
++tmp;
*tmp = (unsigned char)vector;
void set_ena(uint8_t value) {
write_max(ENA, value);
void time_handler() interrupt(3) {
TH1 = time_delay[0];
TL1 = time_delay[1];
ms_count++;
if(DTimeMs(last_note_swap) >= 10) {
last_note_swap = GetMsCounter();
compute_note_delay(++current_note);
if(current_note == 6) {
current_note = 0;
}
leds(current_note);
}
```

```
}
void note_handler() interrupt(1) {
TH0 = note_delay[1];
TL0 = note_delay[0];
current_ena = ~current_ena;
set_ena(current_ena);
void InitTimer() {
    last_note_swap = 10;
current_ena = 0x18;
compute_note_delay(0);
compute_timer_delay();
ms\_count = 0;
TH0 = 0xFF;
TL0 = 0xFF;
TH1 = 0xFF;
TH0 = 0xFF;
TCON = 0 \times 50;
TMOD = 0x11;
set_vector(0x200B, (void*)note_handler);
set_vector(0x201B, (void*)time_handler);
ET0 = 1;
ET1 = 1;
EA = 1;
}
unsigned long GetMsCounter(void) {
return ms_count;
unsigned long DTimeMs(unsigned long t0) {
return ms_count - t0;
void DelayMs(unsigned long t) {
unsigned long target = t + ms_count;
while(ms_count != target);
}
void compute_note_delay(uint8_t index) {
uint16_t delay = INSTR2_PER_SECOND / notes[index];
uint8_t* ptr = (uint8_t*)&delay;
note_delay[0] = 0xFF - ptr[0];
note_delay[1] = 0xFF - ptr[1];
}
void compute_timer_delay() {
uint16_t delay = INSTR_PER_SECOND / 1000;
uint8_t* ptr = (uint8_t*)(&delay);
time_delay[0] = 0xFF - ptr[0];
time_delay[1] = 0xFF - ptr[1];
}
```

Вывод

В результате выполнения лабораторной работы был получен опыт работы с таймерами и системой прерываний в SDK-1.1.