

Siyu Wang (オウ シウ)

現在地:神奈川県横浜市緑区長津田町4259 R2 626

+81-8057879933 · siw131@haselab.net

興味・研究分野

仮想現実のリアルタイム物理シミュレーション、有限要素法 (FEM)、ソフトボディの触覚

学歴

東京工業大学 (東京, 日本)

- 情報通信系、博士課程 2020年4月-現在
- 長谷川研究室
- 現在の研究テーマ:
 1. ローカル剛性行列を使用したCorotated FEMソフトボディシミュレーション
 2. 仮想現実でのFEMによるソフトボディ触覚フィードバックの作成
 3. 指先の触覚デバイスの機械構造設計

カリフォルニア大学サンディエゴ校 (サンディエゴ, アメリカ)

2017年9月-2018年12月

- 機械工学修士
- ソフト材料の力学
- 有限要素法 (FEM)
- 伝熱学
- 流体力学

武漢大学 (武漢, 中国)

2013年9月-2017年6月

- 機械工学学士
- 機械設計
- 伝熱学
- 流体力学
- 材料の力学

論文

- "実時間大変形シミュレーションのための局所体積FEM" 2024
王思宇, 徐云岫, 長谷川 晶一, ハプティクス研究委員会 第33回研究会
- "Realistic Dexterous Manipulation of Virtual Objects with Physics-Based Haptic Rendering" 2023
Siyu Wang, Yunxiu Xu, Shoichi Hasegawa, ACM SIGGRAPH 2023 Emerging Technologies
- "Physically-based Direct Object Manipulation by Hand and Fingertip Force Display in Fish Tank Virtual Reality"
Siyu Wang, Yunxiu Xu, Shoichi Hasegawa, Tokyo, Asia Haptics 2022, 2022年11月

インターンシップ & 職歴

- ボランティア教育プロジェクト, ボランティア教師 (カトマンズ, ネパール) 2016年1月-2016年2月