

# Problemas

Tema 2: Algoritmos sobre matrices. (Primera Parte)  
Vectores/matrices comunes o implementados usando  
contenedores.

# Ejemplo previo

```
int main() {  
    int A[n] = {5, 3, 2, 1, 5, 1, 4, 2, 1, 6};  
    int pares = 0, impares = 0;  
  
    for (int i = 0; i < n; i++)  
        if (A[i] % 2 == 0) {  
            pares++;  
        }  
        else {  
            impares++;  
        }  
}
```

¿Está todo correcto en este ejemplo?

# Ejercicio 1

- a) Dado un vector identifique los elementos **múltiplos de 3**.
- b) Inserte en un vector dinámico **el índice** de los múltiplos de 3 y en un segundo vector dinámico el valor de los no múltiplos de 3.
- c) Realizar la suma de los elementos en posiciones **múltiplos/nomúltiplos**, comprobar también si el **índice del elemento** es par/impar.
- d) Cálculo el módulo del vector de los elementos **nomúltiplos**.

```
int main() {  
    int A[n] = {5, 3, 2, 1, 5, 1, 4, 2, 1, 6};  
    int multiplo = 0, nomultiplo = 0;  
  
    for (int i = 0; i < n; i++)  
        if (A[i] % 3 == 0) {  
            multiplo++;  
        }  
        else {  
            nomultiplo++;  
        }  
  
    cout << "Multiplos de 3: " << multiplo <<  
endl;  
}
```

a)

```

int main() {
    int A[n] = {5, 3, 2, 1, 5, 1, 4, 2, 1, 6};
    int multiplo = 0, nomultiplo = 0;
    int* T = new int[n];
    int* N = new int[n];
    for (int i = 0; i < n; i++)
        if (A[i] % 3 == 0) {
            multiplo++;
            T[i] = i;
        }
        else {
            nomultiplo++;
            N[i] = A[i];
        }

    cout << "Multiplos de 3: " << multiplo << endl;

    for (int i = 1; i <= multiplo; i++)
        cout << T[i] << " ";

    delete[] T, N;
}

```

¿Soluciona este código el inciso b) ?

**b)**

```
int main() {
    int A[n] = {5, 3, 2, 1, 5, 1, 4, 2, 1, 6};
    int multiplo = 0, nomultiplo = 0;
    int* T = new int[n];
    int* N = new int[n];
    for (int i = 0; i < n; i++)
        if (A[i] % 3 == 0) {
            T[multiplo] = i;
            multiplo++;
        }
        else {
            N[nomultiplo] = A[i];
            nomultiplo++;
        }

    cout << "Multiplos de 3: " << multiplo << endl;

    for (int i = 1; i <= multiplo; i++)
        cout << T[i] << " ";

    delete[] T, N;
}
```

**b)**

```

int main() {
    int A[n] = {5, 3, 2, 1, 5, 1, 4, 2, 1, 6};
    int multiplo = 0, nomultiplo = 0;
    int multiplos_suma = 0, nomultiplos_suma = 0;
    int* T = new int[n];
    int* N = new int[n];

    for (int i = 0; i < n; i++) {
        if (i % 3 == 0) {
            multiplos_suma += A[i];
            T[multiplo++] = i;
        }
        else {
            nomultiplos_suma += A[i];
            N[nomultiplo++] = A[i];
        }
        if (i % 2 == 0)
            cout << "El índice " << i << " es par." << endl;
        else
            cout << "El índice " << i << " es impar." << endl;
    }

    delete[] T, N;

    return 0;
}

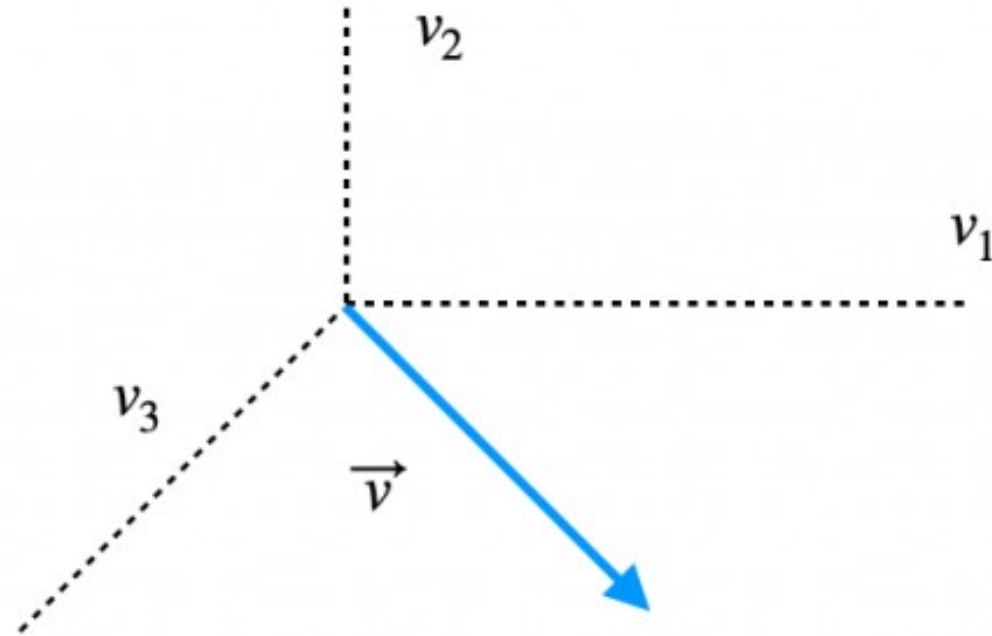
```

c)

# Módulo de un vector... Caso<sup>n</sup> dimensional **d)**

$$\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$$

$$|\vec{v}| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2}$$



**Módulo de un vector de tres  
dimensiones**



# Módulo de un vector... Caso n dimensional

```
int main() {  
    int A[n] = {5, 3, 2, 1, 5, 1, 4, 2, 1,  
6};  
    int multiplo = 0, nomultiplo = 0;  
    int* T = new int[n];  
    int* N = new int[n];  
  
    for (int i = 0; i < n; i++) {  
        if (i % 3 == 0) {  
            T[multiplo++] = i;  
        }  
        else {  
            N[nomultiplo++] = A[i];  
        }  
    }  
}
```

¿Soluciona este código el inciso d) ?

```
float sumatoria = 0.0;  
for (int k = 0; k < n; k++) {  
    sumatoria = sumatoria + N[k] * N[k];  
}  
  
cout << "El módulo del Vector es : " <<  
sqrt(sumatoria) << endl;  
  
delete[] T, N;  
}
```

# Módulo de un vector... Caso n dimensional

```
int main() {  
    int A[n] = {5, 3, 2, 1, 5, 1, 4, 2, 1,  
6};  
    int multiplo = 0, nomultiplo = 0;  
    int* T = new int[n];  
    int* N = new int[n];  
  
    for (int i = 0; i < n; i++) {  
        if (i % 3 == 0) {  
            T[multiplo++] = i;  
        }  
        else {  
            N[nomultiplo++] = A[i];  
        }  
    }  
}
```

```
float sumatoria = 0.0;  
for (int k = 0; k < nomultiplo; k++) {  
    sumatoria = sumatoria + N[k] * N[k];  
}  
  
    cout << "El módulo del Vector es : " <<  
sqrt(sumatoria) << endl;  
  
    delete[] T, N;  
}
```

# Módulo de un vector... Caso n dimensional

```
int main() {  
    int A[n] = {5, 3, 2, 1, 5, 1, 4, 2, 1,  
6};  
    int multiplo = 0, nomultiplo = 0;  
    int* T = new int[n];  
    int* N = new int[n];  
    float sumatoria = 0.0;  
  
    for (int i = 0; i < n; i++) {  
        if (i % 3 == 0) {  
            T[multiplo++] = i;  
        }  
        else {  
            N[nomultiplo++] = A[i];  
            sumatoria += A[i];  
        }  
    }  
}
```

```
        cout << "El módulo del Vector es : " <<  
sqrt(sumatoria) << endl;  
  
        delete[] T, N;  
    }
```

# Ángulo entre dos vectores. ¿Cómo lo solucionamos ?

$$\cos(\alpha) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$$

# **Ejercicios de Estudio Individual**

# Codificar en C++

- Recorrido un vector en orden inverso (del último al primer elemento) e impresión sus elementos (variante de "Recorrido de un vector (1)")
- Almacenamiento en un vector de los n primeros términos de la Sucesión de Fibonacci (variante de "Recorrido de un vector (1)")
- Búsqueda de un elemento dentro de un vector y devolución del índice en caso de encontrarlo (variante de "Búsqueda secuencial de un elemento")
- Contabilización de las ocurrencias de los elemento dentro de un vector que sean mayores o iguales que otro valor dado (variante de "Contabilización de las ocurrencias de un elemento dentro de un vector")
- Búsqueda del menor/mayor elemento de un vector y la posición donde se encuentra la última ocurrencia del menor/mayor, inicializando valores al primer elemento del vector (variante de "Búsqueda del menor/mayor elemento")

# Codificar en C++

- Suma de los elementos de valores múltiplos de 3 e impares de un vector (variante de "Suma de los elementos de posiciones pares/impares de un vector")
- Implementación de una matriz sobre un vector almacenado los elementos ordenados por columnas (variante de "Implementación de una matriz sobre un vector")
- Recorrido de una matriz por columnas/filas e impresión de sus elementos en ese orden (impresión traspuesta) (variante de "Recorrido de una matriz por filas/columnas")
- Suma de los elementos con valor positivo de una matriz (variante de "Suma de los elementos tal que la suma de índices es par")
- Recorrido de la diagonal principal/secundaria incluso en matrices no cuadradas (variante de "Recorrido de la diagonal principal/secundaria")