راهنمای استفاده از مثال (Temp sensor)

هدف از مثال مورد نظر این است که شما با مبدل آنالوگ به دیجیتال (ADC) وطریقه ی راه اندازی آن در میکروکنترلرهای ARM آشنا شوید.

1. سنسور دمای داخلی میکروکنترلر

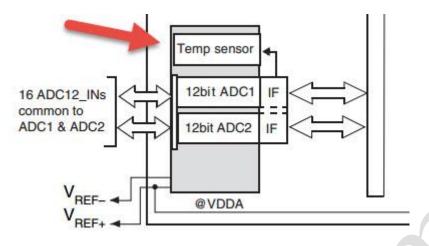
در داخل میکروکنترلر یک سنسور دما قرار دارد که از برای اندازه گیری دمای تراشه یا محیط می توان از آن استفاده نمود. خروجی این سنسور به کانال ۱۶ متصل می شود که می توان با اندازه گیری مقدار آن و فرمولی که در دیتاشیت میکروکنترلر آمده است، مقدار دما را به درجه سانتیگراد به دست آورد. فرمول مربوطه در داخل برنامه پیاده سازی شده است.

2. شرح كلى برنامه

مقدار آنالوگ متصل شده به کانال (ADC1) (خروجی سنسور) در یک حلقه ی بی نهایت به دیجیتال تبدیل می شود و مقادیر خوانده شده از طریق مبدل USB به سریال یا RS232 (and USART2) به کامپیوتر ارسال می شود.

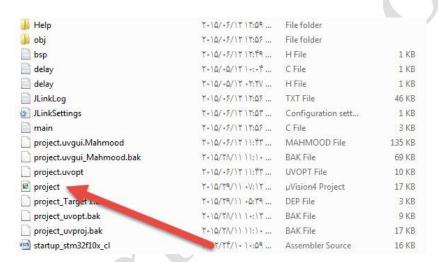
3. سخت افزار

برای تست این برنامه میتوانید دست خود روی میکروکنترلر قرار دهید یا از طریق هیتر و یا سشوار مقدار درجه حرارت محیط میکرو را تغییر دهید تا تغییرات به وجود آمده را مشاهده نمائید.

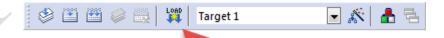


اشنایی و کار با برنامه

ابتدا برنامه را با نرم افزار Keil باز کنید.



تغذیه 0 ولت را به برد آموزشی متصل کنید و بعد از اینکه پروگرامر ST-LINK را به برد متصل نمودید؛ برنامه را با استفاده از دکمه 0 Download پروگرم نمائید.



5. توضيحات مربوط به برنامه

ابتدا كتابخانه هاى مربوطه فراخواني شده اند.

```
1  #include "stm32f10x_usart.h"
2  #include <stdio.h>
3  #include "bsp.h"
4  #include "delay.h"
```

دستوراتی که در زیر آورده شده است، مربوط به ارسال داده از طریق سریال است که این تنظیمات برای ارسال داده ها استفاده میشوند.

```
6 //printf init
7 struct __FILE { int handle;};
9 FILE _stdout;
10 FILE _stdin;
11 FILE _stderr;
12
    int fputc (int ch, FILE *f)
13
14 🗐 🕻
      while(!USART GetFlagStatus(COM1,USART FLAG TXE));
15
16
     USART_SendData(COM1,ch);
17
18
      while (!USART GetFlagStatus (COM2, USART FLAG TXE));
19
20
21
     USART SendData(COM2,ch);
22
23
      return ch;
24
```

در تابع اصلی (main) ابتدا کلاک مربوط به Usart ، GPIO و ابتدا کلاک مربوط به هر یک از این ADC روشن می شود و سپس پیکربندی مربوط به هر یک از این پریفرالها انجام می گیرد. در داخل حلقه ی while از طریق تابع t_get_temp مقدار آنالوگ تبدیل به دیجیتال شده و از طریق فرمولی که به رنگ آبی نشان داده شده است، مقدار دما محاسبه می شود ؛ سپس از طریق USAR1, USART2 ارسال می شود.

```
int main (void)
} E
  RCC Configuration();
   GPIO_Configuration();
   Com1_Intial(); //usb to serial
   Com2 Intial(); //COM PORT
   T Adc Init();
   delay intial();
   printf("Naminic STM32 evaluation board\n\n\n");
  while (1)
     AD_value=T_Get_Temp():
     TemperatureC = (uint16_t) ((V25-AD_value)/Avg_Slope+25);
     printf("\r\n ADC value: %d \r\n", AD_value);
printf("Temperature: %d%cC\r\n", TemperatureC, 176);
     delayMs(1000);
   return 0;
 }
```