فصل سه

کد گذاری کانال

(شامل ۲ جلسه آزمایشگاه مجازی)

۱۳۹۹ - ۱۴۰۰ (نیم سال اول)

نسخه دانشجو

فصل ۳: کد گذاری کانال

١- اهداف:

هدف اصلی آزمایش آشنایی مقدماتی با بلوک های کدگذار و کد بردار کانال، نحوه عملکرد، انواع آن و تآثیر آن در بهبود نرخ خطای بیت و مقابله با خطا در کانال مخابراتی است. در انجام این آزمایش اهداف زیر دنبال می شود:

- آشنایی با مفهوم کدگذاری کانال، افزونگی و چندگانگی زمانی
 - آشنایی باکدهای بلوکی
- آشنایی با کدهای کانولوشن به عنوان کدهای پر کاربرد در سیستمهای مخابراتی و کدبردار ویتربی به عنوان یک روش معمول کدبرداری کدهای کانولوشن، آشنایی با پیاده سازی نرمافزاری کدینگ کانولوشن
 - درک تفاوت موجود بین کدهای بلوکی و کانولوشن و معایب و مزایای آنها بر یکدیگر
 - آشنایی با کد همینگ به عنوان یک کد بلو کی نمونه

۲- تجهیزات و نرم افزارهای موردنیاز:

نرم افزار: Matlab

در این آزمایش از GUI به عنوان ابزاری مؤثر در مشاهده نتایج آزمایش در نرم افزار Matlab استفاده می کنیم.

٣- پيش نيازها

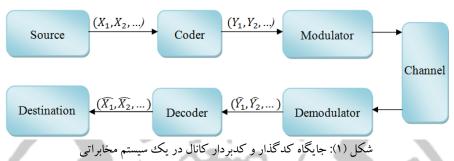
آشنایی با مبانی سیستمهای مخابراتی دیجیتال، آشنایی مقدماتی با نرم افزار MATLAB.

۴- پیش آزمایش

1-4- مطالعه

در یک سیستم مخابراتی دیجیتال، سمبلهای فرستنده، پس از تبدیل به دنباله صفر و یک، توسط یک پالس مناسب شکل دهی شده و (در صورت نیاز پس از مدوله شدن) بر روی کانال ارسال می گردند. سیگنال ارسالی بر روی کانال، معمولاً در معرض اغتشاش، اعوجاج و تداخل قرار دارد و حین عبور از کانال دچار تغییر می شود. بنابراین گیرنده در تشخیص و آشکارسازی (برخی از) سمبلهای ارسالی توسط گیرنده دچار اشتباه خواهد شد. اما این خطاها می تواند در گیرنده تصحیح شود. این عمل توسط کد گذاری انجام می پذیر د. کد گذاری کنترل خطا عبار تست از انجام عملیاتی بر روی سمبلهای ارسالی به منظور مقابله با خطاهای ایجاد شده در کانال. به همین دلیل به آن کد گذاری کانال نیز گفته می شود. کد گذاری کانال کاربردهای بسیاری از جمله در مخابرات ماهواره ای، بی سیم و شبکههای کامپیوتری دارد.

هدف از کدگذاری کانال، قرار دادن افزونگیهایی بر روی اطلاعات ورودی است تا آن را در برابر تغییرات کانال مقاوم تر سازد. واضح است که این عمل نرخ ارسال اطلاعات مفید را کاهش میدهد، ولی در عوض قابلیت اطمینان سیستم را افزایش خواهد داد. شکل (۱) بلوک دیاگرام یک سیستم مخابراتی نوعی و جایگاه کدگذار و کدبردار کانال را در آن نمایش میدهد.



کدگذار کانال، اطلاعات ورودی را دریافت $(X_1X_2...)$ و با انجام عملیاتی آن را به دنباله دیگری $(X_1Y_2...)$ تبدیل می کند. همانطور که گفته شد، معمولاً طول دنباله خروجی بلوک کدگذار کانال، بلندتر از طول دنباله ورودی آن است. این افزونگی به گیرنده کمک می کند که خطاهای این دنباله را تشخیص داده و یا تصحیح نماید. به مثال زیر دقت کنید؛ فرض کنید فرستندههای سمبلهای که A B O O را می فرستد. برای ارسال هر کدام از این سمبلها به دو بیت نیاز است. همچنین فرض کنید کدگذار کانال در هر لحظه دو بیت را بعنوان ورودی دریافت و سه بیت را به عنوان خروجی تحویل می دهد. به عبارت دیگر، خروجی کدگذار کانال سمبلها (کلمات کد) سه بیتی هستند. از هر سه بیت خروجی، دو بیت اول همان دو بیت ورودی کدگذار و بیت سوم به گونهای انتخاب می شود که تعداد یک ها در سمبل خروجی کدگذار زوج باشد. به این بیت، نیز می گویند. جدول (۱) نحوه عملکرد این کدگذار را نمایش می دهد.

جدول (۱): کد گذاری بررسی توازن

Input Vowel	Input Binary	Output Binary
A	00	000
E	01	011
I	10	101
0	11	110

¹ Parity bit

² Parity check coding

بلوک کدبردار در گیرنده، پس از دریافت هر یک از کلمات کد، تعداد یکهای موجود در آن را می شمارد. در صورتی که این تعداد زوج باشد، گیرنده بنا را بر این می گذارد که کلمه کد بدون خطا دریافت شده و بنابراین با حذف بیت آخر (بیت توازن) سمبل دو بیتی را تحویل می دهد. اما در صورتی که تعداد یکها در کلمه کد سه بیتی دریافتی فرد باشد، گیرنده تشخیص می دهد که در کلمه کد مزبور خطایی رخ داده است، ولی تعیین اینکه کلمه کد صحیح بوده است (و یا بعبارت دیگر خطا در کدام بیت اتفاق افتاده) از عهده آن خارج است. بنابراین، کد گذاری بررسی توازن تنها امکان تشخیص خطا را دارد و از تصحیح خطا عاجز است.

کدهای مختلف در چگونگی افزودن بیتهای افزونگی متفاوت هستند. بطور کلی، معیارهایی که کدهای مختلف توسط آنها مقایسه می شوند عبارتند از :

- ۱- دقت کد گذاری
- ۲- راندمان کدگذاری
 - ۳- بهره کد گذاری

الف- دقت كد گذاري:

وظیفه بلوک کدبردار، بازیابی اطلاعات است. هرچه این اطلاعات بازیابی شده به اطلاعات ارسالی فرستنده نزدیکتر : عمی است. این معیار با احتمال خطای بیت (BER) سنجیده می شود : باشد، دقت کدگذاری (و مقابله آن با خطا) بیشتر بوده است. این معیار با احتمال خطای بیت $P_{BER} = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^{k} \Pr(\hat{W}_i - W_i)$

ب- راندمان کد گذاری:

کدهای مختلف به منظور مقابله با خطا، بیتهای افزونگی به اطلاعات اصلی فرستنده اضافه می کنند. هرچه تعداد این بیتهای افزونگی در هر سمبل فرستنده کمتر باشد، کار آیی کد بالاتر خواهد بود. راندمان کد توسط پارامتری به نام نرخ کد تعیین می شود. اگر هر سمبل ورودی کد گذار حاوی k بیت و هر سمبل خروجی آن حاوی بیت باشد (یعنی k = n بیتهای افزونگی) آنگاه نرخ کد عبارتست از :

$$R = \frac{k}{n}$$

هرچه نرخ کد بیشتر باشد، راندمان آن بالاتر است. بنابراین با کاهش تعداد بیتهای افزونگی می توان راندمان یک کد را افزایش داد ولی در عوض قدرت آن در مقابله با خطا کاهش خواهد یافت. به عبارت دیگر، بین کار آیی کد و قدرت تشخیص و یا تصحیح خطای آن، یک تعادل وجود دارد و نرخ یک کد، به نوعی نشاندهنده قدرت تشخیص و یا تصحیح آن کد نیز می باشد.

ج- بهره کد گذاری:

بهره کد معیاری است از میزان کاهش نسبت سیگنال به نویز (SNR) در حالتی که از کدگذاری استفاده می شود، نسبت به حالتی که از آن استفاده نمی شود، برای دستیابی به کار آیی یکسان. به عنوان مثال، فرض کنید در یک سیستم که از کدگذار استفاده نمی کند، با SNR برابر SNR برای رسیدن به احتمال خطای بیت یکسان (در این جا SNR) بهره کد نامیده می شود.

در حالت کلی، دو راه متمایز برای طراحی روش مقابله با خطا در یک سیستم مخابراتی دیجیتال وجود دارد: ۱- درخواست تکرار خودکار (ARQ):

در این حالت کد مورد استفاده تنها قادر به تشخیص خطا است. گیرنده با استفاده از آن، در صورت تشخیص خطا در اطلاعات دریافتی، از فرستنده درخواست ارسال مجدد اطلاعات را مینماید. این عمل معمولاً به صورت عکس انجام می شود، یعنی گیرنده در صورت دریافت صحیح اطلاعات با ارسال پیغامی (ACK) فرستنده را از آن با خبر می سازد. فرستنده در صورت عدم دریافت پیغام ACK، اطلاعات مربوطه را مجدداً ارسال می کند.

۲- تصحیح خطا (FEC):

در این حالت کد مورد استفاده علاوه بر تشخیص خطا، توانایی تصحیح آن را نیز دارد. گیرنده اطلاعات دریافتی را به نزدیکترین کلمه کد صحیح دکد می کند. در این صورت دیگر گیرنده پیغامی را به فرستنده ارسال نخواهد کرد.

کدهای کانال به طور عمده به دو دسته کدهای بلوکی و کدهای کانولوشن تقسیمبندی میشوند.

الف- كدهاي بلوكي

کدهای بلوکی بر پایه جبر مدرن و جبر میدان محدود ساخته می شوند. این کدها می توانند هم برای تشخیص و هم برای تصحیح خطا مورد استفاده قرار گیرند. تعدادی از کدهای بلوکی متداول عبار تند از کد همینگ، کد BCH، کد Golay و کد R-S3

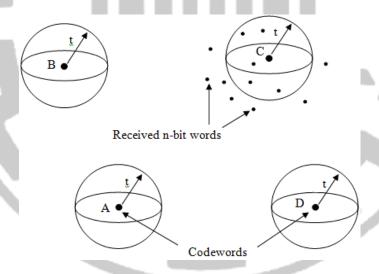
¹ Modern algebra

² Finite element algebra

³ Reed-Solomon codes

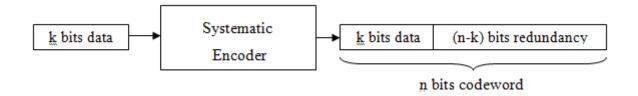
به دست آوردن درک کاملی از نحوه عملکرد کدهای بلوکی نیاز به دانش جبری بالایی دارد. اما به طور کلی می توان کارکرد یک کد بلوکی کد بلوکی را این گونه بیان کرد: کدگذار بلوکی، یک بلوک k بیتی را به عنوان ورودی دریافت و در خروجی یک بلوک n بیتی به عنوان کلمه کد تحویل می دهد. در حالت باینری، بلوک k بیتی، k حالت مختلف خواهد داشت، بنابراین k کلمه کد متفاوت وجود دارد. اما این کلمات کد n بیتی پس از عبور از کانال دچار خطا می شوند و در گیرنده کلمات کد هر یک از k بلوک ممکن می تواند باشد که تنها k کلمه از آنها مجاز خواهد بود. وظیفه کدبردار کانال، پیدا کردن نزدیک کلمه کد مجاز به کلمه کد k بیتی دریافتی است.

توضیح چگونگی انجام این فرآیند نیاز به بیان روابط ریاضی نسبتاً پیچیدهای دارد که در اینجا از آوردن آن خودداری می نماییم. ولی برای به دست آوردن یک در ک شهودی از مسأله، فرض کنید کدبردار از دایره های موجود در شکل (۲) برای انجام عملیات کدبرداری استفاده کند. در شکل (۲)، هر کلمه کد مجاز با یک نقطه نشان داده شده است، که این نقاط توسط دوایری با شعاع t احاطه شده اند. t برابر تعداد خطاهایی است که کد مورد نظر می تواند آن را تصحیح کند. واضح است که هر چه فاصله این نقاط از یکدیگر بیشتر باشد بهتر است، زیرا کد می تواند تعداد خطاهای بیشتری را تصحیح نماید (و یا تشخیص دهد).



شکل (۲): دایرههای کدبرداری در گیرنده

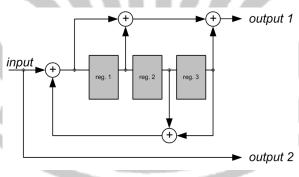
- که بلوکی سیستماتیک: همان گونه که بیان شد، که گذار بلوکی یک بلوک k بیتی در ورودی دریافت می کند و با افزودن (n-k) بیت افزونگی، یک بلوک n بیتی در خروجی تحویل می دهد. در حالت کلی، بلوک n بیتی خروجی می تواند از لحاظ ظاهری شباهتی به بلوک k بیتی وودی نداشته باشد. ولی در برخی کدها، بلوک k بیتی ورودی عیناً در بلوک n بیتی خروجی ظاهر شده و (n-k) بیت افزونگی در ادامه آن می آید (شکل (n)).



شکل (۳): کد گذار سیستماتیک

ب- کدهای کانولوشن

کدهای کانولوشن از پر کاربردترین انواع کدهای مقابله با خطا در سیستم های مخابراتی هستند. این کدها نیز دارای ساختار ریاضی محکم و پیچیدهای هستند و اغلب برای تصحیح خطا در سیستم های بلادرنگ به کار می روند. در این کدها، کل اطلاعات ورودی به صورت یک بلوک واحد در نظر گرفته می شود. با استفاده از یک کد کانولوشن، رشته بیت و رودی به یک شیفت رجیستر k بیت جدید به آن وارد و k بیت کد شده از آن خارج می شود. بنابراین نرخ کد عبارت است از k بیت های کد شده در یک کد کانولوشن نه تنها به k بیت و رودی در آن لحظه و ابسته هستند، بلکه به و رودی های قبلی نیز بستگی دارند. شکل (۳) کانولوشن نه تنها به k بیت و رودی در آن لحظه و ابسته هستند، بلکه به و رودی های قبلی نیز بستگی دارند. شکل (۳) عبار تست از یک کد کانولوشن ساده را نشان می دهد. در این کد گذار، k برابر k و k برابر k است، بنابراین، نرخ کد عبار تست از: $\frac{1}{2}$. یعنی با هر بار شیفت، این کد گذار یک بیت و رودی دریافت و دو بیت خروجی تحویل می دهد. دو بیت خروجی ترکیبی از بیت و رودی و بیت های موجود در خانه های حافظه (و رودی های قبلی) است.



 $\frac{1}{2}$ شکل (۴): یک کد گذار کانولوشن ساده با نرخ

قدرت یک کد کانولوشن در مقابله با خطا بستگی مستقیم به طول حافظه شیفت رجیستر (b) دارد. به عنوان مثال این طول در شکل (۳) برابر ۳ است. هرچه این طول بیشتر باشد، قدرت کد نیز بیشتر خواهد بود. اما افزایش طول حافظه کد گذار موجب افزایش پیچیدگی کدبردار نیز خواهد شد. برای کدبرداری کد کانولوشن راه های متعددی وجود دارد

که از آن میان الگوریتم ویتربی محبوبیت بیشتری دارد. این روش توسط آندرو ویتربی (Andrew Viterbi) در سال ۱۹۶۷ ارایه شد. مزیت عمده کدبردار ویتربی سادگی پیاده سازی آن بر روی مدارات مجتمع است. هر چند ساخت کدبردارهای ویتربی با طول حافظه بزرگ (b>9) از نظر عملی غیرممکن (و یا حداقل بسیار دشوار) است.

بطور کلی، کدهای کانولوشن بهره کدگذاری بالاتری نسبت به کدهای بلوکی دارند (با پیچیدگی مشابه).

۲-۴- طراحی و شبیه سازی

این آزمایش نیاز به طراحی و شبیه سازی پیش از آزمایش ندارد. ولی آشنایی مقدماتی با مفاهیم کدینگ، کانال دیجیتال و BER می تواند مفید باشد.

۳–۴– پر سش ها

(2.1) کد گذاری بررسی توازن در چه حالاتی ممکن است دچار اشتباه شود؟

(2.2) دو کلمه کد از یک کد باینری را در نظر بگیرید. فاصله بین این دو کلمه کد عبارتست از تعداد بیتهایی که این دو کلمه با یکدیگر متفاوت هستند. به عنوان مثال فاصله بین 100110111 و 1001110001 برابر سه است. زیرا این دو کلمه در سه بیت (بیتهای سوم، هفتم و هشتم) با یکدیگر تفاوت دارند. قدرت تشخیص (تعداد خطاهای قابل تصحیح) توسط یک کد، چه ارتباطی با حداقل فاصله بین کلمات آن کد دارد؟

(3.3) کد زیر را در نظر بگیرید. الف) کد مقابل چه نوع کدی است؟

ب) آیا این کد یک کد سیستماتیک است؟

ج) نرخ کد و قابلیت تشخیص و تصحیح خطای آن را به دست آورید.

¹ Viterbi

² VLSI

^۳ به این فاصله، فاصله همینگ (Hamming Distance) نیز گفته می شود.

۵ - دستور کار:

قسمت اول: كدهاى بلوكى

۱-۵) آزمایش ۱

کد تکرار: دراین قسمت یکی از ساده ترین انواع کدهای بلوکی خطی را مورد آزمایش قرار می دهیم. فرض کنید در یک سیستم مخابراتی، هدف ارسال سمبل های \cdot و \cdot باشد. همچنین فرض کنید کانال مورد استفاده یک کانال باینری متقارن (bsc) باشد. بدین ترتیب هر بیت ارسال شده با احتمال مشخص \cdot دچار خطا می شود. یک راه مناسب برای مقابله با این خطا (و کاهش آن) تکرار ارسال است. بدین معنی که فرستنده برای ارسال هر بیت (\cdot یا \cdot ازر ارسال کند. بدین ترتیب، با فرض بدون حافظه بودن کانال در ارسال های متوالی، احتمال خطا به شکل قابل توجهی کاهش می یابد (\cdot یا \cdot (\cdot یا \cdot یا ین عمل که تکرار گفته می شود.

در محیط MATLAB فایل "repetition_code.m" را بنویسید که دو پارامتر تعداد تکرار (m) و نسبت سیگنال به نویز (SNR) را گرفته، به کمک تابع شبیه ساز مدولا تور/دمدلا تور BPSK (نوشته شده در فصل قبل)، ارسال داده به روش BPSK روی کانال AWGN را در حضور کد تکرار شبیه سازی نموده و نرخ خطای بیت را محاسبه کند. در صفحه command تعداد تکرار هر بیت را برابر ۵ انتخاب نمایید. آزمایش را در مقادیر مناسب SNR انجام داده و نتیجه حاصل را مشاهده و در قالب یک منحنی مناسب نرخ خطای بیت بر حسب SNR ذخیره و در گزارش خود ثبت کنید. (R.2)

بار دیگر m-file فوق را اجرا نموده واین بار تعداد تکرار هر بیت را برابر ۱ انتخاب کنید. به عبارت دیگر رشته بیت ورودی عیناً بر روی کانال ارسال می شود. در این صورت نتیجه بدست آمده برای حالت بدون کدگذاری خواهد بود. شکل مورد نظر را ذخیره و از آن مقایسه کارایی این کد استفاده نمایید. (R.3) بهره کدینگ تکرار را در حالت های مختلف آزمایش شده بدست آورید. (R.4)

۲–۵– آزماش ۲

کد همینگ: کد همینگ یکی دیگر از کدهای معروف بلوکی است. این کد از جمله کدهای سیستماتیک میباشد. کد همینگ توانایی تشخیص حداکثر ۲ بیت خطا و تصحیح ۱ بیت خطا را در هر کلمه کد دارد. به همین دلیل به آن کد SECDED² می گویند.

با استفاده از ابزارهای MATLAB و توابه از پیش آماده آن یک واسط گرافیکی (GUI) با تنظیمات زیر ایجاد کنید:

۱- امکاناتی برای تنظیم نوع کدینگ مورد نیاز شامل کد همینگ یا کد RS یا ... ، که در صورت نیاز به استفاده از چند کد بصورت موازی و همزمان، می توانید چند کد را با هم انتخاب کنید. توجه کنید که

_

¹ Repitition code

² Single Error Correction-Double Error Detection

در کنار قسمت انتخاب برای هر کد، دکمه ای وجود دارد که تنظیمات مربوط به آن کد را می توانید در آن قسمت وارد کنید. (برای حالت بدون کد پارامتر خاصی وجود ندارد. واسط گرافیکی برای کد تکرار پارامتر تعداد تکرار (k) و برای کد همینگ دو پارامتر p و برای کد کانولوشن دو پارامتر p و دو ماتریس طولهای مقید و ضرائب را به شکل مناسب دریافت می کند.)

- ۲- دو فیلد برای گرفتن مقدار پایین و بالای SNR مورد نیاز برای ارسال روی کانال AWGN، که می توانید بر حسب dB مقادیر را وارد کنید.
- ۳- دکمه Run که باید بعد از انجام همه تنظیمات فشار داده شود تا شبیه سازی اجرا شود. بعد از اتمام شبیه سازی که با توجه به تعداد کدهای انتخابی و محدوده ی SNR داده شده، مدتی (شاید طولانی) طول خواهد کشید و منحنی احتمال خطا بر حسب SNR رسم خواهد شد.

فایل GUI تهیه شده را به ضمیمه گزارش خود تحویل دهید. (R.5)

در قسمت تنظیم یارامتر های کد همینگ ، در ابتدا یک کد همینگ (7,4) را انتخاب کنید.

با ترسیم منحنی BER کارایی آن را در مقابله با خطا در مقایسه با حالت بدون کدینگ مقایسه کرده و نتایج را ثبت نمایید.(R.6)

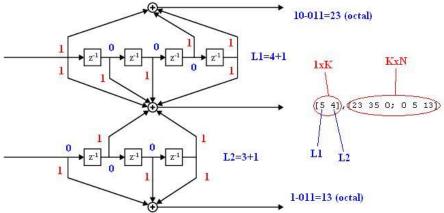
با تغییر پارامتر های کد همینگ ، بند قبلی را به ازای سه مقدار مختلف از این پارامترها تکرار نموده نتایج را در گزارش خود منعکس نمایید. برداشت خود را از نتایج بدست آمده بیان کنید. (R.7) بهره کد را بدست آورید. (R.8)

توجه: در انتخاب مقادیر پارامترهای کد همینگ دقت شود به دلیل ساختار ریاضی کد شرایط زیر باید لحاظ شود: $\begin{cases} n=2^m-1 \\ k=2^m-1-m \end{cases}$

قسمت دوم: کدهای کانولوشن

۳-۵- آزمایش ۳

کد کانولوشن: کدهای کانولوشن، کد هایی هستند که کلمات کد خود در خروجی را با استفاده از جمع در مبنای ۲ شیفت یافته های زمانی داده ورودی بدست می آورند. به شکل (۵) که برای نمونه از نرم افزار MATLAB برداشته شده نگاه کنید.



n=3 و k=2 هکل (۵): یک نمونه کد کانولوشن با

شکل 0 یک نمونه کد کانولوشن را نشان می دهد. همان طور که ملاحظه می کنید دو ردیف حافظه وجود دارد، یعنی برای هر ورودی یک خط حافظه، به همین دلیل k=2 می باشد. پس k در کد های کانولوشن نشان دهنده تعداد ورودی است. هر خط ورودی می تواند چند حافظه داشته باشد، مثلا در مثال بالا خط یک ℓ حافظه و خط دو ℓ حافظه دارد. اما برای استفاده از دستورات MATLAB برای کد کانولوشن باید از طول مقید کد استفاده کنیم. طول مقید کد ℓ به ترتیب برابر ℓ و یکی بیشتر از تعداد حافظهها گفته می شود. در مثال بالا ℓ و ℓ طول های مقید خط اول و دوم کد به ترتیب برابر ℓ و ℓ می باشند. برای استفاده از محیط گرافیکی ایجاد شده برای کدینگ باید پارامتر های ℓ و مشخصات شیر ℓ های گرفته شده در کد به برنامه داده شود. (به شکل ℓ نگاه کنید)

فرمت استفاده شده در GUI برای دریافت اطلاعات شیر هابه صورت نشان داده شده در شکل ۵ و ۶ باشد.

convolutional			
Convolutional Code :	N:	3	
Save	K:	2	
[5 4]	[23 35 0	; 0 5 13]	

شکل (۶): محیط گرافیکی برای دریافت اطلاعات کد کانولوشن

با توجه به خط اول خروجی و خط اول حافظه مشاهده می کنید که اگر در مکانهایی که شیر قرار دارند یک و جاهایی که شیر قرار ندارد صفر قرار بدهیم، برای خط اول خروجی از ردیف حافظه اول عدد 77 در مبنای 17 بدست می آید. به همین ترتیب برای بقیه خطوط خروجی و خطوط حافظه عمل می کنیم. پس واضح است که ابعاد ماتریس های ورودی بصورت 17 و 17 می باشد. مانند مثال بالا که در آن ابعاد به صورت 17 و 17 است.

اکنون به پررسی کارایی این کدها در مقابله با خطا در کانال می پردازیم:

- در محیط گرافیکی آزمایش قبل (GUI)، کد کانولوشن را انتخاب و پارامترهای آن را همان پارامترهای پیش فرض قرار دهید.
- با ترسیم منحنی BER کارایی این کد در مقابله با خطا و در مقایسه با حالت بدون کدینگ مشاهده کرده و نتایج را ثبت کنید. (R.13)
- با تغییر طول مقید یکی از شاخه های ورودی، یک کد جدید (دلخواه) طراحی و بند فوق را تکرار و نتایج را با یکدیگر مقایسه کنید. تأثیر طول مقید در قدرت کد چیست؟ برداشت شما از این نتایج چیست؟ (R.14)
- یک کد کانولوشن طراحی کنید که ریت آن برابر یکی از کدهای همینگ مورد استفاده در آزمایش ۲ باشد. با ترسیم منحنی BER ، قدرت این دو کد را با یکدیگر مقایسه نمایید. (R.15)

بهره کد چقدر است؟ (R.16)

¹ Constraint Length

² Tar