# Géométrie affine et euclidienne

## Table des matières

1.	Géométrie affine.	1
	1.1. Espaces affines · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	1
	1.2. Sous-espaces affines.	2
	1.3. Sous-espaces affines engendrés par une partie. · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	3
	1.4. Parallélisme.	3
2.	Barycentres	4

## 1. Géométrie affine.

### 1.1. Espaces affines

**Définition 1.1.** Soit E un espace vectoriel. Un ensemble (non vide) E est un *espace affine* s'il existe une application  $\theta: \mathcal{E}x\mathcal{E} \to E$ ;  $(A,B) \mapsto \overrightarrow{AB}$  telle que :

- (1) Pour tout  $A \in \mathcal{E}$  fixé, l'application  $\theta_A : \mathcal{E} \to E$ ;  $B \mapsto \overrightarrow{AB}$  est bijective.
- (2) Pour tout  $A, B, C \in \mathcal{E}$ , on a  $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$  (relation de Chasles).

#### Remarques 1.2.

- (1) Les elements de  $\mathcal{E}$  sont les points.
- (2) La dimension de  $\mathcal{E}$  est celle de E.
- (3) L'espace vectoriel E est appelé la direction de E, on dit aussi que E est dirigé par E. On notera (E, E).

**Exemple 1.3.** Tout espace vectoriel *E* admet une structure naturelle d'espace affine.

Soit  $\theta: ExE \to E$ ;  $(u, v) \mapsto v - u$ . On vérifie les deux conditions de la définition d'un espace affine.

- 1. Soit  $u \in \mathcal{E}$ . L'application  $\theta_u : \mathcal{E} \to \mathcal{E}$ ;  $v \mapsto v u$  est bijective car la réciproque existe :  $v \mapsto v + u$
- 2.  $\overrightarrow{uv} + \overrightarrow{vw} = v u + w v = w u = \overrightarrow{uw}$ .

**Exercice 1.** Soit  $f: E \to E'$ ,  $g: E' \to E$  telle que  $f \circ g = \mathrm{id}_{E'}$ ,  $g \circ f = \mathrm{id}_E$  alors f et g sont bijectives.

Remarque 1.4. La relation de Chasles donne

- (1)  $\overrightarrow{AA} + \overrightarrow{AA} = \overrightarrow{AA}$  donc  $\overrightarrow{AA} = 0$
- (2)  $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BA} = \overrightarrow{AA} = 0$  donc  $\overrightarrow{AB} = -\overrightarrow{AB}$ .

**Proposition 1.5** (règle du parallélogramme). Soit  $A, A', B, B' \in \mathcal{E}$ .

$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{A'B'} \Leftrightarrow \overrightarrow{AA'} = \overrightarrow{BB'}$$

Démonstration.

$$\Rightarrow \overrightarrow{AA'} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BA'} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BB'} + \overrightarrow{B'A'} = \overrightarrow{AB} - \overrightarrow{A'B'} + \overrightarrow{BB'} = \overrightarrow{BB'}$$

$$\Leftarrow \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{AB'} + \overrightarrow{B'B} = \overrightarrow{AA'} + \overrightarrow{A'B'} + \overrightarrow{B'B} = \overrightarrow{AA'} + \overrightarrow{A'B'} - \overrightarrow{BB'} = \overrightarrow{A'B'}.$$

**Définition 1.6.** Soit  $A, A', B, B' \in \mathcal{E}$ . On dit que ABB'A' forme un parallélogramme s'ils vérifient la règle du parallélogramme.

**Proposition 1.7.** Soit  $A \in \mathcal{E}$ ,  $u \in E$ . Il existe un unique  $B \in \mathcal{E}$  tel que  $\overrightarrow{AB} = u$ .

*Démonstration.*  $\theta_A$  est bijective.

**Notation 1.8.** On pourra noter B = A + u.

## 1.2. Sous-espaces affines.

**Définition 1.9.** Soit  $(\mathcal{E}, E)$ ,  $\mathcal{F} \subset \mathcal{E}$ . On dit que  $\mathcal{F}$  est un sous-espace affine de  $\mathcal{E}$  s'il existe  $A \in \mathcal{F}$  tel que  $\theta_A(\mathcal{F})$  est un sous-espace vectoriel de E.

**Proposition 1.10.** Si  $\mathcal{F} \subset \mathcal{E}$  est un sous espace affine dirigé par F alors

$$\forall B \in \mathcal{F}, \theta_B(\mathcal{F}) = F.$$

*Démonstration.* Il existe  $A \in \mathcal{F}$  tel que  $\theta_A(\mathcal{F}) = F$ . On veut montrer que  $\theta_A(\mathcal{F}) = \theta_B(\mathcal{F})$ .

- (1) Soit  $u \in \theta_A(\mathcal{F})$ . On montre que  $u \in \theta_B(\mathcal{F})$ . Comme  $\theta_B$  est bijective, on peut trouver  $N \in \mathcal{E}$  tel que  $\overrightarrow{BN} = u$ . Or  $\overrightarrow{AN} - \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{BN} \in \theta_A(\mathcal{F})$ . Ainsi,  $N \in \mathcal{F}$  et  $u = \overrightarrow{BN} \in \theta_B(\mathcal{F})$
- (2) On montre  $\theta_B(\mathcal{F}) \subset \theta_A(\mathcal{F})$ . Soit  $u \in \theta_B(\mathcal{F})$  alors  $u = \overrightarrow{BM}$  avec  $M \in \mathcal{F}$ . Par la relation de Chasles,  $u = \overrightarrow{BM} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AM} \in \theta_A(\mathcal{F})$  donc  $u \in \theta_A(\mathcal{F})$ .

**Proposition 1.11.** Soit  $A \in \mathcal{E}$  et  $F \subset E$  un sous-espace vectoriel. Il existe un unique sous-espace affine  $\mathcal{F} \subset \mathcal{E}$  qui passe par A et dirigé par F.

 $\begin{array}{l} \textit{D\'{e}monstration.} \ \mathcal{F} = \{A + u \mid u \in F\} = \Big\{ M \in \mathcal{E} \mid \overrightarrow{AM} \in F \Big\}. \ \text{Soit} \ B \in \mathcal{F}, \\ \text{on pose} \ \theta_A : \mathcal{F} \to F \ ; \ M \mapsto \overrightarrow{BM}. \end{array}$ 

- (1) Puisque  $B \in \mathcal{F}$ ,  $\theta_A(B) = \overrightarrow{AB} = u \in F$ .
- (2) Soit  $u, v, w \in \mathcal{F}$ , alors  $u, v, w \in \mathcal{E}$  or puisque  $\mathcal{E}$  est un sous-espace affine, u, v, w verifient la relation de chasles. Ainsi, F est bien un sous-espace affine de direction F.
- (3) De plus,  $A + 0 = A \in \mathcal{F}$  donc  $\mathcal{F}$  passe par A.

**Proposition 1.12.** Soit  $f: E \to F$  une application linéaire entre deux espaces vectoriels. Si  $v \in f(E)$  alors  $f^{-1}(v)$  est un sous-espace affine de E dirigé par  $\ker(f) = f^{-1}(0) = \{u \in E \mid f(u) = 0\}$ .

Démonstration. Soit  $u \in f^{-1}(v)$ . On montre que  $w \in f^{-1}(v) \Leftrightarrow \theta(u,w) \in \ker f$ . En effet,  $w \in f^{-1}(v) \Leftrightarrow f(w) = v \Leftrightarrow f(w = f(u))$ 

$$\Leftrightarrow f(w - u) = 0$$
  
 
$$\Leftrightarrow w - u \in \ker(f) \Leftrightarrow \theta(u, w) \in \ker(f)$$

#### Remarque 1.13.

- (1) Un sous espace affine de dimension 0 est constitué d'un seul point.
- (2) Un sous-espace affine de dimension 1 est une droite.
- (3) un sous-espace affune de dimension 2 est un plan

**Exemple 1.14.** Dans  $\mathbb{R}^n$ , les solutions d'une équation  $\sum_{i=1}^n a_i x_i = b$  forment un sous-espace affine de  $\mathbb{R}^n$  dirigé par l'espace vectoriel  $\{\sum a_i x_i = 0\}: f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ 

**Proposition 1.15.** Les sous-espaces affines de E sont de la forme  $G+v_0$  où  $G\subset E$  est un sous-espace vectoriel et  $v_0\in E$ .

Démonstration. exercice.

**Proposition 1.16.** Un sous-espace affine E est un sous-espace vectoriel si et seulement il contient 0.

*Démonstration.* En effet supposons que  $\mathcal{G}$  ⊂ E soit un sous-espace affine contenant 0. Soit G la direction de  $\mathcal{G}$ . Alors  $\mathcal{G}$  = G + 0 = G est un sev de E.

### 1.3. Sous-espaces affines engendrés par une partie.

Soit  $(\mathcal{E}, E)$  un espace affine, S une partie non-vide de  $\mathcal{E}$ .

**Notation 1.17.**  $\langle S \rangle$  est l'intersection de tout les sous-espaces affines de  $\mathcal{E}$  contenant S

**Proposition 1.18.** Soit  $(\mathcal{F}_{\alpha})_{\alpha \in I}$  une famille de sous-espace affines de  $\mathcal{E}$  tel que  $\bigcap_{\alpha \in I} F_{\alpha} \neq \emptyset$ .  $\bigcap F_{\alpha}$  est un sous-espace affine de  $\mathcal{E}$ .

 $D\'{e}monstration$ . Soit  $A \in \bigcap_{\alpha \in I} F_\alpha =: \mathcal{F}$ . Soit  $F_\alpha := \theta_A(F_\alpha)$ . Alors  $F_\alpha$  est un sous-espace vectoriel de E. Montrons  $F := \bigcap_{\alpha \in I} F_\alpha = \theta_A(\mathcal{F})$ . Donc F est un sous-espace vectoriel de E Montrons  $\theta_A(F) = \bigcap_{\alpha \in I} \theta_A(F_\alpha) \subset \mathscr{C}$  facile »

 $\supset$  Soit  $v \in \bigcap_{\alpha \in I} \theta_A(F_\alpha)$  Par surjéctivité de  $\theta_A$ , on peut trouver  $B \in \mathcal{E}$  tel que  $\overrightarrow{AB} = v$ . Pour chaque  $\alpha \in I$ , on a  $v \in \theta_A(\mathcal{F}_\alpha)$  donc

$$v = \overrightarrow{AM_{\alpha}}, M_{\alpha} \in F_{\alpha} \Rightarrow B = M_{\alpha} \in \mathcal{F}_{\alpha} \forall \alpha \Leftrightarrow B \in \bigcap_{\alpha \in I} \mathcal{F}_{\alpha}$$

**Exemple 1.19.** Soit  $\{A_1,...,A_k\}$  une partie de  $\mathcal{E}$  Alors  $\langle A_0,...,A_k \rangle$  est le sous-espace affine  $A_0 + \langle \overrightarrow{A_0A_1},...,\overrightarrow{A_0A_k} \rangle$ .

 $\begin{aligned} &\operatorname{Montrons}\left\langle A_{0},...,A_{k}\right\rangle =A_{0}+\left\langle \overrightarrow{A_{0}A_{1}},...,\overrightarrow{A_{0}A_{k}}\right\rangle . \operatorname{Soit}\left(\mathcal{F},F\right) \operatorname{une} \operatorname{sous-espace} \operatorname{affine} \operatorname{de}\mathcal{E} \operatorname{qui} \operatorname{contient}\\ &A_{0},...,A_{k}, \ \operatorname{alors}\ A_{0}\in\mathcal{F}. \ \operatorname{Donc}\ \overrightarrow{A_{0}A_{1}},\overrightarrow{A_{0}A_{k}}\right)\in F \ \operatorname{et}\ A_{0}+\left\langle \overrightarrow{A_{0}A_{1}},...,\overrightarrow{A_{0}A_{k}}\right\rangle \subset \mathcal{F}. \ \operatorname{De}\ \operatorname{plus}A_{0}+\left\langle \overrightarrow{A_{0}A_{1}},...,\overrightarrow{A_{0}A_{k}}\right\rangle \operatorname{est} \operatorname{un} \operatorname{sous-espace} \operatorname{affine} \operatorname{qui} \operatorname{contient}\ A_{0},A_{1}=A_{0}+\overrightarrow{A_{0}A_{1}},...,a_{k}=A_{0}+\overrightarrow{A_{0}A_{k}}. \end{aligned}$   $\operatorname{Ainsi},\left\langle A_{0},...A_{k}\right\rangle \subset A_{0}+\left\langle \overrightarrow{A_{0}A_{1}},...,\overrightarrow{A_{0}A_{k}}\right\rangle . \end{aligned}$ 

**Remarque 1.20.** On a dim  $\langle A_0, ..., A_k \rangle \leq k$ .

**Définition 1.21.** Soit  $\{A_1,...,A_k\}$  une partie de  $\mathcal{E}$ . On dit que ma famille est *affinement indépendante* si  $\langle A_0,...A_k\rangle$  est de dimension k. Si  $\mathcal{E}=\langle A_0,...A_k\rangle$  et $\{A_1,...,A_k\}$  est affinement indépendant, on dit que  $\{A_1,...,A_k\}$  est un *repère affine* de  $\mathcal{E}$ .

Exemple 1.22. Un repère affine d'une droite est constitué de 2 points.

#### Notation 1.23.

- (1)  $\langle A, B \rangle$ ,  $A \neq B$  désigne la droite passant par A et B. On la note aussi AB.
- (2) [AB] désigne le segment défini par  $[AB] := [M \in \mathcal{E} \mid \overrightarrow{AM} = \lambda \overrightarrow{AB}, \lambda \in [0, 1]]$

#### 1.4. Parallélisme.

**Définition 1.24.** Soit  $\mathcal{F}$ ,  $\mathcal{G}$  deux sous-espaces affines. On dit que  $\mathcal{F}$  et  $\mathcal{G}$  sont parallèles s'ils ont la même direction. On note  $F \not\parallel G$ .

Remarque 1.25. Une droit n'est pas parallèle à un plan.

**Proposition 1.26.** Soit E, F deux espaces vectoriels,  $f : E \to F$  une application linéaire. Alors  $\forall v, w \in f(E)$ , on a  $f^{-1}(v) /\!\!/ f^{-1}(w)$  car ils sont dirigés par  $\ker(f)$ .

### **Proposition 1.27.** Si $F /\!\!/ G$ et $F \cap G \neq \emptyset$ , F = G

*Démonstration.* Soit  $A \in F \cap G$ . Alors  $\mathcal{F} = A + F$ ,  $\mathcal{G} = A + G$  mais F = G donc  $\mathcal{F} = \mathcal{G}$ . 

**Proposition 1.28.** Par tout point de A d'un espace affine, il passe une unique droite D' parallèle à une droite donnée

*Démonstration.*  $D' = A_{point} + D_{direction}$ 

**Proposition 1.29.** Soit  $(\mathcal{F}, F)$ ,  $(\mathcal{G}, G)$  deux sous-espaces affines de  $(\mathcal{E}, E)$ . On suppose F + G =E. Alors tout sous-espace affine parallèle à  $\mathcal{F}$  rencontre  $\mathcal{G}$ .

Démonstration. Soit  $\mathcal{H}$  un sous-espace affine de  $\mathcal{E}$  parralèle à  $\mathcal{F}$ . Montrons que  $H \cap G \neq \emptyset$ . Soit  $A \in \mathcal{F}$  $\mathcal{H}, B \in \mathcal{G}$ . On peut écrire  $\overrightarrow{AB} = u + v$  avec  $u \in F, v \in G$ . On pose  $\theta_A : \mathcal{H} \to H, \theta_B : \mathcal{G} \to G$  et on a  $\theta_A(\mathcal{H}) = H$  et  $\theta_B(\mathcal{G}) = G$ . On peut écrire  $u = \overrightarrow{AC}, C \in \mathcal{H}, v = \overrightarrow{DB}, D \in \mathcal{G}$ . On a  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{DB} = \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{CD} + \overrightarrow{DB} + \overrightarrow{DC} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{DC} \Leftrightarrow \overrightarrow{DC} = 0 \Leftrightarrow D = C \in \mathcal{H} \cap \mathcal{G}$ .

Corollaire 1.30. Dans un plan affine  $(\mathcal{E}, E)$  deux droites distinctes non parallèles se rencontrent en un seul point.

#### Démonstration.

unicité : Si D, D' se coupent en deux points  $A \neq B$  alors  $D = \langle A, B \rangle, D' = \langle A, B \rangle$  donc D = D'.  $D \cap D' \neq \emptyset$ . D est dirigée par  $\langle u \rangle$ , D' est dirigée par  $\langle v \rangle$ .  $\langle u \rangle \neq \langle v \rangle \Rightarrow \{u, v\}$  est linéairement indépendent de par  $\langle v \rangle$ . dante. DOnc  $\langle u \rangle + \langle v \rangle$  est de dimension 2. Or E est aussi de dimension 2 Par conséquent,  $\langle u \rangle + \langle v \rangle =$ *E* par la proposition on a  $D \cap D' \neq \emptyset$ .

## 2. Barycentres

**Définition 2.1.**  $(\mathcal{E}, E)$  un espace affine. On appelle système de points pondérés un ensemble  $(A_1,\alpha_1),...,(A_r,\alpha_r),\alpha_1,...,\alpha_r \in \mathbb{R}.$ 

**Lemme 2.2.** On suppose  $\sum_{j=1}^{r} \alpha_j = 1$ . Alors il existe un unique  $A \in \mathcal{E}$  tel que  $\sum \alpha_j \overrightarrow{AA_j} = 0$ .

Remarque 2.3. On pourrait parler d'existence d'un milieu.

#### Exemple 2.4.

- 1. Soit  $(A_1), ..., (A_2), \alpha_1 = \alpha_2 = \frac{1}{2}$ . Alors A est le milieu de  $A_1A_2$   $\frac{1}{2}\overrightarrow{AA_1} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AA_2} = 0$ . 2.  $A_1, A_2, A_3, \alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = \frac{1}{3}$ . On obtient le centre de gravité d'un triangle