Instituto de Matemática, Estatística e Computação Científica IMECC – Unicamp MS211 – Cálculo numérico – Turma J

Patrick dos Santos Simonário | spatrick@unicamp.br Luis Pedro Lombardi Junior | l164149@dac.unicamp.br

Projeto P1

O projeto referente aos tópicos da primeira avaliação do curso será feito da seguinte maneira: escolhidos os grupos com no máximo 3 integrantes – exceto um único grupo com 4 integrantes –, serão sorteados a cada grupo um conjunto com três de tópicos, um de cada capítulo, para que os integrantes escrevam as rotinas em *Octave* e resolvam problema do tópico em questão. Cada grupo fará um trabalho por capítulo estudado, de acordo com o sorteio. O ideal seria que os participantes testassem os programas feitos com os resultados já encontrados e resolvidos nas listas de exercícios. A data de entrega e avaliação dos projetos será dia 26/09/2019.

A nota final do Trabalho 1 é distribuída da seguinte forma

$$N_{P1} = 0.3T_1 + 0.3T_2 + 0.4T_3$$

na qual T_1 , T_2 e T_3 são os tópicos referentes aos capítulos 2, 3 e 5, respectivamente. Relembrando o que foi dito no início do curso, a nota deste projeto/trabalho corresponde a 20 % da nota da P_1 .

Os tópicos a serem sorteados são os seguintes:

Capítulo 2. Zeros reais de funções reais:

- Método da bissecção;
- (2) Método da posição falsa;
- (3) Método de Newton;
- (4) Método da secante.

Para qualquer f(x) contínua e com um único zero no intervalo I = [a, b], escreva uma rotina para encontrar o zero desta função, com uma precisão ε pré-determinada.

Capítulo 3. Sistemas de equações lineares:

- (1) Fatoração LU;
- (2) Método de Gauss-Jacobi;
- (3) Método de Gauss-Seidel:

Dado um sistema de equações lineares do tipo Ax = b, encontre, para o Item (1), as matrizes LU da matriz dos coeficientes $A_{n \times n}$. Resolva o sistema Ly = b e depois Ux = b, para encontrar a solução do sistema.

Para os itens (2) e (3), dado um sistema de equações e para uma precisão ε pré-estabelecida, encontre a solução aproximada do sistema, \bar{x} , pelos métodos de Gauss-Jacobi ou Gauss-Seidel – dependendo do sorteio do tópico –. Para cada um dos métodos, também deve ser implementado um critério de convergência.

Capítulo 5. Interpolação:

(1) Forma de Newton

Dado um conjunto de pontos 5 pontos $(x_0; f(x_0)), (x_1; f(x_1)), (x_2; f(x_2)), \ldots, (x_n; f(x_n)),$ encontre o polinômio $p_4(x)$ que interpola $f(x_i)$ em todos os x_i . Primeiramente, é preciso montar o operador diferenças divididas e a forma de Newton para encontrar $p_4(x)$.