|  |
| --- |
| grado en ingeniería multimedia |
| Control remoto de realidad aumentada gracias a un robot |
| Propuesta de TFG 2015-2016 |
|  |
| **Miguel Soriano Sanz** |
| **26/10/2015** |

|  |
| --- |
|  |

# Descripción

Control remoto de un modelo en realidad aumentada. El control se realizará gracias a un mando (mando inalámbrico, teléfono móvil, teclado) que dirigirá un robot con una cámara instalada. Por la salida de esta cámara se verá el modelo de realidad aumentada. El robot deberá llevar sensores que le permitan recoger datos por el entorno que serán utilizados en la animación de la realidad aumentada.

# Objetivos

* Construir un mini robot con ruedas y sensores.
* Desarrollar un mando o aplicación móvil para controlar al robot.
* Diseñar un modelo para aplicarlo a la realidad aumentada.
* Conseguir interactuar con la realidad aumentada a través del mando y los sensores.