# **HOMEWORK3**

- LAB1: DISTANCE D

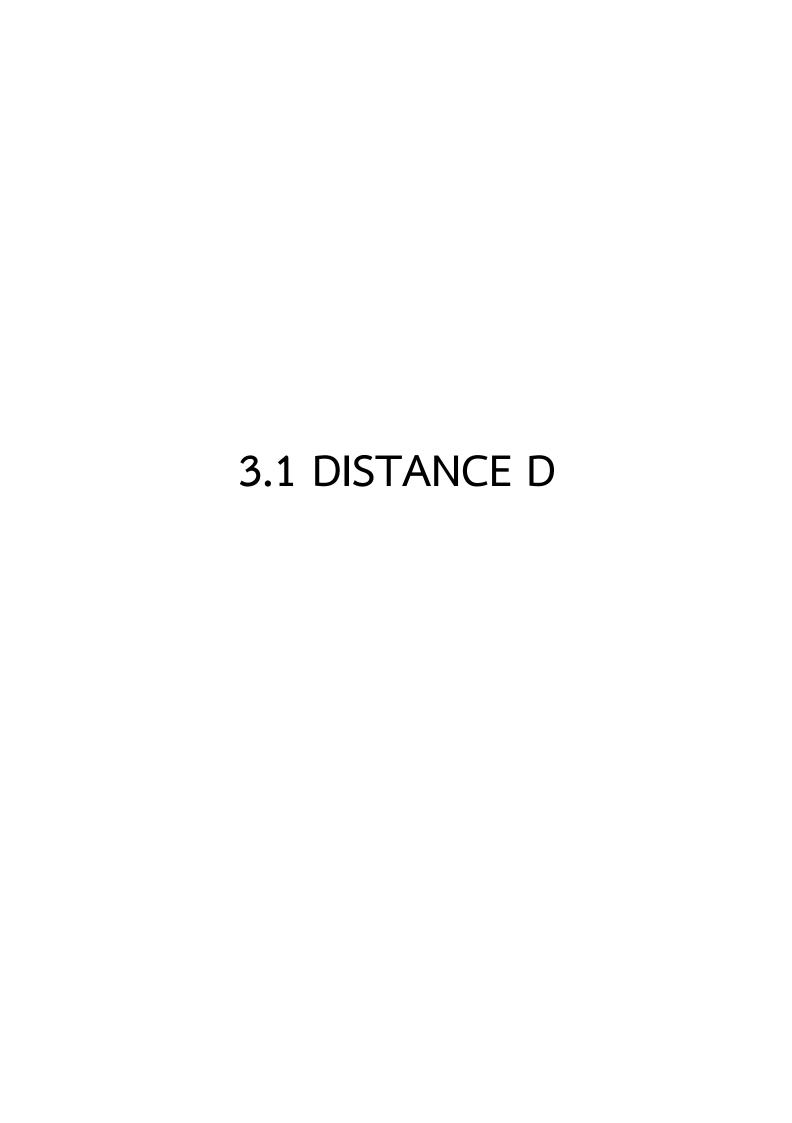
- LAB2: SUPER COUNTER

- LAB3: TRAFFIC LIGHT

# จัดทำโดย

นายธนกฤต	จาดทอง	63070501208
นายลัทธพล	ปิยะสุข	63070501216
นางสาวฉันท์สินี	เมืองหนู	63070501221

INC251 ภาคการศึกษาที่ 2/2564 อ.สมชัย ตรีรัตนจารุ

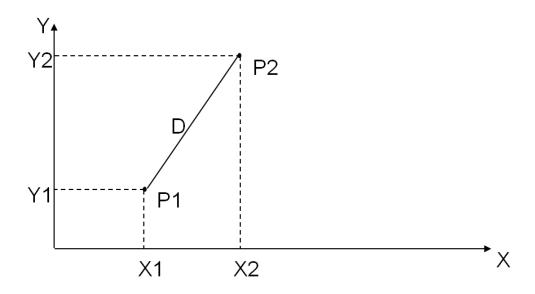


### Homework 3

Write the program for howork3. then, achieve the project name as: HW3\_group Axx and report. Please send to email: inc251.2a@gmail.com

### 3.1 Distance D

Write the IEC standard program according to the job descriptions as state below.



Calculating the distance D between two points and create HMI (WINCC) that can change parameters (X1,X2,Y1 and Y2) and show the Distance D

Remark: Using m for memory register and create symbol for all parameters.

# Symbol:

Symbol /		dress	Data t	type
3.1distanceD	FC	1	FC	1
3.2super counter	FB	2	FB	2
3.3traffic light	FC	2	FC	2
auto/manual button	I	124.0	BOOL	
counter1	FB	3	FB	3
counter2	FB	4	FB	4
cvcount	MD	70	DINT	
Distance	MD	60	REAL	
GREEN1	Q	124.2	BOOL	
GREEN2	Q	124.5	BOOL	
i125.0	I	124.7	BOOL	
mode	Q	125.0	BOOL	
Power Start	I	124.2	BOOL	
RED1	Q	124.0	BOOL	
RED2	Q	124.3	BOOL	
reset	I	125.1	BOOL	
sigma_XY	MD	56	REAL	
step button	I	124.1	BOOL	
supercount	FB	1	FB	1
X	М	20.0	BOOL	
X_dif	MD	28	REAL	
X_sqr	MD	32	REAL	
X1	MD	20	REAL	
X2	MD	24	REAL	
Xd	MW	22	INT	
Y_dif	MD	48	REAL	
Y_sqr	MD	52	REAL	
Y1	MD	40	REAL	
Y2	MD	44	REAL	
YELLOW1	Q	124.1	BOOL	
YELLOW2	Q	124.4	BOOL	

**ตารางที่ 1:** สัญลักษณ์ที่ใช้ในการเขียนโปรแกรม S7-300 ทั้งหมด (สำหรับโปรแกรม Distance D เฉพาะที่ไฮไลต์)

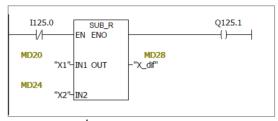
# Program:

โปรแกรม Distance D เป็นโปรแกรมที่สร้างขึ้นมาเพื่อคำนวณระยะทางระหว่างจุด 2 จุด (D) ซึ่ง การที่เราจะสามารถหาระยะทางระหว่างจุด 2 จุดได้นั้น เราจะต้องรู้พิกัดของจุดทั้งสอง โดยกำหนดให้จุดแรก เป็นจุด P1(X1, Y1) และจุดที่สองเป็นจุด P2(X2, Y2) หลังจากนั้นก็คำนวณหาระยะทางซึ่งเป็นเส้นตรงระหว่าง จุด P1 และ P2 โดยใช้สมการทางคณิตศาสตร์ ดังนี้

$$D = \sqrt{(X_1 - X_2)^2 + (Y_1 - Y_2)^2}$$

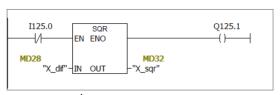
ในที่นี้เราได้ออกแบบโปรแกรมโดยแบ่งขั้นตอนการคำนวณเป็น 6 step ดังนี้

1. หาระยะทางตามแนวนอน (X\_dif =  $X_1$ - $X_2$ ) โดยใช้คำสั่ง SUB\_R ดังรูปที่ 1



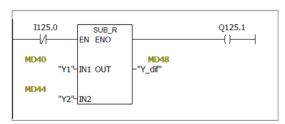
รูปที่ 1: Network1 -> (X<sub>1</sub> -X<sub>2</sub>)

2. หาค่าของ X\_sqr =  $(X_1-X_2)^2$  โดยใช้ค่าของ X\_dif จากขั้นตอนที่ 1 มาคำนวณโดยใช้คำสั่ง SQR ดังรูปที่ 2



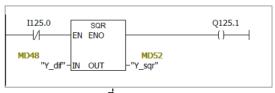
รูปที่ **2:** Network2 -> (X<sub>1</sub>-X<sub>2</sub>)<sup>2</sup>

3. หาระยะทางตามแนวตั้ง (Y\_dif = Y<sub>1</sub>-Y<sub>2</sub>) โดยใช้คำสั่ง SUB\_R ดังรูปที่ 3



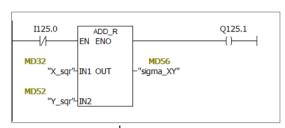
รูปที่ 3: Network3 -> (Y<sub>1</sub> -Y<sub>2</sub>)

4. หาค่าของ Y\_sqr =  $(Y_1-Y_2)^2$  โดยใช้ค่าของ Y\_dif จากขั้นตอนที่ 3 มาคำนวณ โดยใช้คำสั่ง SQR ดังรูปที่ 4



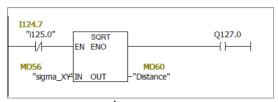
รูปที่ 4: Network4

5. หาค่าของ sigma\_XY =  $(X_1-X_2)^2 + (Y_1-Y_2)^2$  โดยใช้ค่า X\_sqr จากขั้นตอนที่ 2 และค่า Y\_sqr จากขั้นตอนที่ 4 มาคำนวณ โดยใช้คำสั่ง ADD\_R ก็จะได้กำลังสองของความยาวเส้น-เฉียงที่เชื่อมระหว่างสองจุด ซึ่งเขียน LADDER ได้ดังรูปที่ 5



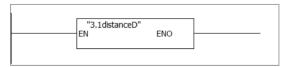
**รูปที่ 5:** Network5

หารากที่สองของผลบวกที่ได้จากขั้นตอนที่ 5 ซึ่งผลลัพธ์ที่ได้ คือ ระยะทางระหว่างจุดสองจุด
 (ความยาวของเส้นตรงที่เชื่อมระหว่างสองจุด) โดยขั้นตอนนี้เราจะใช้คำสั่ง SQRT ดังรูปที่ 6



รูปที่ **6:** Network6

โดยการทำงานทั้งหมดของโปรแกรมคำนวณหาระยะทางระหว่างจุดสองจุดนี้ เราได้เขียนโปรแกรมไว้ ใน FC1 และเรียกใช้งานผ่าน OB1 ดังรูปที่ 7



รูปที่ 7: เรียกใช้ FC1 บน OB1

# HMI (WinCC):

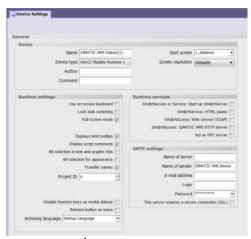
### 1. Tags:



ตารางที่ 2: Tags ทั้งหมดที่ใช้ในการเขียน HMI (สำหรับโปรแกรม Distance D เฉพาะที่ไฮไลต์)

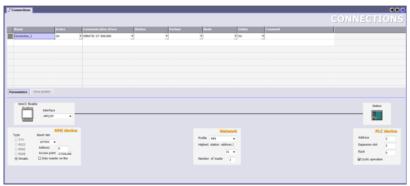
# 2. Setting:

ตั้งค่า resolution ของหน้าจอ



รูปที่ 8: Device Settings

• เลือก protocol ในการสื่อสาร

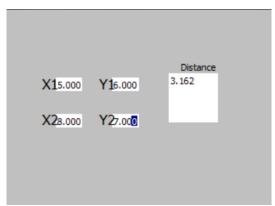


รูปที่ 9: Communication 🗕 Connections

### 3. HMI screens:

โปรแกรม Distance D ที่เราออกแบบ สามารถคำนวณระยะทางระหว่างจุด 2 จุด และแสดงค่า ออกมาที่ช่อง Distance ดังรูปที่ 10 ได้ โดยการที่ผู้ใช้กรอกพิกัดของจุดทั้งสอง นั่นคือ จุด P1(X1, Y1) และจุด P2(X2, Y2)

จากตัวอย่าง HMI screens รูปที่ 10 ผู้ใช้ต้องการหาระยะทางระหว่างจุด P1(5,6) และ P2(8,7) ซึ่ง โปรแกรมก็สามารถคำนวณออกมาได้ทันที ได้ระยะทางระหว่างจุดสองจุดเป็น 3.162 ซึ่งผลลัพธ์ที่ออกมานั้น ถูกต้องตามสูตร  $D=\sqrt{(X_1-X_2)^2+(Y_1-Y_2)^2}$ 



รูปที่ 10: ตัวอย่าง HMI screens

Questions: What is the most suitable IEC object for solve this problem between FC and FB? Why?

ทางกลุ่มของเราคิดว่าสำหรับโจทย์ข้อนี้การใช้ FC จะเหมาะสมที่สุดเนื่องจากเราแสดงค่าระยะทางที่ ผ่านการคำนวณทันที ไม่ได้มีการเก็บค่าไว้เพื่อนำไปใช้ต่อ

### Summary:

จากโปรแกรม Distance D เป็นโปรแกรมที่สร้างขึ้นมาเพื่อคำนวณระยะห่างระหว่างจุด 2 จุด (D) โดยในการคำนวณเราจำเป็นจะต้องรู้พิกัดของจุดทั้งสองผ่านตัวแปร x1, x2 และ y1, y2 โดยใช้สมการทาง คณิตศาสตร์  $D = \sqrt{(X_1 - X_2)^2 + (Y_1 - Y_2)^2}$  โดยเราได้ทำการสร้างโปรแกรมตามขั้นตอนทาง คณิตศาสตร์ซึ่งสามารถแบ่งออกได้เป็น 6 step โดยใช้การเขียนโปรแกรมผ่าน FC และเรียกใช้งานใน OB1 เนื่องจากเราต้องการใส่ค่าและแสดงผลลัพธ์การคำนวณออกมา ไม่ได้เก็บค่าไปใช้ต่อ จึงไม่มีความจำเป็นต้องใช้ FB จากนั้นเราจึงได้สร้าง HMI ผ่าน WINCC ซึ่งเมื่อทำการกรอกค่าลงไป โปรแกรมก็จะสามารถคำนวณผลลัพธ์ ออกมาได้อย่างถูกต้อง

# 3.2 SUPER COUNTER

### 3.2 Super Counter

Write the IEC standard program according to the job descriptions as state below. Created control object to perform the counting task.

The input parameters should be **CU** for counting up, **CD** for counting down, **ST** for setting counter to specific value assign by input **CS** and the last input **CR** for resetting counter to zero. All input parameters will be activated at positive edge except CR is activated as long as the level is high.

And the output parameters should be  ${\bf CO}$  for counter output, turn on for non-zero counter value in which is the second output parameter  ${\bf CV}$ . Counting rang shall be -1,000,000 to +1,000,000 or better. Making call this new created object at least twice in main program.

<u>Remark</u>: Using **m** for memory register and create symbol for all parameters and you must create VAT table for easy testing.

# Symbol:

Symbol /	Add	Iress	Data t	type
3.1distanceD	FC	1	FC	1
3.2super counter	FB	2	FB	2
3.3traffic light	FC	2	FC	2
auto/manual button	I	124.0	BOOL	
counter1	FB	3	FB	3
counter2	FB	4	FB	4
cvcount	MD	70	DINT	
Distance	MD	60	REAL	
GREEN1	Q	124.2	BOOL	
GREEN2	Q	124.5	BOOL	
i125.0	I	124.7	BOOL	
mode	Q	125.0	BOOL	
Power Start	I	124.2	BOOL	
RED1	Q	124.0	BOOL	
RED2	Q	124.3	BOOL	
reset	I	125.1	BOOL	
sigma_XY	MD	56	REAL	
step button	I	124.1	BOOL	
supercount	FB	1	FB	1
X	М	20.0	BOOL	
X_dif	MD	28	REAL	
X_sqr	MD	32	REAL	
X1	MD	20	REAL	
X2	MD	24	REAL	
Xd	MW	22	INT	
Y_dif	MD	48	REAL	
Y_sqr	MD	52	REAL	
Y1	MD	40	REAL	
Y2	MD	44	REAL	
YELLOW1	Q	124.1	BOOL	
YELLOW2	Q	124.4	BOOL	

**ตารางที่ 3:** สัญลักษณ์ที่ใช้ในการเขียนโปรแกรม S7-300 ทั้งหมด (สำหรับโปรแกรม Super Counter เฉพาะที่ไฮไลต์)

# Program:

จากโจทย์ต้องการให้สร้างโปรแกรม Super Counter (S\_CUD) ที่สามารถตั้งค่า Value for Presetting Counter (CS) ในช่วง -1,000,000 ถึง 1,000,000 ได้ และแม้ว่าในโปรแกรม S7-300 จะมีคำสั่ง counter UD สำเร็จรูปให้ แต่เราจำเป็นต้องสร้าง counter UD ขึ้นมาเอง โดยการเขียนโปรแกรม LADDER ลงใน Function Block (FB) เนื่องจากคำสั่ง counter สำเร็จรูปนั้นสามารถกำหนดค่าตั้งต้นในการเริ่มนับที่ค่า ต่ำสุด 0 ถึงค่าสูงสุดเพียง 999 ซึ่งไม่เพียงพอตามความต้องการ แต่หากเป็น Function Block ที่เราสร้างขึ้นมา เองจะสามารถนับค่าได้มากกว่านั้น ขึ้นอยู่กับ data type ของค่าต่าง ๆ ที่เราเขียนไว้ในโปรแกรม

เราได้เขียนโปรแกรม สร้าง counter UD ไว้ใน FB1 และมีการใช้ FB คู่กับ data block (DB) เสมอ เพื่อใช้ DB เป็นตัวเก็บข้อมูล พารามิเตอร์ต่าง ๆ ของ FB ซึ่งมีวิธีการเขียนโปรแกรม ดังต่อไปนี้

1. กำหนดตัวแปรที่ต้องการใช้เพื่อสร้าง Counter UD โดยมีรายละเอียดต่าง ๆ ดังนี้

		Name	Data Type	Address	<b>Initial Value</b>
Έ	<b>=</b> ]	CU	Bool	0.0	FALSE
Έ	=	CD	Bool	0.1	FALSE
T	=	ST	Bool	0.2	FALSE
Έ	=	CR	Bool	0.3	FALSE
ï		CS	DInt	2.0	L#0

ตารางที่ 4: Interface INPUT

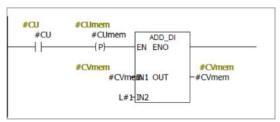
	Name Data Type		Address	Initial Value	
	CO	Bool	6.0	FALSE	
133	CV	DInt	8.0	L#0	

ตารางที่ 5: Interface OUTPUT

	Name	Data Type	Address	Initial Value
1	CVmem	DInt	12.0	L#0
1	CUmem	Bool	16.0	FALSE
=	CDmem	Bool	16.1	FALSE
133	STmem	Bool	16.2	FALSE

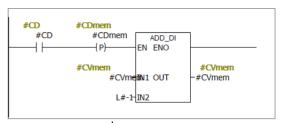
ตารางที่ 6: Interface STAT

- 2. เขียนโปรแกรมบน FB1 เพื่อสร้างฟังก์ชันต่าง ๆ ในตัว Counter UD
  - สร้างฟังก์ชัน Count up (CU) : มีการใช้คำสั่ง rising up เพื่อใช้นับขอบขาขึ้น และใช้ ฟังก์ชัน ADD\_DI เพื่อทำการบวกค่า CVmem (ค่าที่ counter นับได้) ไปเรื่อย ๆ โดย CVmem = Cvmem + 1 ซึ่งเขียนโปรแกรมได้ดังรูปที่ 11



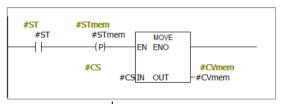
**รูปที่ 11:** Network1

 สร้างฟังก์ชัน Count down (CD) : มีการใช้คำสั่ง rising up เพื่อใช้นับขอบขาขึ้น และ ใช้ฟังก์ชัน ADD\_DI เพื่อทำการลดค่า CVmem (ค่าที่ counter นับได้) ไปเรื่อย ๆ โดย CVmem = Cvmem - 1 ซึ่งเขียนโปรแกรมได้ดังรูปที่ 12



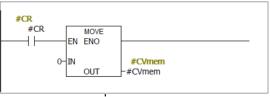
**รูปที่ 12:** Network2

 สร้างฟังก์ชัน Set (ST): โดยหน้าที่หลัก ๆ ของฟังก์ชัน Set คือ จะทำให้ค่า CV แสดง ค่าตาม CS ที่เราได้ตั้งค่าไว้ ซึ่งเราจะสร้างโดยใช้คำสั่งขอบขาขึ้น และใช้คำสั่ง move เพื่อย้ายค่าจาก CS ไปยัง CVmem ดังรูปที่ 13



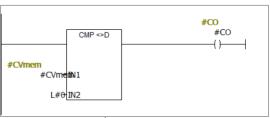
**รูปที่ 13:** Network3

สร้างฟังก์ชัน Reset (CR): เราจำเป็นต้องสร้างฟังก์ชัน Reset อยู่ท้ายสุดของโปรแกรม
 เพื่อให้ฟังก์ชัน Reset มี priority ที่สูงกว่าฟังก์ชันอื่น ๆ นั่นคือ ถ้าหากกด Reset จะทำ
 ให้ค่า counter ที่นับได้เป็น 0 นั่นคือ ฟังก์ชันนี้ เป็นการย้ายค่า 0 ไปใส่ไว้ที่ CVmem
 ดังรูปที่ 14



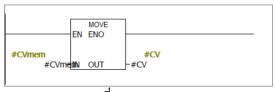
รูปที่ **14:** Network4

การนำค่ามาแสดงที่ฝั่ง output : ค่าของ CO จะแสดงเมื่อ CVmem ไม่เท่ากับ 0 ซึ่ง
 เขียนโปรแกรมได้ ดังรูปที่ 15



รูปที่ **15:** Network5

 การนำค่าที่ counter นับได้มาแสดงที่ขา CV : ใช้คำสั่ง move ในการย้ายค่าที่ counter นับได้ ซึ่งเก็บไว้ใน CVmem ไปแสดงที่ CV ซึ่งเป็นฝั่ง output เขียน โปรแกรมได้ ดังรูปที่ 16



รูปที่ **16:** Network6

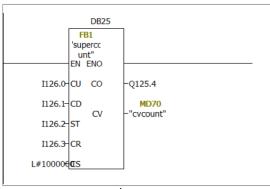
Name: Thanakrit Jadthong

Name: Latthaphon Piyasuk

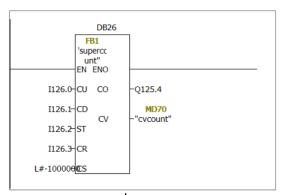
Name: Chansinee Mueangnu

Student ID: 63070501208 Student ID: 63070501216 Student ID: 63070501221 Group: INCA01 Group: INCA01 Group: INCA01

3. เมื่อสร้าง Function Block ของ counter ใน FB1 เสร็จแล้ว เราจะนำ Function Block ที่สร้าง ไว้มาเรียกใช้ใน FB2 ซึ่งในที่นี้จะเรียกใช้ counter ขึ้นมาสองตัว ดังรูปที่ 17 ตั้งค่า CS เป็น 1,000,000 และรูปที่ 18 ตั้งค่า CS เป็น -1,000,000 โดยเมื่อทดลองรันโปรแกรม โดยการกด Set (ST) ค่าที่แสดงที่ CV ก็จะเป็นไปตามค่าที่เราได้ทำการ Set ไว้ และนอกจากนี้โปรแกรมก็ สามารถที่จะนับค่า count up และ count down ได้อย่างสมบูรณ์

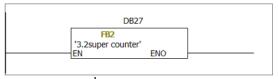


รูปที่ **17:** DB25



รูปที่ **18:** DB26

โดยการทำงานทั้งหมดของโปรแกรม Super Counter นี้ เราได้เขียนโปรแกรมไว้ใน FB1 โดยเรา สามารถที่จะเรียกใช้ FB1 ที่เป็นฟังก์ชัน Counter UD นี้ได้ เช่น ตัวอย่างข้างต้นที่เราได้เรียกใช้งานฟังก์ชัน Counter UD ที่เราสร้างขึ้นเองบน FB1 มาใช้ใน FB2 และเรียกใช้งาน FB2 ผ่าน OB1 ดังรูปที่ 19



**รูปที่ 19:** รัน FB2 ใน OB1

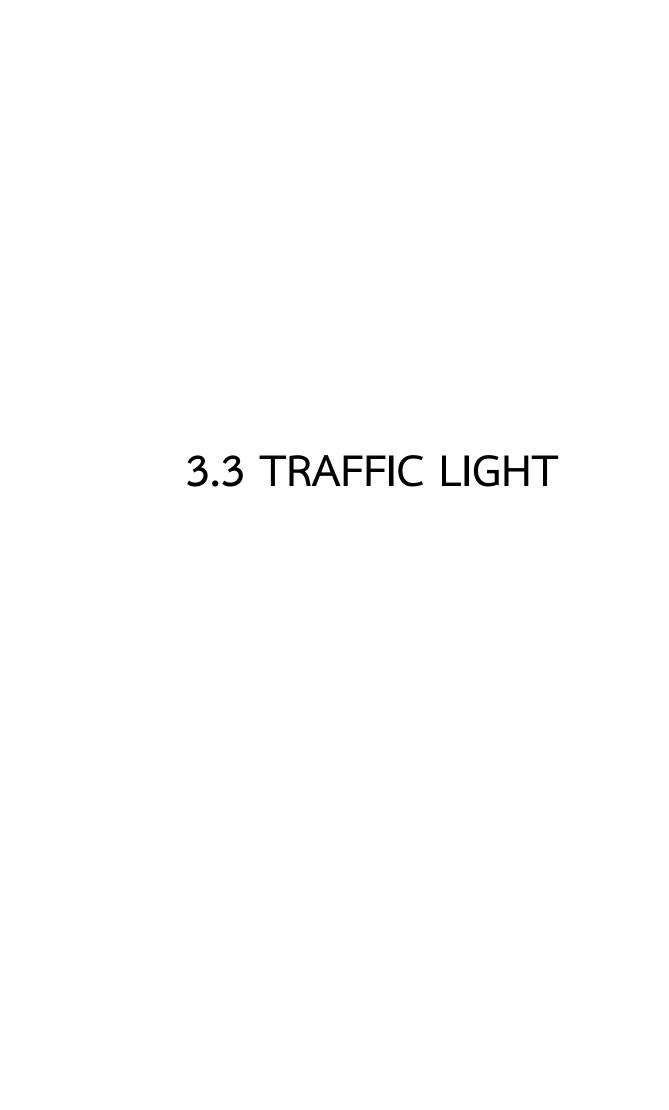
Questions: What is the most suitable IEC object for solve this problem between FC and FB? Why?

ทางกลุ่มของเราคิดว่าสำหรับโจทย์ข้อนี้ควรใช้ FB จึงจะเหมาะสมที่สุดเนื่องจากหลังการเปลี่ยนแปลง ค่าแล้ว ในการทำงานครั้งต่อไปหากมีการเพิ่มหรือลดค่า เราจะนำค่าเดิมมาใช้ทำให้หากใช้ FC ที่ไม่มีการเก็บ ข้อมูล จะทำให้เป็นการเปลี่ยนแปลงค่าเริ่มต้นที่เรากำหนดไว้แทน

### > Summary:

เราได้สร้าง function block ที่เป็น counter UD ขึ้นมา โดยที่สามารถตั้งค่า Value for Presetting Counter (CS) ในช่วง -1,000,000 ถึง 1,000,000 ได้ โดยเราได้เขียนโปรแกรม LADDER ลงใน FB1 และมี การใช้ FB คู่กับ data block (DB) เสมอ เพื่อใช้ DB เป็นตัวเก็บข้อมูล พารามิเตอร์ต่าง ๆ ของ FB

หลังจากนั้นเราได้นำ Function Block ที่สร้างไว้มาเรียกใช้ใน FB2 ซึ่งในที่นี้จะเรียกใช้ counter ขึ้นมาสองตัว โดยตัวแรกตั้งค่า CS เป็น 1,000,000 และอีกตัวตั้งค่า CS เป็น -1,000,000 เมื่อทดลองรัน โปรแกรม โดยการกด Set (ST) ค่าที่แสดงที่ CV ก็จะเป็นไปตามค่าที่เราได้ทำการ Set ไว้ และนอกจากนี้ โปรแกรมก็สามารถที่จะนับค่า count up และ count down ได้อย่างสมบูรณ์



### 3.3 Traffic light

Write <u>a stage diagram</u> for traffic light. Then, write the Program (S7-300) and HMI (WinCC) for this application. (You must create "AUTO/Manual" button and "STEP" button on WINCC screen.)

1.A traffic light system is designed to control traffic flowing into an intersection of two roads.

2.The system should perform the following actions.

- When the switch, AUTO/MANUAL is 'on', the traffic lights follow the sequence shown in Figure 1. The activation of the pushbutton STEP has no effect on the system.
- When the switch, AUTO/MANUAL is turned off, the current operation state of the traffic light system is held until the pushbutton STEP is pressed. Then the system enters the next operation state and so on.
- If there is a power failure and recovery (CPU stop and switch to run), only YELLOW1 and YELLOW2 are activated for ten second (the other lights are off) before the system restarts from the first state of the operation sequence.

You should name your inputs and outputs according to their functions.

Try to minimize the number of timers used in your program.

RED1			GREEN1	YELLOW1	RED1
GREEN2	YELLOW2	RED2			
8 seconds	4 seconds	1 seconds	8 seconds	4 seconds	1 seconds

Figure 1: Traffic light operation sequence

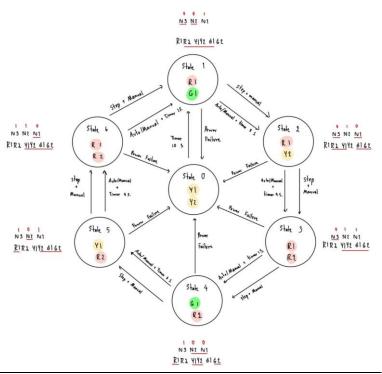
Inputs	Outputs	
AUTO/MANUAL: I124.0	RED1: Q 124.0	
STEP: I124.1	YELLOW1: Q 124.1	
	GREEN1: Q 124.2	
	RED2: Q 124.3	
	YELLOW2: Q 124.4	
	GREEN2: Q 124.5	

# > Symbol:

Symbol /	Add	iress	Data	type
3.1distanceD	FC	1	FC	1
3.2super counter	FB	2	FB	2
3.3traffic light	FC	2	FC	2
auto/manual button	I	124.0	BOOL	
counter1	FB	3	FB	3
counter2	FB	4	FB	4
cvcount	MD	70	DINT	
Distance	MD	60	REAL	
GREEN1	Q	124.2	BOOL	
GREEN2	Q	124.5	BOOL	
i125.0	I	124.7	BOOL	
mode	Q	125.0	BOOL	
Power Start	I	124.2	BOOL	
RED1	Q	124.0	BOOL	
RED2	Q	124.3	BOOL	
reset	I	125.1	BOOL	
sigma_XY	MD	56	REAL	
step button	I	124.1	BOOL	
supercount	FB	1	FB	1
X	М	20.0	BOOL	
X_dif	MD	28	REAL	
X_sqr	MD	32	REAL	
X1	MD	20	REAL	
X2	MD	24	REAL	
Xd	MW	22	INT	
Y_dif	MD	48	REAL	
Y_sqr	MD	52	REAL	
Y1	MD	40	REAL	
Y2	MD	44	REAL	
YELLOW1	Q	124.1	BOOL	
YELLOW2	Q	124.4	BOOL	

**ตารางที่ 7:** สัญลักษณ์ที่ใช้ในการเขียนโปรแกรม S7-300 ทั้งหมด (สำหรับโปรแกรม Traffic Light เฉพาะที่ไฮไลต์)

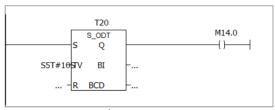
# > State diagram:



# Program:

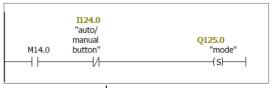
โปรแกรม Traffic Light นี้ เราได้ออกแบบโปรแกรมโดยสร้างให้มีปุ่มสำหรับเลือกโหมดระหว่าง
AUTO/MANUAL ซึ่งถ้าหากเลือกโหมด AUTO โปรแกรมก็จะทำการรัน state ต่าง ๆ ตามที่เราได้ออกแบบไว้
โดยอัตโนมัติ แต่ถ้าหากเลือกโหมด MANUAL เราจะต้องทำการกดปุ่ม STEP เพื่อทำการรันในแต่ละ state ซึ่ง
เราได้เขียนโปรแกรมโดยมีขั้นตอน ดังนี้

1) ถ้าหากไฟตก หรือมีเหตุขัดข้องที่ทำให้ CPU stop ลง เมื่อเรา reset CPU ขึ้นมาใหม่ มันจะกลับ เข้าสู่โหมดไฟสีเหลือง 10 วินาที ซึ่งเราเขียนโปรแกรมได้ตามรูปที่ 20 คือ เมื่อ M14.0 ทำงาน มัน จะทำให้ไฟสีเหลืองทั้งสองดวงติด และเมื่อครบ 10 วินาที M14.0 จะไม่ทำงาน ซึ่งในทุก ๆ Network ในโปรแกรม จะมี M14.0 คั่นไว้ หมายความว่า จะต้องผ่านสถานะที่ไฟสีเหลืองทุกดวง ติด 10 วินาทีนี้ไปก่อน ส่วนอื่น ๆ ถึงค่อยเริ่มทำงาน

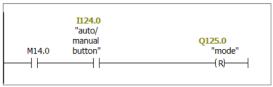


รูปที่ **20:** Network1

2) รูปที่ 21 และรูปที่ 22 เป็นการเขียนโปรแกรมเกี่ยวกับการกดปุ่มเพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่าง
AUTO/MANUAL โดยเรามีการใช้คำสั่ง set เพื่อสั่งให้ Q125.0 มี logic เป็น 1 เมื่อกดปุ่ม
AUTO/MANUAL และใช้คำสั่ง reset เพื่อสั่งให้ Q125.0 มี logic เป็น 0 ซึ่งการเขียนโปรแกรม
เป็นไปตามรูปที่ 21 และรูปที่ 22

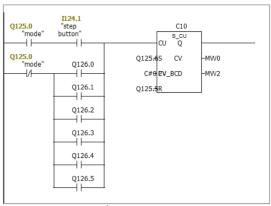


**รูปที่ 21:** Network2



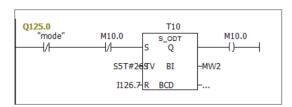
รู**ปที่ 22:** Network3

3) เราได้ออกแบบโปรแกรมโดยการสร้าง main counter ขึ้นมา ซึ่ง main counter นี้ จะเป็น ตัวนับค่า เพื่อสั่งให้โปรแกรมรัน state ทั้งหมด โดยเอาหน้า contact Q125.0 (mode) มาคั่น ถ้า mode ทำงานก็จะเข้าไปเงื่อนไข AUTO และถ้าหาก mode ไม่ทำงานก็จะเข้าสู่โหมด MANUAL



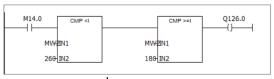
รูปที่ **23:** Network4

- โหมด MANUAL จะเพิ่มค่า counter ได้ด้วยการกดปุ่ม step
- โหมด AUTO จะมีการใช้เวลาเข้ามาเกี่ยวข้อง เริ่มจากมี Network5 เป็น main clock โดย Network5 นี้จะมีการใช้หน้า contact M10.0 มาคั่นไว้ที่ขา set ของ main clock เพื่อให้ เกิดการกระพริบไปกระพริบมาของ timer ซึ่งถ้าหากเอาหน้า contact M10.0 ออก มันจะ ทำให้ไฟเข้าขา set ค้าง และเมื่อนับเวลาครบมันก็จะไม่เริ่มนับใหม่จนกว่าจะมีการตัดไฟแล้ว จ่ายใหม่ เราเลยเอาหน้า contact M10.0 มาคั่นไว้ ดังนั้นเมื่อนับเวลาครบ 26 วินาที จะเริ่ม จ่ายไฟไปที่ M10.0 แล้วเราก็เอาหน้า contact ของ M10.0 ไปคั่นไว้ที่ขา set ขา set ก็จะ กลายเป็น open ทันทีทำให้ไฟไม่เข้า timer แล้วไฟก็จะไม่จ่ายไปที่หน้า contact M10.0 และเราก็จะเอาเวลาที่ MW2 มาใช้ในการควบคุมการเปรียบเทียบ



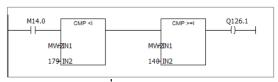
**รูปที่ 24:** Network5

4) พิจารณา Network6 comparator ตัวแรกเอาไว้ check ว่าเวลาที่ timer นับมา (ค่าที่เก็บไว้ที่ MW2) มันน้อยกว่า 26 วินาที ใช่หรือไม่ ถ้าหากใช่ก็ check ต่อว่าเวลาที่นับมายังมากกว่า 18 วินาทีใช่หรือไม่ (timer นับเวลาถอยหลัง) นั่นคือ ช่วงเวลา 8 วินาทีแรกที่ timer นับ จะสั่งให้ O126.0 ทำงาน ซึ่ง O126.0 นี้ก็จะไปทำให้ count เพิ่มเป็น 1



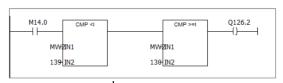
**รูปที่ 25:** Network6

5) เมื่อเวลาลดไปเรื่อย ๆ เกิน 8 วินาทีไปแล้ว โปรแกรมก็จะมา check ที่ Network7 โดยเราจะใช้ comparator เพื่อ check ว่าเวลาที่นับไปอยู่ในช่วงใด ซึ่งในโปรแกรมเราได้ใช้ MW2 เปรียบเทียบกับค่า 179 เนื่องจากเราไม่สามารถเขียนเวลาให้ซ้อนทับกันได้ ถ้าหากเวลาซ้อนทับกันมันจะเสมือนกับว่าเราสั่งให้โปรแกรมทำสองอย่างพร้อมกัน ดังนั้นโปรแกรมที่เราเขียนจึงสั่งให้ มันหยุดทำ Network6 ก่อนเสี้ยววินาทีหนึ่ง แล้วค่อยมาทำ Network7 ต่อไป โดย Network7 นี้ จะเป็นช่วงหลังจาก 8 วินาทีแรก แล้วนับไปอีก 12 วินาที



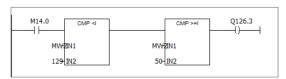
รูปที่ **26:** Network7

6) เมื่อเวลาลดลงไปเรื่อย ๆ จนเกิน 4 วินาทีแล้ว โปรแกรมจะมา check ที่ Network 8 โดยนำค่า จาก MW2 มาใช้เทียบกับ 139 ว่าน้อยกว่า 139 และมากกว่า 130 หรือไม่ ถ้าเป็นจริง จึงจะ ทำให้หน้า contact Q126.2 ทำงาน จากนั้นนับไปอีก 1 วินาที ในช่วงนี้คือช่วงไฟแดงทั้ง 2 ดวง ติดพร้อมกัน 1 วินาที



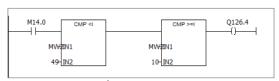
รูปที่ **27:** Network8

7) ใน Network 9 คือ comparator นำ MW2 มาเปรียบเทียบและสั่งให้หน้า contact Q126.2 ทำงาน โดยจะทำงานอยู่ 8 วินาที ซึ่งในช่วงนี้คือช่วงที่ไฟเขียวดวงที่ 1 และไฟแดงดวงที่ 2 ติด พร้อมกัน 8 วินาที



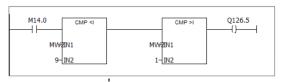
**รูปที่ 28:** Network9

หลังจาก Network 9 ทำงานมา 8 วินาทีแล้ว จะมาทำงานใน Network 10 ต่อคือนำ MW2 มา เทียบว่า อยู่ในช่วง 49-10 หรือไม่แล้วจึงสั่งให้ Q126.2 ทำงาน หากเป็นจริง ซึ่งจะทำงานอยู่ 4 วินาที ซึ่งคือช่วงที่ไฟเหลืองดวงที่ 1 และไฟแดงดวงที่ 2 ติดพร้อมกัน



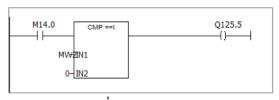
**รูปที่ 29:** Network10

9) ใน Network 10 จะเป็นการทำงานโดยนำค่าจาก MW2 มาเทียบว่าอยู่ในช่วง 0-9 หรือไม่ หาก เป็นจริงจึงสั่งให้ Q126.2 ทำงาน ซึ่งก็คือช่วงที่ ไฟแดงทั้ง 2 ดวงติดพร้อมกัน 1 วินาที



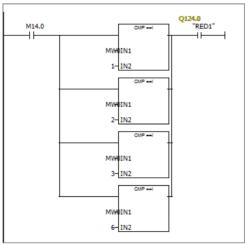
รูปที่ **30:** Network11

10) พิจารณาที่ Network 12 เมื่อเวลาเป็น 0 (นับครบ 26 วินาทีแล้ว) เราถึงจะจ่ายไฟเข้าที่ Q125.5 ซึ่งเป็นการจ่ายไฟเข้าที่ขา reset ของตัว counter นั่นคือสั่งให้ counter เป็น 0 จากนั้นการ ทำงานก็จะทำงานวนลูปไปเรื่อย ๆ



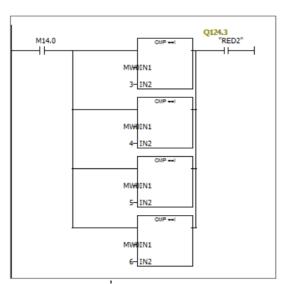
**รูปที่ 31:** Network12

11) ตั้งแต่ Network13 เป็นต้นไปจนถึง Network 18 เป็นการแสดงผลของไฟจราจร ซึ่งเราก็จะแยก เป็น red1 red2 yellow1 yellow2 green1 และ green2 เนื่องจากเราต้องการให้มี contact out เพียงตัวเดียว โดยเรามีการใช้ comparator โดยนำเอา mw0 มาเปรียบเทียบว่าค่า counter เป็นเท่าไหร่ เพื่อเปรียบเทียบกับเลข state เช่น ถ้า state เป็น 1, 2, 3 และ 6 ไฟสีแดง ดวงที่ 1 ติด ซึ่งมีหน้าคอนแท็ค NO M14.0 มาคั่นคือให้ทำงานหลังจากที่เปิดเครื่องและไฟเหลือง ติดไปแล้ว 10 วินาที



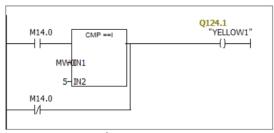
**รูปที่ 32:** Network13

12) ใน Network 14 คือเงื่อนไขที่ทำให้หลอดไฟสีแดงดวงที่ 2 คือติดเมื่อค่าจาก counter หรือ state นั้นมีค่าเป็น 3, 4, 5 และ 6



**รูปที่ 33:** Network14

13) ใน Network 15 คือเงื่อนไขที่ทำให้หลอดไฟสีเหลืองดวงที่ 1 ติด คือติดเมื่อค่าจาก counter หรือ state นั้นมีค่าเป็น 5 และกรณีที่ PLC นั้นถูกเปิดในช่วง 10 วินาทีแรก



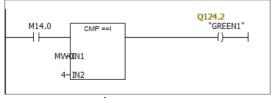
**รูปที่ 34:** Network15

14) ใน Network 16 คือเงื่อนไขที่ทำให้หลอดไฟสีเหลืองดวงที่ 2 ติด คือติดเมื่อค่าจาก counter หรือ state นั้นมีค่าเป็น 2 และกรณีที่ PLC นั้นถูกเปิดในช่วง 10 วินาทีแรก



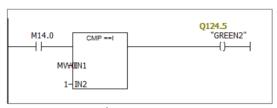
**รูปที่ 35:** Network16

15) ใน Network 17 คือเงื่อนไขที่ทำให้หลอดไฟสีเขียวดวงที่ 1 ติด คือติดเมื่อค่าจาก counter หรือ state นั้นมีค่าเป็น 4



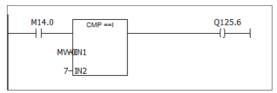
รูปที่ **36:** Network17

16) ใน Network 18 คือเงื่อนไขที่ทำให้หลอดไฟสีเขียวดวงที่ 2 ติด ซึ่งจะติดเมื่อค่าจาก counter หรือ state นั้นมีค่าเป็น 1



รูปที่ **37:** Network18

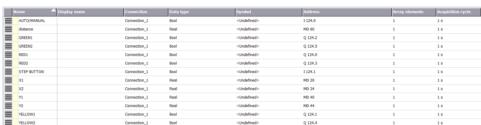
17) Network19 เมื่อค่าเป็น 7 ให้จ่ายไฟเข้า q125.6 คือขา set –counter ก็จะนับใหม่เป็น 1



**รูปที่ 38:** Network19

# HMI (WinCC):

### 1. Tags:



ตารางที่ 4: Tags ทั้งหมดที่ใช้ในการเขียน HMI (สำหรับโปรแกรม Traffic Light เฉพาะที่ไฮไลต์)

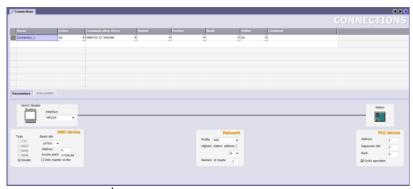
# 2. Setting:

• ตั้งค่า resolution ของหน้าจอ



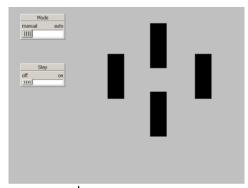
รูปที่ 39: Device Settings

# • เลือก protocol ในการสื่อสาร



### 3. HMI screens:

- กรณีที่เลือกโหมด MANUAL จะต้องทำการกดปุ่ม step เพื่อให้โปรแกรมรันต่อทีละ state
- กรณีที่มีเหตุขัดข้องที่ทำให้ CPU stop ลง เมื่อเรา reset CPU ขึ้นมาใหม่ มันจะกลับเข้าสู่ โหมดไฟสีเหลือง 10 วินาทีก่อนทุกครั้งที่จะเริ่มทำงาน State อื่น ๆ ต่อไป
- กรณีที่เลือกโหมด AUTO โปรแกรมจะรัน state โดยอัตโนมัติตามเวลาที่ตั้งค่าไว้ ซึ่ง state ในการรันของโปรแกรมทั้งโหมด AUTO และ MANUAL จะเหมือนกัน ต่างกันเพียงแค่ถ้าเป็น โหมด AUTO โปรแกรมจะรันอัตโนมัติตามเวลาที่ตั้งค่าไว้ ดังนี้
  - State1 : RED1 และ GREEN2 ทำงานพร้อมกัน 8 วินาที
  - State2 : RED1 และ YELLOW2 ทำงานพร้อมกัน 4 วินาที
  - State3 : RED1 และ RED2 ทำงานพร้อมกัน 1 วินาที
  - State4 : GREEN1 และ RED2 ทำงานพร้อมกัน 8 วินาที
  - State5 : YELLOW1 และ RED2 ทำงานพร้อมกัน 4 วินาที
  - State6 : RED1 และ RED2 ทำงานพร้อมกัน 1 วินาที



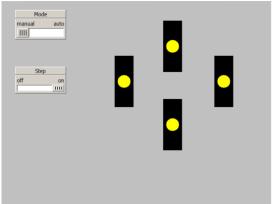
รูปที่ 41: POWER FAILURE

Name: Thanakrit Jadthong Student ID: 63070501208

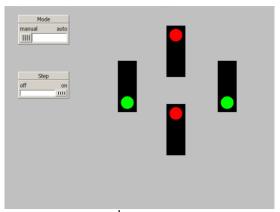
Name: Latthaphon Piyasuk Student ID: 63070501216

Name: Chansinee Mueangnu Student ID: 63070501221

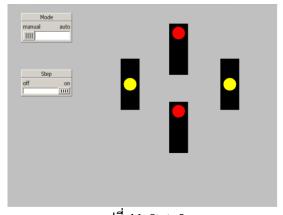
Group: INCA01 Group: INCA01 Group: INCA01



รูปที่ 42: สถานะการทำงานของไฟจราจรเมื่อกดปุ่ม reset หลัง power failure

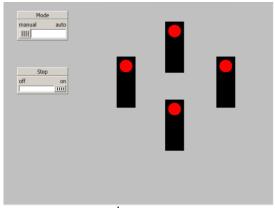


**รูปที่ 43:** State1

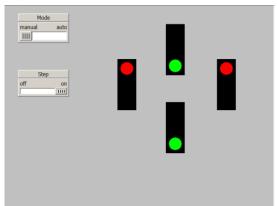


**รูปที่ 44:** State2

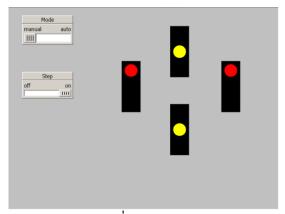
Name: Thanakrit Jadthong Name: Latthaphon Piyasuk Name: Chansinee Mueangnu Student ID: 63070501208 Student ID: 63070501216 Student ID: 63070501221 Group: INCA01 Group: INCA01 Group: INCA01



**รูปที่ 45:** State3

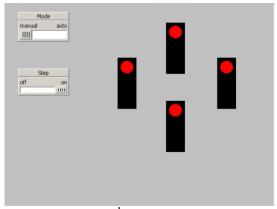


**รูปที่ 46:** State4



**รูปที่ 47:** State5

Name: Thanakrit Jadthong Name: Latthaphon Piyasuk Name: Chansinee Mueangnu Student ID: 63070501208 Student ID: 63070501216 Student ID: 63070501221 Group: INCA01 Group: INCA01 Group: INCA01



รูปที่ **48:** State6

# Summary:

จากการทำ Traffic light ซึ่งเป็นการควบคุมไฟจราจรโดยแบ่งออกเป็น 2 ชุด ซึ่งมีช่วงเวลาการทำงาน ที่เหมือนกันแต่แตกต่างกันตรงสัญญาณไฟที่แสดงพร้อมกัน โดยประกอบไปด้วยไฟ 3 สี 1.สีเขียว 2.สีแดง และ 3.สีเหลือง โดยได้ออกแบบให้มี Mode Auto และ Manual โดยใน Mode Manual ไฟจะทำงานเป็นลำดับก็ ต่อเมื่อมีการกดปุ่ม Step และใน Mode Auto ไฟจะทำงานตามลำดับโดยอัตโนมัติ โดยเราจะสร้าง Main counter ขึ้นมาเพื่อทำการรัน state โดยแต่ละ state จะใช้ Comparator รับค่าเวลามาจาก Timer ทำให้เรา สามารถกำหนดเวลาในแต่ละช่วง state ได้ จากนั้นเราก็ให้ตัว Main counter รัน state ตามลำดับ ไฟก็จะติด และดับตามแต่ละเงื่อนไขของแต่ละ state นั้นๆ และหากเกิด Power Failure หลังจากที่เราทำการ Reset PLC แล้วไฟจราจรทั้ง 2 ชุด จะต้องติดเป็นไฟสีเหลือง เป็นเวลา 10 วินาที จากนั้นจึงกลับไปทำงานตามปกติ ต่อมาทำการสร้าง HMI ผ่าน WinCC ซึ่งจากการทดสอบโปรแกรมพบว่าไฟจราจรสามารถทำงานได้ตามปกติ ทั้งใน Mode Manual , Mode Auto และกรณีที่เกิด Power failure (CPU Stop)