## Sistemas e Sinais

## Trabalho 2 – Resposta de sistemas de tempo contínuo

## Parte 1 – Equações diferenciais

1. Considere o sistema dado pela seguinte equação diferencial

$$\frac{d^2y(t)}{dt^2} + (M_8 + 1)\frac{dy(t)}{dt} + (M_7 + 1)y(t) = M_6\frac{dx(t)}{dt} - (M_5 + 1)x(t)$$

com condições iniciais  $y(0) = (M_5 \cdot M_8)$  e  $y'(0) = (M_6 + M_7)$ , onde o  $M_i$  é derivado do seu número de matrícula como segue

$$12345678 = M_1 M_2 M_3 M_4 M_5 M_6 M_7 M_8$$
.

- a. Qual a equação característica da EDO que descreve o sistema?
- b. Utilize o comando *roots* para encontrar as raízes da equação característica. (Dica: help roots)
- c. Calcule manualmente a resposta de entrada nula (resposta natural) deste sistema. Inclua uma foto dos cálculos no relatório em um arquivo chamado de **1\_c.pdf**;
- d. Escreva um arquivo lote (.m) para imprimir a expressão calculada no item acima para tempo variando de 0 a 10.
- e. Compare o resultado obtido com a solução fornecida gerada pelos comandos:

```
syms y(t);
Dy=diff(y);
edo=diff(y,t,2)+(M8+1)*diff(y,t)+ (M7+1)*y == 0;
cond1= y(0)== (M8*M5); cond2= Dy(0)== (M6+M7);
conds=[cond1 cond2];
y_nat(t)=dsolve(edo,conds);
y_nat=simplify(y_nat(t))
hold on;
fplot(y_nat,[0_10],'-.')
```

- f. Calcule manualmente a resposta ao impulso deste sistema. Inclua uma foto dos cálculos no relatório em um arquivo chamado de **1\_f.pdf**; (lembre-se que a resposta ao impulso é obtida considerando o estado nulo).
  - i. O livro texto do Lathi propõe dois métodos para calcular a resposta ao impulso em uma EDO e o Haykin propõe um terceiro que se aproveita da linearidade do sistema obtendo a resposta ao impulso como a derivada da entrada ao degrau unitário. Os três métodos podem ser utilizados aqui. Qual dos métodos você escolheu para calcular e por que?
- g. Escreva um arquivo lote (.m) para imprimir a expressão calculada no item acima para tempo varando de 0 a 10.

## Parte 2 – Resposta ao impulso e convolução

- 2. Baseado na resposta ao impulso obtida na parte 1
  - a. O sistema é BiBo estável? Justifique sua resposta.
  - b. O sistema é causal? Justifique sua resposta.
  - c. O sistema é dinâmico? Justifique sua resposta.
  - d. Utilizando a operação da convolução, calcule a saída deste sistema a uma entrada x(t)=2u(t)-u(t-1)-u(t-2). Inclua uma foto dos cálculos no relatório em um arquivo chamado de **2\_d.pdf**;
  - e. Compare a solução utilizando o comando conv

```
t=0:0.001:10;
h= <...>;
x=2*u(t)-u(t-1)-u(t-2);
y=conv(x,h)*0.001
subplot(3,1,1)
plot(t,x);
subplot(3,1,2)
plot(t,h);
subplot(3,1,3)
plot(t,y(1:length(t));
hold on;
y_calc=<...>;
plot(t,y_calc, '-.');
```

f. (Opcional) – repita o exemplo M2.4 do livro do Lathi, porém para os sinais estudados acima. A intenção deste estudo é auxiliar no entendimento gráfico da convolução.