

Sistemas e Sinais

semana 9

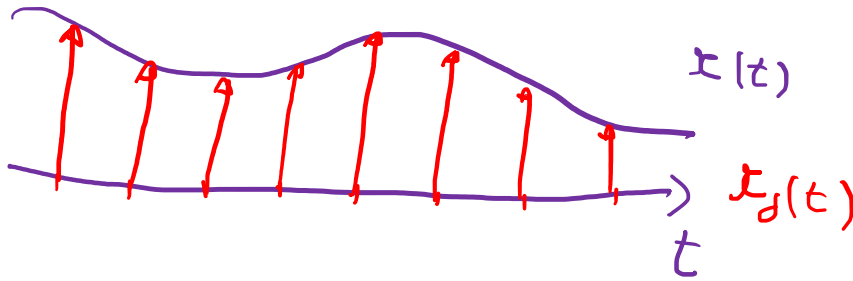
Prof. Vinícius Valduga de Almeida Camargo

Amostragem

- A operação de amostragem gera um sinal de tempo discreto a partir de um sinal de tempo contínuo.
- Geralmente é utilizada para manipular um sinal do mundo real (analógico) com processadores digitais (microcontroladores, FPGAs, etc.)
- um sinal discreto $x[n]$ pode ser definido a partir da amostragem de um sinal contínuo da seguinte forma

$$x[n] = x(\underbrace{n T_s}), \text{ onde } T_s \text{ é o período de amostragem.}$$

Amostragem



- Podemos definir um sinal de tempo contínuo relacionado a

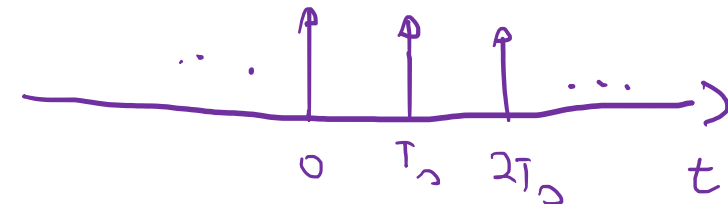
$x[n]$ da seguinte forma:

$$x_d(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] \delta(t - nT_s)$$

$$x_d(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_s) \cdot \delta(t - nT_s)$$

$$x_d(t) = x(t) \cdot \underbrace{\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_s)}_{p(t) \text{ trem de impulsos}}$$

$$x(t) \delta(t - nT_s) = x(nT_s) \cdot \delta(t - nT_s)$$



Amostragem – Domínio da Frequência

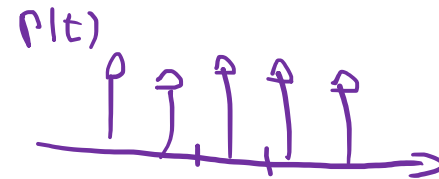
- Uma vez que $x_s(t)$ pode ser descrito como

$x_s(t) = x(t)p(t)$, então podemos descrever sua transformada de Fourier como:

$$X_s(j\omega) = \frac{1}{2\pi} (X(j\omega) * P(j\omega))$$

$$X_s(j\omega) = \frac{1}{2\pi} \left(X(j\omega) * \frac{2\pi}{T_s} \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - k\omega_s) \right)$$

$$X_s(j\omega) = \frac{1}{T_s} \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(j(\omega - k\omega_s))$$



Série de Fourier

$$P[k] = \frac{1}{T_s} \int_{-T_s/2}^{T_s/2} \delta(t) \cdot e^{-jk\omega_s t} dt$$

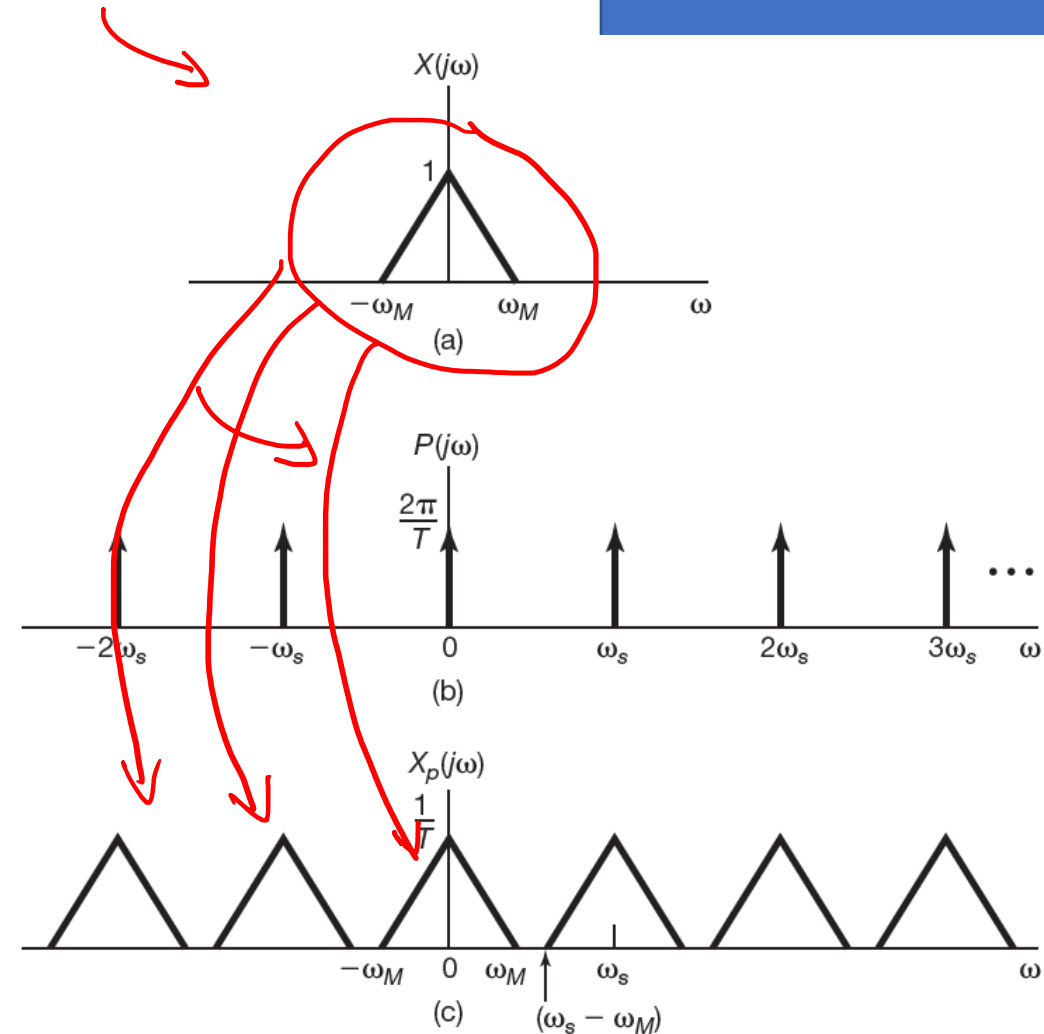
$$P[k] = \frac{1}{T_s} e^0 = \frac{1}{T_s}$$

$$P(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{1}{T_s} \cdot e^{jk\omega_s t}$$

$$P(j\omega) = \frac{2\pi}{T_s} \cdot \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - k\omega_s)$$

Amostragem – Domínio da Frequência

- Uma vez que $x_\delta(t)$ pode ser descrito como $x_\delta(t) = x(t)p(t)$, então podemos descrever sua transformada de Fourier como:



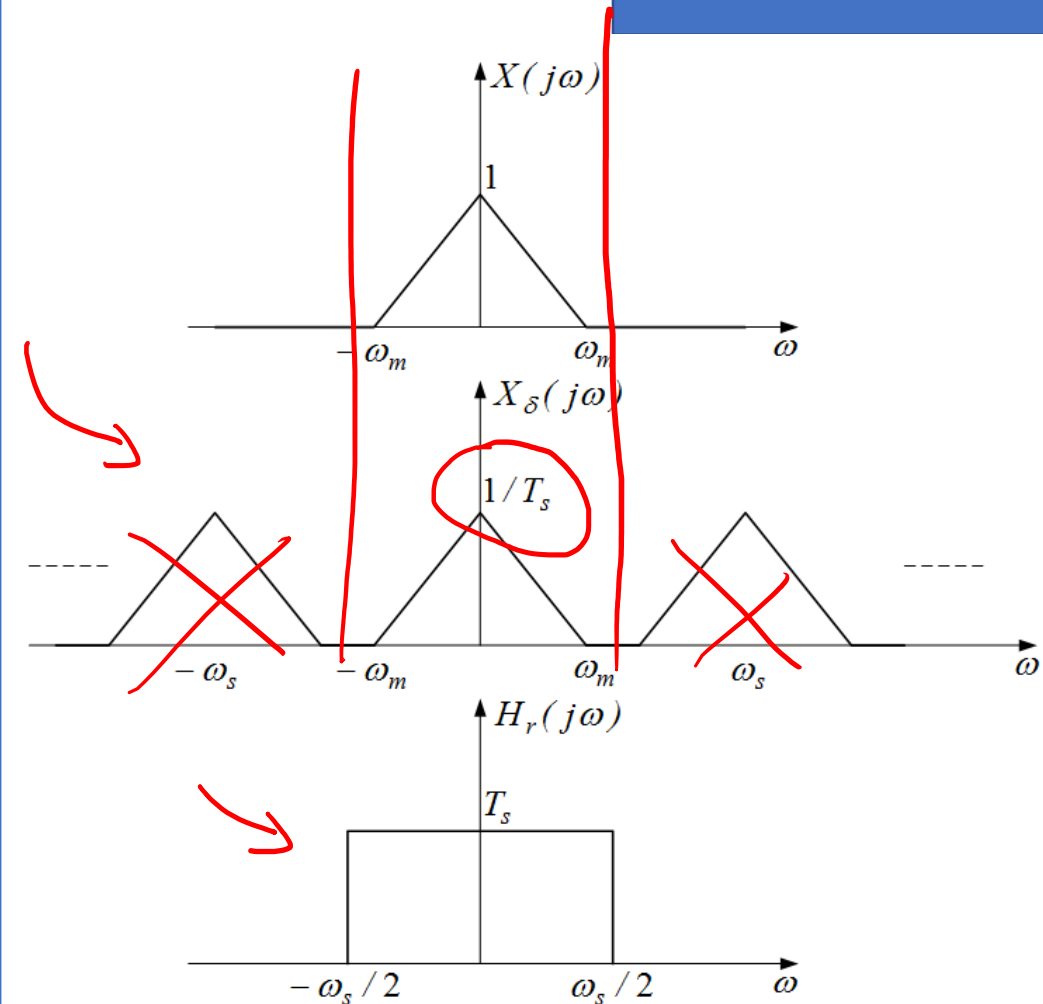
Amostragem – Reconstrução ideal

- A reconstrução ideal de um sinal amostrado pode ser feita com o auxílio de um filtro passa-baixas ideal.

$$H_r(j\omega) = \begin{cases} T_s, & |\omega| \leq \omega_s / 2 \\ 0, & |\omega| > \omega_s / 2 \end{cases}$$

$$X(j\omega) = X_\delta(j\omega)H_r(j\omega) :$$

$$x(t) = x_\delta(t) * h_r(t)$$



Amostragem – Reconstrução ideal

- Temos então

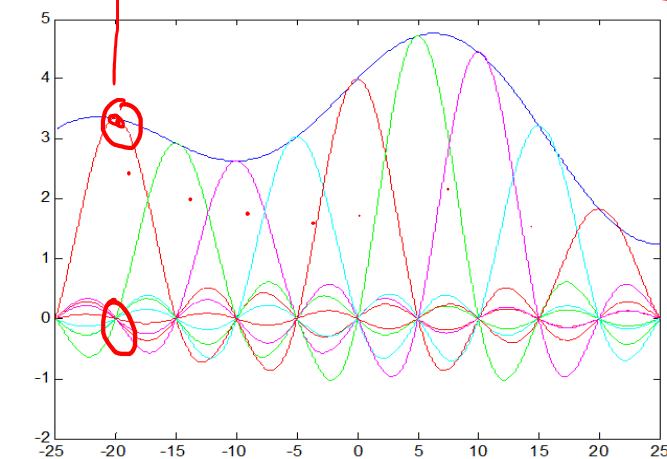
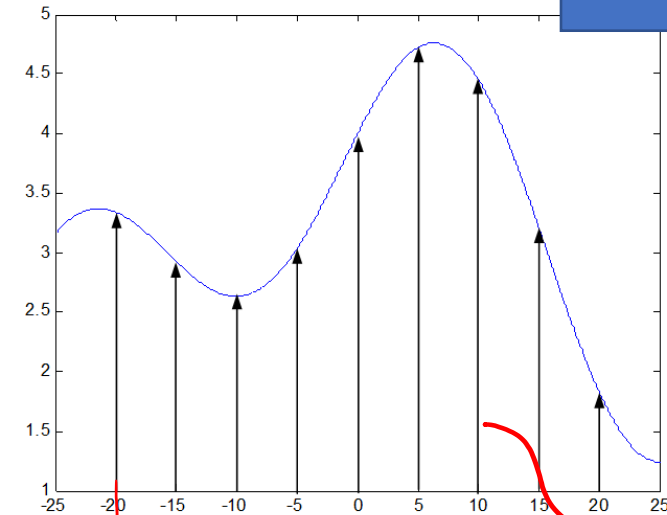
$$\begin{aligned} x(t) &= h_r(t) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] \delta(t - nT_s) \\ &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] h_r(t - nT_s) \end{aligned}$$

- Uma vez que

$$h_r(t) = \frac{T_s \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega_s t}{2}\right)}{\pi t}$$

Podemos escrever $x(t)$ como

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega_s}{2\pi}(t - nT_s)\right)$$

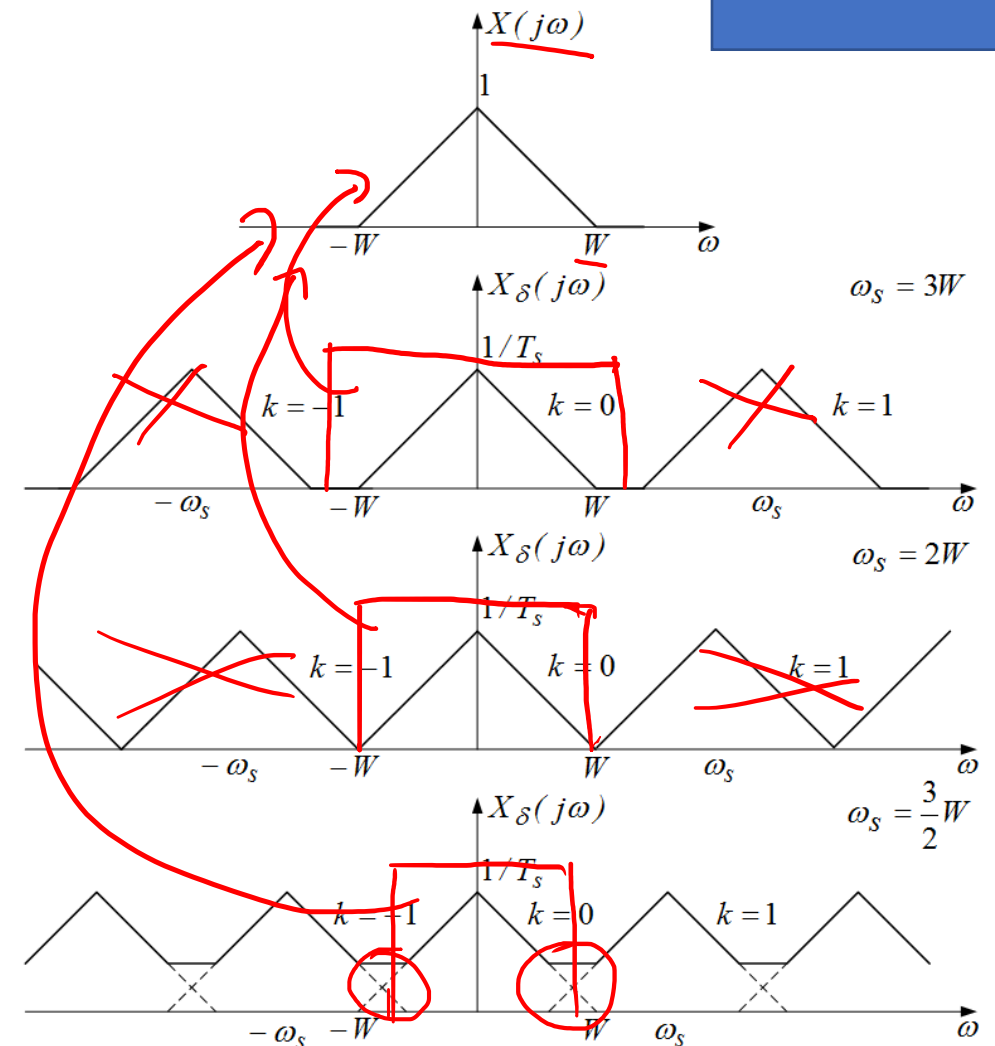


$x_s(t)$

Aliasing

Se a frequência de amostragem não for grande o suficiente em comparação com a extensão do espectro $X(j\omega)$, poderá haver uma sobreposição dos espectros das versões deslocadas de $X(j\omega)$.

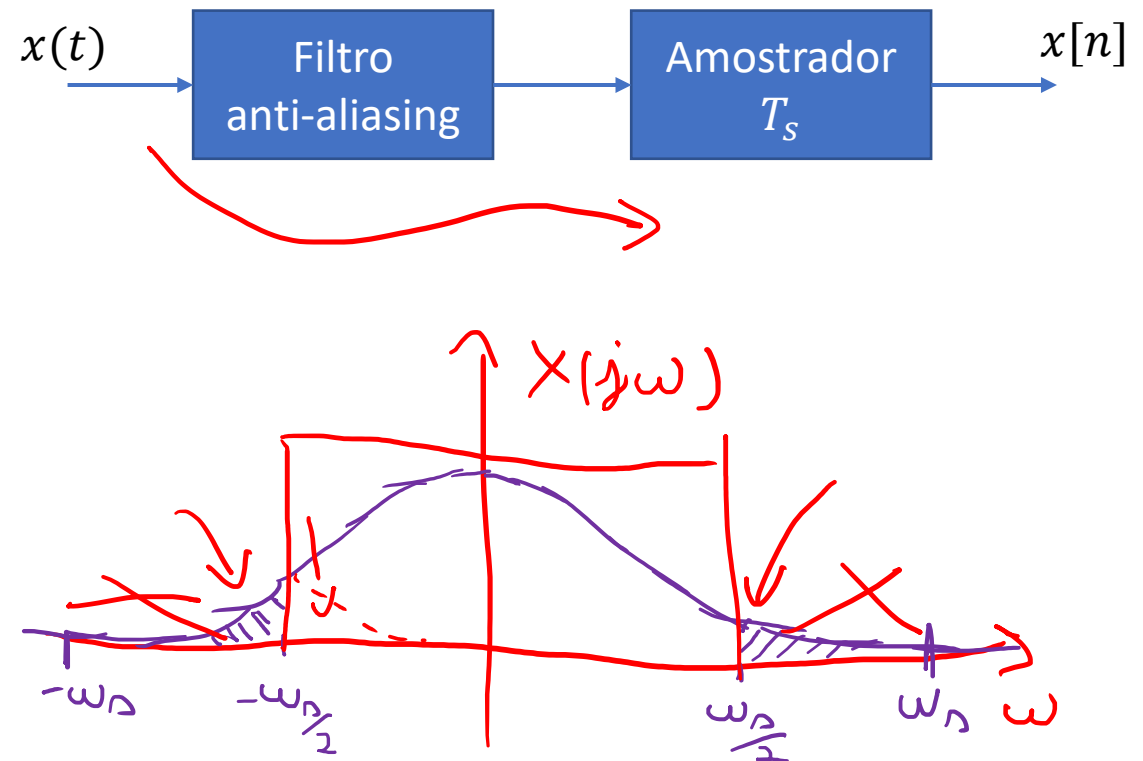
A sobreposição das réplicas deslocadas do espectro original é denominada de *aliasing*.



Aliasing

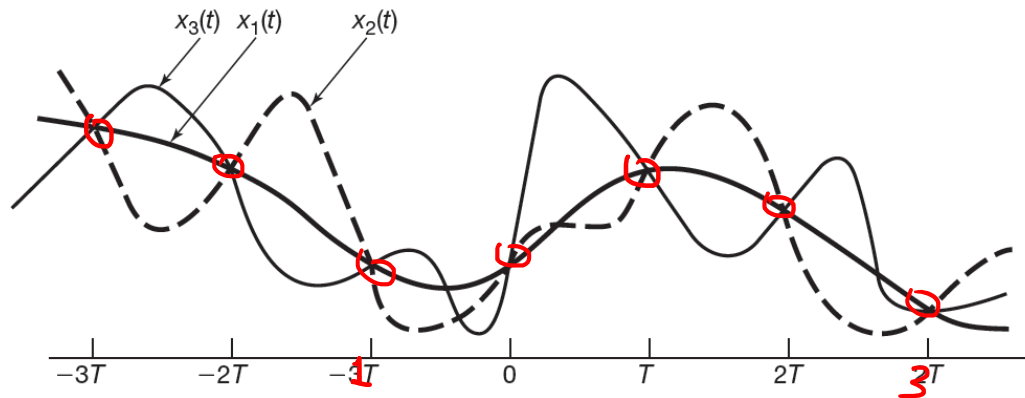
O fenômeno do *aliasing* pode ser evitado escolhendo-se um período de amostragem de forma que $\omega_s > 2W$, onde W é a frequência mais elevada do sinal.

Muitas vezes o sinal tem frequência máxima tendendo a infinito, para amostrar este sinal sem sofrer com *aliasing* utilizamos um **filtro anti-aliasing** antes do amostrador.



Teorema da Amostragem

- Apenas com o conhecimento das amostras de um sinal não é possível determinar o comportamento entre as amostras.



- A taxa com a qual o sinal varia no domínio do tempo está relacionada com a frequência máxima presente no sinal. Ao limitar a frequência máxima do sinal, impedindo o *aliasing*, podemos reconstruir o sinal de maneira única.

Teorema da Amostragem

- O teorema da amostragem é formalmente definido como:

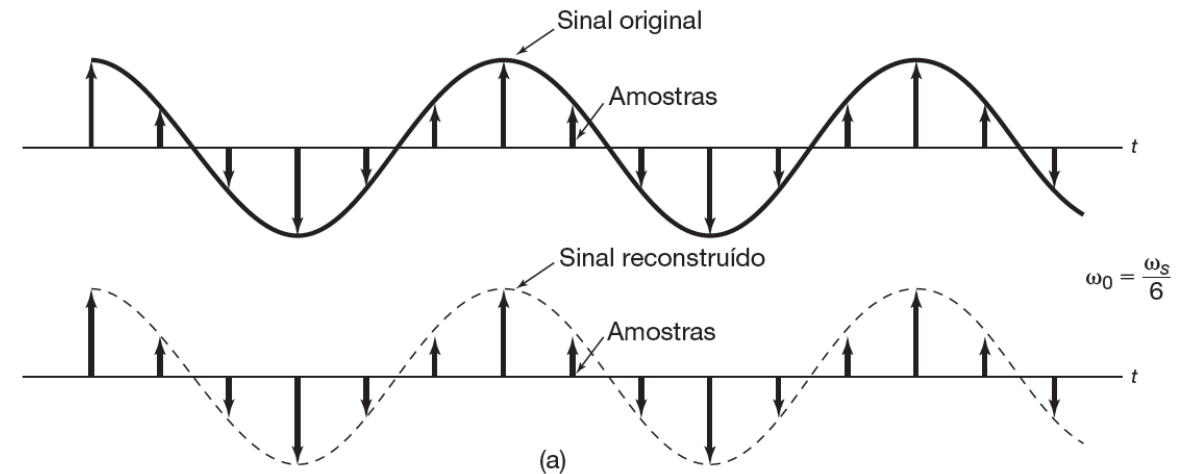
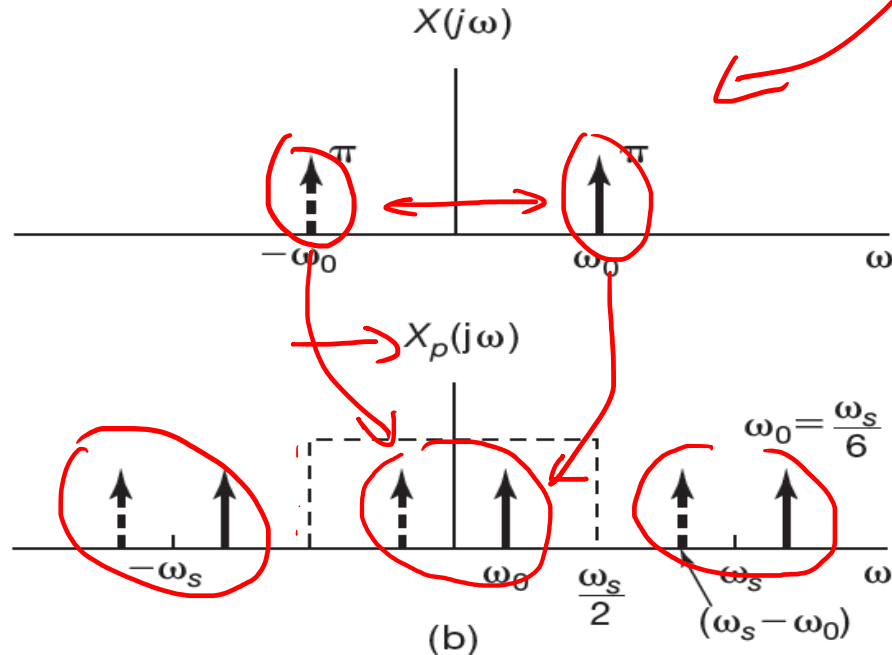
Admite-se que $x(t) \leftrightarrow X(j\omega)$ represente um sinal de faixa limitada, de forma que $X(j\omega) = 0$ para $|\omega| > \omega_m$. Se $\omega_s > 2\omega_m$, em que $\omega_s = 2\pi/T_s$ e ω_m é a máxima frequência presente no sinal, então $x(t)$ é determinado de maneira única por suas amostras $x(nT_s)$, com $n \in \mathbb{Z}$.

A frequência mínima de amostragem é denominada taxa de amostragem de Nyquist.

Efeito do *aliasing*

- Considere um amostrador com período de amostragem T_s utilizado para amostrar o sinal $\cos(\omega_0 t)$.

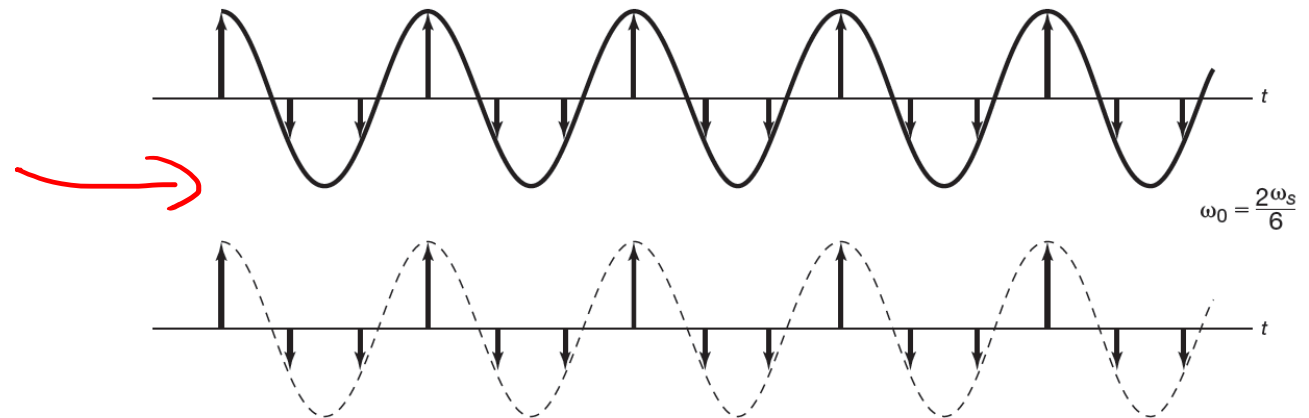
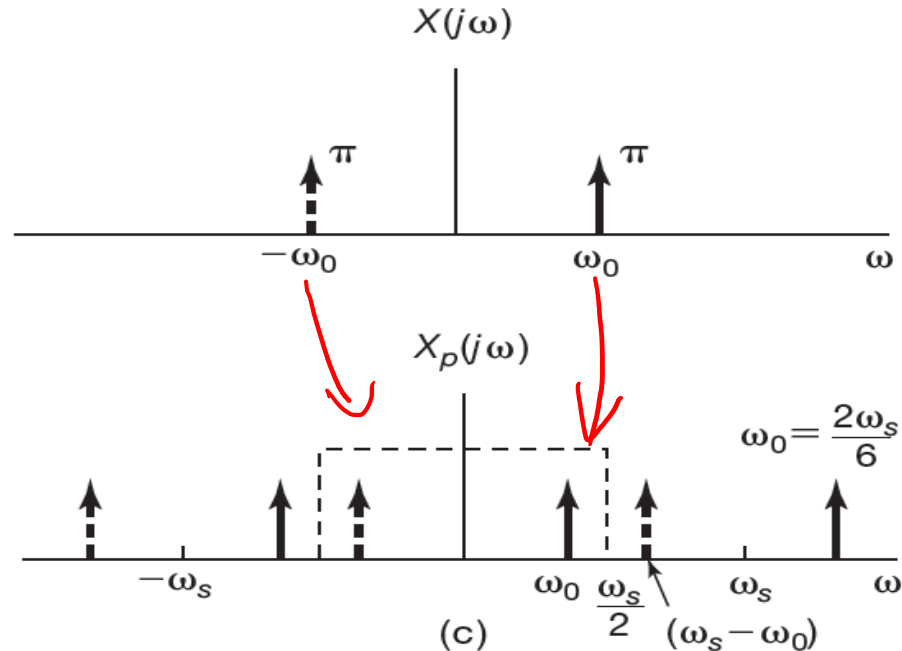
Para $\omega_0 = \omega_s/6$ temos



Efeito do *aliasing*

- Considere um amostrador com período de amostragem T_s utilizado para amostrar o sinal $\cos(\omega_0 t)$.

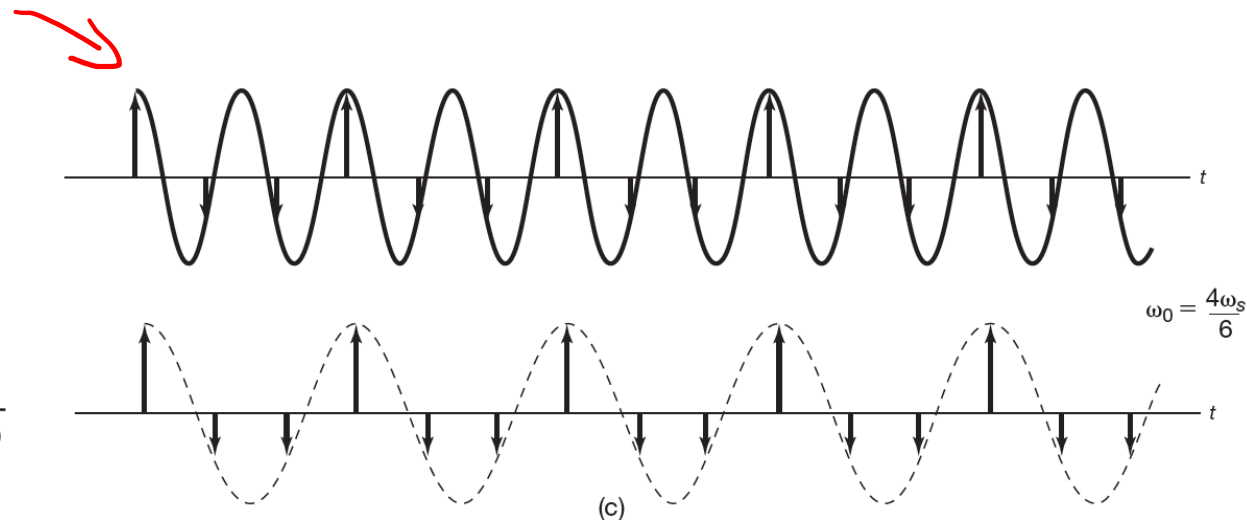
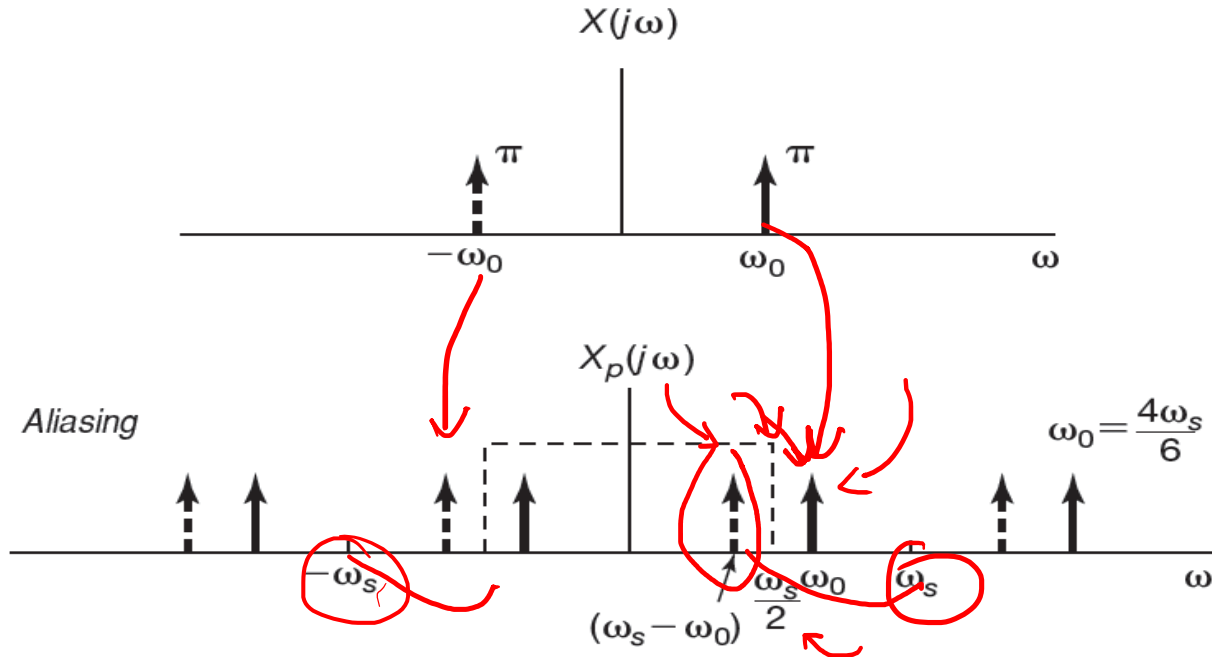
Para $\omega_0 = 2\omega_s/6$ temos



Efeito do *aliasing*

- Considere um amostrador com período de amostragem T_s utilizado para amostrar o sinal $\cos(\omega_0 t)$.

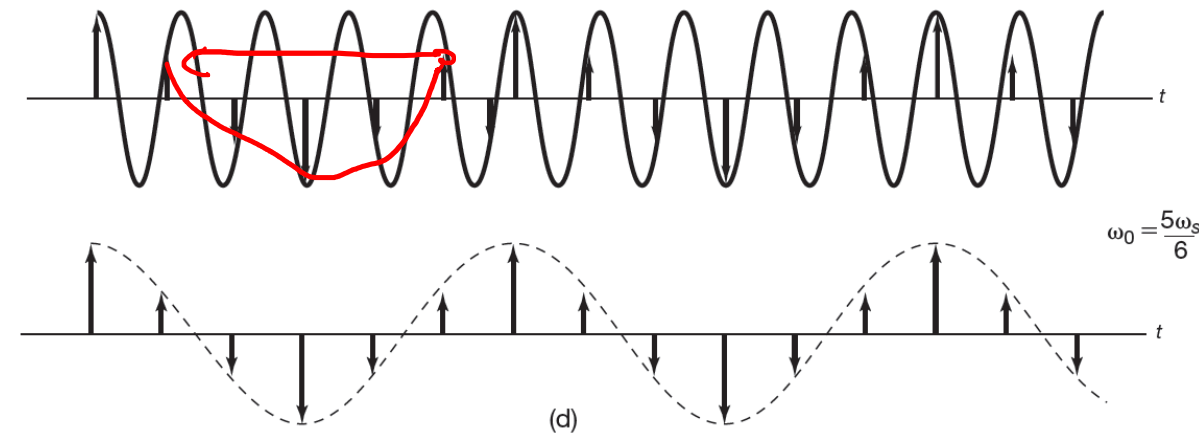
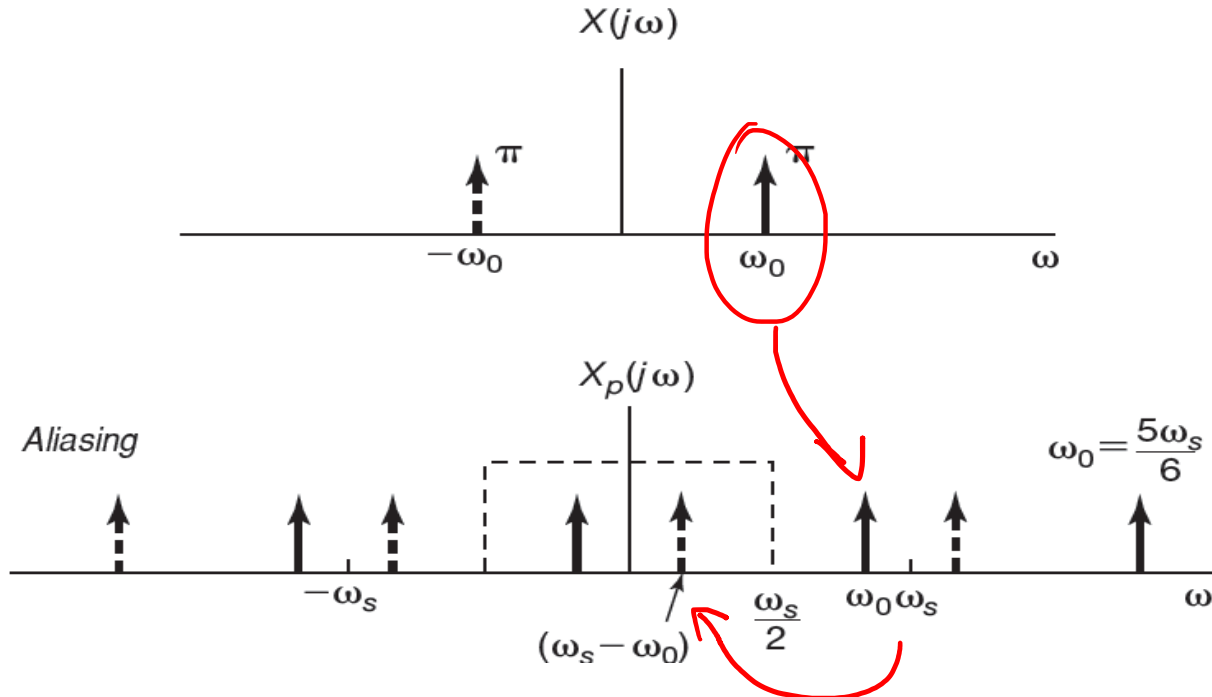
Para $\omega_0 = 4\omega_s/6$ temos



Efeito do *aliasing*

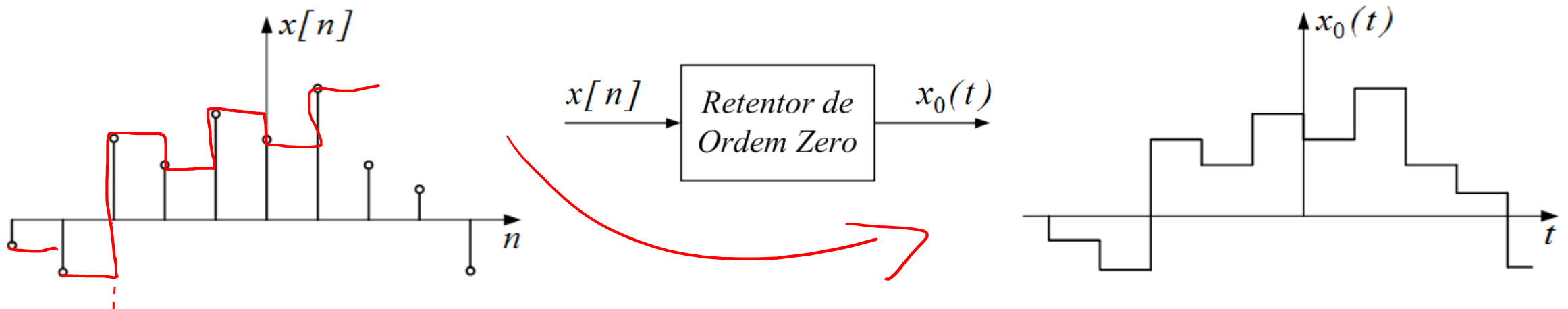
- Considere um amostrador com período de amostragem T_s utilizado para amostrar o sinal $\cos(\omega_0 t)$.

Para $\omega_0 = 5\omega_s/6$ temos



Amostragem – Reconstrução Prática

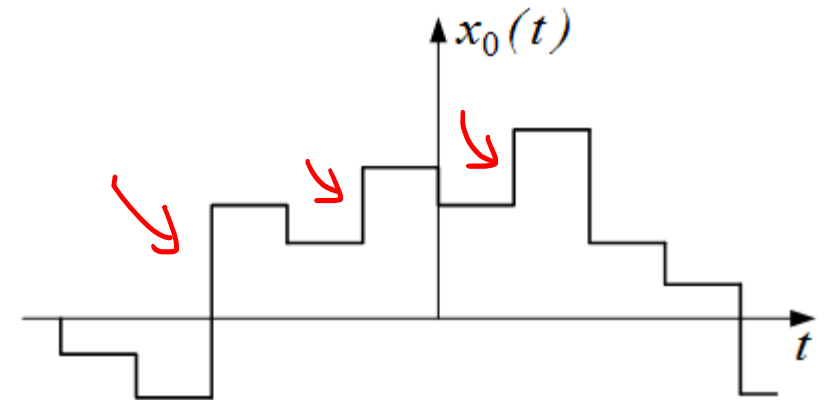
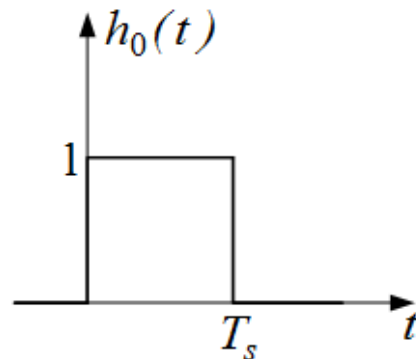
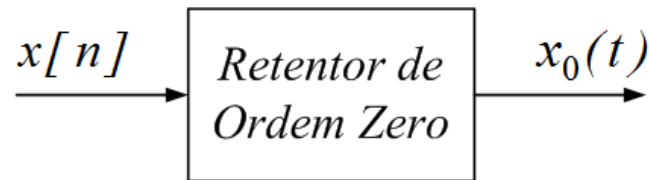
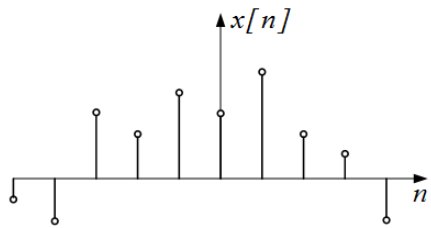
- O reconstrutor ideal apresentado na parte 1 é impossível de ser construído pois trata-se de um sistema não-causal.
- Na prática, é comum reconstruir o sinal amostrado com um sistema chamado de **retentor de ordem zero**, o qual mantém o valor de $x[n]$ por T_s segundos.



Amostragem – Reconstrução Prática

- O retentor de ordem zero pode ser descrito por sua resposta ao impulso

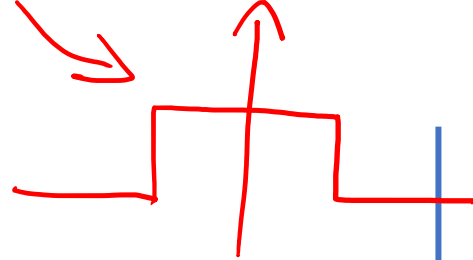
$$h_0(t) = \begin{cases} 1, & 0 < t < T_s \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$



$$x_0(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] h_0(t - nT_s)$$

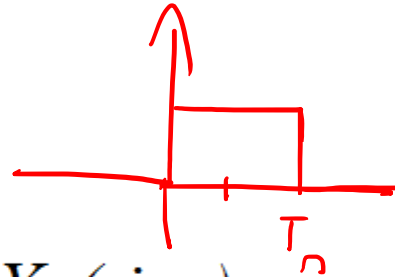
Amostragem – Reconstrução Prática

$$x_0(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] h_0(t - nT_s)$$



$$x_0(t) = h_0(t) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] \delta(t - nT_s)$$

$$= h_0(t) * x_\delta(t)$$



$$\text{FT} \quad h_0(t) * x_\delta(t) \leftrightarrow H_0(j\omega) X_\delta(j\omega)$$

$$\text{FT} \quad h_0(t) \leftrightarrow H_0(j\omega) = 2e^{-j\omega T_s/2} \frac{\text{sen}\left(\omega \frac{T_s}{2}\right)}{\omega}$$

