

# Complexité des algorithmes

## EXERCICES :

### 2-d Tree :

1. 1. Finding the median point  $p$  in  $P_y$ :

- The points are already sorted along their  $y$ -coordinates in the sequence  $P_y$ .
- Finding the median (the  $n/2$ -th smallest element) in a sorted array takes constant time:

$$O(1)$$

2. Dividing  $P_y$  into two sorted subsequences  $P_{y,1}$  and  $P_{y,2}$ :

- This involves iterating through  $P_y$  and checking whether each point belongs to the lower half-plane or the upper half-plane based on the  $x$ -coordinate of  $p$  (determined during the previous step).
- This step requires one linear scan of  $P_y$ , which takes:

$$O(n)$$

### Steps

2. 1. Iterate through  $P_x$ :

- $P_x$  is already sorted by  $x$ -coordinates.
- For each point in  $P_x$ , check whether its  $x$ -coordinate is less than, equal to, or greater than the  $x$ -coordinate of  $p$ .
- This step involves a linear scan of  $P_x$ , taking  $O(n)$  time.

2. Divide  $P_x$  into two sorted subsequences:

- Create two new arrays:
  - One for points with  $x < x_p$  or  $x = x_p$  (lower half-plane points).
  - One for points with  $x > x_p$  (upper half-plane points).
- Since  $P_x$  is already sorted, no additional sorting is required after dividing.

### Complexity Analysis

- Iterating through  $P_x$ :  $O(n)$ .
- Partitioning into two arrays:  $O(n)$ , as each point is assigned to one of the two new arrays during the single scan.

Thus, the **worst-case time complexity** of this step is:

$$O(n)$$

# Complexité des algorithmes

3.

## 1. Finding the median point:

- This is  $O(1)$  for accessing the median since the points are pre-sorted.

## 2. Dividing $P_y$ into two subsequences:

- This step has a cost of  $O(n)$ .

## 3. Dividing $P_x$ into two subsequences:

- This step also has a cost of  $O(n)$ .

Each of the two resulting subsets,  $P_1$  and  $P_2$ , has approximately half the points ( $n/2$ ) in the worst case.

Thus, the recurrence relation for the **worst-case time complexity**  $T(n)$  is:

$$T(n) = 2T(n/2) + O(n)$$

## Solving the Recurrence Relation

Using the Master Theorem:

- The recurrence is of the form:

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + O(n^d)$$

where  $a = 2$ ,  $b = 2$ , and  $d = 1$ .

- Calculate  $\log_b a$ :

$$\log_2 2 = 1$$

- Compare  $d$  with  $\log_b a$ :

- Here,  $d = \log_b a$ , so the solution is:

$$T(n) = O(n \log n)$$

4.

## 1. Preliminary Sorting:

- The points are sorted in ascending order along their  $x$ -coordinates to create  $P_x$  and along their  $y$ -coordinates to create  $P_y$ .
- Sorting each array of size  $n$  takes:

$$O(n \log n)$$

- Sorting is done twice (once for  $P_x$  and once for  $P_y$ ), so the total sorting cost is:

$$O(n \log n)$$

## 2. Building the 2-d Tree:

- As derived previously, the worst-case time complexity for recursively building the tree is:

$$O(n \log n)$$

## 3. Space Requirements:

- During sorting, the algorithm may require  $O(n)$  additional space to store temporary arrays.
- For recursion, the depth of the recursion tree is  $O(\log n)$ , with  $O(n)$  space needed at each level to store subsequences like  $P_x$  and  $P_y$ . This results in a total space complexity of:

$$O(n \log n)$$

# Complexité des algorithmes

## Maximum Subsequence Sum :

1.

```
def sum_m(lst):
    max_i = 0
    max_j = 0
    max_sum = 0

    for i in range(len(lst)):
        current_sum = 0
        for j in range(i, len(lst)):
            current_sum += lst[j]
            if current_sum > max_sum:
                max_sum = current_sum
                max_i = i
                max_j = j

    return max_sum, max_i, max_j
```

2.

### Complexité

#### Time Complexity

- Outer loop ( $i$ ): Runs  $n$  times.
- Inner loop ( $j$ ): Runs  $n - i$  times for each  $i$ .
- For each pair  $(i, j)$ , an addition is performed to maintain *current\_sum*, taking  $O(1)$ .

The total number of iterations is:

$$\sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=i}^{n-1} O(1) = \sum_{i=0}^{n-1} (n - i) = O(n^2)$$

- Worst-case time complexity:

$$O(n^2)$$

#### Space Complexity

- The algorithm uses a constant amount of additional space for variables (*max\_sum*, *max\_i*, *max\_j*, *current\_sum*).
- Worst-case space complexity:

$$O(1)$$

# Complexité des algorithmes

3.

```
def max_crossing_sum(arr, left, mid, right):
    # Find the maximum sum of the left part (ending at mid)
    left_sum = float('-inf')
    current_sum = 0
    for i in range(mid, left - 1, -1):
        current_sum += arr[i]
        left_sum = max(left_sum, current_sum)

    # Find the maximum sum of the right part (starting at mid + 1)
    right_sum = float('-inf')
    current_sum = 0
    for i in range(mid + 1, right + 1):
        current_sum += arr[i]
        right_sum = max(right_sum, current_sum)

    # Combine the maximum sums from both sides
    return left_sum + right_sum

def max_subsequence_sum(arr, left, right):
    # Base case: single element
    if left == right:
        return max(0, arr[left]) # Return 0 for all-negative case

    # Divide the array into two halves
    mid = (left + right) // 2

    # Recursively find maximum subsequence sum in left and right halves
    left_max = max_subsequence_sum(arr, left, mid)
    right_max = max_subsequence_sum(arr, mid + 1, right)

    # Find the maximum subsequence sum crossing the midpoint
    cross_max = max_crossing_sum(arr, left, mid, right)

    # Return the maximum of the three cases
    return max(left_max, right_max, cross_max)
```

4.

## 1. Recursive Subproblems:

- At each level, the array is divided into two halves, resulting in two recursive calls. This takes  $2T(n/2)$  for an array of size  $n$ .

## 2. Combining Results (Crossing Sum):

- Calculating the crossing sum involves two linear scans of the subarray, each taking  $O(n)$ .

Thus, the recurrence relation for the algorithm is:

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + O(n)$$

Using the Master Theorem:

- $a = 2$ ,  $b = 2$ , and  $d = 1$  (from  $O(n^d)$ ).
- $\log_b a = \log_2 2 = 1$ .
- Since  $d = \log_b a$ , the time complexity is:

$$T(n) = O(n \log n)$$

## Space Complexity

### 1. Recursive Stack:

- The depth of the recursion tree is  $O(\log n)$ , as the array is divided in half at each level.

### 2. Auxiliary Variables:

- Only a constant amount of space is used for variables like *left\_sum*, *right\_sum*, etc.

Thus, the space complexity is:

$$O(\log n)$$

# Complexité des algorithmes

## Pyramide de nombres :

1.

### 1. At Each Level:

- From any node at level  $i$ , there are **two choices**:
  - Move to the left child.
  - Move to the right child.

### 2. Total Number of Choices:

- There are  $n - 1$  steps from the top (level 1) to the bottom (level  $n$ ).
- At each step, the choice is binary (left or right).

### 3. Total Paths:

- The total number of paths corresponds to the number of binary sequences of length  $n - 1$ , which is:

$$2^{n-1}$$

## Why?

Each path can be uniquely represented by a sequence of  $n - 1$  choices (e.g., *LLRR* means two steps to the left and two to the right). Since each choice is independent and binary, the total number of sequences is  $2^{n-1}$ .

2.

### 1. Base Case:

- If  $i$  is the last row, return  $w[i][j]$ , as there are no children.


### 2. Recursive Case:

- Compute the maximum path sum from the left child ( $w[i + 1][j]$ ) and the right child ( $w[i + 1][j + 1]$ ).
- Add  $w[i][j]$  to the greater of these two values.

### 3. Starting Point:

- Call `max_path_sum_from(0, 0)` to compute the maximum path sum starting from the top of the pyramid.

python

 Copier le code

```
def max_path_sum(pyramid):
    def max_path_sum_from(i, j):
        # Base case: if we're at the last row, return the current cell value
        if i == len(pyramid) - 1:
            return pyramid[i][j]

        # Recursive case: compute the maximum path sum from children
        left_child = max_path_sum_from(i + 1, j)
        right_child = max_path_sum_from(i + 1, j + 1)

        # Return the current value plus the maximum of the children's path sums
        return pyramid[i][j] + max(left_child, right_child)

    # Start from the top of the pyramid
    return max_path_sum_from(0, 0)
```

# Complexité des algorithmes

3.

## Complexity Analysis

### 1. Time Complexity:

- Each call to `max_path_sum_from(i, j)` results in two recursive calls for the children.
- This leads to exponential time complexity in the worst case:  
$$O(2^n)$$
- $n$  is the height of the pyramid.

### 2. Space Complexity:

- The recursion stack depth is proportional to the height of the pyramid:  
$$O(n)$$

4.

### 1. Initialize from the Bottom:

- The last row of the pyramid contains the base values; these are the maximum sums for the paths ending at those elements.

### 2. Iterative Step:

- For each row  $i$  from the second-to-last row up to the top, compute the maximum sum for each element  $w[i][j]$ :

$$w[i][j] = \text{value of } w[i][j] + \max(w[i+1][j], w[i+1][j+1])$$


- This step replaces each cell  $w[i][j]$  with the maximum path sum from that cell to the bottom of the pyramid.

### 3. Final Result:

- After processing all rows, the top element  $w[0][0]$  contains the maximum path sum.

## Code Implementation

python

 Copier le code

```
def max_path_sum(pyramid):
    n = len(pyramid) # Height of the pyramid

    # Start from the second-to-last row and work upwards
    for i in range(n - 2, -1, -1):
        for j in range(i + 1):
            pyramid[i][j] += max(pyramid[i + 1][j], pyramid[i + 1][j + 1])

    # The top element contains the maximum path sum
```

# Complexité des algorithmes

## 5. Worst-Case Time and Space Complexity

### 1. Time Complexity:

- The algorithm processes each element in the pyramid exactly once, performing a constant amount of work per element.
- The total number of elements in a pyramid of height  $n$  is:

$$\text{Total elements} = \frac{n(n+1)}{2}$$

- Thus, the time complexity is:

$$O(n^2)$$

### 2. Space Complexity:

- The algorithm modifies the input matrix  $w$  in-place to store intermediary results.
- No additional space is required, so the space complexity is:

$$O(1)$$

(excluding the input storage).

## Knapsack

1.

```
def knap(w, v, c, n=None):
    """
    Fonction récursive pour résoudre le problème du sac à dos.

    Args:
    - w: Liste des poids des objets.
    - v: Liste des valeurs des objets.
    - c: Capacité maximale du sac à dos.
    - n: Nombre d'objets considérés (par défaut, tous les objets).

    Returns:
    - La valeur maximale que le sac à dos peut contenir.
    """
    if n is None:
        n = len(w) # Si n n'est pas fourni, on considère tous les objets.

    # Cas de base : pas d'objets ou capacité nulle
    if n == 0 or c == 0:
        return 0

    # Si le poids de l'objet actuel dépasse la capacité restante, on l'exclut
    if w[n - 1] > c:
        return knap(w, v, c, n - 1)

    # Sinon, on choisit le maximum entre :
    # - Exclure l'objet actuel.
    # - Inclure l'objet actuel et soustraire son poids de la capacité.
    return max(
        knap(w, v, c, n - 1), # Ne pas inclure l'objet actuel
        knap(w, v, c - w[n - 1], n - 1) + v[n - 1] # Inclure l'objet actuel
    )
```

# Complexité des algorithmes

## 2. **Complexité**

### 1. Temps :

- Cette solution est **exponentielle** en temps, car elle explore toutes les combinaisons possibles d'inclusion/exclusion des objets :

$$O(2^n)$$

- Les sous-problèmes sont recalculés plusieurs fois, ce qui explique l'explosion de la complexité.

### 2. Espace :


- La profondeur maximale de la pile d'appels est  $O(n)$ , correspondant au nombre d'objets.



# Complexité des algorithmes

3.

python

 Copier le code

```
def knap_dyn(w, v, c):
    n = len(w)
    # Création d'un tableau 2D pour stocker les résultats intermédiaires
    dp = [[0] * (c + 1) for _ in range(n + 1)]

    # Remplir le tableau dp avec les solutions optimales
    for i in range(1, n + 1): # Parcourir chaque objet
        for j in range(1, c + 1): # Parcourir chaque capacité de 1 à c
            if w[i - 1] <= j: # Si l'objet i peut être inclus dans le sac
                dp[i][j] = max(dp[i - 1][j], dp[i - 1][j - w[i - 1]] + v[i - 1])
            else: # Sinon, ne pas inclure cet objet
                dp[i][j] = dp[i - 1][j]

    # La valeur maximale du sac à dos est dp[n][c]
    return dp[n][c]

# Exemple d'utilisation
if __name__ == "__main__":
    w = [1, 2, 3, 2] # Poids des objets
    v = [10, 15, 40, 25] # Valeurs des objets
    c = 5 # Capacité maximale du sac
    print("Valeur maximale:", knap_dyn(w, v, c)) # Output attendu : 55
```

## Explication du Code

### 1. Tableau `dp` :

- La table `dp` est de taille  $(n + 1) \times (c + 1)$  où  $n$  est le nombre d'objets et  $c$  est la capacité du sac.
- Chaque entrée `dp[i][j]` représente la valeur maximale possible avec les  $i$  premiers objets et une capacité de sac de  $j$ .

### 2. Initialisation :

- La première ligne et la première colonne de la table sont initialisées à 0, car :
  - `dp[0][j] = 0` pour toute capacité  $j$  (pas d'objets, pas de valeur).
  - `dp[i][0] = 0` pour tout  $i$  (sac de capacité 0, aucune valeur ne peut être stockée).

### 3. Remplissage de la table :

- On parcourt chaque objet (de  $i = 1$  à  $n$ ) et chaque capacité de sac (de  $j = 1$  à  $c$ ).
- À chaque étape, si le poids de l'objet actuel est inférieur ou égal à la capacité  $j$ , on choisit entre inclure ou exclure cet objet, et on garde la meilleure valeur.
- Sinon, on exclut l'objet.

### 4. Résultat :

- La valeur maximale est contenue dans `dp[n][c]`, qui représente la valeur maximale possible avec  $n$  objets et une capacité  $c$ .

# Complexité des algorithmes

4.

## Complexité Temporelle et Spatiale

### 1. Complexité Temporelle :

- Nous remplissons une table  $dp$  de taille  $(n + 1) \times (c + 1)$ , ce qui donne une complexité de :

$$O(n \times c)$$

- Cette approche est beaucoup plus rapide que la méthode récursive brute, qui avait une complexité exponentielle.

### 2. Complexité Spatiale :

- Nous utilisons une table  $dp$  de taille  $O(n \times c)$ , donc la complexité spatiale est également :

$$O(n \times c)$$

- Cependant, on peut optimiser l'espace en utilisant une table 1D si l'on remarque que pour remplir la ligne  $i$  de  $dp$ , on n'a besoin que de la ligne  $i - 1$ .

## Problème du sac à dos non borné :

1.

### 1. Fonction récursive directe


La fonction récursive directe est basée sur la relation de récurrence suivante :

$$t(j) = \max_{i \in [1, n], w(x_i) \leq j} (t(j - w(x_i)) + v(x_i))$$

Si aucun objet ne peut être inclus (par exemple  $j = 0$ ),  $t(j) = 0$ .

Voici l'implémentation :

python

 Copier le code

```
def unbounded_knapsack_recursive(w, v, c):  
    # Cas de base  
    if c == 0:  
        return 0  
  
    # Calculer le maximum pour tous les objets pouvant être inclus  
    max_value = 0  
    for i in range(len(w)):  
        if w[i] <= c: # Si l'objet peut être inclus  
            max_value = max(max_value, unbounded_knapsack_recursive(w, v, c - w[i]) + v[i])  
  
    return max_value  
  
# Exemple d'utilisation  
if __name__ == "__main__":  
    w = [1, 2, 3] # Poids des objets  
    v = [10, 15, 40] # Valeurs des objets  
    c = 5 # Capacité du sac  
    print("Valeur maximale (récursive):", unbounded_knapsack_recursive(w, v, c)) # Output
```

# Complexité des algorithmes

2.

## 2. Complexités temporelle et spatiale en pire cas

Hypothèse :  $w(x_i) = 1$  pour tout  $i$

### 1. Complexité temporelle :

- À chaque appel récursif, nous effectuons une boucle sur les  $n$  objets, et la profondeur maximale de la récursion est  $c$  (car on réduit  $c$  de 1 à chaque appel dans le pire cas).
- La complexité temporelle est donc :

$$O(n^c)$$

### 2. Complexité spatiale :

- Chaque appel récursif utilise de l'espace sur la pile d'appels. Dans le pire cas, la profondeur de la pile est  $c$ .
- La complexité spatiale est donc :

$$O(c)$$

3.

## 3. Programmation dynamique


En utilisant la programmation dynamique, nous pouvons éviter les calculs redondants. Nous créons un tableau  $dp$  où  $dp[j]$  représente la valeur maximale pour une capacité  $j$ .

L'algorithme est basé sur l'équation :

$$dp[j] = \max_{i \in [1, n], w(x_i) \leq j} (dp[j - w(x_i)] + v(x_i))$$

Voici l'implémentation :

python

 Copier le code

```
def unbounded_knapsack_dp(w, v, c):
    # Initialisation du tableau dp
    dp = [0] * (c + 1)

    # Remplissage du tableau
    for j in range(1, c + 1): # Parcourir toutes les capacités
        for i in range(len(w)): # Parcourir tous les objets
            if w[i] <= j: # Si l'objet peut être inclus
                dp[j] = max(dp[j], dp[j - w[i]] + v[i])

    return dp[c]

# Exemple d'utilisation
if __name__ == "__main__":
    w = [1, 2, 3] # Poids des objets
    v = [10, 15, 40] # Valeurs des objets
    c = 5 # Capacité du sac
    print("Valeur maximale (DP):", unbounded_knapsack_dp(w, v, c)) # Output attendu : 50
```

# Complexité des algorithmes

## 4. 4. Complexités temporelle et spatiale pour l'algorithme dynamique

### 1. Complexité temporelle :

- Nous avons une boucle sur toutes les capacités  $j$  (de 1 à  $c$ ) et une boucle interne sur les  $n$  objets.
- La complexité temporelle est donc :

$$O(n \times c)$$

### 2. Complexité spatiale :

- Nous utilisons un tableau  $dp$  de taille  $c + 1$ .
- La complexité spatiale est donc :

$$O(c)$$

## Résumé

Algorithme	Complexité temporelle	Complexité spatiale
Récuratif	$O(n^c)$	$O(c)$
DP	$O(n \times c)$	$O(c)$

La programmation dynamique est nettement plus efficace que la version récursive brute, en particulier pour de grandes valeurs de  $c$  et  $n$ .

## Rendu de monnaie :

### 1.

#### 1. Fonction récursive directe

La fonction récursive directe calcule  $M(s)$  en utilisant la relation de récurrence :

$$M(s) = 1 + \min_{\forall i \in [1, n], v_i \leq s} M(s - v_i)$$

avec  $M(0) = 0$  (aucune pièce n'est nécessaire pour rendre un montant nul).

Voici l'implémentation :

```
python 📄 Copier le code

def coin_change_recursive(values, s):
    # Cas de base
    if s == 0:
        return 0

    # Si aucune pièce ne peut être utilisée
    if s < 0:
        return float('inf') # Impossible de rendre le montant

    # Calculer le minimum en essayant toutes les pièces possibles
    min_coins = float('inf')
    for v in values:
        min_coins = min(min_coins, 1 + coin_change_recursive(values, s - v))

    return min_coins

# Exemple d'utilisation
if __name__ == "__main__":
    values = [1, 2, 5]
    s = 9
    print("Nombre minimal de pièces (récursif) :", coin_change_recursive(values, s)) # Ou
```

# Complexité des algorithmes

2.

## 2. Complexités temporelle et spatiale (pire cas)

Hypothèse :  $\forall i, v_i = 1$

### 1. Complexité temporelle :

- À chaque appel récursif, on effectue une boucle sur  $n$  pièces.
- La profondeur de la récursion est au plus  $s$  (puisque  $s$  diminue d'au moins 1 à chaque appel dans ce cas).
- Dans le pire cas, on effectue  $O(n^s)$  appels récursifs.
- Complexité temporelle :

$$O(n^s)$$

### 2. Complexité spatiale :

- La pile d'appels contient au plus  $s$  niveaux en même temps.
- Complexité spatiale :

$$O(s)$$

3.

## 3. Programmation dynamique

Avec la programmation dynamique, nous utilisons un tableau  $dp$  où  $dp[k]$  représente le nombre minimal de pièces pour rendre  $k$ .


La relation de récurrence devient :

$$dp[k] = 1 + \min_{\forall i \in [1, n], v_i \leq k} dp[k - v_i]$$

avec  $dp[0] = 0$ .

Voici l'implémentation :

python

 Copier le code

```
def coin_change_dp(values, s):
    # Initialisation du tableau dp
    dp = [float('inf')] * (s + 1)
    dp[0] = 0 # Cas de base : 0 pièce pour un montant 0

    # Remplir le tableau
    for k in range(1, s + 1):
        for v in values:
            if k >= v: # Si la pièce peut être utilisée
                dp[k] = min(dp[k], 1 + dp[k - v])

    return dp[s] if dp[s] != float('inf') else -1 # -1 si le montant ne peut pas être rendu

# Exemple d'utilisation
if __name__ == "__main__":
    values = [1, 2, 5]
    s = 9
    print("Nombre minimal de pièces (DP) :", coin_change_dp(values, s)) # Output attendu
```

# Complexité des algorithmes

4.

## 4. Complexités temporelle et spatiale (pire cas)

### 1. Complexité temporelle :

- Nous avons une boucle pour chaque montant  $k \in [1, s]$  (soit  $s$  itérations).
- À chaque montant  $k$ , on parcourt  $n$  pièces.
- Complexité temporelle :

$$O(n \times s)$$

### 2. Complexité spatiale :

- Nous utilisons un tableau  $dp$  de taille  $s + 1$ .
- Complexité spatiale :

$$O(s)$$

5.

## 5. Complexité en fonction de la taille $k$ pour encoder $s$ en base 2

La taille  $k$  nécessaire pour encoder  $s$  en base 2 est  $k = \log_2(s)$ . Par conséquent :

- Le nombre de montants  $s$  est exponentiel en  $k$  ( $s = 2^k$ ).
- La complexité temporelle  $O(n \times s)$  devient  $O(n \times 2^k)$ .

### Discussion : $P = NP$ ?

- Cet algorithme a une complexité exponentielle en  $k$ , ce qui est cohérent avec le fait que le problème du rendu de monnaie est NP-difficile.
- La programmation dynamique ne résout pas le problème en temps polynomial en  $k$ , donc cela ne prouve pas que  $P = NP$ . Le problème reste NP-difficile, et les \$1M du Clay Mathematics Institute restent intacts.

# Complexité des algorithmes

BONUS :


## 1. Problème de la chaîne de matrices

- **Énoncé :** On a une chaîne de  $n$  matrices  $A_1, A_2, \dots, A_n$ , et chaque matrice  $A_i$  a des dimensions  $p_{i-1} \times p_i$ . L'objectif est de déterminer l'ordre de multiplication parenthésé optimal qui minimise le nombre total d'opérations scalaires.
- **Exemple :** Pour  $A_1 = 10 \times 20$ ,  $A_2 = 20 \times 30$ ,  $A_3 = 30 \times 40$ , trouvez la manière optimale de multiplier ces matrices.
- **Indication :** Utilisez une matrice  $dp[i][j]$  pour stocker le coût minimal pour multiplier  $A_i$  à  $A_j$ .

## 1. Problème de la chaîne de matrices

Code

python

 Copier le code

```
def matrix_chain_order(dims):
    n = len(dims) - 1
    dp = [[0] * n for _ in range(n)]

    for length in range(2, n + 1): # length of chain
        for i in range(n - length + 1):
            j = i + length - 1
            dp[i][j] = float('inf')
            for k in range(i, j):
                cost = dp[i][k] + dp[k + 1][j] + dims[i] * dims[k + 1] * dims[j + 1]
                dp[i][j] = min(dp[i][j], cost)
    return dp[0][n - 1]
```

Complexité

- Temps :  $O(n^3)$
- Espace :  $O(n^2)$

# Complexité des algorithmes


## 2. Problème de la plus longue sous-séquence commune (LCS)

- **Enoncé** : Étant donné deux chaînes  $X$  et  $Y$ , trouvez la plus longue sous-séquence commune entre les deux.
- **Exemple** : Si  $X = "AGGTAB"$  et  $Y = "GXTXAYB"$ , la LCS est  $"GTAB"$ , de longueur 4.
- **Indication** : Utilisez une table  $dp[i][j]$  pour stocker la longueur de la LCS entre les  $i$ -premiers caractères de  $X$  et les  $j$ -premiers de  $Y$ .

## 2. Problème de la plus longue sous-séquence commune (LCS)

### Code

python

 Copier le code

```
def lcs(X, Y):
    m, n = len(X), len(Y)
    dp = [[0] * (n + 1) for _ in range(m + 1)]

    for i in range(1, m + 1):
        for j in range(1, n + 1):
            if X[i - 1] == Y[j - 1]:
                dp[i][j] = dp[i - 1][j - 1] + 1
            else:
                dp[i][j] = max(dp[i - 1][j], dp[i][j - 1])
    return dp[m][n]
```

### Complexité

- Temps :  $O(m \cdot n)$
- Espace :  $O(m \cdot n)$



# Complexité des algorithmes


## 3. Problème du découpage de barre

- **Enoncé** : Une barre d'une longueur  $n$  peut être coupée en morceaux de différentes tailles, avec un prix associé à chaque taille. Trouvez la manière optimale de découper la barre pour maximiser le profit.
- **Exemple** : Si  $n = 8$  et les tailles disponibles sont  $[1, 2, 3, 4]$  avec des prix  $[1, 5, 8, 9]$ , trouvez la découpe optimale.
- **Indication** : Utilisez une table  $dp[i]$  pour stocker le profit maximal pour une barre de longueur  $i$ .

## 3. Problème du découpage de barre

### Code

python

 Copier le code

```
def rod_cut(prices, n):
    dp = [0] * (n + 1)
    for i in range(1, n + 1):
        for j in range(1, i + 1):
            dp[i] = max(dp[i], prices[j - 1] + dp[i - j])
    return dp[n]
```

### Complexité

- Temps :  $O(n^2)$
- Espace :  $O(n)$

## 4. Problème du nombre de chemins dans une grille


- **Enoncé** : Trouvez le nombre de chemins possibles pour aller de la case en haut à gauche  $(0, 0)$  à la case en bas à droite  $(n - 1, m - 1)$  dans une grille  $n \times m$ , en ne pouvant se déplacer que vers la droite ou vers le bas.
- **Exemple** : Pour  $n = 3$ ,  $m = 3$ , le nombre de chemins est 6.
- **Indication** : Utilisez une table  $dp[i][j]$  où  $dp[i][j]$  représente le nombre de chemins pour atteindre  $(i, j)$ .

# Complexité des algorithmes

## 4. Problème du nombre de chemins dans une grille

### Code

python

 Copier le code

```
def unique_paths(m, n):
    dp = [[1] * n for _ in range(m)]
    for i in range(1, m):
        for j in range(1, n):
            dp[i][j] = dp[i - 1][j] + dp[i][j - 1]
    return dp[m - 1][n - 1]
```

### Complexité

- Temps :  $O(m \cdot n)$
- Espace :  $O(m \cdot n)$


## 5. Problème du saut de grenouille (Frog Jump)

- **Enoncé** : Une grenouille est sur une série de pierres alignées et doit sauter d'une pierre à une autre pour atteindre la dernière. Chaque saut coûte de l'énergie, et l'objectif est de minimiser le coût total. L'énergie pour aller de  $i$  à  $j$  est  $|h[i] - h[j]|$ , où  $h[i]$  est la hauteur de la pierre  $i$ .
- **Exemple** : Si  $h = [10, 30, 40, 20]$ , le coût minimal est 30.
- **Indication** : Utilisez une table  $dp[i]$  pour stocker le coût minimal pour atteindre la pierre  $i$ .

## 5. Problème du saut de grenouille (Frog Jump)

### Code

python

 Copier le code

```
def frog_jump(h):
    n = len(h)
    dp = [0] * n
    dp[0] = 0
    for i in range(1, n):
        dp[i] = min(dp[i - 1] + abs(h[i] - h[i - 1]),
                    dp[i - 2] + abs(h[i] - h[i - 2]) if i > 1 else float('inf'))
    return dp[n - 1]
```

### Complexité

- Temps :  $O(n)$
- Espace :  $O(n)$

# Complexité des algorithmes


## 6. Problème de partition égale

- **Enoncé** : Donnez un tableau  $nums$ , déterminez s'il est possible de le partitionner en deux sous-ensembles dont les sommes sont égales.
- **Exemple** : Si  $nums = [1, 5, 11, 5]$ , la réponse est *True* ( $[1, 5, 5]$  et  $[11]$ ).
- **Indication** : Utilisez une approche dynamique similaire au problème du sac à dos.

## 6. Problème de partition égale

### Code

python

 Copier le code

```
def can_partition(nums):
    total = sum(nums)
    if total % 2 != 0:
        return False
    target = total // 2
    dp = [False] * (target + 1)
    dp[0] = True
    for num in nums:
        for j in range(target, num - 1, -1):
            dp[j] |= dp[j - num]
    return dp[target]
```

### Complexité

- Temps :  $O(n \cdot \text{sum}(nums))$
- Espace :  $O(\text{sum}(nums))$

## 7. Problème de la somme cible (Target Sum)


- **Enoncé** : Donnez un tableau  $nums$  et une cible  $S$ , trouvez le nombre de façons d'ajouter  $+$  ou  $-$  entre les éléments pour obtenir  $S$ .
- **Exemple** : Si  $nums = [1, 1, 1, 1, 1]$ ,  $S = 3$ , le résultat est 5.
- **Indication** : Construisez une table dynamique où chaque  $dp[i][s]$  représente le nombre de façons de créer la somme  $s$  en utilisant les  $i$ -premiers éléments.

# Complexité des algorithmes

## 7. Problème de la somme cible (Target Sum)

### Code

python

 Copier le code

```
def target_sum(nums, S):
    total = sum(nums)
    if (total + S) % 2 != 0 or total < abs(S):
        return 0
    target = (total + S) // 2
    dp = [0] * (target + 1)
    dp[0] = 1
    for num in nums:
        for j in range(target, num - 1, -1):
            dp[j] += dp[j - num]
    return dp[target]
```

### Complexité

- Temps :  $O(n \cdot \text{sum}(\text{nums}))$
- Espace :  $O(\text{sum}(\text{nums}))$

## 8. Problème de l'édition de texte (Edit Distance)


- **Enoncé** : Étant donné deux chaînes  $A$  et  $B$ , trouvez le nombre minimal d'opérations nécessaires pour transformer  $A$  en  $B$ . Les opérations autorisées sont l'insertion, la suppression et la substitution.
- **Exemple** : Si  $A = \text{"horse"}$  et  $B = \text{"ros"}$ , le résultat est 3.
- **Indication** : Utilisez une table  $dp[i][j]$  pour stocker le coût minimal pour transformer les  $i$ -premiers caractères de  $A$  en les  $j$ -premiers de  $B$ .

# Complexité des algorithmes

## 8. Problème de l'édition de texte (Edit Distance)

### Code

python

 Copier le code

```
def edit_distance(A, B):
    m, n = len(A), len(B)
    dp = [[0] * (n + 1) for _ in range(m + 1)]

    for i in range(m + 1):
        for j in range(n + 1):
            if i == 0:
                dp[i][j] = j
            elif j == 0:
                dp[i][j] = i
            elif A[i - 1] == B[j - 1]:
                dp[i][j] = dp[i - 1][j - 1]
            else:
                dp[i][j] = 1 + min(dp[i - 1][j], dp[i][j - 1], dp[i - 1][j - 1])
    return dp[m][n]
```

### Complexité

- Temps :  $O(m \cdot n)$
- Espace :  $O(m \cdot n)$

## Transformée de FOURIER

L'algorithme de transformée de FOURIER rapide (FFT pour *Fast Fourier Transform*) peut s'écrire comme suit dans un pseudo-langage non-typé qui autorise les tableaux en argument et en résultat des fonctions, avec de l'arithmétique en nombre complexe :

```
FUNCTION DIF (N, f);
LOCAL N', n, fe, fo, Fe, Fo, k', F;
IF N=1
THEN RETURN (f);
ELSE BEGIN
    N' := N/2;
    FOR n:=0 TO N'-1 DO BEGIN
        fe[n] := f[n] + f[n+N'];
        fo[n] := (f[n] - f[n+N']) * T(N, n)
    END;
    Fe := DIF (N', fe);
    Fo := DIF (N', fo);
    FOR k' := 0 TO N'-1 DO BEGIN
        F[2*k'] := Fe[k'];
        F[2*k'+1] := Fo[k'];
    END
    RETURN (F);
END;
```

où  $T(N, n)$  calcule en temps constant  $e^{-j2\pi n/N}$ .

1. Calculer les complexités temporelle et spatiale de l'algorithme DIF.

# Complexité des algorithmes

## Exercice 1) Transformée de Fourier

→  $n$  : taille du tableau  
 $F$  : tableau

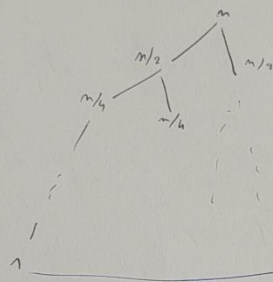
On découpe le problème en 2 et après on refait 2 appels récursifs

$$T(n) = 2T(n/2) + f(n)$$

$f(n) \in \mathcal{O}(1)$

D'après le théorème Master:  $\hookrightarrow$  2 branches for

$$T(n) \in \mathcal{O}(n \log n)$$



$h = \log_2 n$   
 $\hookrightarrow$  si  $n$  est constante

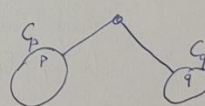
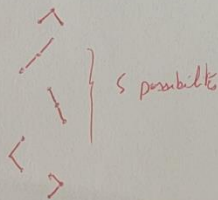
$$\sum_{i=0}^{h-1} 2^i = 2^h - 1 = 2n - 1$$

on a au début un tableau de taille 1, ensuite taille 2, 4, ...

Donc,  $S(n) \in \mathcal{O}(n)$

2) Catalans : nombre de possibilités d'agencer un arbre binaire.

$n$	0	1	2	3	4	5	6
$C_n$	1	1	2	5	14	42	132



$$n = p + q + 1$$

$$q = n - p - 1$$

$$C_n = \sum_{\substack{p, q \\ p+q+1=n}} C_p \times C_q = \sum_{p=0}^{n-1} C_p \times C_{n-p-1}$$

# Complexité des algorithmes

```

let rec c = fun n →
  if n = 0 then 1 else
    let cn = ref 0 in
    for p = 0 to n-1 do
      cn := !cn + (c p) * (c (n-p-1))
    done;
    !cn
  
```

~~let c = Array~~

$$T(n) = \sum_{p=0}^{n-1} (T(p) + T(n-p-1))$$

$$= 2 \sum_{p=0}^{n-1} T(p) + cte$$

$$T(n) - T(n-1) = 2 T(n-1) + cte$$

$$T(n) = 3 T(n-1) + cte$$

$$\Rightarrow \Theta(3^n)$$

$$S(n) \in \Theta(n)$$

```

let c_dyn = fun n →
  let c = Array.init (n+1) 0 in
  c.[0] ← 1;
  
```

```

  for i = 1 to n do
    
```

```

      for p = 0 to i-1 do
        
```

$$c.[i] \leftarrow c.[i] + c.[p] * c.[n-p-1] \quad \sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$$

```

      done;
    
```

```

  done;
  
```

```

  c.[n]
  
```

$$\rightarrow T(n) \in \Theta(n^2)$$

$$S(n) \in \Theta(n)$$




# Complexité des algorithmes

TP1 :

## 1. Implémentation de l'algorithme itératif

### Fonction

python

 Copier le code

```
def maxsubsum1(l):
    best = 0
    start, end = None, None

    for i in range(len(l)):
        current_sum = 0
        for j in range(i, len(l)):
            current_sum += l[j]
            if current_sum > best:
                best = current_sum
                start, end = i, j

    return best, start, end

# Test sur la liste donnée
l = [1, -2, 1, 2, -1, 3, -2, 1]
print(maxsubsum1(l)) # Output attendu : (5, 2, 5)
```

### Explication

- **Initialisation :** La meilleure somme est `0` et les indices de la sous-séquence sont indéfinis au début.
- **Boucles imbriquées :**
  - La boucle externe parcourt tous les indices de début `i`.
  - La boucle interne calcule les sommes des sous-séquences à partir de `i` jusqu'à chaque `j`.
- **Mise à jour :** Si la somme courante dépasse la meilleure somme, on met à jour `best`, `start`, et `end`.

### Complexité


- **Temps :**  $O(n^2)$  en pire cas, car il y a deux boucles imbriquées qui parcourent la liste.
- **Espace :**  $O(1)$ , car aucune structure supplémentaire n'est utilisée.



## 2. Implémentation de l'algorithme "Diviser pour régner"

### Fonction

python

 Copier le code

```
def maxsubsum2(l):
    def maxsubsum2_rec(i, j):
        if i == j: # Cas de base : un seul élément
            return l[i], i, i

        mid = (i + j) // 2

        # Partie gauche
        left_sum, left_start, left_end = maxsubsum2_rec(i, mid)

        # Partie droite
        right_sum, right_start, right_end = maxsubsum2_rec(mid + 1, j)

        # Partie traversant le milieu
        max_left, temp_sum = float('-inf'), 0
        cross_start = mid
        for k in range(mid, i - 1, -1):
            temp_sum += l[k]
            if temp_sum > max_left:
                max_left = temp_sum
                cross_start = k

        max_right, temp_sum = float('-inf'), 0
        cross_end = mid + 1
        for k in range(mid + 1, j + 1):
            temp_sum += l[k]
            if temp_sum > max_right:
                max_right = temp_sum
                cross_end = k

        cross_sum = max_left + max_right

        # Comparaison des trois cas
        if left_sum >= right_sum and left_sum >= cross_sum:
            return left_sum, left_start, left_end
        elif right_sum >= left_sum and right_sum >= cross_sum:
            return right_sum, right_start, right_end
        else:
            return cross_sum, cross_start, cross_end

    return maxsubsum2_rec(0, len(l) - 1)
```

# Complexité des algorithmes

## 1. Décomposition :

- Découper la liste en deux parties : gauche et droite.
- Calculer récursivement la meilleure somme pour chaque partie.

## 2. Somme traversant le milieu :

- Trouver la meilleure somme de la gauche en partant du milieu vers la gauche.
- Trouver la meilleure somme de la droite en partant du milieu vers la droite.
- Combiner les deux pour obtenir la meilleure somme traversant le milieu.

## 3. Comparaison :

- Comparer les trois cas pour déterminer la meilleure somme globale.

## 4. Arrêt de la récursion :

- Lorsque la tranche est réduite à un seul élément.

### Complexité

- Temps :  $O(n \log n)$ , car on divise la liste à chaque étape ( $O(\log n)$ ) et on parcourt chaque élément au moins une fois ( $O(n)$ ).
- Espace :  $O(\log n)$ , dû à l'appel récursif.

## TP3:

### 1. Fonction `insert(l, i, cmp)`

#### Fonction

```
python Copier le code

import operator

def insert(l, i, cmp):
    while i > 0:
        parent = (i - 1) // 2 # Calcul de l'index du parent
        if cmp(l[parent], l[i]): # Si l'élément parent est déjà dans la bonne position
            break
        # Échange entre l'élément courant et son parent
        l[parent], l[i] = l[i], l[parent]
        i = parent # Remonter au niveau du parent
```

#### Explication

- On part de l'élément à insérer et on remonte dans l'arbre jusqu'à ce que la propriété de tas soit respectée.
- La comparaison est personnalisée grâce à `cmp`, ce qui permet de choisir l'ordre (croissant ou décroissant).

### 2. Fonction `heapify(l, cmp)`

#### Fonction

```
python Copier le code

def heapify(l, cmp):
    for i in range(1, len(l)): # On insère chaque élément à partir du second
        insert(l, i, cmp)
```

#### Explication


- On parcourt les éléments un par un en appelant `insert` pour les insérer dans le tas.

# Complexité des algorithmes

## 3. Fonction `delete(l, lim, cmp)`

### Fonction

python

 Copier le code

```
def delete(l, lim, cmp):
    # Échanger la racine avec le dernier élément du tas
    l[0], l[lim] = l[lim], l[0]
    lim -= 1 # Réduire la taille du tas

    # Faire descendre l'élément échangé
    i = 0
    while True:
        left = 2 * i + 1
        right = 2 * i + 2
        largest = i

        if left <= lim and not cmp(l[largest], l[left]):
            largest = left
        if right <= lim and not cmp(l[largest], l[right]):
            largest = right

        if largest == i: # L'élément est à sa place
            break

        # Échange avec l'enfant le plus grand
        l[i], l[largest] = l[largest], l[i]
        i = largest # Descendre à l'enfant
```


### Explication

- Cette fonction supprime la racine (le plus grand ou le plus petit élément selon `cmp`) et rétablit la propriété de tas.

## 4. Fonction `heapsort(l, cmp=operator.lt)`

### Fonction

python

 Copier le code

```
def heapsort(l, cmp=operator.lt):
    n = len(l)
    heapify(l, cmp) # Construire le tas
    for i in range(n - 1, 0, -1): # Réduire la taille du tas
        delete(l, i, cmp) # Supprimer la racine et la placer à la fin
```

### Explication

- On transforme la liste en tas.
- On retire les éléments un à un, en plaçant chaque racine à la fin.

# Complexité des algorithmes

## 6. Complexité

### Analyse

#### 1. Construction du tas ( `heapify` ) :

- Chaque insertion coûte  $O(\log n)$ , et il y a  $n$  insertions.
- Complexité :  $O(n \log n)$ .

#### 2. Phase de suppression ( `delete` ) :

- Chaque suppression coûte  $O(\log n)$ , et il y a  $n$  suppressions.
- Complexité :  $O(n \log n)$ .

#### 3. Complexité totale :

- $O(n \log n)$  pour le tri complet.

### Stabilité

- **Non stable** : Heapsort n'est pas stable car des éléments égaux peuvent être échangés durant les réorganisations.

### Complexité pour un tableau déjà trié

- La complexité reste  $O(n \log n)$ , car on construit et déconstruit le tas indépendamment de l'ordre initial.