MX1508 SOP-16 四通道双路有刷直流马达驱动IC

概述

该产品为电池供电的玩具、低压或者电池供电的运动控制应用提供了一种集成的有刷直流马达驱动解决方案。电路内部集成了两通道采用N沟和P沟功率MOSFET设计的H桥驱动电路,适合于驱动电动玩具车的转向轮及后轮驱动,(驱动有刷直流马达或者驱动步进马达的两个绕组)。该电路具备较宽的工作电压范围(从2V到9.6V),转向轮最大持续输出电流达到0.8A,最大峰值输出电流达到1.5A。后轮驱动最大持续输出电流达到1.5A,最大峰值输出电流达到2A。

该驱动电路内置过热保护电路。通过驱动电路的负载电流远大于电路的最大持续电流时,受封装散热能力限制,电路内部芯片的结温将会迅速升高,一旦超过设定值(典型值150℃),内部电路将立即关断输出功率管,切断负载电流,避免温度持续升高造成塑料封装冒烟、起火等安全隐患。内置的温度迟滞电路,确保电路恢复到安全温度后,才允许重新对电路进行控制。

特性:

- a. 低待机电流 (小于0.1uA);
- b. 低静态工作电流;
- c. 集成的H桥驱动电路;
- d. 内置防共态导通电路;
- e. 低导通内阻的功率MOSFET管;
- f. 内置带迟滞效应的过热保护电路 (TSD);
- g. 抗静电等级: 3KV (HBM)。

典型应用

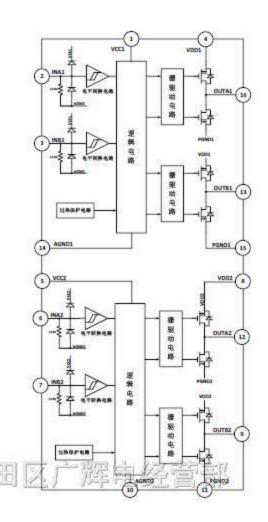
- a. 2-6节AA/AAA干电池供电的玩具马达驱动;
- b. 2-6节镍-氢/镍-镉充电电池供电的玩具马达驱动;
- c. 1-2节锂电池供电的马达驱动

引脚排列

引脚定义

~		引脚编号	引脚名称	输入/输出	引脚功能描述
1 VCC1	OUTA1 16	1	VCC1		1 通道逻辑控制电源端
	- 120 miles	2	INA1	1	1 通道正转逻辑输入
2 INA1	PGND1 15	3	INB1		1 通道反转逻辑输入
	3.50000000	4	VDD1	-	1 通道功率电源端
3 INB1	AGND1 14	5	VCC2	2 4 2	2 通道逻辑控制电源端
ACCOUNTS NOT THE PARTY OF THE P	1650 Bit 1000 Bit 100	6	INA2	1	2 通道正转逻辑输入
4 VDD1	OUTB1 13	7	INB2	1	2 通道逻辑输入
		8	VDD2	763	2 通道功率电源端
5 VCC2	OUTA2 12	9	OUTB2	0	2 通道反转输出
	1000000	10	AGND2	8 - 6	2 通道逻辑控制电路接地端
6 INA2	PGND2 11	11	PGND2	8.20	2 通道输出功率管接地端
	100	12	OUTA2	0	2 通道正转输出
7 INB2	AGND2 10	13	OUTB1	0	1 通道反转输出
	I february a	14	AGND1	100	1 通道逻辑控制电路接地端
8 VDD2	OUTB2 9	15	PGND1	690	1 通道输出功率管接地端
전세비=	100	16	OUTA1	/ / 0	11.通道正转输出

功能框图

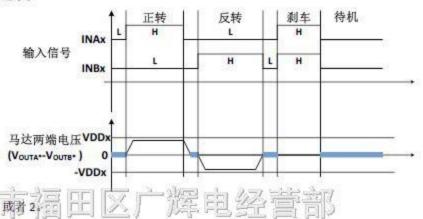


逻辑真值表

INAx	INBx	OUTAx	OUTBx	功能
L	L	Z	Z	待机
Н	L	Н	L	正转
L	Н	L	Н	反转
Н	Н	1	L	刹车

注: x 代表 1 或者 2。

典型波形示意图



绝对最大额定值(T₄=25℃)

参数		符号	值	单位	
最大逻辑控制电源电压		VCCx(MAX)	7		
最大功率电源电压		VDDx(MAX)	10		
最大外加输出端电压	K.	VOUT(MAX)	VDD	V	
最大外加输入电压		VIN(MAX)	VCC		
日上校传经山中东	1 通道	IOUT/DEAK)	2	A	
最大峰值输出电流	2 通道	IOUT(PEAK)	2		
最大功耗		Pp	1.5	W	
结到环境热阻 SOP16 封装		θ _{JAD}	80	°C/W	
工作温度范围		Topr	-20~+85	°C	
结温		T,	150	°C	
储存温度		Tstg	-55~+150	°C	
焊接温度		T _{LED}	260℃, 10秒		
ESD(注 3)		50 50 50	3000	٧	

- 注: (1)、x代表1或者2。
 - (2)、不同环境温度下的最大功耗计算公式为: P_D=(150℃-T_A)/θ_{JA}
 T_A表示电路工作的环境温度,θ_{JA}为封装的热阻。150℃表示电路的最高工作结温。
 - (3)、电路功耗的计算方法: P=I²xR
- 其中P为电路功耗 一为持续输出电流。R为电路的导通内阻。电路功耗P必须小于最大功耗P。

(4)、八种模型, 100pr 电谷理以 1.5K以 电阻双电。

推荐工作条件(TA=25℃)

参数		符号	最小值	典型值(VDD=6.5V)	最大值	单位
逻辑和控制电源电压		VCCx	1.8	E8	5	٧
功率电源电压		VDDx	2		9.6	V
2 通道不工作	1 通道持续电流	lours		1.35		
1 通道不工作	2 通道持续电流	I _{OUT2}		1.35		
通道1持续输出0.6A	2 通道持续电流	10012		1.3		Α
通道 1 持续输出 0.8A	2 通道持续电流	lout2		1.2		

注: (1)、x代表1或者2。

- (2)、逻辑控制电源 VCC 与功率电源 VDD 内部完全独立,可分别供电。当逻辑控制电源 VCC 掉电之后, 电路将进入待机模式。
- (3)、持续输出电流测试条件为: 电路贴装在 PCB 上测试, SOP16 封装的测试 PCB 板尺寸为 21mmx19mm。

电特性参数表 (Ta=25°C, VCCx=3V, VDDx=6V 除非另有规定)

参数	符号	条件	最小值	典型值	最大值	单位
电源参数	88		55 8	\$ 55	33	
VCCx 待机电流	Ivccst	INA=INBx= L;VCCx=7V;		0	10	SOURCE OF THE PROPERTY.
VDDx 待机电流	IVDDST	VDDx=10V;输出悬空	143	0	10	uA
VCCx 静态电源电流	lvcc	INAx=H OR INBx=H;输出悬空	<u> </u>	182	8339	
VDDx 静态电源电流	Ivon	INAx=H OR INBx=H;输出悬空	F-88	83	1000	uA
输入逻辑电平	00	## 50 ##	30 0	0 10	0 10	
输入高电平	VINH		2	970	653	
输入低电平	V _{INL}		1550	1000	0.8	V
输入电平迟滞	V _{HYS}			0.6		
输入高电平电流	line	V _{INH} =2.5V,VCCx=3V		191		uA
输入下拉电阻	R _{IN}	V _{INH} =3V,VCCx=3V		12		ΚΩ
功率管导通内阻	10	40	- 1	0 99	. 30	
4 漢米日泽市和		IO=±200mA VDD1=6V TA=25°C		0.49		
1 通道导通内阻	Roni	IO=±800mA VDD1=6V TA=25 °C		0.53		Ω
。 (本)★ 巴)本 去 pp		IO=±200mA VDD2=6V TA=25℃		0.49		12
2 通道导通内阻	Ronz	IO=±800mA VDD2=6V TA=25℃		0.53		
保护功能参数	'					
热关断温度点	TSD	Í	-	150	1000	•••
热关断温度迟滞	TSDH		220	20	-	°C
功率 MOSFET 体二极管	导通特性	-1 通道				
PMOS 体二极管	V _{PD}	I=400mA,VCC1=3V, VDD1=INA1=INB1=0V		0.76		v
NMOS 体二极管	V _{ND}	I=-400mA, VCC1=VDD1=3V, INA1=INB1=0V		0.75		V
功率 MOSFET 体二极管	等导通特性	-2 通道	3	\$ 10		
PMOS 体工极管	CO Property Commercial	I=400mA,VCC2=3V, VDD2=INA2=INB2=0V	1	0.76		v
NMOS 体二极管	V _{ND}	I=-400mA, VCC2=VDD2=3V, INA2=INB2=0V		0.75		V

典型应用线路图

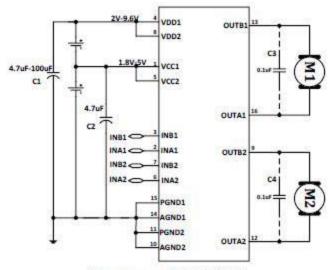


图 1 MX1208 典型应用线路图

特别注意事项:

图 1 中的功率电源 VDD 对地去耦电容(C1)容值应根据具体的应用调整, VDD 电压越高,输出峰值电流越大,C1 取值越大,但是电容 C1 的取值至少需要 4.7uF。在高压、大电流的应用条件下建议电容 C1 取值 100uF。

逻辑电源 VCC 对地电容 C2 必须至少需要 4.7uF,实际应用时不需要靠近芯片单独添加一个电容,可以与其它控制芯片(RX2、MCU)等共用。如果 VCC 对地没有任何电容,当电路因过载进入过热保护模式后,电路可能会进入锁定状态。进入锁定状态后,必须重新改变一次输入信号的状态,电路才能恢复正常。只要 VCC 对地有超过 4.7uF 电容、电路就不会出现锁定状态。

斯·1 中驱动电路 OUTAx 与 OUTBx(x=1,2)之间的 0.1 证 电 2(c) 。 C4 是表示接在 马达两端的电容,不需要 单独添加。

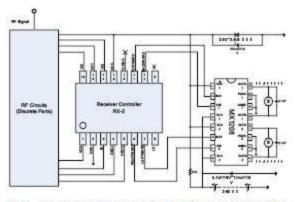


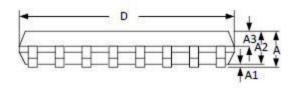
图 2 2-6 节电池供电玩具遥控车马达驱动应用线路图

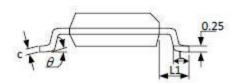
如图 2 所示的马达驱动应用线路图,其中转向轮驱动电流较小,可选择 MX1208 的 2 通道驱动,后轮马达驱动电流较大,可选择 MX1208 的 1 通道驱动。图 2 中的 VDD1、VDD2 对地去耦电容应根据实际使用情况选择容值。VDD1、VDD2 电压越高,马达电流越大,电容容值越大。电容必须大于 4.7uF。

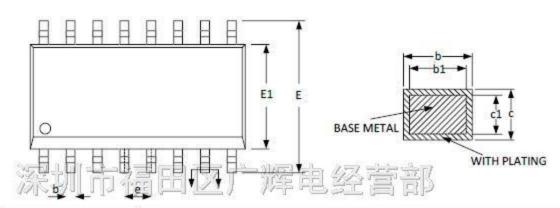
深圳市福田区广耀由经营部

封装外形尺寸图

SOP16:







SYMBOL		MILLMETER		
SYMBOL	MIN	NOM	MAX	
Α	8	9	1.77	
A1	0.08	0.18	0.28	
A2	1.20	1.40	1.60	
A3	0.55	0.65	0.75	
b	0.39	8	0.48	
b1	0.38	0.41	0.43	
С	0.21		0.26	
c1	0.19	0.20	0.21	
D	9.70	9.90	10.10	
E	5.80	6.00	6.20	
E1	3.70	3.90	4.10	
e	1.27BSC			
L	0.5	0.65	0.80	
L1		1.05BSC		
(A) 可用 而以是	D- 0°		8°	